



三菱數位型保護繼電器

MELPRO[™]-D系列

感應電動機保護繼電器

型號

CMP1-A41D1

使用說明書

－ 安全上的注意事項 －

進行裝設、運行、維修及檢查前，請務必詳讀本使用說明書與其他所有隨附文件，並正確使用。請先熟悉所有機器知識、安全資訊、及其他注意事項後再使用。在此，將安全注意事項的等級區分為「危險」、「注意」。




危 險

錯誤使用時，可能會引發危險的狀況，並且造成死亡或重傷。



注 意

錯誤使用時，可能會引發危險的狀況，並且造成中度傷害或輕傷，或者發生財物損害。

另外，在注意內記載的事項，根據狀況的變化，有時也可能帶來嚴重後果。任何一項所記述的內容都十分重要，務請遵守。

【運輸相關事項】



注 意

- 請以正規的方向運輸。
- 請勿施加過大的衝擊、震動。否則可能降低產品性能及壽命。

【保存相關事項】



注 意

- 保存環境請符合以下條件。否則可能降低產品性能及壽命。
 - 環境溫度 -40~+85°C
不會結露、結冰的狀態
 - 相對濕度 日平均5~95%
 - 標高 2000m以下
 - 不會受到異常震動、衝擊、傾斜、磁場影響的狀態
 - 不會暴露在有害的煙或氣體、含鹽分的氣體、水滴或蒸氣、過度的灰塵或粉塵、爆炸性的氣體或粉塵、風雨下的狀態

【裝設與配線施工相關事項】



危 險

- 請正確進行接地施工。否則可能導致觸電、故障、誤動作、不動作。（有接地端子的情況）
- 施工時所拆下的端子護蓋、保護蓋等，請務必裝回原位。若未裝回原位，可能導致檢查等作業時觸電。（有端子護蓋、保護蓋等的情況）



注 意

- 請正確實施安裝及連接。否則可能導致故障、燒毀、誤動作、不動作。
- 請確實鎖緊端子連接螺絲。否則可能導致故障、燒毀。
- 螺絲的緊固扭力請參閱下表。

使用位置	公稱口徑	扭力基準值(鐵螺絲)	容許範圍
端子台	M3.5	1.10N·m (11.2kgf·cm)	0.932~1.27N·m (9.5~12.9kgf·cm)
電盤安裝	M5.0	3.24N·m (33kgf·cm)	2.75~3.63N·m (28~37kgf·cm)

- 極性請勿連接錯誤。否則可能導致故障、燒毀、誤動作、不動作。(連接端子有極性的情況)
- 相位請勿連接錯誤。否則可能導致故障、誤動作、不動作。(連接端子有相位的情況)
- 請使用適當容量、額定負荷的控制電源、供應輸入等動作的電源、變壓器。
否則可能導致誤動作、不動作。
- 接頭端子請由指定的接頭連接。否則可能導致故障、燒毀。(有接頭端子的情況)

【使用、操作、設定相關事項】



危 險

- 請由具資格者進行管理、使用。否則可能導致觸電、受傷、故障、誤動作、不動作。
- 請充分理解使用說明書後再進行使用及維修。否則可能導致觸電、受傷、故障、誤動作、不動作。



注 意

- 使用狀態請符合以下條件。否則可能降低產品性能及壽命。
 - 控制電源電壓的變動範圍 額定電壓的-15~+10%以內
 - 頻率的變動 額定頻率的±5%以內
 - 環境溫度 -40~+60°C
不會結露、結冰的狀態
 - 相對濕度 日平均5~95%
 - 標高 2000m以下
 - 不會受到異常震動、衝擊、傾斜、磁場影響的狀態
 - 不會暴露在有害的煙或氣體、含鹽分的氣體、水滴或蒸氣、過度的灰塵或粉塵、爆炸性的氣體或粉塵、風雨下的狀態
- 通電中，請勿拆除非指定的構成零件等。否則可能導致故障、誤動作、不動作。
- 通電中欲進行變更設定分接及抽出內部組件的操作時，請務必在操作前將變流器2次迴路形成短路。變流器2次迴路若開放，可能因產生高電壓而導致故障、燒毀。
- 通電中欲進行變更設定分接及抽出內部組件的操作時，請在操作前在外部實施跳脫鎖定。否則可能導致誤動作。

【維修檢查相關事項】



危 險

- 請由具資格者進行管理、使用。否則可能導致觸電、受傷、故障、誤動作、不動作。
- 請充分理解使用說明書後再進行使用及維修。
否則可能導致觸電、受傷、故障、誤動作、不動作。
- 請勿觸碰端子等充電部位。否則可能導致觸電。



注 意

- 更換時請使用同一型號、額定、規格的产品。否則可能導致故障或燒毀。
欲使用其他產品時，請向製造商洽詢。
- 檢查時的試驗，建議在以下條件及使用說明書中記載的條件下實施。
 - 環境溫度 $20\pm 10^{\circ}\text{C}$
 - 相對濕度 90%以下
 - 外部磁場 80A/m以下
 - 氣壓 $86\sim 106\times 10^3\text{Pa}$
 - 安裝角度 正規方向 $\pm 2^{\circ}$
 - 頻率 額定頻率 $\pm 1\%$
 - 波形（交流時） 失真率 2%以下
$$\text{失真率} = \frac{\text{僅諧波的實效值}}{\text{基本波實效值}} \times 100(\%)$$
 - 交流分（直流時） 脈動率 3%以下
$$\text{脈動率} = \frac{\text{最大值} - \text{最小值}}{\text{直流平均值}} \times 100(\%)$$
 - 控制電源電壓 額定電壓 $\pm 2\%$
- 請勿接通過負荷耐量以上的電壓、電流。否則可能導致故障、燒毀。
- 通電中請勿進行清掃。護蓋嚴重髒污、需要清掃時，請用抹布沾水擦拭。（抹布請充分擰乾。）

【修理改造相關事項】



注 意

- 欲修理、改造時，請委託製造商進行。若因客戶擅自進行修理、改造（含軟體）等而發生事故，本公司概不負責。

【廢棄處理相關事項】



注 意

- 請當成產業廢棄物處理。

目錄

1. 構造	10
1.1. 繼電器尺寸及電盤加工尺寸	10
1.2. 繼電器正面圖	11
1.3. 繼電器背面端子圖	12
1.4. 繼電器外觀圖	13
2. 額定、規格	15
2.1. 特徵（符合IEC60255產品）	15
2.2. 共通	16
2.3. 保護要素	17
2.4. 測量要素	18
2.5. 功能一覽	20
3. 保護功能	21
3.1. 過電流要素	22
3.1.1. 過電流限時要素（OC1）	23
3.1.1.1. 動作時間特性	25
3.1.1.2. 反限時特性	26
3.1.2. 過電流限時要素（OC2）	29
3.1.3. 過電流瞬時要素（OC3）	31
3.2. 接地過電流要素	32
3.2.1. OCG1要素	33
3.2.2. OCG2要素	34
3.3. 逆相過電流、單相缺相檢測要素	35
3.3.1. OCNEG1要素	36
3.3.2. OCNEG2要素	37
3.3.3. OCNEG3要素	38
3.4. 電流不足要素	39
3.4.1. UC1要素	40
3.4.2. UC2要素	42
3.5. CBF功能	43
3.6. 過負載要素	44
3.6.1. 過負載要素（THOL）	45
3.6.1.1.1. 動作復位時間特性	47
3.7. 接地方向要素	48
3.7.1. DIRG1要素	49
3.7.2. DIRG2要素	50
3.8. 功率不足要素	51
3.8.1. UP1要素	52
3.8.2. UP2要素	53
3.9. 電壓不足要素	54
3.9.1. UV1要素	55
3.9.2. UV2要素	56
3.10. 過電壓要素	57
3.10.1. OV1要素	58
3.10.2. OV2要素	59
3.11. 接地過電壓要素	60
3.11.1. OVG1要素	61
3.11.2. OVG2要素	62
3.12. 逆相過電壓要素	63
3.12.1. OVNEG1要素	64
3.12.2. OVNEG2要素	65
3.13. 頻率不足要素	66
3.13.1. UF1要素	67
3.13.2. UF2要素	68

3.13.3.	UF3要素	68
3.14.	過頻率要素	69
3.14.1.	OF1要素	70
3.14.2.	OF2要素	71
3.14.3.	OF3要素	71
3.15.	限制啟動次數要素	72
3.15.1.	限制啟動次數要素(蓄熱方式) (MST1)	73
3.15.2.	限制啟動次數要素(單純次數方式) (MST2)	74
3.16.	VTF功能	75
3.17.	TCSV (Trip coil supervision)	76
3.18.	零相電壓監控	77
4.	面板操作 (Human machine interface)	78
4.1.	按鈕開關及顯示螢幕	78
4.2.	選單一覽	80
4.3.	操作方法	81
4.3.1.	選擇DISPLAY模式/SETTING模式	81
4.3.2.	DISPLAY模式 選單操作	82
4.3.2.1.	狀態(STATUS)選單	83
4.3.2.1.1.	顯示時刻(CLOCK)	84
4.3.2.1.2.	測量值(METERING)選單	85
4.3.2.1.3.	顯示DI、DO當前狀態(DIGITAL I/O)選單	87
4.3.2.1.4.	跳脫計數器(TRIP COUNTER)選單	88
4.3.2.1.5.	電動機狀態(MOTOR STATUS)選單	88
4.3.2.1.6.	裝置名稱(DEVICE NAME)選單	88
4.3.2.2.	記錄(RECORD)選單	89
4.3.2.2.1.	顯示事故記錄(AFAULT RECORD)選單	90
4.3.2.2.2.	顯示事件記錄(EVENT RECORD)選單	93
4.3.2.2.3.	顯示存取記錄(AACCESS RECORD)選單	96
4.3.2.2.4.	顯示警報記錄(ALARM RECORD)選單	98
4.3.2.3.	設定(SETTING)選單	99
4.3.2.4.	控制(CONTROL)選單	99
4.3.2.5.	共通設定(CONFIG)選單	99
4.3.3.	密碼輸入畫面	100
4.3.4.	SETTING模式 選單操作	101
4.3.4.1.	設定(SETTING)選單	102
4.3.4.1.1.	現用組別(AACTIVE WG)選單	103
4.3.4.1.2.	設定組別 1 (G1)選單、設定組別 2 (G2)選單	104
4.3.4.2.	控制(CONTROL)選單	107
4.3.4.2.1.	控制設定(CTRL MODE)選單	108
4.3.4.2.2.	控制斷路器(CB CONTROL)選單	109
4.3.4.3.	共通設定(CONFIG)選單	111
4.3.4.3.1.	通信設定(COMMUNICATION)選單	112
4.3.4.3.2.	時刻設定(CLOCK ADJUST)選單	114
4.3.4.3.3.	切換顯示類比值(METERING)選單	116
4.3.4.3.4.	電能(ENERGY)選單	118
4.3.4.3.5.	跳脫計數器(TRIP COUNTER)選單	120
4.3.4.3.6.	電動機運行時間(MOTOR RUNTIME)選單	121
4.3.4.3.7.	擾亂記錄故障前時間範圍(DISTURBANCE)選單	123
4.3.4.3.8.	DI檢測電壓值(DI VOLTAGE)選單	124
4.3.4.3.9.	使用/不使用密碼(PASSWORD USE)選單	125
4.3.4.3.10.	密碼設定(PASSWORD REGIST)選單	126
4.3.4.4.	試驗(TEST)選單	127
4.3.4.4.1.	DO強制控制 (CONTACT TEST)選單	127
4.3.4.4.2.	試驗設定 (MODE)選單	129

4.3.4.4.3. LED/VFD亮燈測試 (LED/VFD TEST)選單.....	131
4.3.4.5. 清除記錄(CLEAR RECORD)選單.....	132
4.3.4.5.1. 清除事故記錄(CLEAR FAULT REC)選單.....	132
4.3.4.5.2. 清除警報記錄(CLEAR ALARM REC)選單.....	133
4.3.4.5.3. 清除事件記錄(CLEAR EVENT REC)選單.....	133
5. 規格 (Technical data)	134
5.1. 繼電器特性資料.....	134
5.2. 一般規格資料.....	139
6. 試驗(Test)	144
6.1. 外觀檢查.....	144
6.2. 特性試驗.....	145
6.2.1. 試驗時的留意事項.....	145
6.2.2. 特性試驗.....	146
7. 維修/即時監控 (Maintenance and self diagnosis)	155
7.1. 維修.....	155
7.1.1. 日常檢查.....	155
7.1.2. 定期檢查.....	155
7.2. 即時監控.....	156
8. PC用軟體 (PC-HMI)	158
8.1. 前言.....	158
8.2. 軟體使用時的注意事項.....	158
8.3. 支援機種.....	159
8.3.1. PC-HMI操作終端機規格.....	159
8.3.2. 螢幕.....	159
8.4. PC-HMI的基本構成.....	160
8.5. PC-HMI操作的基本事項.....	161
8.5.1. 滑鼠的使用方法.....	161
8.6. PC-HMI的畫面構成.....	162
8.7. 離線模式下的操作.....	163
8.7.1. 啟動波形解析軟體.....	164
8.7.2. 設定檔案的讀取、編輯、儲存.....	165
8.7.3. PLC檔案的讀取、編輯、儲存.....	169
8.8. 登入、登出裝置的方法.....	175
8.8.1. 登入方法.....	175
8.8.2. 從連線模式登出的方法.....	180
8.9. PC-HMI操作選單.....	181
8.10. 記錄檔案的取得、清除.....	182
8.10.1. 擾亂記錄檔案的取得方法.....	182
8.10.2. 監控異常記錄檔案的取得方法.....	183
8.10.3. 事件記錄檔案的取得方法.....	184
8.10.4. 存取記錄檔案的取得方法.....	185
8.10.5. 記錄檔案的清除方法.....	187
8.11. 狀態顯示.....	190
8.11.1. 顯示類比測量值.....	190
8.11.1.1. 電流/電壓的顯示方法.....	190
8.11.1.2. 有效功率/無效功率的顯示方法.....	193
8.11.2. Digital I/O的顯示方法.....	195
8.11.3. 機器監控狀態的顯示方法.....	197
8.11.4. LED的重置方法.....	198
8.12. 設定模式.....	199
8.12.1. 連線設定方法.....	199
8.12.2. 組別設定的運用切換方法.....	201
8.12.3. 讀取來自HDD的設定值檔案與儲存方法.....	203
8.12.4. 連線PLC.....	206

8.12.4.1. 連線PLC (邏輯迴路) 的設定.....	206
8.12.4.2. DO分配.....	216
8.12.4.3. CB控制/通信輸出用信號的分配.....	218
8.13. 控制功能.....	219
8.13.1. CB控制模式的設定方法.....	219
8.13.2. CB控制的執行方法.....	221
8.14. 裝置設定.....	223
8.14.1. 裝置名稱的設定方法.....	223
8.14.2. 日期時間的設定.....	225
8.14.3. 時間管理的設定.....	227
8.14.4. 類比測量的設定.....	228
8.14.5. DI檢測電壓的設定.....	229
8.14.6. 擾亂記錄的設定.....	230
8.14.7. DO強制控制的設定.....	231
8.14.8. 電能的設定.....	232
8.14.9. 跳脫次數的設定.....	233
8.14.10. SNTP的設定.....	234
8.15. 試驗功能.....	235
8.15.1. DO強制控制測試.....	235
8.15.2. 試驗模式.....	237
8.15.3. 繼電器強制控制.....	239
8.16. 顯示PC-HMI的操作手冊.....	241
9. 波形解析.....	242
9.1. 前言.....	242
9.2. 軟體使用時的注意事項.....	243
9.3. 標記規則.....	244
9.4. 關於影像、圖片.....	244
9.5. 關於波形解析工具.....	245
9.5.1. 概要.....	245
9.5.2. 特徵.....	245
9.6. 操作作用的基本事項.....	246
9.6.1. 關於資料檔案與資料檔案的名稱.....	246
9.7. PC的環境設定.....	247
9.8. 顯示波形.....	247
9.8.1. 波形資料的開啟方法.....	249
9.8.2. 顯示版本資訊.....	251
9.8.3. 波形畫面的關閉方法.....	251
9.8.4. 顯示波形資料資訊.....	252
9.8.4.1. 設定類比要素的數值.....	253
9.8.4.2. 設定二進位要素.....	256
9.8.5. 波形資料的放大、縮小.....	259
9.8.6. 移動游標.....	262
9.8.7. 編輯波形資料.....	264
9.8.7.1. 移動波形資料.....	264
9.8.7.2. 重疊波形資料.....	266
9.8.8. 建立線間要素與零相要素.....	268
9.8.9. 設定相序.....	270
9.8.10. 列印波形資料.....	272
9.8.10.1. 列印顯示畫面.....	272
9.8.11. Toolbar與Status Bar.....	274
9.8.11.1. Toolbar與Status Bar的顯示方法與隱藏方法.....	274
9.8.11.2. Toolbar的功能.....	276
9.8.12. 選單的階層顯示.....	277
9.8.13. 測量與解析的參數設定.....	280

9.8.13.1. 選擇時間單位	280
9.8.13.2. 選擇當成基準的相位	281
9.8.13.3. 選擇相位設定	284
9.8.13.4. 選擇選項	285
9.8.13.5. 設定繼電器的數值	286
9.8.14. 顯示波形資料的測量值	289
9.8.14.1. 顯示瞬間值	289
9.8.14.2. 顯示實效值	290
9.8.14.3. 顯示相位差	291
9.8.14.4. 顯示頻率	292
9.8.14.5. 顯示諧波	293
9.8.14.6. 顯示游標間的時間	294
9.8.14.7. 顯示繼電器的動作時間	295
9.8.15. 顯示波形資料的解析值	296
9.8.15.1. 顯示對象成分	296
9.8.15.2. 顯示電阻值	297
9.8.15.3. 事故點評定功能	298
9.8.15.4. 顯示向量圖	302
9.8.15.4.1. 顯示向量圖	302
9.8.15.4.2. 設定參數	304
9.8.15.4.3. 連續顯示向量圖	306
9.8.15.5. 顯示軌跡圖	307
9.8.15.5.1. 軌跡圖的設定與顯示	308
9.8.15.5.2. 軌跡圖的放大、縮小	311
9.8.15.6. 儲存解析值	314
9.9. COMTRADE的檔案格式	317
9.9.1. 標頭檔案	317
9.9.2. 設定檔案	318
9.9.3. 資料檔案	320

1. 構造

1.1. 繼電器尺寸及電盤加工尺寸

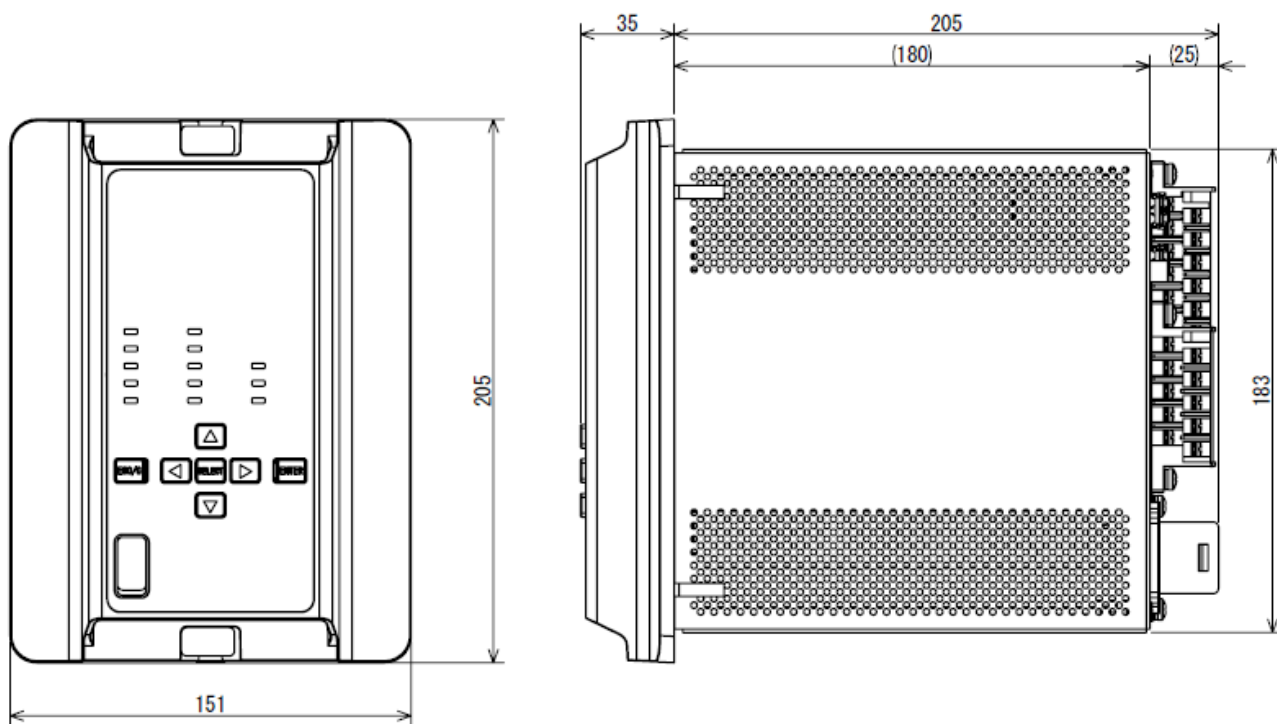


圖 1-1 繼電器尺寸

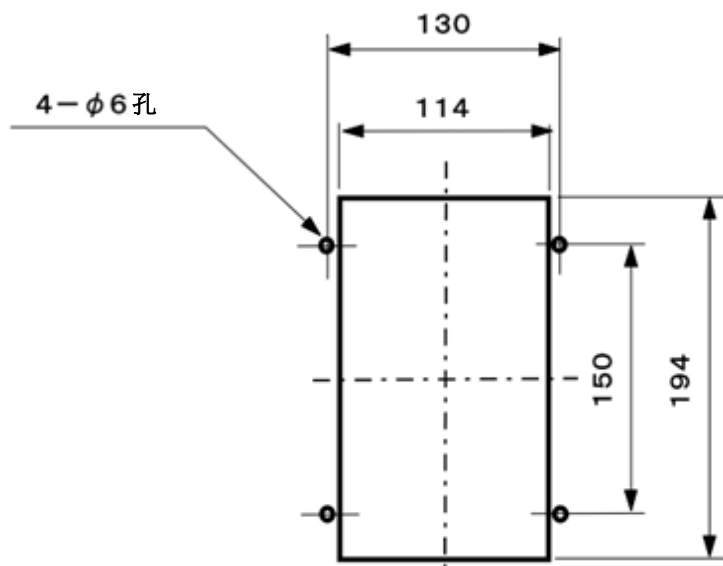


圖 1-2 電盤加工尺寸

1.2. 繼電器正面圖

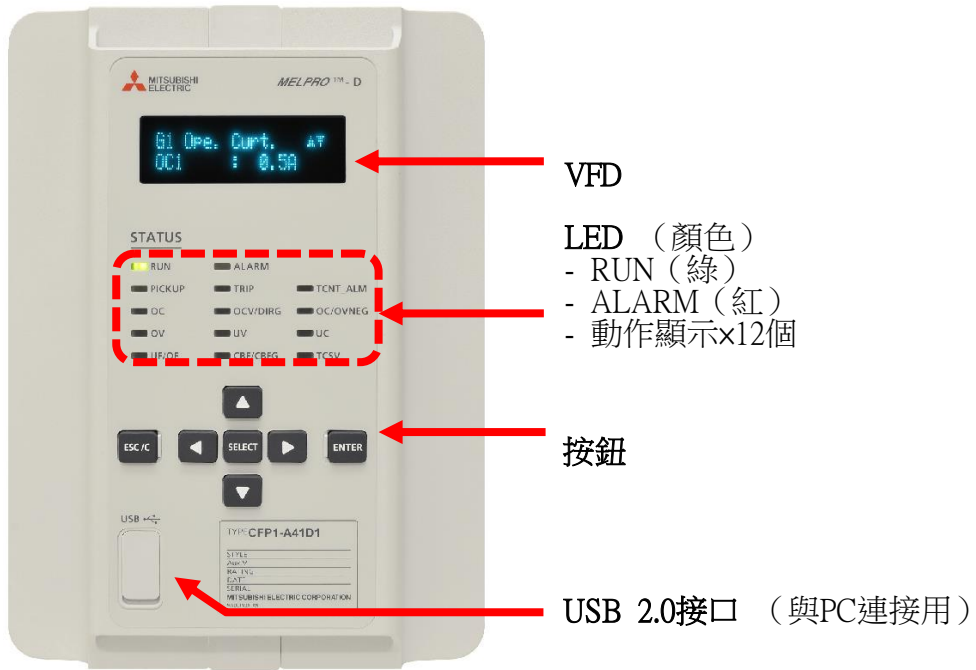


圖 1-3 繼電器正面圖

1.3. 繼電器背面端子圖

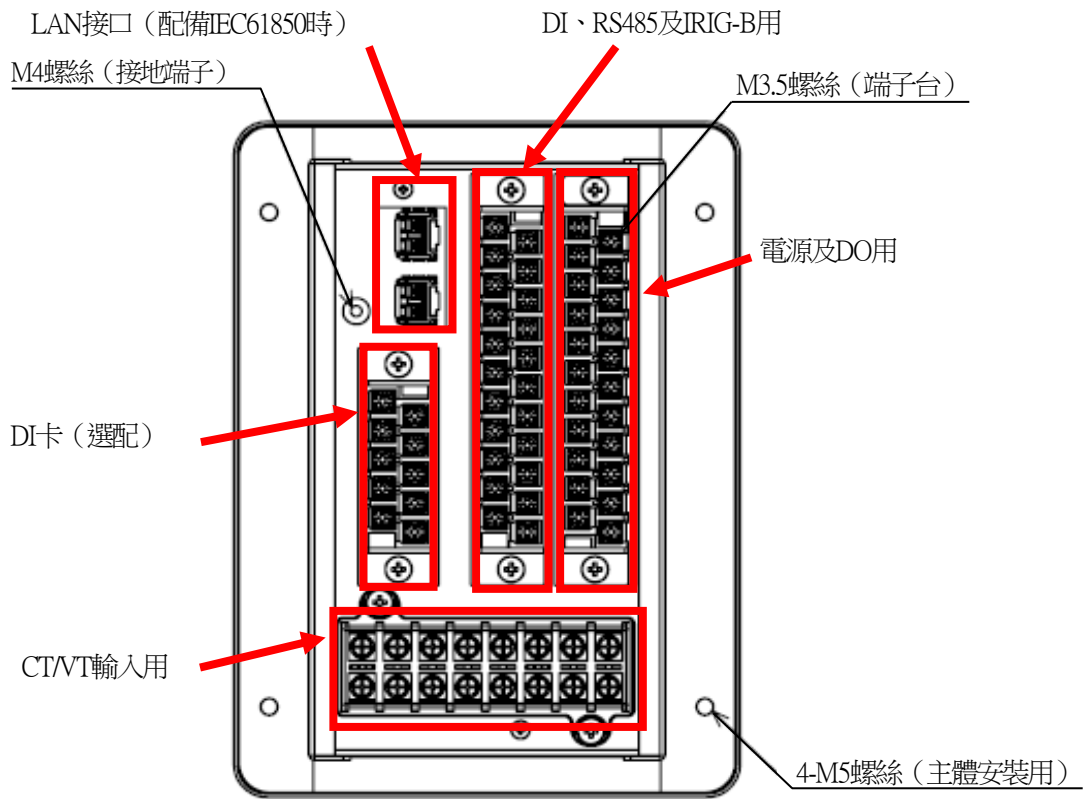


圖 1.4 繼電器背面端子圖

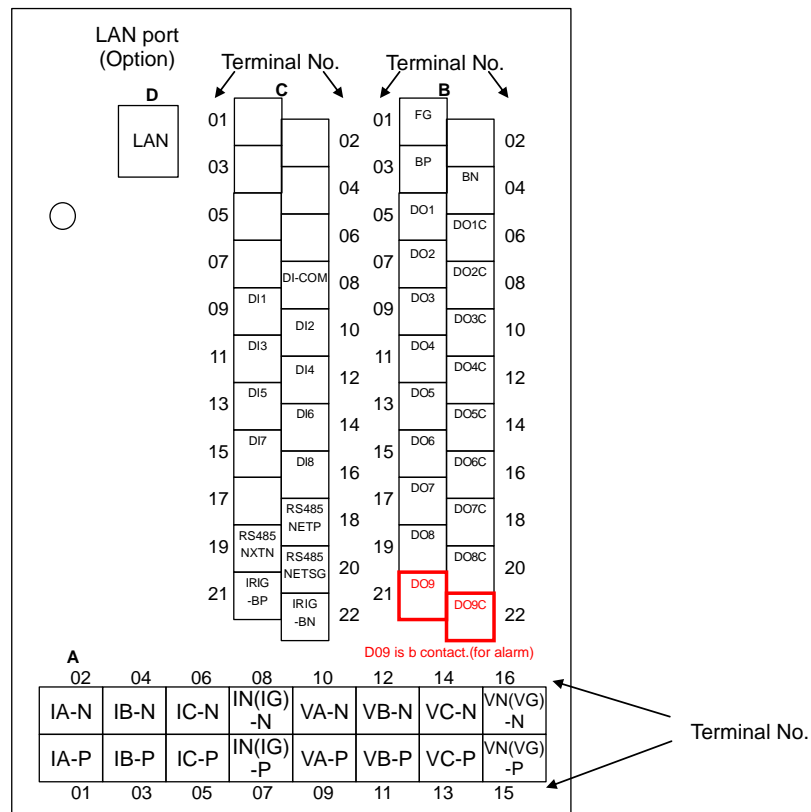


圖 1.5 繼電器背面端子序号

1.4. 繼電器外觀圖

本繼電器為本體抽出構造，以便進行檢查及試驗業務，無需拆除外部接線，便可抽出本體。欲抽出副組件時，請確實實施以下項目，以免在活線狀態下進行作業。

- 停止主迴路
- 分離CT迴路
- 鎖定阻斷器等的引線迴路
- 開放控制電源

但是，開放時若不注意，可能會連其他控制迴路一起開放，形成無保護狀態，請注意只能切斷該迴路。此外，CT迴路備有自動短路構造作為輔助功能，即使忘記將CT迴路分離就抽出副組件，CT2次迴路仍不會開放。

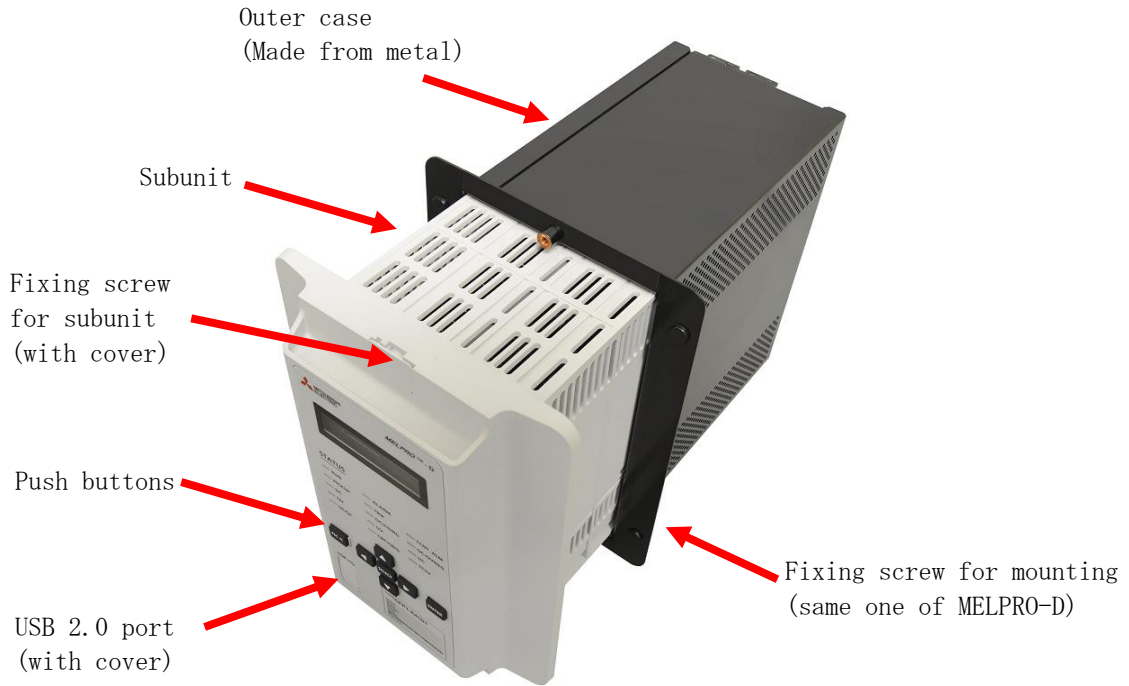
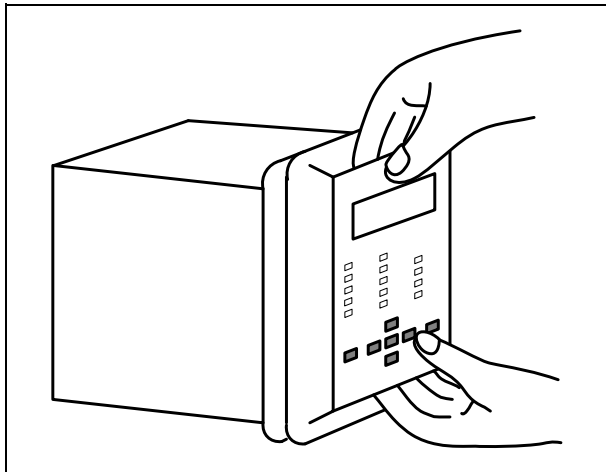


圖 1-6 繼電器外觀圖

(1) 插拔本體



從外殼拔出本體時，請將本體正面的上下螺絲拆下，並如左圖用手指扣住本體上下的溝槽，水平向後抽出。

此外，將本體插入外殼時，請用手指扣住本體上下的溝槽，並將本體水平插入外殼。

(2) 固定本體



將本體完全插入外殼，並將上下的螺絲固定。

2. 額定、規格

2.1. 特徵（符合IEC60255產品）

(1) 多功能

- 內建適合保護感應電動機的保護要素，因此只要1台繼電器便可保護感應電動機。
- 透過2種組別設定，可依照運用／試驗、或負荷狀況等分別使用。
- 透過繼電器正面按鈕或通信（選配），可控制斷路器。

(2) 高精度的測量功能

- 完善的測量功能
可利用正面面板、PC工具確認電流、電壓、功率、電氣量、頻率等。
此外，為使正面面板更容易確認測量值，也配備了放大顯示功能。
- 系統事故時儲存資料
會儲存過去5次發生系統事故時的輸入實效值及波形資料（24取樣／1循環），有助於解析事故。

(3) 內建多樣反限時的動作特性及復歸時間特性

各保護要素皆內建多數限時特性，因此可進行適當的保護協調。

(4) 支援先進的通信網路

- Modbus (RS485)
標準配備Modbus通信功能，可建構現場網路。
- IEC61850 Edition 1 (Ethernet Station Bus)
利用選配的通信卡，可支援附GOOSE功能的IEC61850通信。
接頭備有光纖雙接口接頭和電力單接口接頭2種，若選擇光纖雙接口接頭，可透過設定HSR (High-availability Seamless Redundancy) 和PRP (Parallel Redundancy Protocol) 進行冗長化構成，提升通信的可信度。

(5) 可靈活因應需求的可編程接點

利用PLC (Programmable Logic Controller)，便能以適合顧客設備的時序來運用動作輸出接點。

(6) 提升可信度的高度隨時監控功能

隨時監控從輸入到輸出迴路的電子迴路，萬一零件故障時，可在造成實際損害之前發現繼電器內部的故障，提升可信度。

- 正常時：RUN LED亮燈
- 異常時：ALARM LED亮燈
鎖定保護要素以防止錯誤輸出，並輸出監控異常接點。

(7) 組件抽出式便於維修

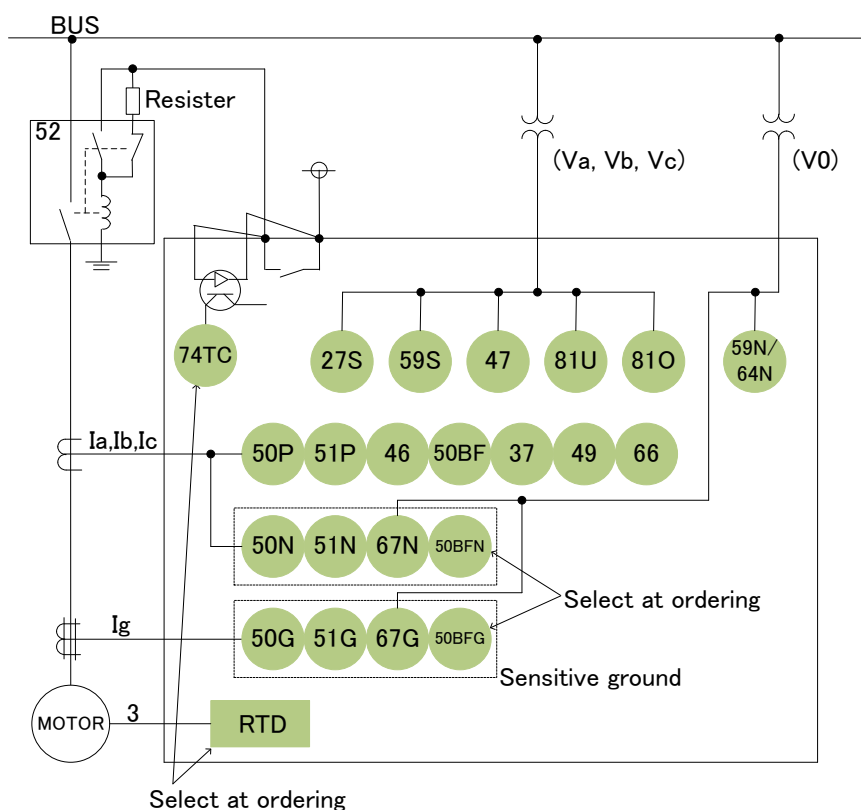
內建組件抽出時將CT迴路形成短路的功能，便於維修。

2.2. 共通

項目		內容
額定	電流	5A
	零相電流	ZCT
	電壓	100~125V (phase-to-phase)
	頻率	60Hz
	控制 電源	電壓
變動範圍		DC88~300V、AC85~264V
通信 功能※	Modbus	選配
	IEC61850	選配：光纖2ch
時刻同步 功能	IRIG-B	標準配備
	SNTP	配備IEC61850通信卡時

※使用IEC61850時，便無法使用Modbus。（可使用的通信功能只能選1種。）

2.3. 保護要素



保護要素	動作値	動作時間	其他設定
50P(過電流瞬時)	50~2000%	0.0~10.0s	
51P(過電流限時)	200~2000%	—	動作時間特性2種
50N、50G(接地過電流瞬時)	1.0~100.0mA	0.0~10.0s	
46(逆相過電流)	25~100%	0.0~10.0s	
46(單相缺相檢測)	20~100%, 10~50%	—	
37(電流不足)	25~100%	0.0~600.0s	
50BF(CB故障、過電流瞬時)	15~200%	0.0~10.0s	
50BFN・50BFG (CB故障、接地過電流瞬時)	1.0~100.0mA	0.0~10.0s	
49(過負載)	105~150%	—	動作時間特性2種
67N、67G(接地方向瞬時)	1.0~100.0mA, 2~100V, -90~90°	0.0~10.0s	
37(功率不足)	1~30%	0.0~10.0s	
27S(電壓不足)	20~120V	0.0~10.0s	
59S(過電壓)	20~200V	0.0~10.0s	
59N/64N(接地過電壓)	2.0~100.0V	0.0~10.0s	
47(逆相過電壓)	2.0~100.0V	0.0~10.0s	
81U(頻率下降)	$f_n - 0.5 \sim f_n - 5.0 \text{Hz}$ (f_n : 額定頻率)	0.1~60.0s	
81O(頻率上升)	$f_n + 0.5 \sim f_n + 5.0 \text{Hz}$ (f_n : 額定頻率)	0.1~60.0s	
66(限制啟動次數)	1~10	2~120s	
74TC(監控跳脫線圈)	—	0.0~10.0s	

※有使用／不使用設定的出廠設定為「不使用」，而沒有使用／不使用設定的出廠設定為最小設定。

※詳情請參閱第3章。

2.4. 測量要素

顯示內容		範圍	測量值		事故記錄	波形記錄
信號名稱	項目	(2次值/1次值)	1次	2次	僅1次	共通
Va	A相電壓	0.0~150.0V(0.1V間距) / 0.0~750kV(0.1kV間距)	○	○	○	○
Vb	B相電壓		○	○	○	○
Vc	C相電壓		○	○	○	○
Vab	AB相電壓(S/W合成)	0.0~260.0V(0.1V間距) / 0.0~750kV(0.1kV間距)	○	○	○	×
Vbc	BC相電壓(S/W合成)		○	○	○	×
Vca	CA相電壓(S/W合成)		○	○	○	×
VG	零相電壓		○	○	○	○
3V0	零相電壓(S/W合成)		○	○	○	×
V1	正相電壓(S/W合成)		0.0~150.0V(0.1V間距) /	○	○	○
V2	逆相電壓(S/W合成)	0.0~750kV(0.1kV間距)	○	○	○	×
Ia	A相電流	0.0~額定的2倍(0.01A間距) / 0~60000A(1A間距)	○	○	○	○
Ib	B相電流		○	○	○	○
Ic	C相電流		○	○	○	○
IG	零相電流(ZCT)	0.0~100.0mA(0.1mA間距) / 0.0~999.9A(0.1A間距)	○	○	○	○
I1	正相電流(S/W合成)	0.0~額定的2倍(0.01A間距) / 0~60000A(1A間距)	○	○	○	×
I2	逆相電流(S/W合成)		○	○	○	×
Va-phase	A相電壓相位	0.0~359.9°(0.1°間距) ※Va基準(延遲相位)	○	○	○	×
Vb-phase	B相電壓相位		○	○	○	×
Vc-phase	C相電壓相位		○	○	○	×
Vba-phase	AB相電壓相位		○	○	○	×
Vbc-phase	BC相電壓相位		○	○	○	×
Vca-phase	CA相電壓相位		○	○	○	×
VG-phase	零相電壓相位		○	○	○	×
Ia-phase	A相電流相位		○	○	○	×
Ib-phase	B相電流相位		○	○	○	×
Ic-phase	C相電流相位		○	○	○	×
IG-phase	零相電流相位		○	○	○	×
續下頁						

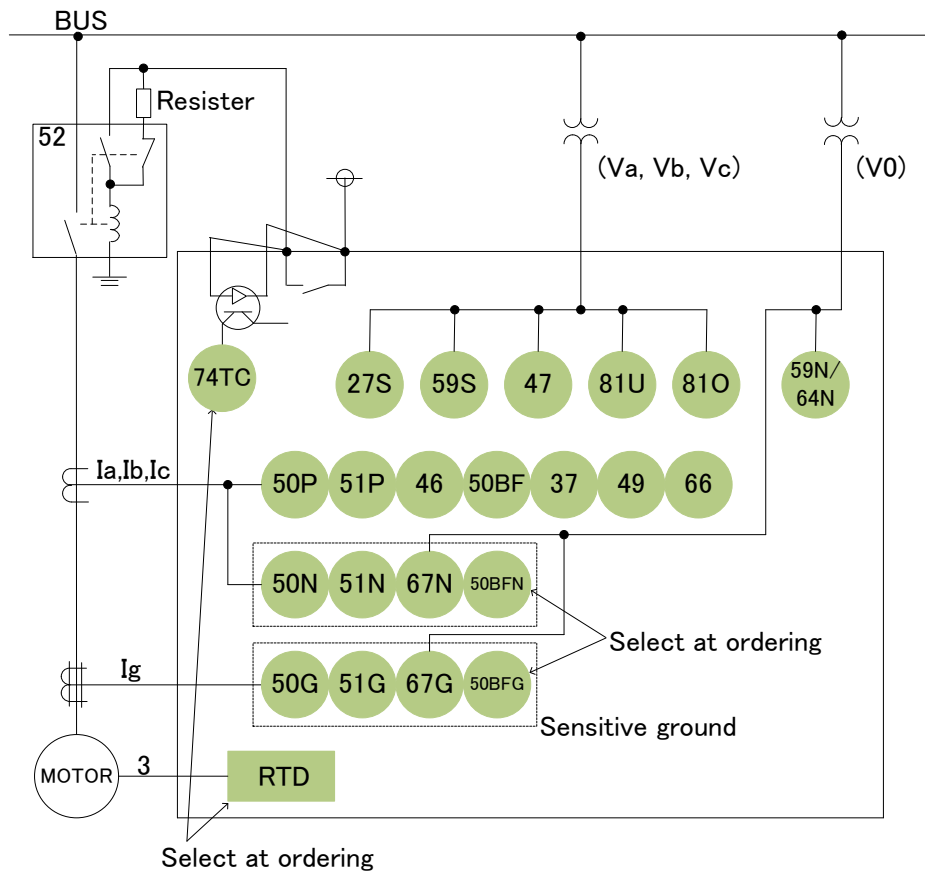
顯示內容		範圍	測量值		事故記錄	波形記錄
信號名稱	項目	(2次值/1次值)	1次	2次	僅1次	共通
續前頁						
+P	正的3相有效功率	0.0~999.9MW(0.1MW間距)	○	×	×	×
-P	負的3相有效功率	0.0~999.9MW(0.1MW間距)	○	×	×	×
+Q	正的3相無效功率	0.0~999.9MVar(0.1MVar間距)	○	×	×	×
-Q	負的3相無效功率	0.0~999.9MVar(0.1MVar間距)	○	×	×	×
S	3相視在功率	0.0~999.9MVA(0.1MVA間距)	○	×	×	×
PF	3相功率因數	-1.00~1.00(0.01間距)	○	×	×	×
+Pt	正的3相有效電能	0~999999999kWh	○	×	×	×
-Pt	負的3相有效電能	(1kWh間距)	○	×	×	×
+Qt	正的3相無效電能	0~999999999kVarh	○	×	×	×
-Qt	負的3相無效電能	(1kVarh間距)	○	×	×	×
F	系統頻率(Vab)	45.0~60.0Hz(0.1Hz間距)	○	○	×	×

2.5. 功能一覽

選單	項目	操作元件		
		正面面板	PC-HMI	通信
記錄 (RECORD)	波形解析(WAVEFORM ANALYSIS)	×	○	×
	顯示擾亂記錄(DISTURBANCE RECORD)	×	○	○
	顯示事故記錄(Fault RECORD)	○	×	○
	顯示事件記錄(EVENT RECORD)	○	○	○
	顯示存取記錄(Access RECORD)	○	○	○
	顯示警報記錄(ALARM RECORD)	○	○	○
清除記錄 (CLEAR RECORD)	清除事故記錄(CLEAR RECORD)	○	○	○
	清除事件記錄(CLEAR EVENT)	○	×	○
	清除警報記錄(CLEAR ALARM)	○	×	○
狀態 (STATUS)	顯示時刻(CLOCK)	○	×	○
	測量值(METERING)	○	○	○
	顯示DI,DO當前狀態(DIGITAL I/O)	○	○	○
	跳脫計數器(TRIP COUNTER)	○	×	○
	裝置名稱 (DEVICE NAME)	○	○	×
設定 (SETTING)	現用組別(ACTIVE WG)	○	○	○
	設定組別 1 (G1)	○	○	○
	設定組別2(G2)	○	○	○
控制 (CONTROL)	控制設定(CTRL MODE)	○	○	○
	控制繼電器(CB CONTROL)	○	○	○
共通設定 (CONFIG)	通信設定(COMMUNICATION)	○	×	×
	時刻設定(CLOCK ADJUST)	○	○	○
	切換顯示類比值(METERING)	○	○	○
	電能(ENERGY)	○	○	○
	跳脫計數器(TRIP COUNTER)	○	○	○
	擾亂記錄故障前時間幅(DISTURBANCE)	○	○	○
	DI檢測電壓值(DI VOLTAGE)	○	○	○
	使用/不使用密碼(PASSWORD USE)	○	×	×
	密碼設定(PASSWORD REGIST)	○	×	×
試驗 (TEST)	DO強制控制(CONTACT TEST)	○	○	○
	試驗設定(MODE)	○	○	○
	LED/VFD亮燈測試(LED/VFD TEST)	○	○	○

3. 保護功能

CMP1-A41D1中內建了保護感應電動機所需的以下保護要素。
本章針對CMP1-A41D1內建的保護要素進行說明。



3.1. 過電流要素

CMP1-A41D1中內建了以下3種過電流要素，可迅速檢測出事故。此外，過電流限時要素如圖 3-1所記載，內建了切換馬達啟動時與馬達啟動完成後的動作敏感度與動作時間的功能，可防止因馬達啟動時的激磁湧流產生不必要的動作。

器具編號	顯示名稱	保護功能
51P	OC1	過電流限時要素（從馬達啟動檢測到啟動完成條件成立為止） ・2種動作時間特性
	OC2	過電流限時要素（從馬達啟動完成條件成立以後(一般運轉時)） ・2種動作時間特性
50P	OC3	過電流瞬時要素

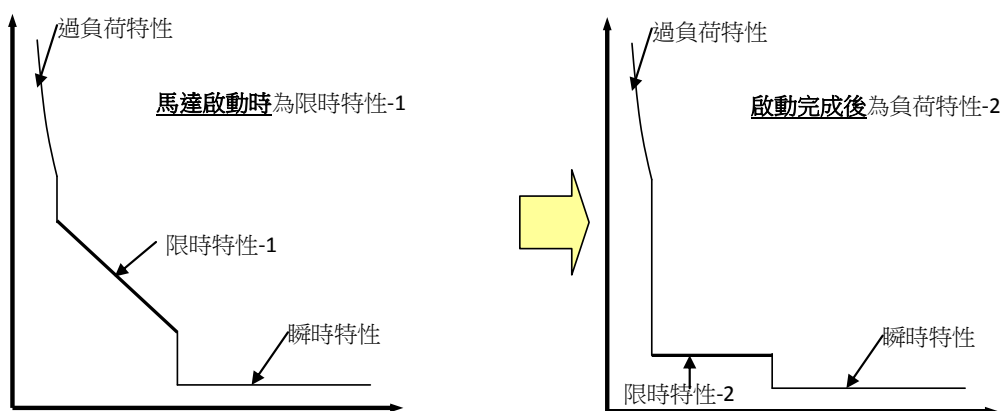


圖 3-1 過電流要素特性切換時的限時特性

3.1.1. 過電流限時要素 (OC1)

此為馬達剛啟動後的激磁湧流通期間（從啟動檢測到啟動完成條件成立為止的期間），事故檢測用的要素。因此，必須進行敏感度設定及限時設定，以免因馬達的啟動電流而產生動作。

馬達的啟動檢測方法以在DI7（頻道固定）上使用將電動機ON/OFF用的開關器（CB等）的輔助a接點來施加電壓，而本要素在電壓未施加於DI7上時可執行動作。

此外，保護對象若為往復式馬達時，馬達電流產生的脈流會在系統電流波形上重疊，且繼電器內部的演算結果會產生差異，因此內建了以馬達週期取平均值以減輕脈流量的功能。

動作時間特性內建了長反限時與定限時2種特性。

關於OC1要素的動作，以圖 3-2中記載的內部功能區塊進行說明。

OC1要素會在檢測輸出執行動作、且限時計時器時間經過後輸出確定訊號。

檢測輸出會在輸入電流為檢測輸出動作調定值(以IEC Chr. EN調定來選擇Ope. Curt.與Ope. Curt.x1.15倍) 以上時輸出。

此外，如上述，保護對象若為往復式馬達時，請將電流平均化循環數調定(Ave. cycle)設定為馬達週期，並將有無電流平均化調定(Ave. Curt.)設定為使用(ON)。

限時計時器的輸入電流若在動作調定值(Ope. Curt.)以上時，會依據限時特性(Ope. Chr.)進行加總。

復位側附加了200ms的復位計時器，以防止接點撞動。

此外，只有在OC1要素的使用/不使用調定(OC1 EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。OC1要素的其他調定項目無需設定。

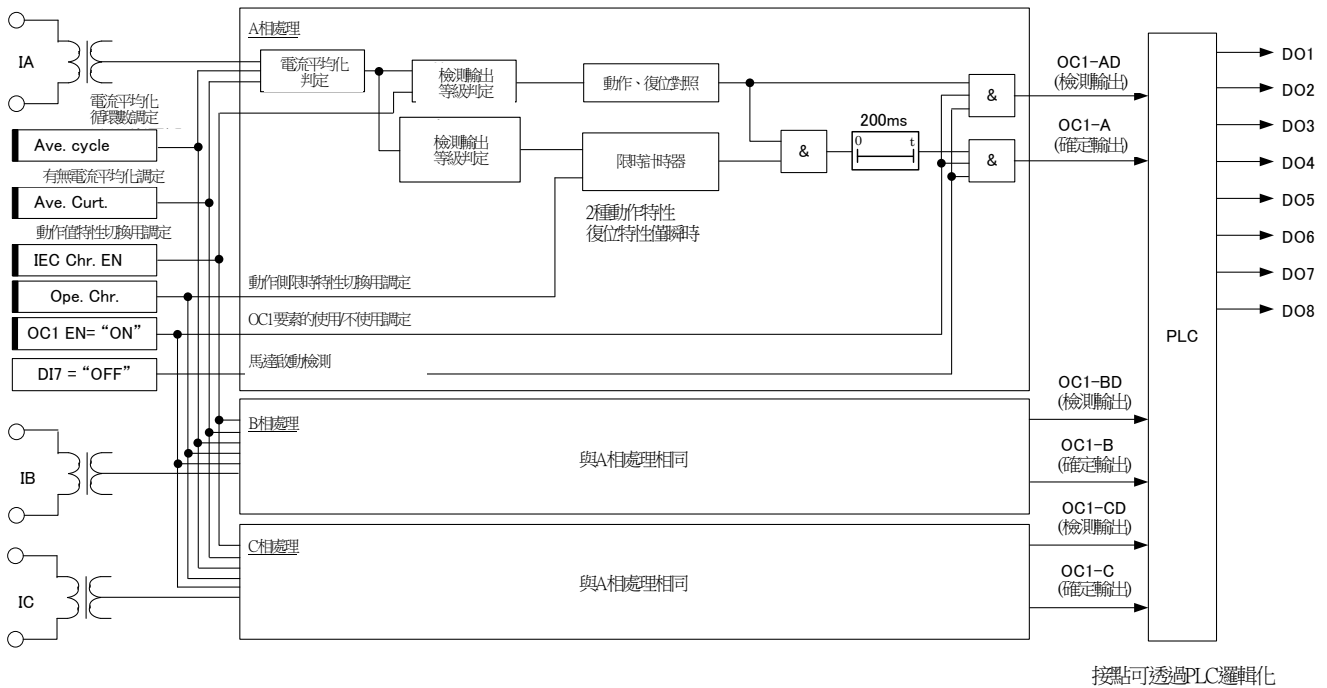


圖 3-2 OC1要素 內部功能區塊圖

表 3-1 OC1要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
OC1	OC1 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ave. Curt.	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲在本要素上使用平均化電流時請設定為ON。
	Ope. Curt.	200 ~ 2000%	2%	動作電流(相對於馬達額定電流的倍率)
	Ope. Koct	4 ~ 240	1	動作時間倍率 以 エラー！参照元が見つかりません。 所示的動作時間特性算式的“Koct”值表示。
	Ope. Chr.	LI, DT	-	反限時動作時間特性 各項特性請參閱 エラー！参照元が見つかりません。
	IEC Chr. EN	OFF, ON	-	OFF：一般特性、ON：IEC特性 欲在依據IEC60255-151的動作值特性下使用本要素時，請設定為ON。 將本調定設為ON，便會如 エラー！参照元が見つかりません。 所示，檢測輸出的動作值會變成Ope. Cur.的1.15倍。

3.1.1.1.動作時間特性

OC1要素内建了依據IEC60255-151的特性，可透過IEC Chr. EN調定來選擇動作動作時間特性。エラー! 参照元が見つかりません。記載該差異。

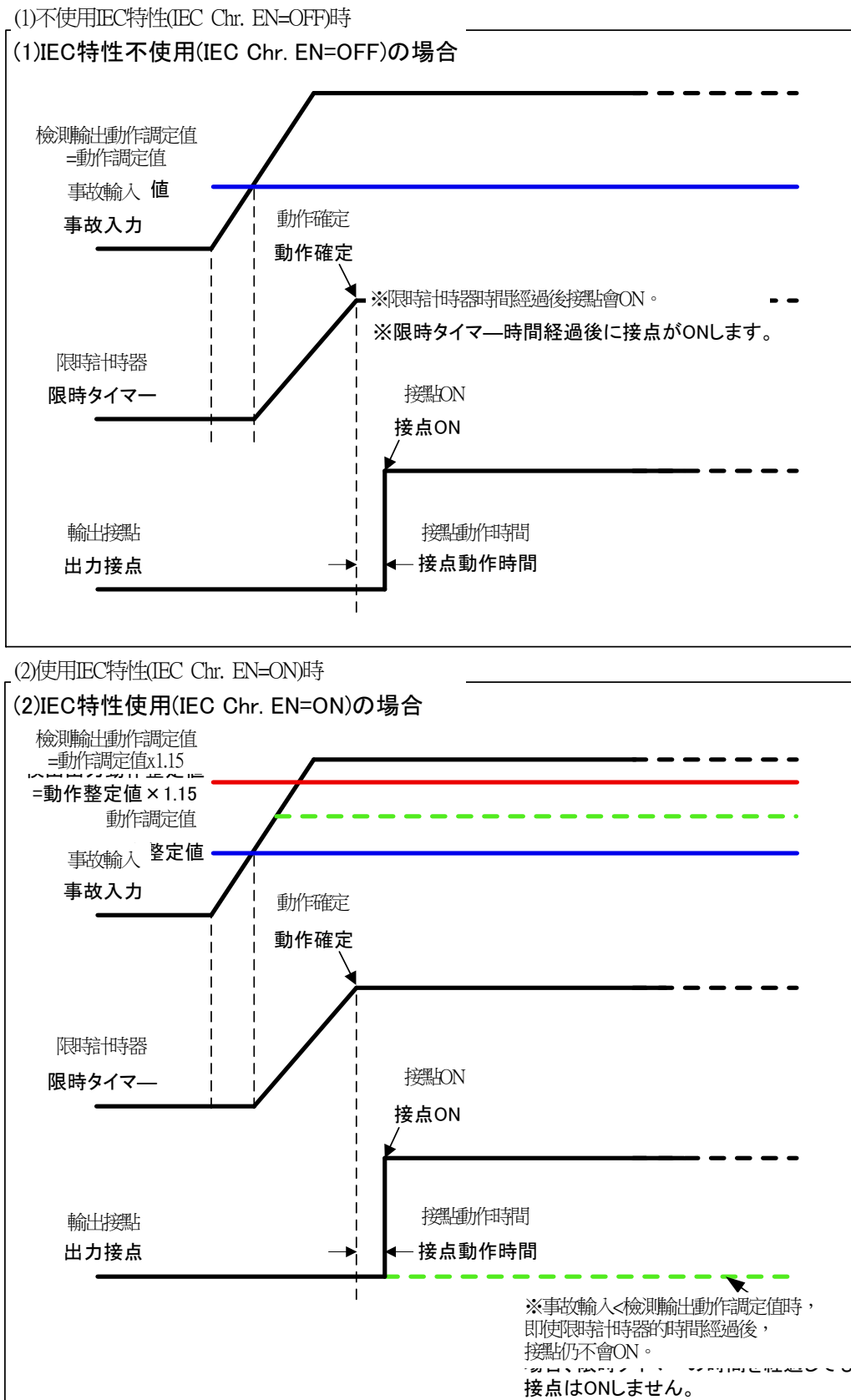
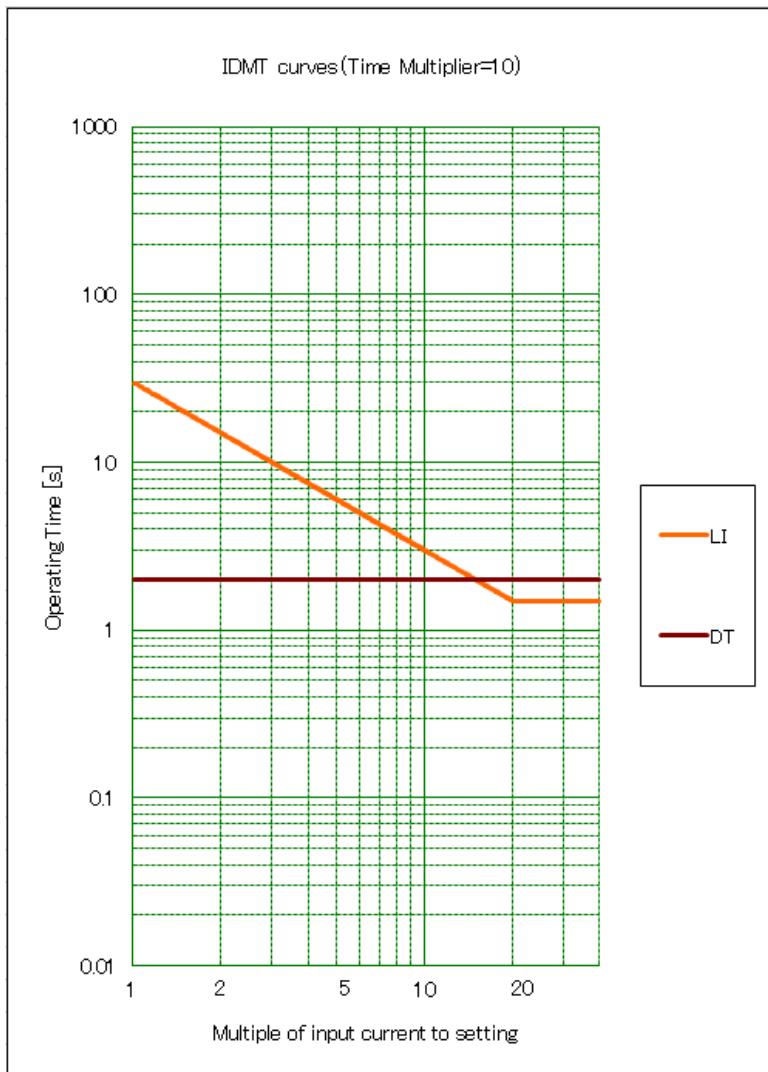


圖 3-3 有無IEC特性的比較

3.1.1.2.反限時特性

OC1要素內建了2種動作時間特性。



① 反限時特性(LI)

$$t = 3 \times \frac{K_{oct}}{I} (s)$$

② 定限時特性(DT)

$$t = 2 \times \frac{K_{oct}}{10} (s)$$

t : 動作時間(s)

I : 相對於調定值的
輸入電流值的倍數(倍)

K_{oct} : 動作時間倍率(倍)

圖 3-4 動作時間特性

表 3-2 長反限時特性(LI) 動作時間管理表

LI動作時間 (理論式)

$$t = 3 \times \frac{K_{oc} t}{I} (s)$$

單位：s

動作時間倍率 (K _{oc})	相對於馬達額定的輸入電流倍率 (I)										
	200%	300%	500%	700%	1000%	1200%	1500%	1800%	2000%	2200%	2400%
4	6.0	4.0	2.4	1.714	1.2	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
5	7.5	5.0	3.0	2.143	1.5	1.25	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
6	9.0	6.0	3.6	2.571	1.8	1.5	1.2	1.0	1.0	1.0	1.0
7	10.5	7.0	4.2	3.0	2.1	1.75	1.4	1.167	1.05	1.05	1.05
8	12.0	8.0	4.8	3.429	2.4	2.0	1.6	1.333	1.2	1.2	1.2
9	13.5	9.0	5.4	3.857	2.7	2.25	1.8	1.5	1.35	1.35	1.35
10	15.0	10.0	6.0	4.286	3.0	2.5	2.0	1.667	1.5	1.5	1.5
20	30.0	20.0	12.0	8.571	6.0	5.0	4.0	3.333	3.0	3.0	3.0
30	45.0	30.0	18.0	12.857	9.0	7.5	6.0	5.0	4.5	4.5	4.5
40	60.0	40.0	24.0	17.143	12.0	10.0	8.0	6.667	6.0	6.0	6.0
50	75.0	50.0	30.0	21.429	15.0	12.5	10.0	8.333	7.5	7.5	7.5
60	90.0	60.0	36.0	25.714	18.0	15.0	12.0	10.0	9.0	9.0	9.0
70	105.0	70.0	42.0	30.0	21.0	17.5	14.0	11.667	10.5	10.5	10.5
80	120.0	80.0	48.0	34.286	24.0	20.0	16.0	13.333	12.0	12.0	12.0
90	135.0	90.0	54.0	38.571	27.0	22.5	18.0	15.0	13.5	13.5	13.5
100	150.0	100.0	60.0	42.857	30.0	25.0	20.0	16.667	15.0	15.0	15.0
150	225.0	150.0	90.0	64.286	45.0	37.5	30.0	25.0	22.5	22.5	22.5
200	300.0	200.0	120.0	85.714	60.0	50.0	40.0	33.333	30.0	30.0	30.0
240	360.0	240.0	144.0	102.857	72.0	60.0	48.0	40.0	36.0	36.0	36.0

表 3-3 長反限時特性(LI) 動作時間誤差管理表

誤差規格	相對於馬達額定的輸入電流倍率 (I)										
	200%	300%	500%	700%	1000%	1200%	1500%	1800%	2000%	2200%	2400%
誤差規格	±12% 以內	±12% 以內	±7% 以內	±5% 以內	±5% 以內	±5% 以內	±5% 以內	±5% 以內	±5% 以內	±5% 以內	±5% 以內

表 3-4 定限時特性(DT) 動作時間管理表

DT動作時間 (理論式)

$$t = 2 \times \frac{K_{oct}}{10} (s)$$

單位：s

動作時間容許率(Koct)	相對於馬達額定輸入電流容率 (I)										
	200%	300%	500%	700%	1000%	1200%	1500%	1800%	2000%	2200%	2400%
4	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8
5	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
6	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2	1.2
7	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4
8	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6	1.6
9	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8	1.8
10	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0	2.0
20	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0
30	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0	6.0
40	8.0	8.0	8.0	8.0	8.0	8.0	8.0	8.0	8.0	8.0	8.0
50	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0	10.0
60	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0	12.0
70	14.0	14.0	14.0	14.0	14.0	14.0	14.0	14.0	14.0	14.0	14.0
80	16.0	16.0	16.0	16.0	16.0	16.0	16.0	16.0	16.0	16.0	16.0
90	18.0	18.0	18.0	18.0	18.0	18.0	18.0	18.0	18.0	18.0	18.0
100	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
150	30.0	30.0	30.0	30.0	30.0	30.0	30.0	30.0	30.0	30.0	30.0
200	40.0	40.0	40.0	40.0	40.0	40.0	40.0	40.0	40.0	40.0	40.0
240	48.0	48.0	48.0	48.0	48.0	48.0	48.0	48.0	48.0	48.0	48.0

動作時間誤差：動作時間公稱值±5%以內 或者動作時間公稱值±50ms以內的誤差較大者。

3.1.2. 過電流限時要素 (OC2)

此為馬達啟動完成且湧入電流消失的時間點（啟動完成條件成立）以後的事故檢測用要素。因此，必須進行敏感度設定及限時設定，讓一般運轉時可確實動作。

馬達的啟動完成條件檢測方法以在DI7（頻道固定）上使用將馬達ON/OFF用的開關器（CB等）的輔助a接點來施加電壓，而本要素在電壓已施加於DI7上時可執行動作。

此外，考慮到保護對象與OC1要素同樣為往復式馬達的情形，也內建了電流平均化功能。

動作時間特性內建了長反限時與定限時2種特性。

關於OC2要素的動作，以圖 3-5中記載的內部功能區塊進行說明。

OC2要素會在檢測輸出執行動作、且限時計時器時間經過後輸出確定訊號。

檢測輸出會在輸入電流為檢測輸出動作調定值(以IEC Chr. EN調定來選擇Ope. Curt.與Ope. Curt.x1.15倍) 以上時輸出。

此外，如上述，保護對象若為往復式馬達時，請將電流平均化循環數調定(Ave. cycle)設定為馬達週期，並將有無電流平均化調定(Ave. Curt.)設定為使用(ON)。

限時計時器的輸入電流若在動作調定值(Ope. Curt.)以上時，會依據限時特性(Ope. Chr.)進行加總。

復位側附加了200ms的復位計時器，以防止接點顫動。

此外，只有在OC2要素的使用/不使用調定(OC2 EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。OC2要素的其他調定項目無需設定。

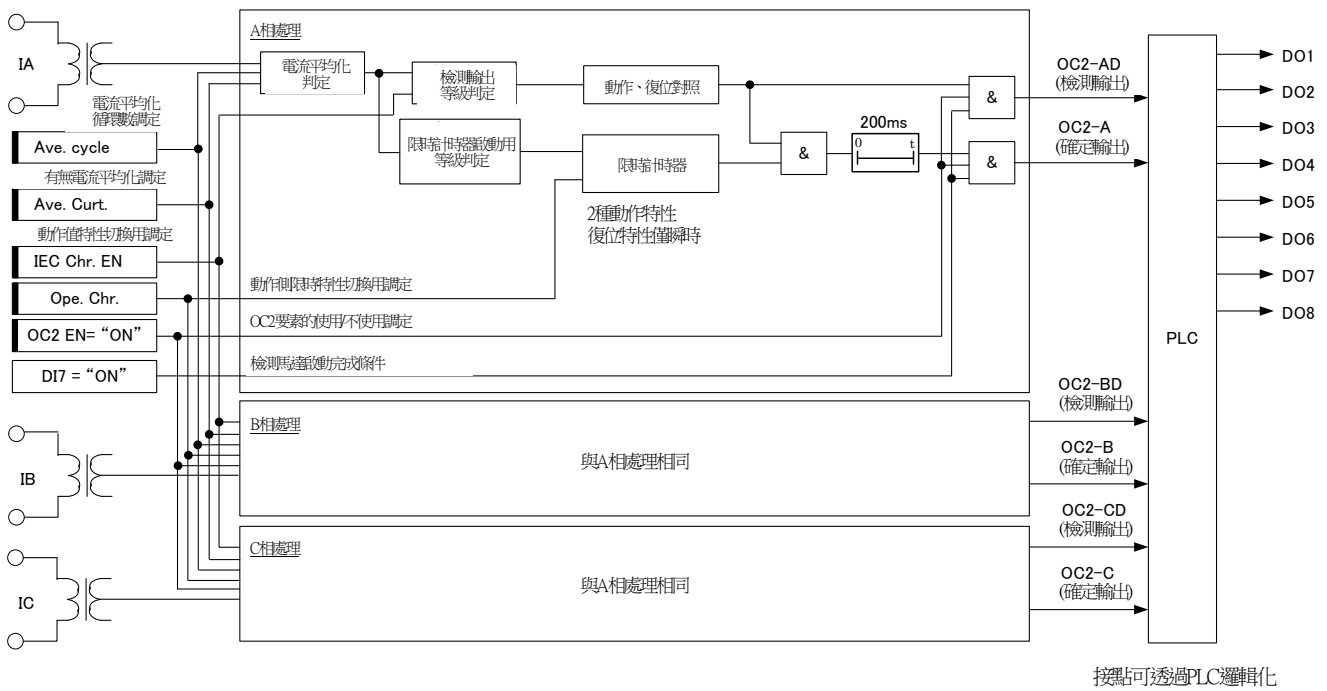


圖 3-5 OC2要素 內部功能區塊圖

表 3-5 OC2要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
OC2	OC2 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ave. Curt.	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲在本要素上使用平均化電流時請設定為ON。
	Ope. Curt.	200 ~ 2000%	2%	動作電流(相對於馬達額定電流的倍率)
	Ope. Koct	4 ~ 240	1	動作時間倍率 以 エラー！参照元が見つかりません。 所示的動作時間特性算式的“Koct”值表示。
	Ope. Chr.	LI, DT	-	反限時動作時間特性 各項特性請參閱 エラー！参照元が見つかりません。
	IEC Chr. EN	OFF, ON	-	OFF：一般特性、ON：IEC特性 欲在依據IEC60255-151的動作值特性下使用本要素時，請設定為ON。 將本調定設為ON，便會如 エラー！参照元が見つかりません。 所示，檢測輸出的動作值會變成Ope. Cur.的1.15倍。

3.1.3. 過電流瞬時要素 (OC3)

由於是過電流瞬時要素，故可在事故電流較大的範圍內進行高速動作。
 此外，考慮到保護對象與過電流限時要素同樣為往復式馬達的情形，也內建了電流平均化功能。
 關於OC3的動作，以圖 3-6中記載的內部功能區塊進行說明。

OC3的輸入電流若在動作調定值(Oper. Curt.)以上，動作計時器(Oper. Time)時間經過後便會輸出確定訊號。
 此外，如上述，保護對象若為往復式馬達時，請將電流平均化循環數調定(Ave. cycle)設定為馬達週期，並將有無電流平均化調定(Ave. Curt.)設定為使用(ON)。
 復位側附加了200ms的復位計時器，以防止接點顫動。
 此外，只有在OC3的使用/不使用調定(OC3 EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。OC3的其他調定項目無需設定。

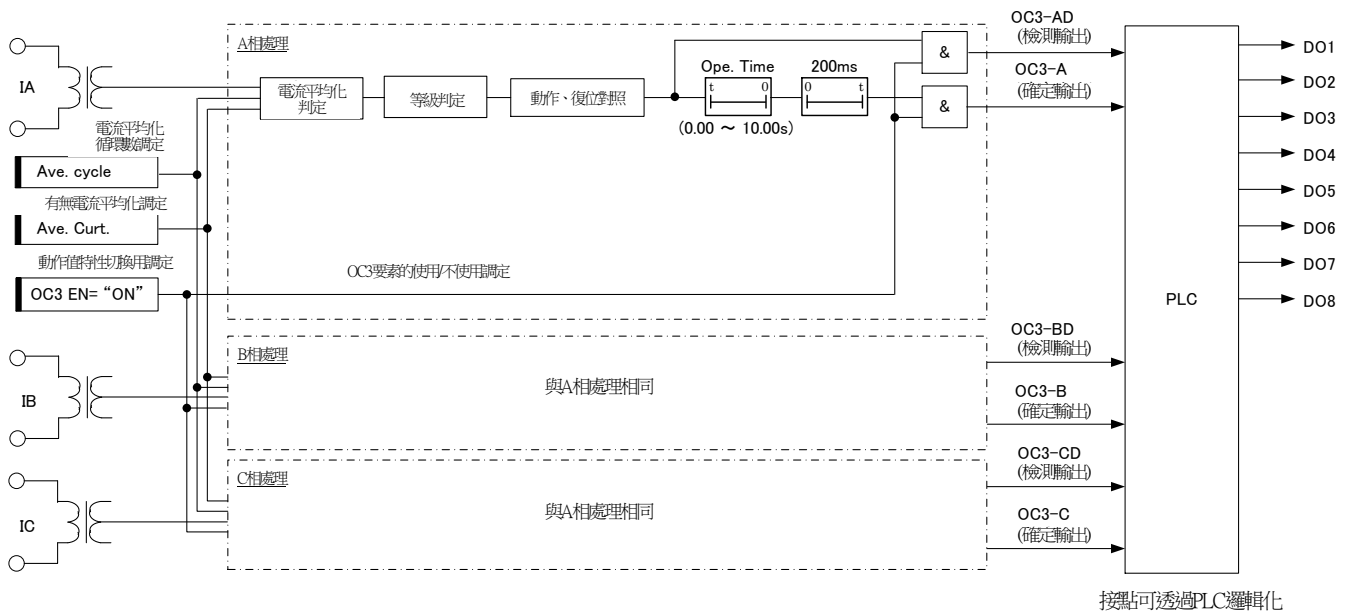


圖 3-6 過電流瞬時要素 (OC3) 內部功能區塊圖

表 3-6 過電流瞬時要素 (OC3) 調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
OC3	OC3 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ave. Curt.	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲在本要素上使用平均化電流時請設定為ON。
	Oper. Curt.	50 ~ 2000%	2%	動作電流(相對於馬達額定電流的倍率)
	Oper. Time	0.00 ~ 10.00s	0.01s	動作時間 INST: ≤30ms

3.2. 接地過電流要素

CMP1-A41D1中內建了以下2種接地過電流要素，可迅速檢測出接地事故。

器具編號	顯示名稱	保護功能
50N(50G)	OCN1(OCG1) OCN2(OCG2)	接地過電流瞬時要素

3.2.1. OCG1要素

此為接地過電流瞬時要素。

關於OCG1的動作，以圖 3-7中記載的內部功能區塊進行說明。

OCG1的零相電流若在動作調定值(Ope. Curt.)以上，動作計時器(Ope. Time)時間經過後便會輸出確定訊號。

復位側附加了200ms的復位計時器，以防止接點顫動。

此外，只有在OCG1要素的使用/不使用調定(OCG1 EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。OCG1要素的其他調定項目無需設定。

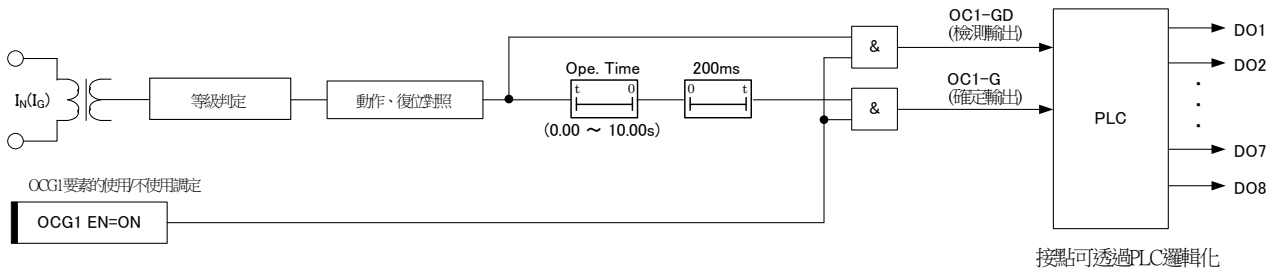


圖 3-7 OCG1要素 內部功能區塊圖

表 3-7 OCG1要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
OCG1	OCG1 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ope. Curt.	1.0 ~ 100.0mA	0.5mA	動作電流
	Ope. Time	0.00 ~ 10.00s	0.01s	動作時間 INST: ≤30ms

3.2.2. OCG2要素

此為接地過電流瞬時要素。

OCG2要素與OCG1要素的特性相同。

內部功能區塊圖與該動作，請參閱3.2.1節。

表 3-8 OCG2要素調定項目

顯示 名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
OCG2	OCG2 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ope. Curt.	1.0 ~ 100.0mA	0.5mA	動作電流
	Ope. Time	0.00 ~ 10.00s	0.01s	動作時間 INST: ≤30ms

3.3. 逆相過電流、單相缺相檢測要素

CMP1-A41D1中內建了以下2種逆向過電流要素及1種單相缺相檢測要素。

由於需從3相電流求出逆相電流或缺相，故可藉由外部接線錯誤或缺相等檢測出不平衡電流。

器具編號	顯示名稱	保護功能
46	OCNEG1, OCNEG2	逆相過電流瞬時要素
	OCNEG3	單相缺相檢測要素

3.3.1. OCNEG1要素

關於OCNEG1要素的動作，以圖 3-8中記載的內部功能區塊進行說明。

OCNEG1要素從3相的輸入電流算出逆相電流，並執行與動作調定值(Ope. Curt.)的等級判定，若在動作等級以上時，便會在動作計時器(Ope. Time)時間經過後輸出確定訊號。復位側附加了200ms的復位計時器，以防止接點顫動。

此外，只有在OCNEG1要素的使用/不使用調定(OCNEG1 EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。OCNEG1要素的其他調定項目無需設定。

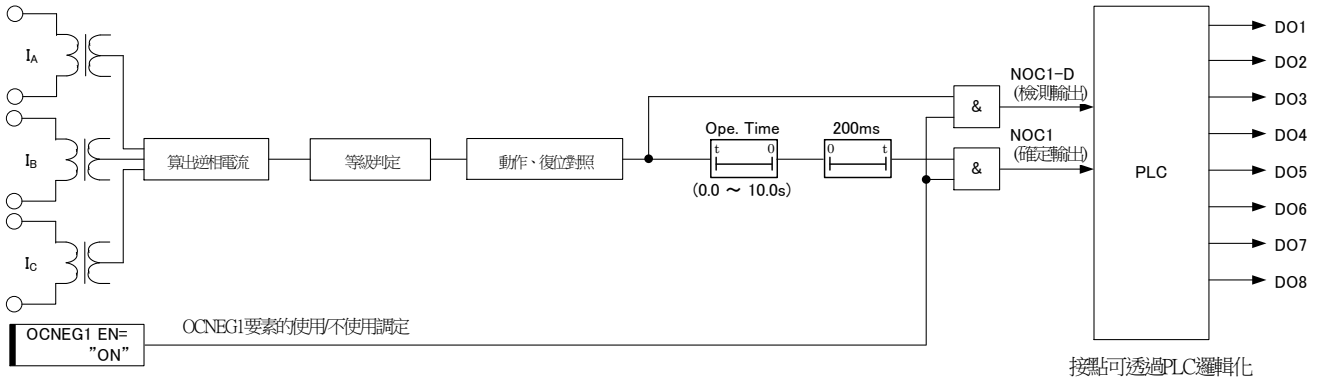


圖 3-8 OCNEG1要素 內部功能區塊圖

表 3-9 OCNEG1要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
OCNEG1	OCNEG1 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ope. Curt.	25 ~ 100%	1%	動作電流(相對於馬達額定電流的倍率)
	Ope. Time	0.0 ~ 10.0s	0.1s	動作時間 INST: ≤50ms

3.3.2. OCNEG2要素

OCNEG2要素與OCNEG1要素的特性相同。
 內部功能區塊圖與該動作，請參閱3.3.1節。

表 3-10 OCNEG2要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
OCNEG2	OCNEG2 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ope. Curt.	25 ~ 100%	1%	動作電流(相對於馬達額定電流的倍率)
	Ope. Time	0.0 ~ 10.0s	0.1s	動作時間 INST: ≤50ms

3.3.3. OCNEG3要素

關於OCNEG3要素的動作，以圖 3-9中記載的內部功能區塊進行說明。

OCNEG3要素從3相的15分鐘平均化電流皆在負荷電流調定值(Load Curt.)以上的狀態，到只有單相的輸入電流未達缺相電流調定值(Loss Curt.)時會輸出檢測訊號，並且持續2s(固定)後輸出確定訊號。

復位側附加了200ms的復位信時器，以防止接點顫動。

此外，只有在OCNEG3要素的使用/不使用調定(OCNEG3 EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。OCNEG3要素的其他調定項目無需設定。

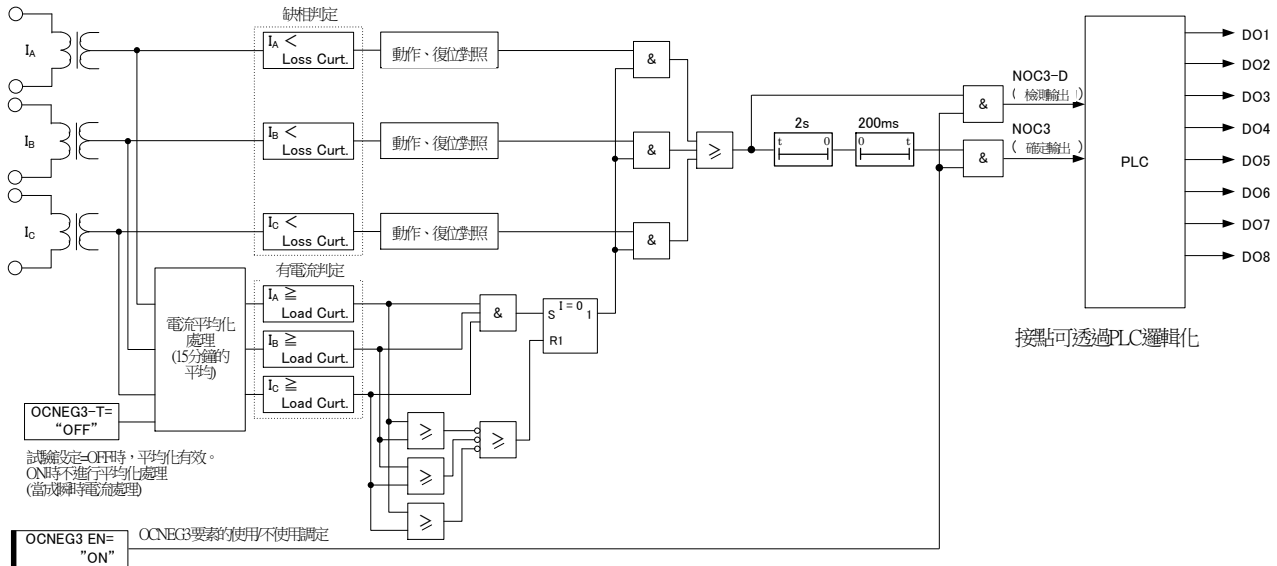


圖 3-9 OCNEG3要素 內部功能區塊圖

表 3-11 OCNEG3要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
OCNEG3	OCNEG3 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Load Curt.	20 ~ 100%	1%	負荷電流(相對於馬達額定電流的倍率)
	Loss Curt.	10 ~ 50%	1%	缺相電流(相對於馬達額定電流的倍率)

3.4. 電流不足要素

CMP1-A41D1中內建了以下2種電流不足要素。內建2種檢測電流下降的方式，可透過調定來選擇。此外，可透過調定來選擇檢測1相以上電流下降或3相皆電流下降，可配合用途使用。

器具編號	顯示名稱	保護功能
37	UC1, UC2	電流不足瞬時要素 ●內建2種檢測方式 方式1(Pick1)：單純UC 方式2(Pick2)：附最小動作電流UC ●內建2種確定輸出方法 方式1(OR)：1相以上電流下降時檢測出 方式2(AND)：3相皆電流下降時檢測出

3.4.1. UC1要素

關於UC1要素的動作，以圖 3-10、圖 3-11中記載的內部功能區塊進行說明。

【方式1】 設定為Pick up=Pick1時

UC1要素的輸入電流若在動作調定值(Ope. Curt.)以下，動作計時器(Ope. Time)時間經過後便會輸出確定訊號。復位側附加了200ms的復位計時器，以防止接點顫動。

可透過調定(Output Sel.)來選擇確定訊號是在1相以上動作時輸出或3相皆動作時輸出。

此外，為使單相輸入時的試驗更輕鬆，對各相的UC1要素設有鎖定功能。鎖定功能可從VFD操作面板或PC工具進行設定。此外，只有在UC1要素的使用/不使用調定(UC1 EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。UC1要素的其他調定項目無需設定。

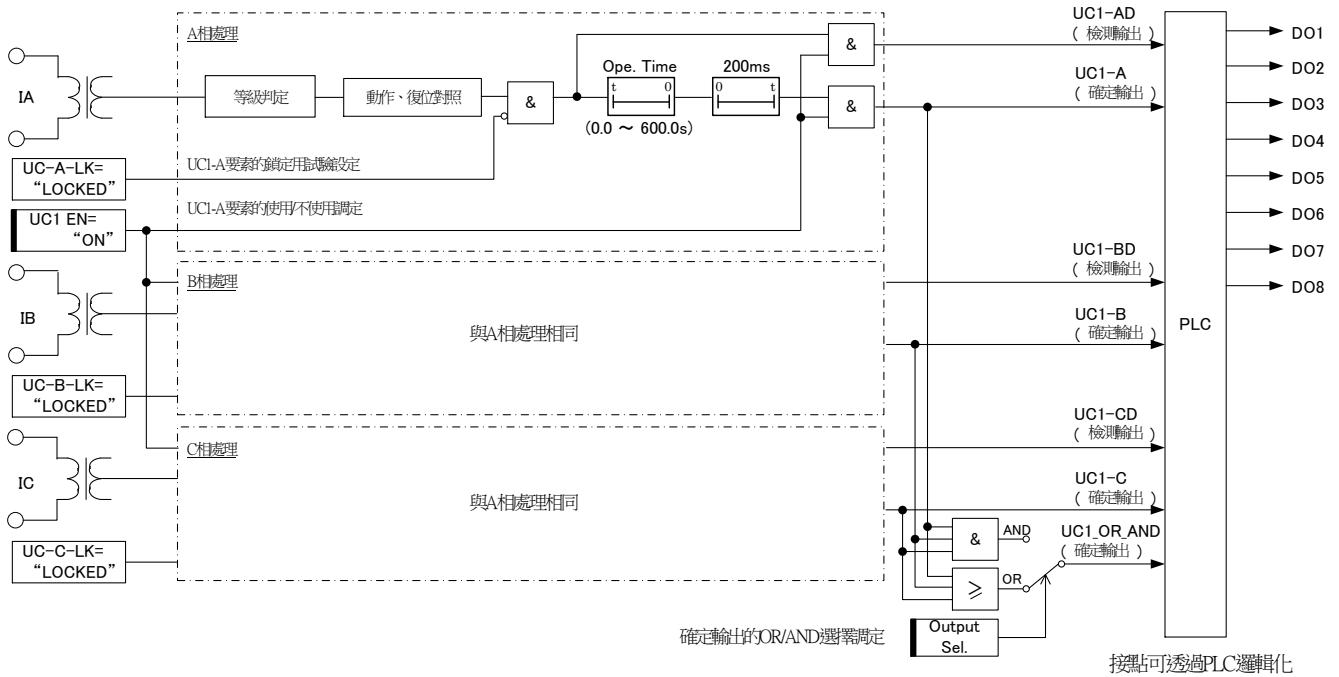


圖 3-10 UC1要素(方式1) 內部功能區塊圖

【方式2】設定為Pick up=Pick2時

UC1要素在各相輸入電流與最小動作調定值(Min. Curt.)的等級判定結果為動作等級以上，且與動作調定值(Ope. Curt.)的等級判定結果為動作等級以下時，便會在動作計時器(Ope. Time)時間經過後輸出確定訊號。

復位側附加了200ms的復位計時器，以防止接點顫動。

可透過調定(Output Sel.)來選擇確定訊號是在1相以上動作時輸出或3相皆動作時輸出。

此外，為使單相輸入時的試驗更輕鬆，對各相的UC1要素設有鎖定功能。鎖定功能可從VFD操作面板或PC工具進行設定。此外，只有在UC1要素的使用/不使用調定(UC1 EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。UC1要素的其他調定項目無需設定。

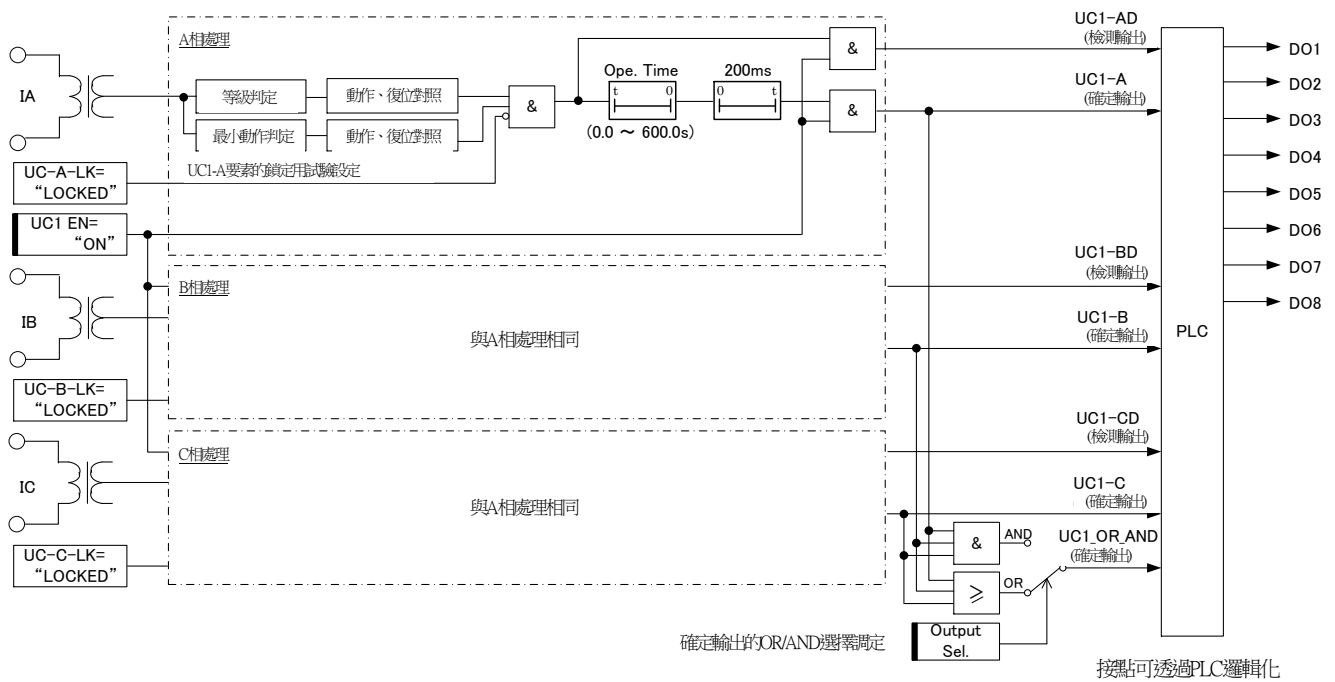


圖 3-11 UC1要素(方式2) 內部功能區塊圖

表 3-12 UC1要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
UC1	UC1 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Output Sel.	OR, AND	-	選擇確定輸出的3相OR/AND
	Pick up	Pick1, Pick2	-	選擇檢測方式 Pick1：單純UC Pick2：附最小動作電流分接UC
	Ope. Curt.	25 ~ 100%	1%	動作電流(相對於馬達額定電流的倍率)
	Min. Curt.	25 ~ 100%	1%	最小動作電流(相對於馬達額定電流的倍率)
	Ope. Time	0.0 ~ 600.0s	0.1s	動作時間 INST: ≤50ms

3.4.2 UC2要素

UC2要素與UC1要素的特性相同。

內部功能區塊圖與該動作，請參閱3.4.1節。

表 3-13 UC2要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
UC2	UC2 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Output Sel.	OR, AND	-	選擇確定輸出的3相OR/AND
	Pick up	Pick1, Pick2	-	選擇檢測方式 Pick1：單純UC Pick2：附最小動作電流分接UC
	Ope. Curt.	25 ~ 100%	1%	動作電流(相對於馬達額定電流的倍率)
	Min. Curt.	25 ~ 100%	1%	最小動作電流(相對於馬達額定電流的倍率)
	Ope. Time	0.0 ~ 600.0s	0.1s	動作時間 INST: ≤50ms

3.5. CBF功能

關於CBF功能的動作，以圖 3-12中記載的內部功能區塊進行說明。

CBF要素在各相與零相的輸入電流與動作調定值(CBF Curt.とCBFG Curt.)的等級判定結果為動作等級以上，且從其他繼電器接收到跳脫訊號時，便會在動作計時器(Ope. Time)時間經過後輸出確定訊號。亦即，雖然發生事故並接收到繼電器跳脫信號，但經過一定時間後仍持續流通電流時，便是斷路器不良的迴路。請設為以DI(DI8)接收來自其他繼電器的跳脫訊號。

此外，若已配備選配的IEC61850通訊卡時，便可透過GOOSE功能接收來自其他繼電器的跳脫訊號。屆時，請在G_TRIP1、G_TRIP2、G_TRIP3設定為由GOOSE接收來自其他繼電器的跳脫訊號。

此外，只有在CBF功能的使用/不使用調定(CBF EN與CBFG EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。CBF功能的其他調定項目無需設定。

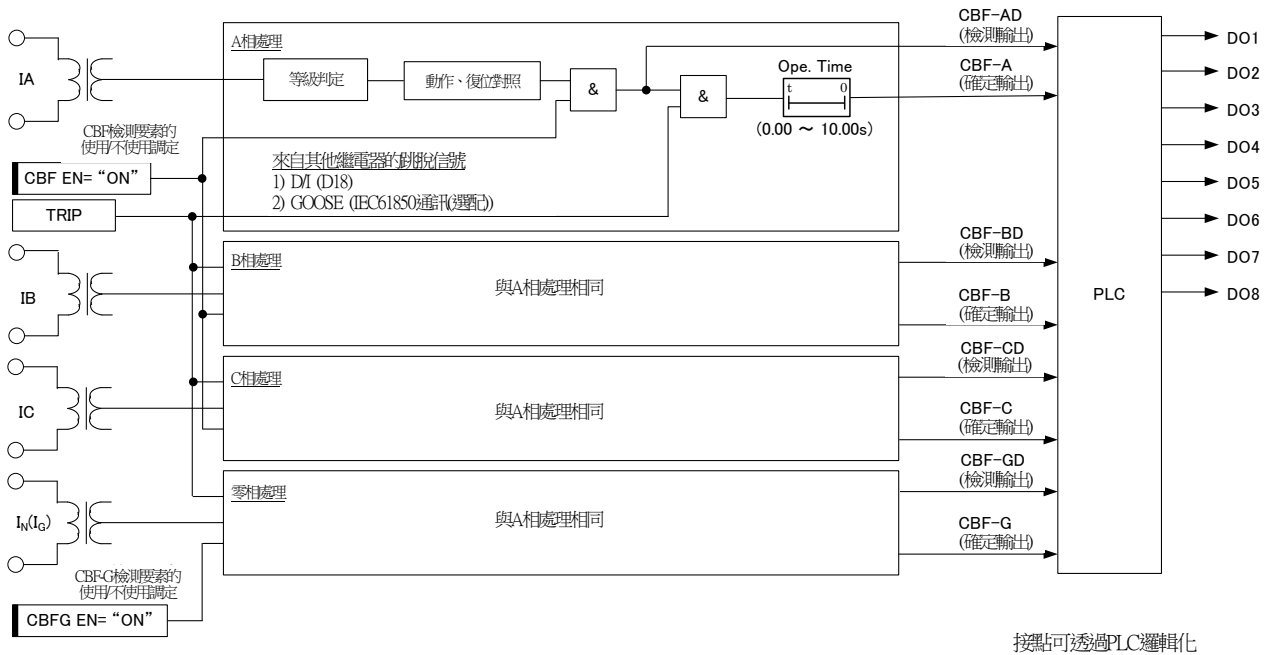


圖 3-12 CBF要素 內部功能區塊圖

表 3-14 CBF功能調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
CBF	CBF EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用(各相用) 欲使用本功能時請設定為ON。
	CBFG EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用(零相用) 欲使用本功能時請設定為ON。
	CBF Curt.	15 ~ 200%	1%	各相用動作電流(相對於馬達額定電流的倍率)
	CBFG Curt.	1.0 ~ 100.0mA	0.5mA	零相用動作電流
	Ope. Time	0.00 ~ 10.00s	0.01s	動作時間 INST: ≤30ms

3.6. 過負載要素

CMP1-A41D1中內建了以下的過負載要素。另外，也內建了2種動作時間特性，可透過調定來選擇，並配合用途使用。

器具編號	顯示名稱	保護功能
49	THOL	過負載要素 • 2種動作時間特性

3.6.1. 過負載要素 (THOL)

保護因馬達過負載時發熱產生的絕緣劣化及破損等。

此外，考慮到保護對象與過電流要素同樣為往復式馬達的情形，也內建了電流平均化功能。

動作時間特性內建了COLD特性與HOT特性2種。

關於THOL要素的動作，以圖 3-13中記載的內部功能區塊進行說明。

THOL要素從3相電流算出正相電流、逆相電流，並如算式1所示，與乘上逆相發熱倍率(Neg. K)的電流值與動作調定值(Ope. Curt.)進行等級判定，

若在動作等級以上，便會從動作、復位時間特性切換用調定(THOL Sel.)的特性算式算出時間經過後之輸出確定訊號。

$$I = I_1 + (\text{Neg. K}) \times I_2 \dots \dots \dots (\text{算式1})$$

I_1 : 正相電流

I_2 : 逆相電流

此外，如上述，保護對象若為往復式馬達時，請將電流平均化循環數調定(Ave. cycle)設定為馬達週期，並將有無電流平均化調定(Ave. Curt.)設定為使用(ON)。

復位側附加了符合COLD/HOT特性的復位計時器，以防止接點顫動。

此外，只有在THOL要素的使用/不使用調定(THOL EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。THOL要素的其他調定項目無需設定。

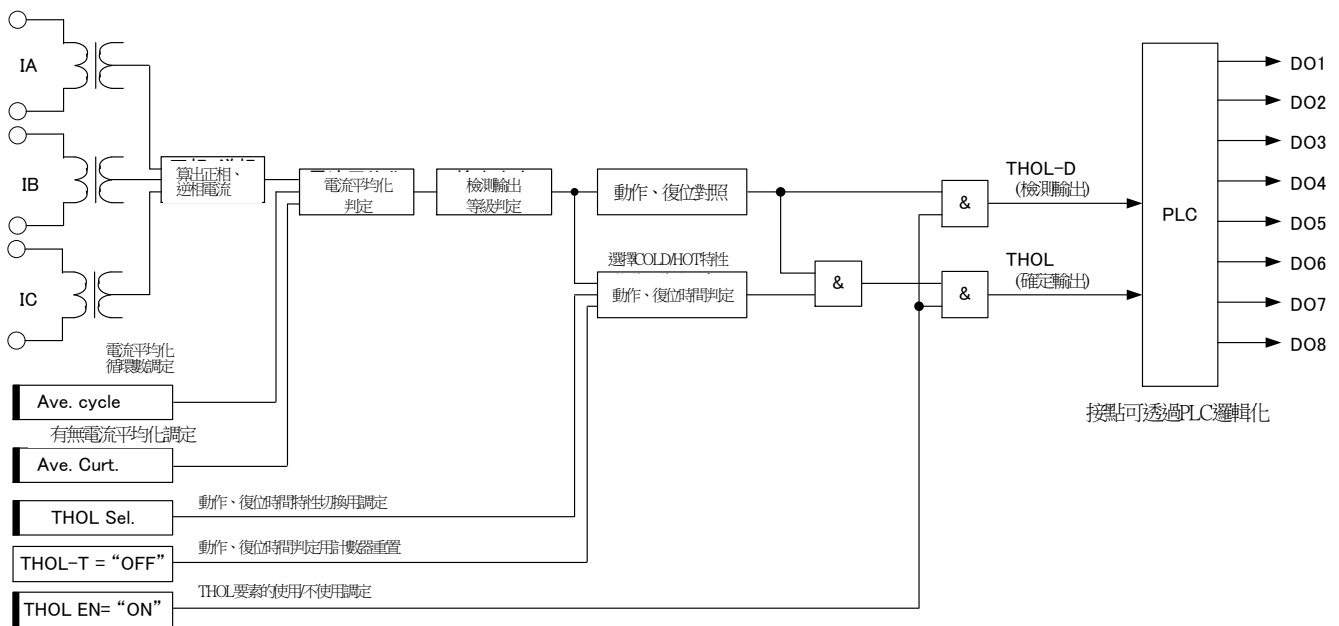


圖 3-13 THOL要素 內部功能區塊圖

表 3-15 THOL要素調定項目

顯示 名稱	調定値名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
THOL	THOL EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	THOL Sel.	COLD, HOT	-	動作復位時間特性 各項特性請參閱エラー! 参照元が見つかりません。
	Ave. Curt.	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲在本要素上使用平均化電流時請設定為ON。
	Ope. Curt.	105 ~ 150%	1%	動作電流(相對於馬達額定電流的倍率)
	Ope. Kth	8 ~ 240	1	動作時間倍率 以エラー! 参照元が見つかりません。所示的動作時間特性算式的“Kth”值表示。
	Neg. K	1 ~ 10	1	逆相發熱倍率

3.7. 接地方向要素

CMP1-A41D1中內建了以下2種接地方向要素，可迅速檢測出在保護區間內發生的接地事故。

器具編號	顯示名稱	保護功能
67N(67G)	DIRN1(DIRG1) DIRN2(DIRG2)	接地方向瞬時要素

3.7.1. DIRG1要素

關於DIRG1的動作，以圖 3-15中記載的內部功能區塊進行說明。

DIRG1要素在零相電流與動作調定值(Ope. Curt.)以及零相電壓與動作調定值(Ope. Volt.)的等級判定結果為動作等級以上，且零相電流、電壓的相位差在動作範圍內時，便會在動作計時器(Ope. Time)時間經過後輸出確定訊號。復位側附加了200ms的復位計時器，以防止接點顫動。

此外，只有在DIRG1要素的使用/不使用調定(DIRG1 EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。DIRG1要素的其他調定項目無需設定。

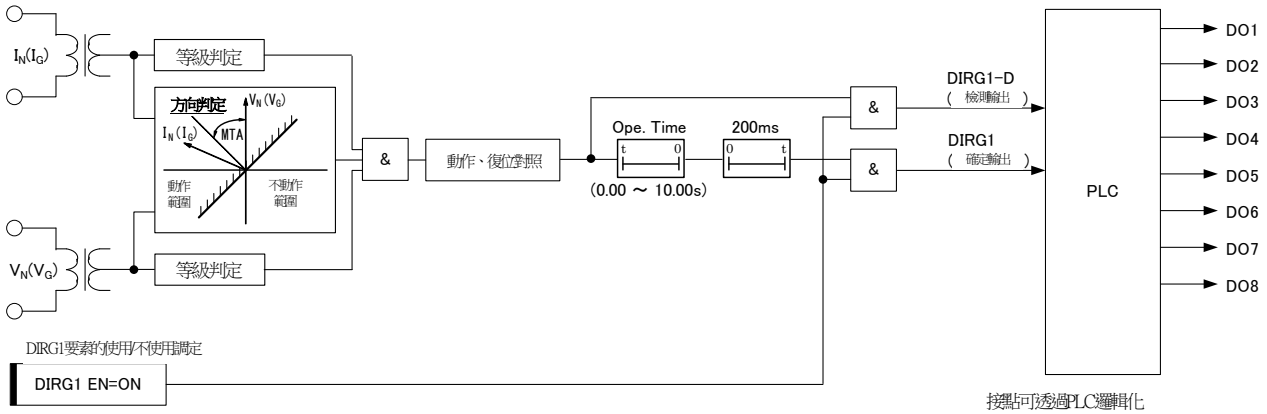


圖 3-15 DIRG1要素 內部功能區塊圖

表 3-16 DIRG1要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
DIRG	MT Angle	-90 ~ 90°	1°	DIRG1~DIRG2共通的最大靈敏度角調定
DIRG1	DIRG1 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ope. Volt	2.0 ~ 100.0V	0.1V	動作電壓
	Ope. Curt.	1.0 ~ 100.0mA	0.5mA	動作電流
	Ope. Time	0.00 ~ 10.00s	0.01s	動作時間 INST: ≤50ms

3.7.2. DIRG2要素

DIRG2要素與DIRG1要素的特性相同。

內部功能區塊圖與該動作，請參閱3.7.1節。

表 3-17 DIRG2要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
DIRG	MT Angle	-90 ~ 90°	1°	DIRG1~DIRG2共通的最大靈敏度角調定
DIRG1	DIRG1 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ope. Volt	2.0 ~ 100.0V	0.1V	動作電壓
	Ope. Curt.	1.0 ~ 100.0mA	0.5mA	動作電流
	Ope. Time	0.00 ~ 10.00s	0.01s	動作時間 INST: ≤50ms

3.8. 功率不足要素

CMP1-A41D1中內建了以下2種功率不足要素。

器具編號	顯示名稱	保護功能
37	UP1 UP2	功率不足要素

3.8.1. UP1要素

關於UP1的動作，以圖 3-16中記載的內部功能區塊進行說明。

UP1要素在相電壓下加入輸入電壓時，會透過Y-Δ轉換來算出線間電壓，而在線間電壓下加入時，則直接使用線間電壓並透過(算式2)演算功率值。

$$P = I_A \cdot V_{AB} + I_B \cdot V_{BC} + I_C \cdot V_{CA} \dots \dots \dots \text{(算式2)}$$

演算結果若在動作調定值(Ope. Curt.)以下，動作計時器(Ope. Time)時間經過後更會輸出確定訊號。

復位側附加了200ms的復位計時器，以防止接點顫動。

此外，只有在UP1要素的使用/不使用調定(UP1 EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。UP1要素的其他調定項目無需設定。

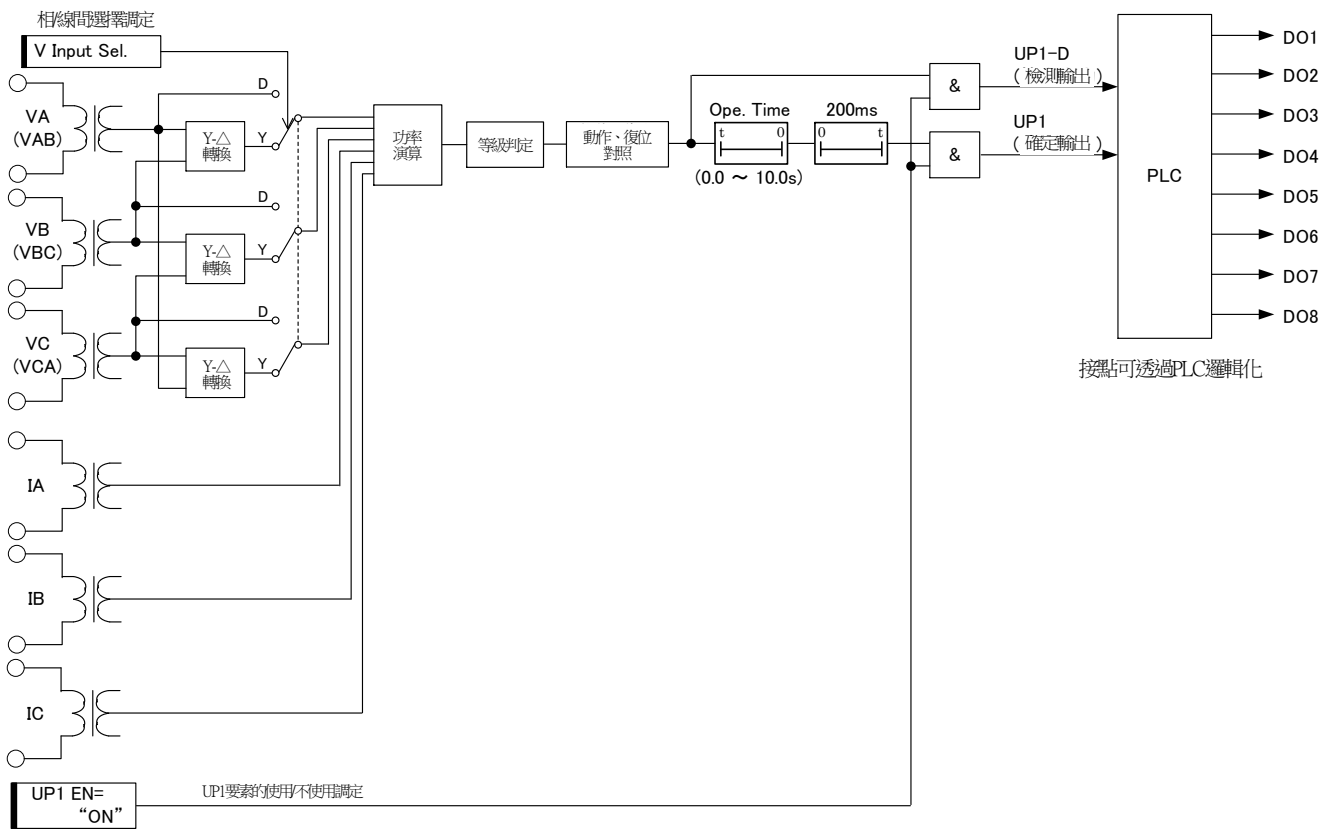


圖 3-16 UP1要素 內部功能區塊圖

表 3-18 UP1要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
UP1	UP1 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ope. Curt.	1 ~ 30%	1%	動作電流(相對於馬達額定電流的倍率)
	Ope. Time	0.0 ~ 10.0s	0.1s	動作時間 INST: ≤50ms

3.8.2 UP2要素

UP2要素與UP1要素的特性相同。

內部功能區塊圖與該動作，請參閱3.8.1節。

表 3-19 UV2要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
UP2	UP2 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ope. Curt.	1 ~ 30%	1%	動作電流(相對於馬達額定電流的倍率)
	Ope. Time	0.0 ~ 10.0s	0.1s	動作時間 INST: ≤50ms

3.9. 電壓不足要素

CMP1-A41D1中內建了以下2種電壓不足要素。內建2種檢測電壓下降的方式，可透過調定來選擇。此外，可透過調定來選擇檢測1相以上電壓下降或3相皆電壓下降，可配合用途使用。

器具編號	顯示名稱	保護功能
27	UV1, UV2	電壓不足瞬時要素 ●內建2種檢測方式 方式1(UVP)：檢測相電壓下降 方式2(UVS)：檢測線間電壓下降 ●內建2種確定輸出方法 方式1(OR)：1相以上電壓下降時檢測出 方式2(AND)：3相皆電壓下降時檢測出

3.9.1. UV1要素

關於UV1的動作，以圖 3-17中記載的內部功能區塊進行說明。

UV1要素利用相電壓加進輸入電壓時，可透過調定(UVP/UVS Sel.)來選擇要檢測相電壓下降，或檢測線間電壓下降。選擇後的輸入電壓若在動作調定值(Ope. Volt.)以下，動作計時器(Ope. Time)時間經過後便會輸出確定訊號。

復位側附加了200ms的復位計時器，以防止接點顫動。

可透過調定(Output Sel.)來選擇確定訊號是在1相以上動作時輸出或3相皆動作時輸出。

此外，為使單相輸入時的試驗更輕鬆，對各相的UV1要素設有鎖定功能。鎖定功能可從正面面板或PC工具進行設定。

此外，只有在UV1要素的使用/不使用調定(UV1 EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。UV1要素的其他調定項目無需設定。

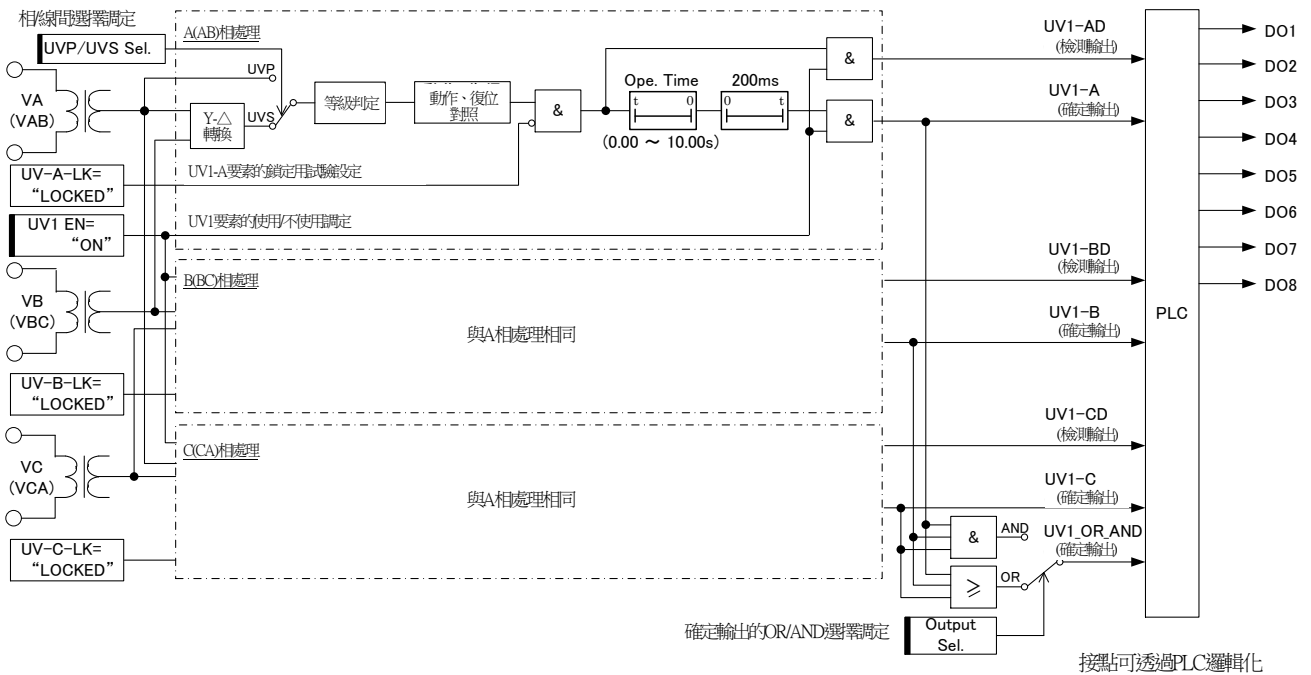


圖 3-17 UV1要素 內部功能區塊圖

表 3-20 UV1要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
UV1	UV1 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	UVP/UVS Sel.	UVP, UVS	-	選擇特性 選擇UVP(相電壓下降)/UVS(線間電壓下降)
	Output Sel.	OR, AND	-	選擇確定輸出的3相OR/AND
	Ope. Volt.	20.0 ~ 120.0V	0.1V	動作電壓
	Ope. Time	0.00 ~ 10.00s	0.01s	動作時間 INST: ≤50ms

3.9.2 UV2要素

UV2要素與UV1要素的特性相同。

內部功能區塊圖與該動作，請參閱3.9.1節。

表 3-21 UV2要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
UV2	UV2 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	UVP/UVS Sel.	UVP, UVS	-	選擇特性 選擇UVP(相電壓下降)/UVS(線間電壓下降)
	Output Sel.	OR, AND	-	選擇確定輸出的3相OR/AND
	Ope. Volt.	20.0 ~ 120.0V	0.1V	動作電壓
	Ope. Time	0.00 ~ 10.00s	0.01s	動作時間 INST: ≤50ms

3.10. 過電壓要素

CMP1-A41D1中內建了以下2種過電壓要素。此外，也內建了2種檢測過電壓的方式，可透過調定來選擇，並配合用途使用。

器具編號	顯示名稱	保護功能
59S	OV1, OV2	過電壓瞬時要素 ●內建2種檢測方式 方式1(OVP)：檢測相電壓上升 方式2(OVS)：檢測線間電壓上升

3.10.1. OV1要素

關於OV1的動作，以圖 3-18中記載的內部功能區塊進行說明。

OV1要素利用相電壓加進輸入電壓時，可透過調定(OVP/OVS Sel.)來選擇要檢測相電壓上升，或檢測線間電壓上升。選擇後的輸入電壓若在動作調定值(Ope. Volt.)以上，動作計時器(Ope. Time)時間經過後便會輸出確定訊號。

復位側附加了200ms的復位計時器，以防止接點顫動。

而且，為使單相輸入時的試驗更輕鬆，對各相的OV1要素設有鎖定功能。鎖定功能可從VFD操作面板或PC工具進行設定。此外，只有在OV1要素的使用/不使用調定(OV1 EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。OV1要素的其他調定項目無需設定。

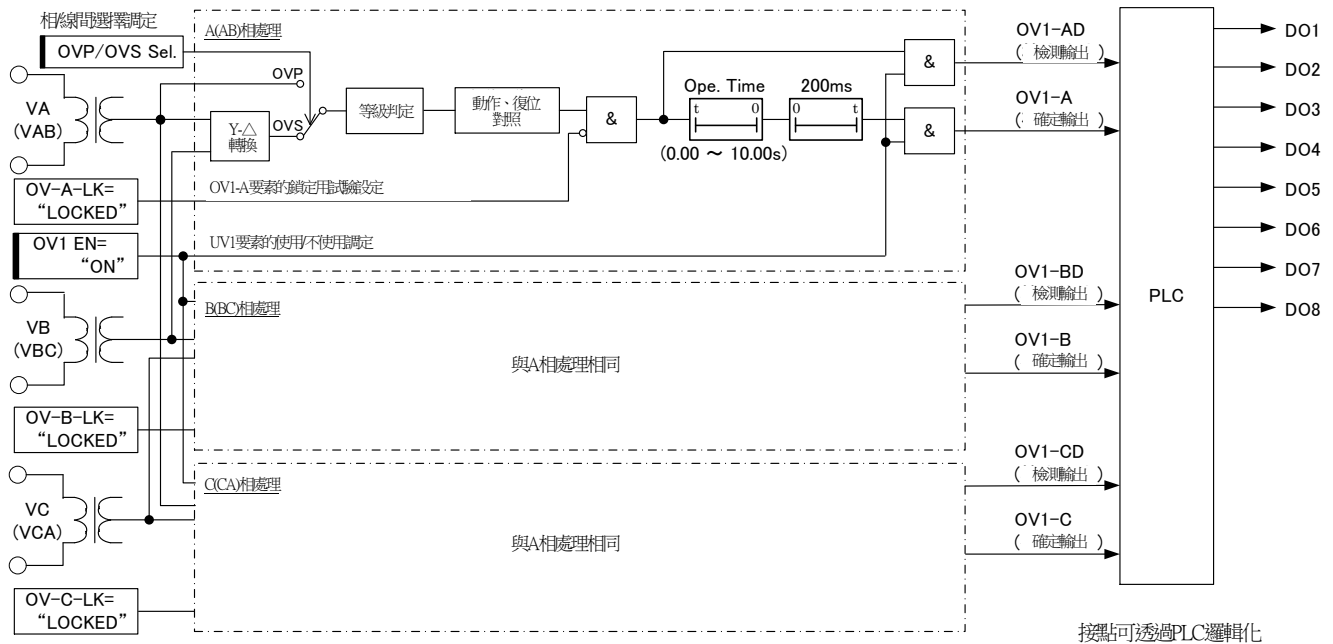


圖 3-18 OV1要素 內部功能區塊圖

表 3-22 OV1要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
OV1	OV1 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	OVP/OVS Sel.	OVP, OVS	-	選擇特性 選擇OVP(相電壓上升)/OVS(線間電壓上升)
	Ope. Volt.	20.0 ~ 200.0V	0.1V	動作電壓
	Ope. Time	0.00 ~ 10.00s	0.01s	動作時間 INST: ≤50ms

3.10.2. OV2要素

OV2要素與OV1要素的特性相同。

內部功能區塊圖與該動作，請參閱3.10.1節。

表 3-23 OV2要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
OV2	OV2-EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	OVP/OVS Sel.	OVP, OVS	-	選擇特性 選擇OVP(相電壓上升)/OVS(線間電壓上升)
	Ope. Volt.	20.0 ~ 200.0V	0.1V	動作電壓
	Ope. Time	0.00 ~ 10.00s	0.01s	動作時間 INST: ≤50ms

3.11. 接地過電壓要素

CMP1-A41D1中內建了以下2種接地過電壓要素。此外，也內建了2種檢測接地過電壓的方式可透過調定來選擇，並配合用途使用。

器具編號	顯示名稱	保護功能
59N/64N	OVG1, OVG2	接地過電壓瞬時要素 ●內建2種檢測方式 方式1(VG)：從VG端子直接加進零相電壓 方式2(3P)：透過3相合成以軟體算出零相電壓

3.11.1. OVG1要素

關於OVG1的動作，以圖 3-19中記載的內部功能區塊進行說明。

OV1要素可利用調定(V0 Input Sel.)來選擇透過軟體合成 $(V_A+V_B+V_C)/3$ 求出零相電壓，或者從VN(VG)端子直接加入。選擇後的輸入電壓若在動作調定值(Ope. Volt.)以上，動作計時器(Ope. Time)時間經過後便會輸出確定訊號。

復位側附加了200ms的復位計時器，以防止接點顫動。

此外，只有在OVG1要素的使用/不使用調定(OVG1 EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。OVG1要素的其他調定項目無需設定。

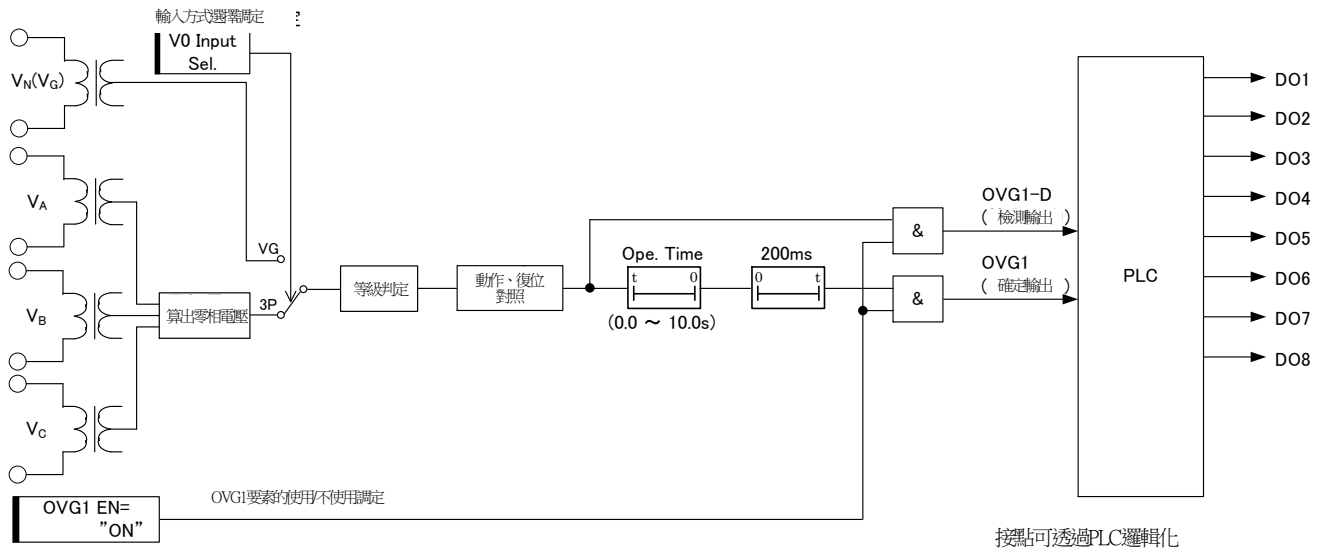


圖 3-19 OVG1要素 內部功能區塊圖

表 3-24 OVG1要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
OVG1	OVG1 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ope. Volt.	2.0 ~ 100.0V	0.1V	動作電壓
	Ope. Time	0.00 ~ 10.00s	0.01s	動作時間 INST: ≤50ms

3.11.2. OVG2要素

OVG2要素與OVG1要素的特性相同。

內部功能區塊圖與該動作，請參閱3.11.1節。

表 3-25 OVG2要素調定項目

顯示 名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
OVG2	OVG2 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ope. Volt.	2.0 ~ 100.0V	0.1V	動作電壓
	Ope. Time	0.00 ~ 10.00s	0.01s	動作時間 INST: ≤50ms

3.12. 逆相過電壓要素

CMP1-A41D1中內建了以下2種逆相過電壓要素。由於需從3相電壓求出逆相電壓，故可藉由外部接線錯誤或缺相等檢測出不平衡電壓。

器具編號	顯示名稱	保護功能
47	OVNEG1, OVNEG2	逆相過電壓瞬時要素

3.12.1. OVNEG1要素

關於OVNEG1要素的動作，以圖 3-20中記載的內部功能區塊進行說明。

OVNEG1要素需從3相的相電壓或線間電壓算出逆相電壓，並執行與動作調定值(Ope. Volt.)的等級判定，若在動作等級以上，動作計時器(Ope. Time)時間經過後便會輸出確定訊號。

復位側附加了200ms的復位計時器，以防止接點顫動。

此外，只有在OVNEG1要素的使用/不使用調定(OVNEG1 EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。OVNEG1要素的其他調定項目無需設定。

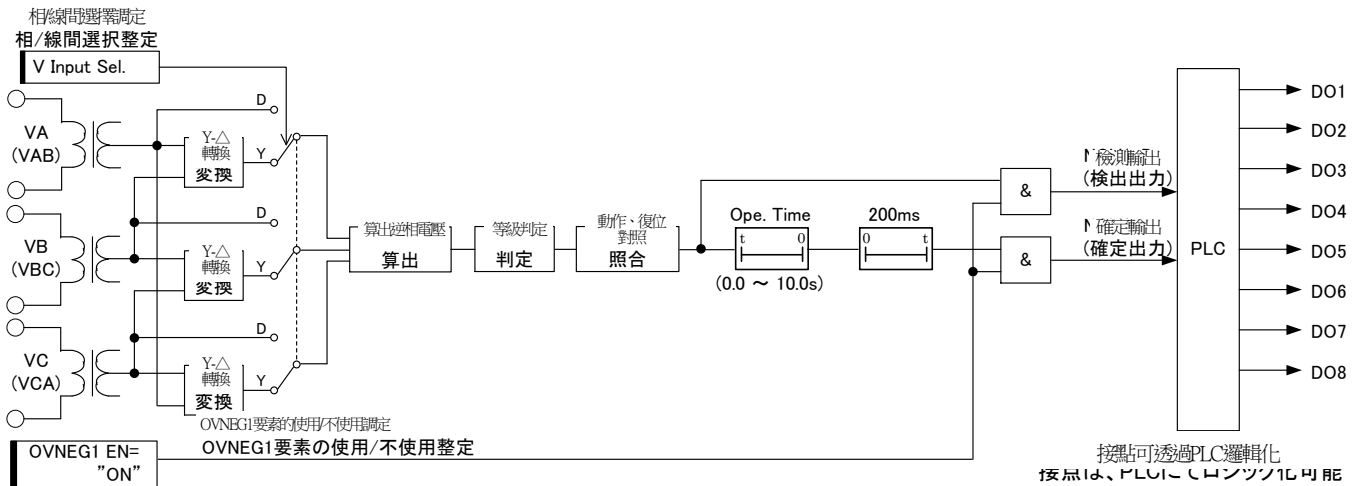


圖 3-20 OVNEG1要素 內部功能區塊圖

表 3-26 OVNEG1要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
OVNEG1	OVNEG1 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ope. Volt.	2.0 ~ 100.0V	0.1V	動作電壓
	Ope. Time	0.0 ~ 10.0s	0.1s	動作時間 INST: ≤50ms

3.12.2. OVNEG2要素

OVNEG2要素與OVNEG1要素的特性相同。
 內部功能區塊圖與該動作，請參閱3.12.1節。

表 3-27 OVNEG2要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
OVNEG2	OVNEG2 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ope. Volt.	2.0 ~ 100.0V	0.1V	動作電壓
	Ope. Time	0.0 ~ 10.0s	0.1s	動作時間 INST: ≤50ms

3.13. 頻率不足要素

CMP1-A41D1中內建了以下3種頻率不足要素。可檢測出因過負荷等造成的頻率下降。

器具編號	顯示名稱	保護功能
81U	UF1, UF2, UF3	頻率不足要素

3.13.1. UF1要素

關於UF1的動作，以圖 3-21中記載的內部功能區塊進行說明。

UF1要素需從AB相電壓算出頻率，並執行與動作調定值(Ope. Freq.)的等級判定，若在動作等級以下，且AB相電壓在35V以上(※1)時，動作計時器(Ope. Time)時間經過後便會輸出確定訊號。

復位側附加了200ms的復位計時器，以防止接點顫動。

此外，只有在UF1要素的使用/不使用調定(UF1 EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。UF1要素的其他調定項目無需設定。

(※1)為正確算出頻率必須有一定以上的電壓，故附加本條件。

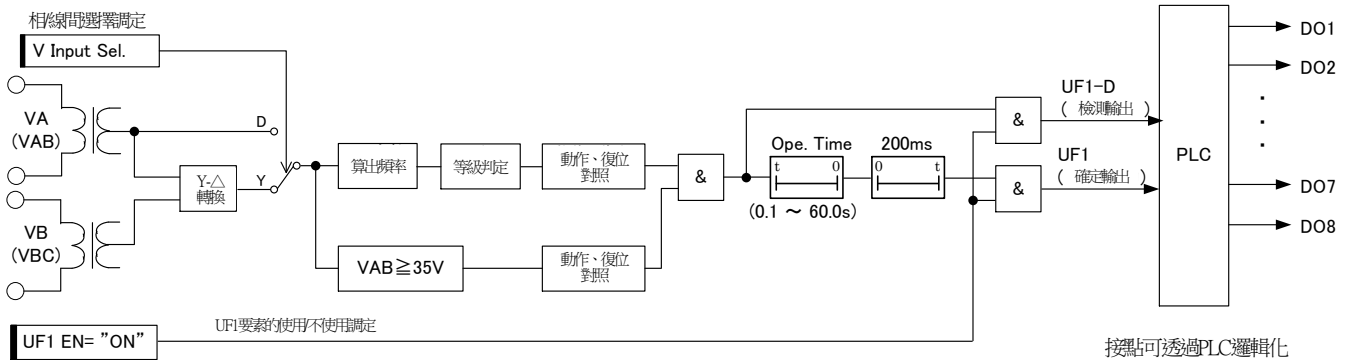


圖 3-21 UF1要素 內部功能區塊圖

表 3-28 UF1要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
UF1	UF1 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ope. Freq.	-5.0 ~ -0.5Hz	0.1Hz	動作頻率(來自額定頻率的差)
	Ope. Time	0.1 ~ 60.0s	0.1s	動作時間

3.13.2. UF2要素

UF2要素與UF1要素的特性相同。

內部功能區塊圖與該動作，請參閱3.13.1節。

表 3-29 UF2要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
UF2	UF2 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ope. Freq.	-5.0 ~ -0.5Hz	0.1Hz	動作頻率(來自額定頻率的差)
	Ope. Time	0.1 ~ 60.0s	0.1s	動作時間

3.13.3. UF3要素

UF3要素與UF1要素的特性相同。

內部功能區塊圖與該動作，請參閱3.13.1節。

表 3-30 UF3要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
UF3	UF3 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ope. Freq.	-5.0 ~ -0.5Hz	0.1Hz	動作頻率(來自額定頻率的差)
	Ope. Time	0.1 ~ 60.0s	0.1s	動作時間

3.14. 過頻率要素

CMP1-A41D1中內建了以下3種過頻率要素。可檢測出因負荷脫落等造成的頻率上升。

器具編號	顯示名稱	保護功能
810	OF1, OF2, OF3	過頻率要素

3.14.2. OF2要素

OF2要素與OF1要素的特性相同。

內部功能區塊圖與該動作，請參閱3.14.1節。

表 3-32 OF2要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
OF2	OF2 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ope. Freq.	0.5 ~ 5.0Hz	0.1Hz	動作頻率(來自額定頻率的差)
	Ope. Time	0.1 ~ 60.0s	0.1s	動作時間

3.14.3. OF3要素

OF3要素與OF1要素的特性相同。

內部功能區塊圖與該動作，請參閱3.14.1節。

表 3-33 OF3要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
OF3	OF3 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Ope. Freq.	0.5 ~ 5.0Hz	0.1Hz	動作頻率(來自額定頻率的差)
	Ope. Time	0.1 ~ 60.0s	0.1s	動作時間

3.15. 限制啟動次數要素

CMP1-A41D1中內建了以下2種限制啟動次數要素。

馬達的規格書中，記載了某一定時間內可重新啟動馬達幾次。

本要素會在超過規定的重新啟動次數時輸出動作訊號。

將本要素與外部程序（啟動程序）組合，便可抑制過度的重新啟動。

器具編號	顯示名稱	保護功能
66	MST1	限制啟動次數要素(蓄熱方式)
	MST2	限制啟動次數要素(單純次數方式)

3.15.1. 限制啟動次數要素(蓄熱方式) (MST1)

關於限制啟動次數要素(蓄熱方式)的動作，以圖 3-23中記載的內部功能區塊進行說明。

MST1要素透過A相電流實施馬達啟動判定。檢測出啟動後就會逐次計算啟動次數，待由啟動次數調定值(Str. Times)與動作計時器(Str. Time)所求出的時間經過後便會輸出確定訊號。啟動條件、啟動結束條件及啟動次數判定算式如下所示。

- ◆ 啟動條件 ····· 電流從馬達額定電流的10%以下的狀態約60ms 以內到達馬達額定電流的150%以上時。
- ◆ 啟動結束條件 ··· 電流從上述狀態到馬達額定電流的125%以下的狀態持續100ms 時。
- ◆ 啟動次數判定 ··· $(\text{啟動次數} - 1) \times \text{啟動時間} + 1 \text{ 秒}$
 例) 若啟動次數 = 4 次、啟動時間 = 10 秒時，
 則為 $(4 - 1) \times 10 + 1 = 31 \text{ 秒}$ ，
 啟動判定值為 31 秒時MST1要素就會動作。

此外，積算時間(啟動時間×啟動次數)會隨著減少比率調定(Dec. Rate)而減少，因此一旦減少到可重新啟動的積算時間後，本要素就會復位。

而且，也設有將啟動次數歸0的功能，以便進行試驗。本功能可從正面面板或PC工具進行設定。此外，只有在MST1要素的使用/不使用調定(MST1 EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。MST1要素的其他調定項目無需設定。

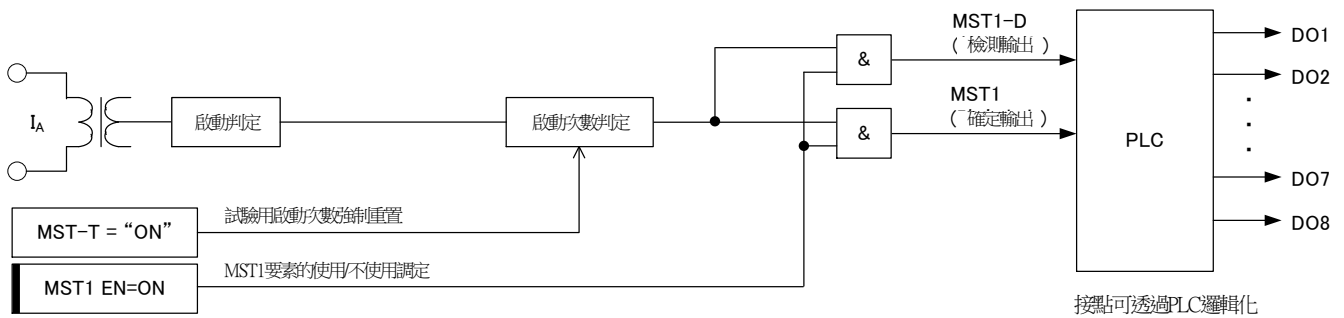


圖 3-23 MST1要素 內部功能區塊圖

表 3-34 MST1要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
MST1	MST1 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Str. Times	1 ~ 10	-	啟動次數
	Str. Time	2 ~ 120s	1s	啟動時間
	Dec. Rate	2.0 ~ 250.0s/h	0.1s/h	減少比率

3.15.2. 限制啟動次數要素(單純次數方式) (MST2)

關於限制啟動次數要素(單純次數方式)的動作，以圖 3-24中記載的內部功能區塊進行說明。

MST2要素透過A相電流實施馬達啟動判定。檢測出如下記載的啟動條件後就會逐次計算啟動次數，待啟動次數在一定時間內(1小時)達到調定值(Str. Times)後，檢測輸出就會動作，並在1秒後輸出確定訊號。
 啟動條件與啟動結束條件如下所示。

- ◆ 啟動條件 ····· 電流從馬達額定電流的10%以下的狀態約60ms 以內
 到達馬達額定電流的150%以上時。
- ◆ 啟動結束條件 ··· 電流從上述狀態到馬達額定電流的125%以下的狀態持續100ms 時。

此外，也在復位側附加了復位計時器(Rst. Time)，復位計時器經過後，本要素就會復位。

而且，也設有將啟動次數歸0的功能，以便進行試驗。本功能可從正面面板或PC工具進行設定。
 此外，只有在MST2要素的使用/不使用調定(MST2 EN)為ON時，本要素才會輸出動作訊號，若不使用本要素時，可藉由設定為OFF來防止不必要的動作。MST2要素的其他調定項目無需設定。

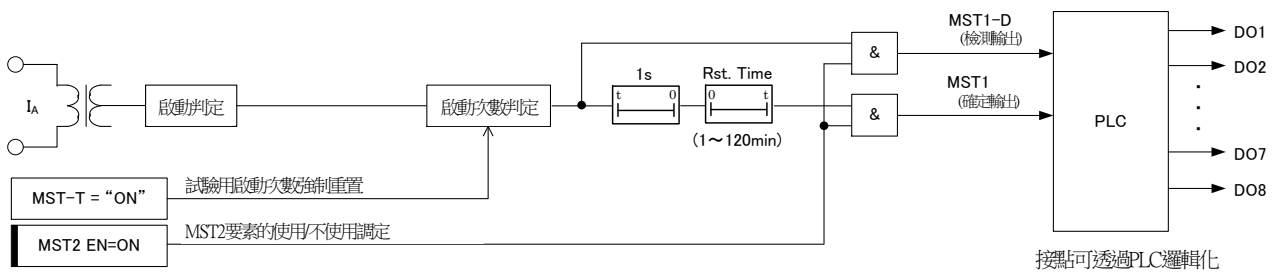


圖 3-24 MST2要素 內部功能區塊圖

表 3-35 MST2要素調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
MST2	MST2 EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本要素時請設定為ON。
	Str. Times	1 ~ 10	-	啟動次數
	Rst. Time	1 ~ 120min	1min	復位時間

3.16. VTF功能

內建VTF功能的目的是在於藉由檢測出VT的不良或斷線等情形並鎖定電壓要素來抑制不必要的動作。關於VTF功能的動作，以圖 3-25中記載的內部功能區塊進行說明。

在線間UV要素的3相OR訊號(UV-D)執行動作、且電流變化檢測要素的3相OR訊號(OCD-D)與接地過電流要素不執行動作、且DI6為ON、且使用VTF功能(VTF EN = ON)的情況下，會輸出VTF檢測訊號，並在20秒後輸出VTF確定訊號。在DI6上連接斷路器的輔助a接點，以免斷路器開放時錯誤檢測出VTF。

亦即，要是在沒有電流變化且斷路器關閉的狀態卻仍檢測出電壓低下時，並非發生事故，而是VT發生了某些異常，因此可藉由瞬間鎖定電壓要素來防止不必要的動作。

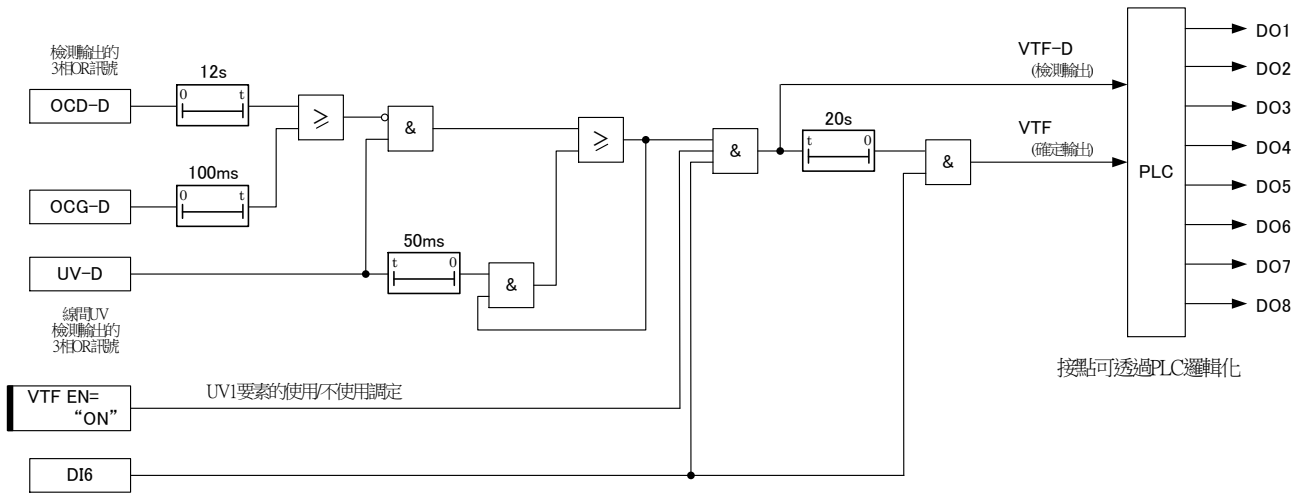


圖 3-25 VTF要素 內部功能區塊圖

表 3-36 VTF功能調定項目

顯示名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
VTF	VTF EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用(各相用) 欲使用本功能時請設定為ON。
	VTF UV	20.0 ~ 120.0V	0.1V	動作電壓
	VTF OCD	0.5 ~ 100.0A	0.1A	動作電流
	VTF OCG	1.0 ~ 100.0mA	0.5mA	零相用動作電流

3.17. TCSV (Trip coil supervision)

關於跳脫線圈監控功能，以圖 3-26的內部區塊圖進行說明。

1) CB隨時關的狀態時(52a關)

跳脫線圈監控電流通過電阻 'r' 流入繼電器內部的光耦合器，故光耦合器的輸出PC-OUT為ON。

但由於是**エラー! 参照元が見つかりません**。所示的迴路，故監控錯誤輸出TCSV不會執行動作。此外，監控電流為2mA~3mA左右，故對跳脫線圈的動作沒有影響。

2) CB隨時開的狀態時(52b關)

跳脫線圈監控電流通過連接在52b上的繼電器外部電阻 'R' 流入繼電器內部的光耦合器，故光耦合器的輸出PC-OUT為ON。

但由於是**エラー! 参照元が見つかりません**。所示的迴路，故監控錯誤輸出TCSV不會執行動作。同樣的，監控電流為2mA~3mA左右，故對跳脫線圈的動作沒有影響。

另外，建議外部電阻 'R' 能有1kΩ左右的電阻值。

3) 跳脫接點為關的狀態時

流通跳脫電流，CB會執行動作。屆時，繼電器內部的光耦合器輸出PC-OUT雖為ON，但由於訊號的動作持續時間在1秒以下，故監控錯誤輸出TCSV不會執行動作。

4) T.C 迴路故障時

由於未流通監控電流，故繼電器內部的光耦合器輸出PC-OUT為OFF，Op. Timer後，監控錯誤輸出TCSV會執行動作。

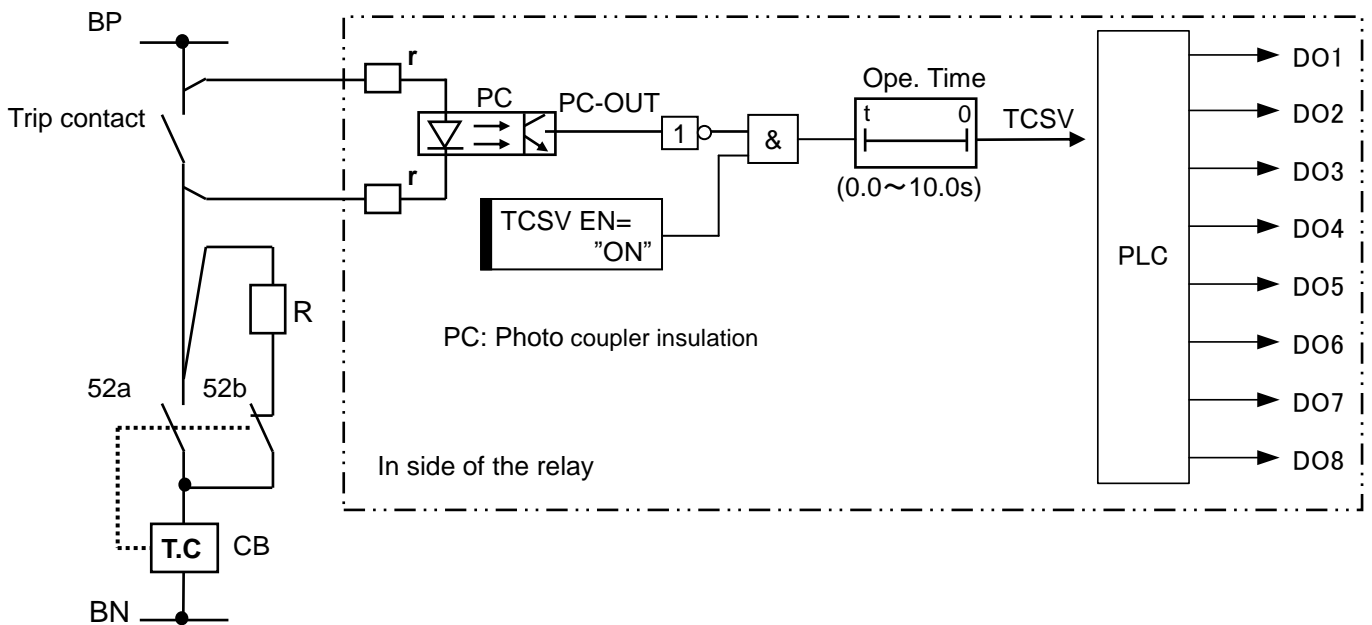


圖 3-26 跳脫線圈監控迴路

3.18. 零相電壓監控

為檢測出電壓迴路的不良，CMP1-A41D1中配備了零相電壓監控功能。
關於零相電壓監控的動作，以圖 3-27中記載的內部功能區塊進行說明。

零相電壓監控從以下算式求出的電壓值若在動作設定值(10V)以上，便會在動作計時器(Ope. Time)時間經過後輸出確定訊號。

算式中的零相電壓V0可利用調定(V0 SEL)來選擇透過軟體合成 $[(VA+VB+VC)/3]$ 求出，或者從VN(VG)端子直接加入。

此外，在算式的特性上，若將加進本裝置的電壓設為線間電壓時，本監控不會正確發揮功能，因此運用時請將使用/不使用調定(3PBV EN)設為OFF。

算式 $|VA + VB + VC - 3 \times V0| > 10V$

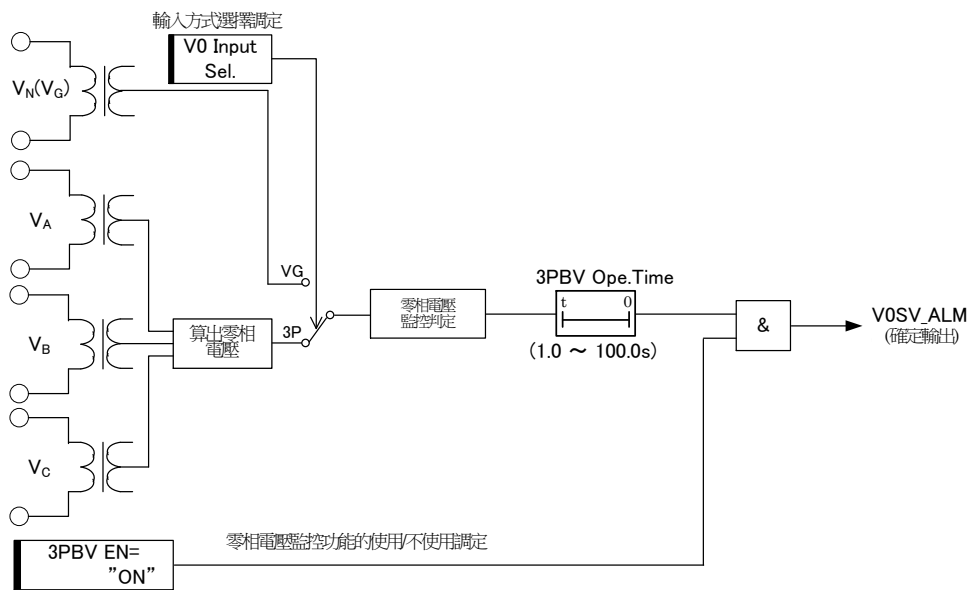


圖 3-27 零相電壓監控要素 內部功能區塊圖

表 3-37 零相電壓監控調定項目

要素名稱	調定值名稱	調定		補充
		調定範圍	step	
SV	3PBV EN	OFF, ON	-	OFF：不使用、ON：使用 欲使用本監控時請設定為ON。
	3PBV Ope.Time	1.0 ~ 100.0s	0.1s	監控不良確定時間

4. 面板操作 (Human machine interface)

欲進行繼電器的設定及操作時，有以下3種方法。

- (1) 從正面面板操作
- (2) 從現地連接的PC操作
- (3) 從遠端連接的PC操作 (開發中)

在此針對使用了按鈕開關及顯示螢幕的「(1)從正面面板操作」，說明其操作方法。
(2)的操作方法於第8章說明。

4.1. 按鈕開關及顯示螢幕

關於正面面板的按鈕開關及顯示螢幕的各部位，
以圖 4-1與表 4-1進行說明。

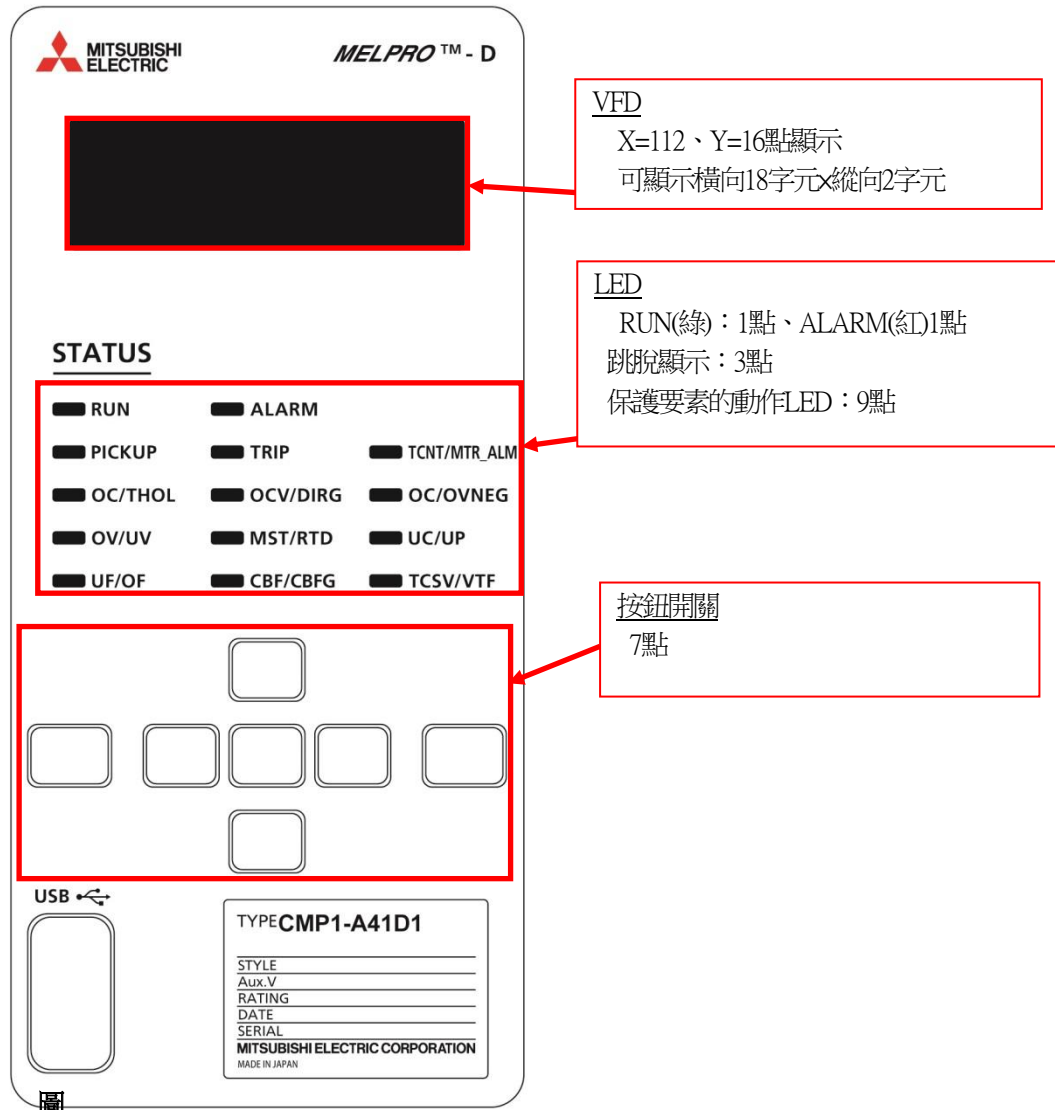


圖 4-1 正面面板 各部位說明

表 4-1 正面面板各部位解說

名稱		解說
VFD		顯示DISPLAY/SETTING模式的各選單。
LED	RUN	綠 顯示隨時監控結果。正常時亮燈。
	ALARM	紅 顯示隨時監控結果。異常時亮燈。
	PICKUP	黃 PICKUP檢測(全要素的OR)時亮燈。
	TRIP	紅 TRIP檢測(全要素的OR)時亮燈。
	TCNT_ALM	紅 跳脫計數器ALARM動作時亮燈。
	OC/THOL	紅 OC、THOL動作時亮燈。
	OCV/DIRG	紅 OCG、OVG、DIRG動作時亮燈。
	OC/OVNEG	紅 OCNEG、OVNEG動作時亮燈。
	OV/UV	紅 OV、UV動作時亮燈。
	MST/RTD	紅 MST、RTD動作時亮燈。
	UC/UP	紅 UC、UP動作時亮燈。
	UF/OF	紅 UF、OF動作時亮燈。
	CBF/CBFG	紅 CBF、CBFG動作時亮燈。
	TCSV/VTF	紅 跳脫線圈監控、VTF功能動作時亮燈。
按鈕 開關	SELECT	<ul style="list-style-type: none"> • 移動至下層選單 • 選擇並確定輸入項目 • 確定輸入值 • 在SETTING模式中按下ENTER鍵後再次確認
	ENTER	<ul style="list-style-type: none"> • 在SETTING模式中開始運用
	ESC/C	<ul style="list-style-type: none"> • VFD熄燈 • 長按(3s以上)後動作顯示LED熄燈
	◀	<ul style="list-style-type: none"> • 移動至上一層選單 • 在數值輸入畫面向左移動位數 • 在輸入畫面放棄輸入值並移動至上一層選單
	▶	<ul style="list-style-type: none"> • 在數值輸入畫面向左移動位數
	▲ ▼	<ul style="list-style-type: none"> • 項目的上下選單移動 • 增減數值輸入畫面的輸入值

4.2. 選單一覽

操作模式中有DISPLAY(瀏覽)模式與SETTING(設定變更)模式，可操作的選單各有不同。

表 4-2記載各模式下可選擇的選單一覽。

表 4-2 選單一覽

○：僅顯示 ◎：顯示與設定、—：不顯示

選單		操作模式	
		顯示(DISPLAY)	設定(SETTING)
記錄 (RECORD)	顯示事故記錄(Fault Record)	○	—
	顯示事件記錄(Event Record)	○	—
	顯示存取記錄(Access Record)	○	—
	顯示警報記錄(Alarm Record)	○	—
清除記錄 (CLEAR RECORD)	清除事故記錄(Clear Record)	—	◎
	清除事件記錄(Clear Event)	—	◎
	清除警報記錄(Clear Alarm)	—	◎
狀態 (STATUS)	顯示時刻(Clock)	○	—
	測量值(Metering)	○	—
	顯示DI,DO當前狀態(Digital I/O)	○	—
	跳脫計數器(Trip Counter)	○	—
	電動機狀態 (Motor Status)	○	—
	裝置名稱 (Device Name)	○	—
設定 (SETTING)	現用組別(Active WG)	○	◎
	設定組別1(G1)	○	◎
	設定組別2(G2)	○	◎
控制 (CONTROL)	控制設定(Ctrl Mode)	○	◎
	控制斷路器(CB Control)	—	◎
共通設定 (CONFIG)	通信設定(Communication)	○	◎
	時刻設定(Clock Adjust)	—	◎
	切換顯示類比值(Metering)	○	◎
	電能(Energy)	○	◎
	跳脫計數器(Trip Counter)	○	◎
	電動機運行時間(Motor Runtime)	○	◎
	擾亂記錄故障前時間範圍(Disturbance)	○	◎
	DI檢測電壓值(DI Voltage)	○	◎
	使用/不使用密碼>Password Use	—	◎
	密碼設定>Password Regist	—	◎
試驗 (TEST)	DO強制控制(Contact Test)	—	◎
	試驗設定(Mode)	—	◎
	LED/VFD亮燈測試(LED/VFD Test)	—	◎

4.3. 操作方法

以下記載模式選擇操作及各選單操作的操作說明。

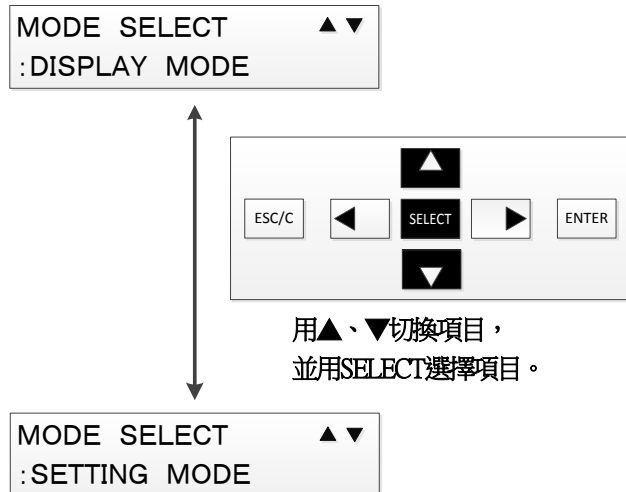
4.3.1. 選擇DISPLAY模式/SETTING模式

若在VFD為OFF的狀態下按下ESC以外的鍵，

便會顯示DISPLAY模式/SETTING模式的選擇畫面。

DISPLAY模式與SETTING模式下可選擇的選單各有不同。

各模式下可選擇的選單詳情請參閱表 4-2。

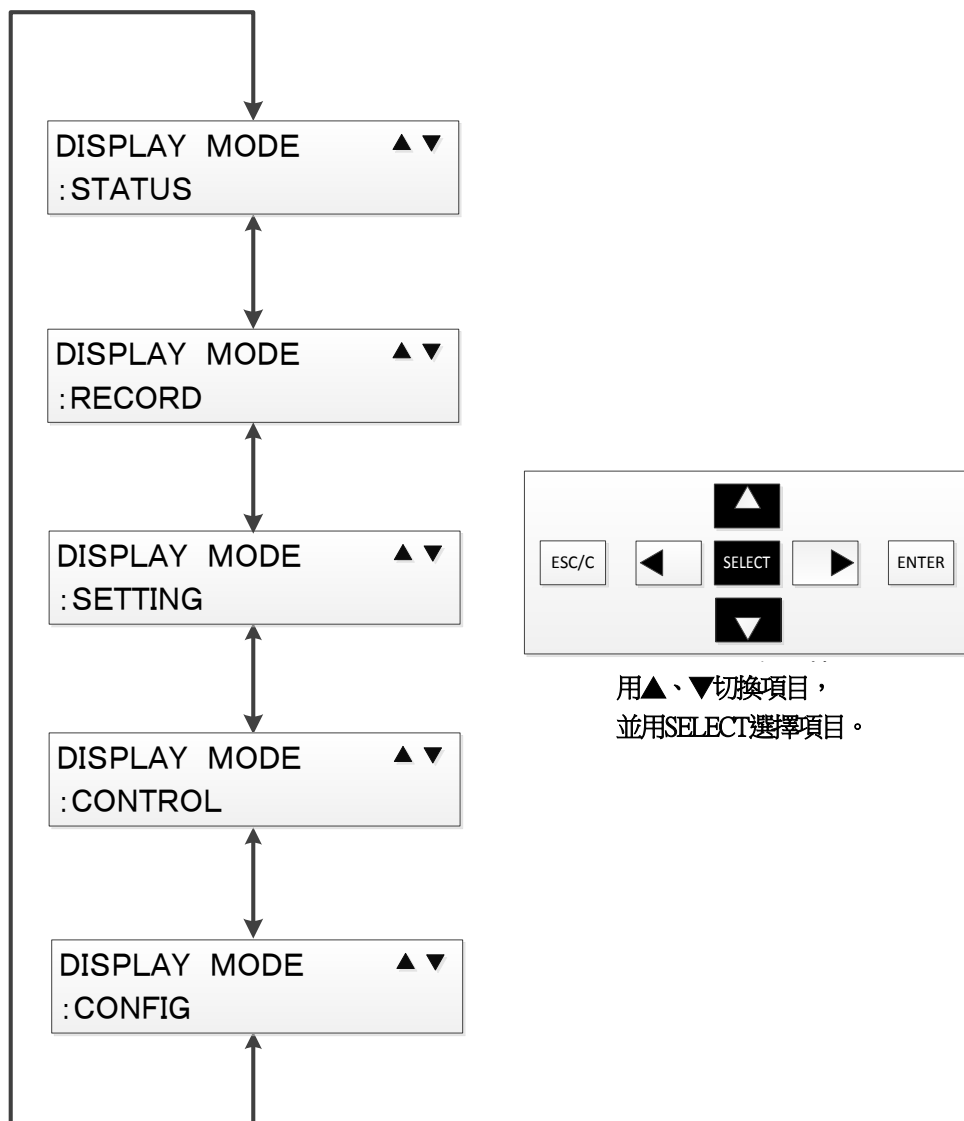


4.3.2. DISPLAY模式 選單操作

在此說明DISPLAY模式的選單操作。

選單畫面中有5個項目，利用上下鍵切換項目，並利用SELECT鍵來選擇項目。

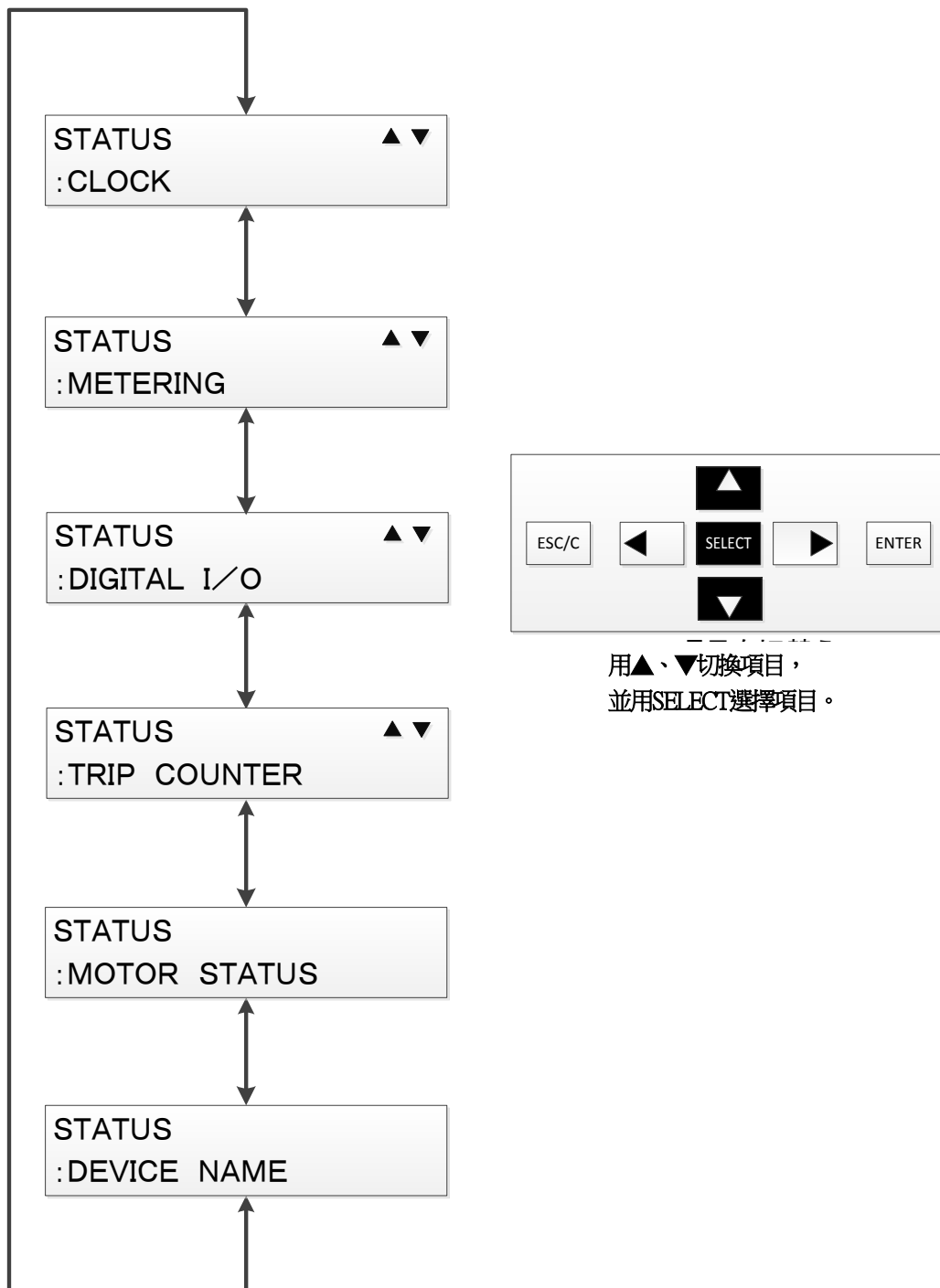
DISPLAY模式下可選擇的選單詳情，請參閱表 4-2。



4.3.2.1. 狀態(STATUS)選單

在此說明狀態(STATUS)選單。

狀態選單下，可顯示當前時刻、測量值、DI和DO當前狀態、跳脫計數器、裝置名稱、SW版本。



4.3.2.1.1.顯示時刻(CLOCK)

◆操作路徑：DISPLAY MODE > STATUS > CLOCK

時刻顯示(CLOCK)選單下可顯示當前時刻及同步種類。

CLOCK	(LOCAL)
1970-01-01	00:00:00

畫面右上方的文字為顯示時刻的同步種類。
(上圖顯示「LOCAL」的位置)

時刻同步種類 顯示內容

同步種類	內容
SNTP	SNTP同步中
DI	以來自DI的同步要求進行同步中
ERR	RTC異常、到達最大時刻、時刻管理無效
GPS	IRIG-B同步中
LOCAL	自動更新中

4.3.2.1.2.測量值(METERING)選單

◆操作路徑：DISPLAY MODE > STATUS > METERING

測量值(METERING)選單下可顯示當前狀態的測量值。

欲在1次側顯示或2次側顯示測量值，

可透過共通設定選單進行設定。

設定方法請參閱4.3.4.3.3。

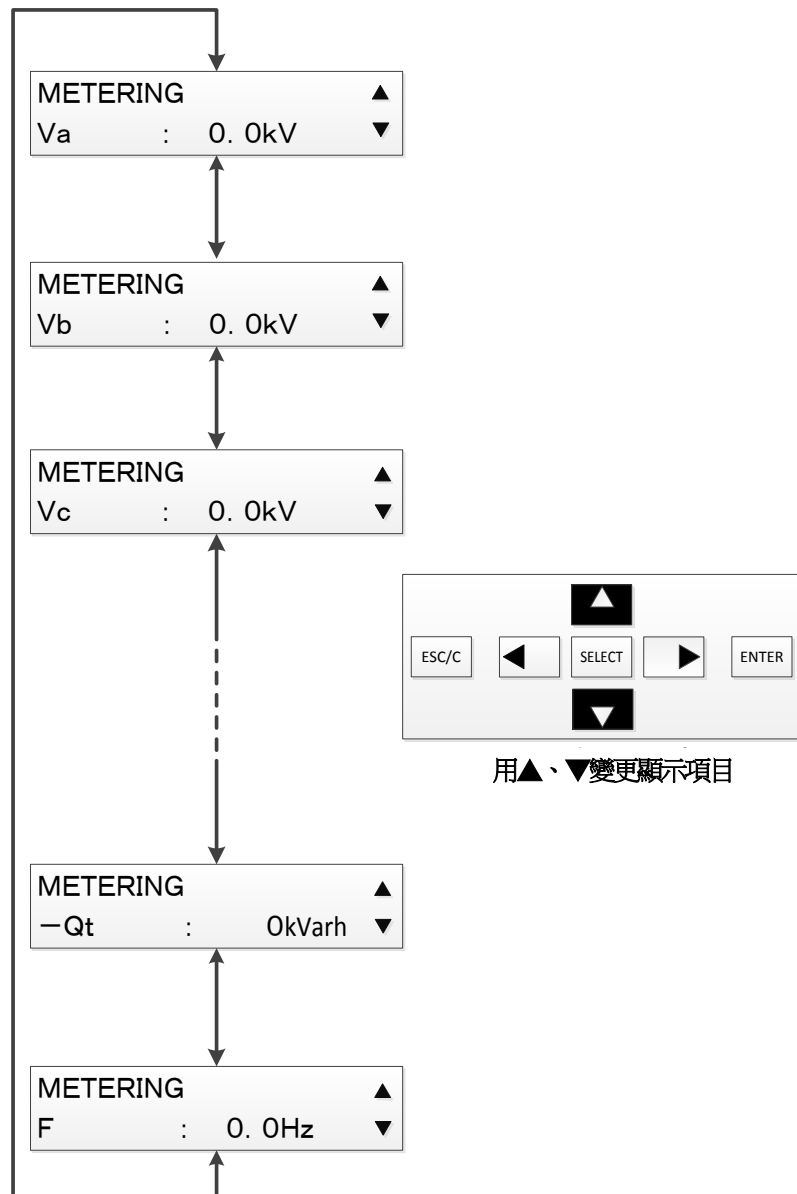


表 4-3 測量值 顯示項目

No.	信號名稱	單位(1次側 / 2次側)	No.	信號名稱	單位(1次側 / 2次側)
1	Va	kV / V	20	Vab-ph	° / °
2	Vb	kV / V	21	Vbc-ph	° / °
3	Vc	kV / V	22	Vca-ph	° / °
4	Vab	kV / V	23	VG-ph	° / °
5	Vbc	kV / V	24	Ia-ph	° / °
6	Vca	kV / V	25	Ib-ph	° / °
7	VG	kV / V	26	Ic-ph	° / °
8	3V0	kV / V	27	IG-ph	° / °
9	V1	kV / V	28	+P	MW / - ※1
10	V2	kV / V	29	-P	MW / - ※1
11	Ia	A / A	30	+Q	MVar / - ※1
12	Ib	A / A	31	-Q	MVar / - ※1
13	Ic	A / A	32	S	MVA / - ※1
14	IG	A / mA	33	PF	- / - ※1
15	I1	A / A	34	+Pt	kWh / - ※1
16	I2	A / A	35	-Pt	kWh / - ※1
17	Va-ph	° / °	36	+Qt	kVarh / - ※1
18	Vb-ph	° / °	37	-Qt	kVarh / - ※1
19	Vc-ph	° / °	38	F	Hz / Hz

※1 僅於測量值顯示為1次側顯示時顯示。選擇2次側顯示時將不顯示。

4.3.2.1.3.顯示DI、DO當前狀態(DIGITAL I/O)選單

◆操作路徑：DISPLAY MODE > STATUS > DIGITAL I/O

顯示DI、DO當前狀態(DIGITAL I/O)選單下可顯示當前狀態的DI/DO。

欲顯示DI/DO的操作步驟記載如下。

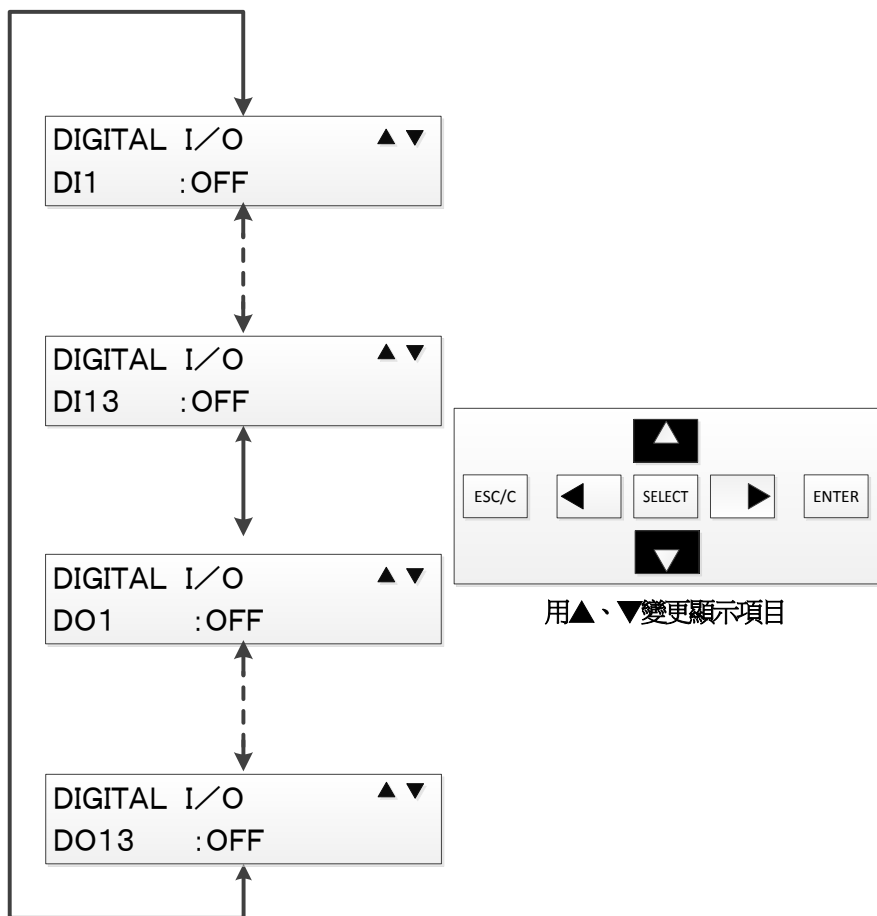
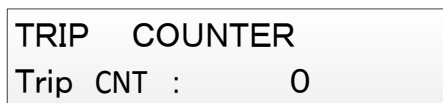


表 44 DI、DO當前狀態 顯示項目

No.	信號名稱	No.	信號名稱
1	DI1	14	DO1
2	DI2	15	DO2
3	DI3	16	DO3
4	DI4	17	DO4
5	DI5	18	DO5
6	DI6	19	DO6
7	DI7	20	DO7
8	DI8	21	DO8
9	DI9	22	DO9
10	DI10	23	DO10
11	DI11	24	DO11
12	DI12	25	DO12
13	DI13	26	DO13

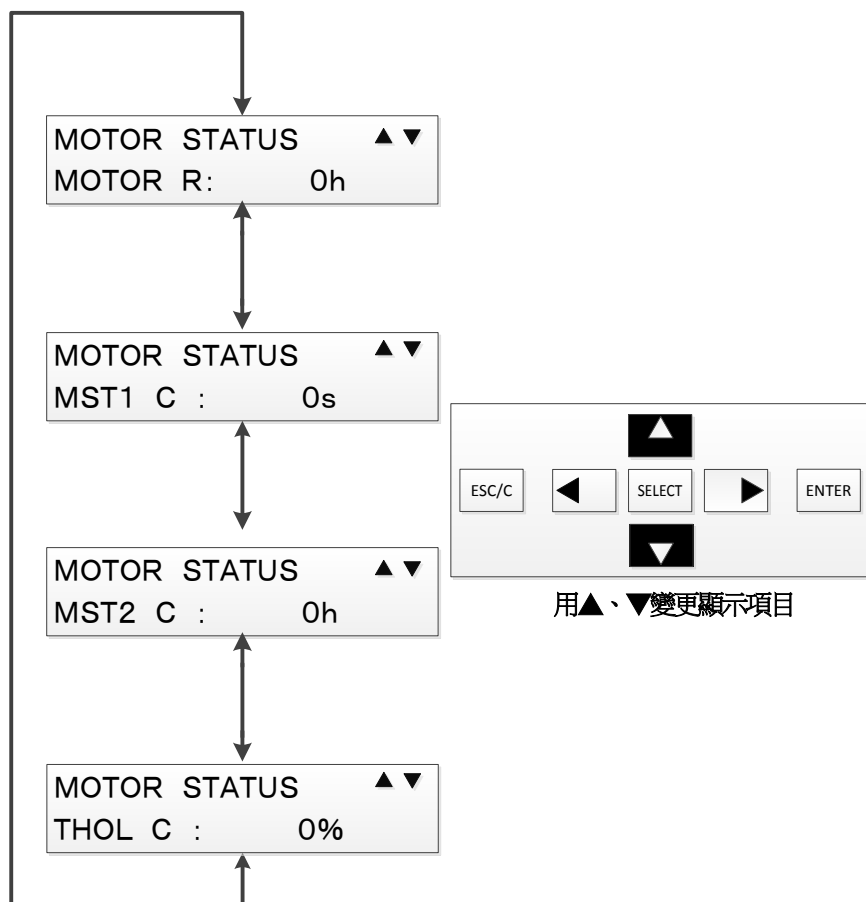
4.3.2.1.4.跳脫計數器(TRIP COUNTER)選單

- ◆操作路徑：DISPLAY MODE > STATUS > TRIP COUNTER
跳脫計數器(TRIP COUNTER)選單下可確認跳脫次數。



4.3.2.1.5.電動機狀態(MOTOR STATUS)選單

- ◆操作路徑：DISPLAY MODE > STATUS > MOTOR COUNTER
電動機狀態(MOTOR STATUS)選單下可確認電動機狀態。



4.3.2.1.6.裝置名稱(DEVICE NAME)選單

- ◆操作路徑：DISPLAY MODE > STATUS > DEVICE NAME
裝置名稱(DEVICE NAME)選單下，可確認裝置名稱。

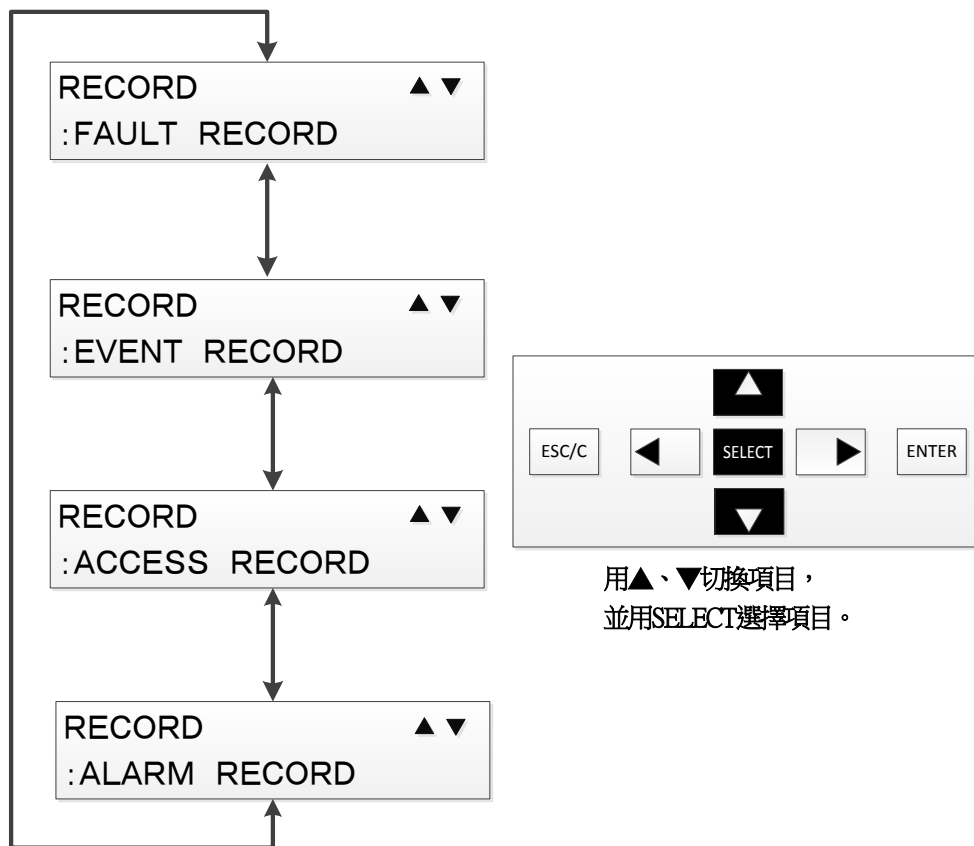


4.3.2.2.記錄(RECORD)選單

在此說明 記錄(RECORD)選單的操作。

記錄選單下可確認4種記錄資料。

(事故記錄、事件記錄、存取記錄、警報記錄)



4.3.2.2.1.顯示事故記錄(Fault Record)選單

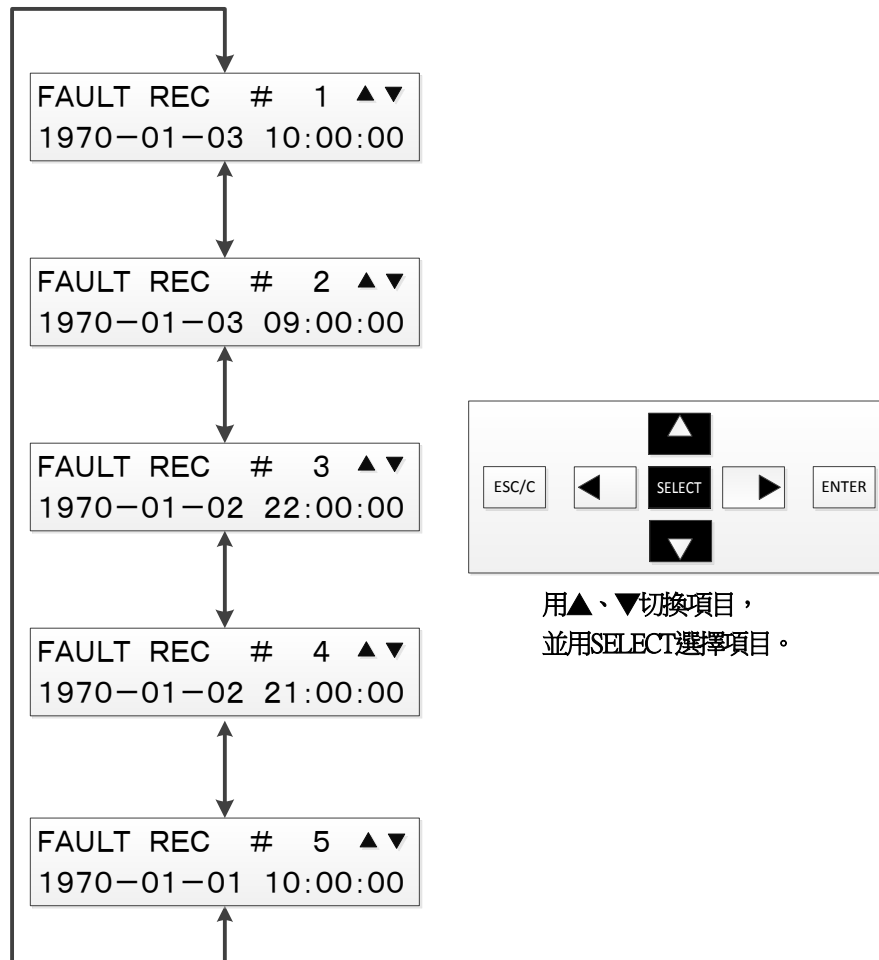
◆操作路徑：DISPLAY MODE > RECORD > FAULT RECORD

若選擇顯示事故記錄(Fault Record)選單，

便可顯示事故發生時的時刻、動作值、動作要素。

事故記錄最多可儲存5現象，並可顯示各個記錄。

欲顯示各個記錄時，利用上下鍵選擇想要顯示的事故記錄日期，並按下SELECT鍵。



選擇事故記錄後，可利用上下鍵瀏覽動作要因、測量值。

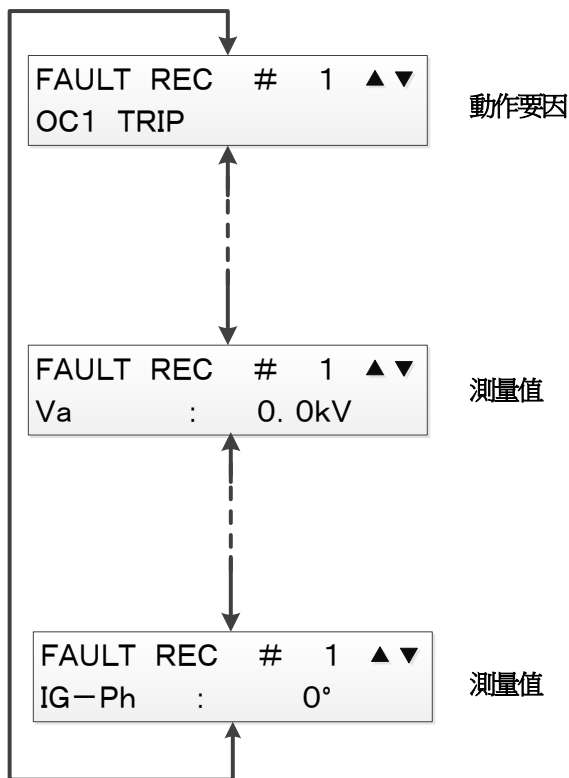


表 4-5 自我記錄 動作要因一覽

顯示要素名稱	顯示要素名稱
OC1 Trip	UV2 Trip
OCG1 Trip	OV1 Trip
OC2 Trip	OV2 Trip
OCG2 Trip	OVG1 Trip
OC3 Trip	OVG2 Trip
OCNEG1 Trip	OVNEG1 Trip
OCNEG23 Trip	OVNEG2 Trip
UC1 Trip	UF1 Trip
UC2 Trip	UF2 Trip
CBF Trip	UF3 Trip
CBF Trip	OF1 Trip
THOL Trip	OF2 Trip
DIRG1 Trip	OF3 Trip
DIRG2 Trip	MST Trip
UP Trip	VTF Trip
UV1 Trip	

表 4-6 事故記錄 顯示測量值

No.	項目名稱	單位	No.	信號名稱	單位
1	Va	kV	17	Va-ph	°
2	Vb	kV	18	Vb-ph	°
3	Vc	kV	19	Vc-ph	°
4	Vab	kV	20	Vab-ph	°
5	Vbc	kV	21	Vbc-ph	°
6	Vca	kV	22	Vca-ph	°
7	VG	kV	23	VG-ph	°
8	3V0	kV	24	Ia-ph	°
9	V1	kV	25	Ib-ph	°
10	V2	kV	26	Ic-ph	°
11	Ia	A	27	IG-ph	°
12	Ib	A			
13	Ic	A			
14	IG	A			
15	I1	A			
16	I2	A			

4.3.2.2.2.顯示事件記錄(EVENT RECORD)選單

◆操作路徑：DISPLAY MODE > RECORD >EVENT RECORD

顯示事件記錄(EVENT RECORD)選單下，

可顯示已儲存的事件記錄。

事件記錄最多可儲存512件，並可顯示各個記錄。

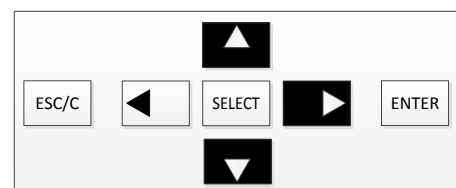
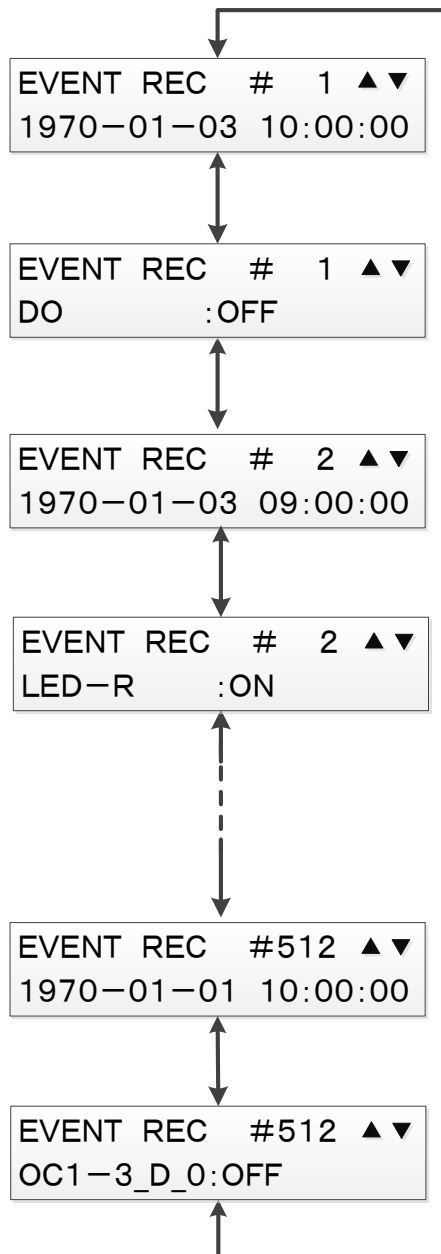
按上下鍵，畫面顯示便會依

發生日期→記錄內容→發生日期→...

移動。

按下右鍵，

顯示便會切換至當前顯示事件記錄的前10件記錄發生日期。



用▲、▼變更顯示項目，
並用 ►從當前顯示的記錄移動至
顯示10件前的記錄日期

表 4-7 事件記錄 事件一覽

事件名稱			
DI1	INT_LK_OP	DIRG1-D	THOL-T
DI2	INT_LK_CL	DIRG2-D	MST-T
DI3	CTL_OP_OK	UP1-D	COMM0
DI4	CTL_CL_OK	UP2-D	COMM1
DI5	CB_CTL_OK	OVG1-D	COMM2
DI6	CB_CTL_NG	OVG2-D	COMM3
DI7	OP_TS	NOV1-D	COMM4
DI8	CL_TS	NOV2-D	COMM5
DI9	MANU_CLS	UF1-D	COMM6
DI10	MANU_OPN	UF2-D	COMM7
DI11	CB_LR	UF3-D	OC1-3D_O
DI12	CTL_BLOP1	OF1-D	OC2-3D_O
DI13	CTL_BLCL1	OF2-D	OC3-3D_O
DO1	43INT_FLG	OF3-D	UC1-3D_O
DO2	VL400000	MST1-D	UC2-3D_O
DO3	RES_STS00	MST2-D	CBF-3D_O
DO4	RES_STS02	VTF-D	UV1-3D_O
DO5	RES_STS05	ALARM	UV2-3D_O
DO6	RES_STS0A	ALARM-L	OV1-3D_O
DO7	RES_STS10	RY-LOCK	OV2-3D_O
DO8	CL_DI	SV-LK	RESRV37
RESRV1	OP_DI	UC-A-LK	RESRV38
RESRV2	P_INT_LK1	UC-B-LK	ALLEL-O
RESRV3	P_INT_LK2	UC-C-LK	DS_TRIG
RESRV4	CB_DI_CTL	UV-A-LK	GOOSE1
RESRV5	OC1-GD	UV-B-LK	GOOSE2
TCNT_ALM	OC2-GD	UV-C-LK	GOOSE3
RESRV21	NOC1-D	OV-A-LK	GOOSE4
V0SV_ALM	NOC2-D	OV-B-LK	GOOSE5
RESRV22	NOC3-D	OV-C-LK	GOOSE6
MTR_ALM	CBF-GD	TCNT-LK	GOOSE7
CBa1	THOL-D	OCNEG3-T	GOOSE8

事件名稱			
GOOSE9	OC1-A	DIRG2	
GOOSE10	OC1-B	UP1	
GOOSE11	OC1-C	UP2	
GOOSE12	OC1-3_O	UV1-A	
GOOSE13	OC1-G	UV1-B	
GOOSE14	OC2-A	UV1-C	
GOOSE15	OC2-B	UV1-3_O	
GOOSE16	OC2-C	UV2-A	
GOOSE17	OC2-3_O	UV2-B	
GOOSE18	OC2-G	UV2-C	
GOOSE19	OC3-A	UV2-3_O	
GOOSE20	OC3-B	OV1-A	
GOOSE21	OC3-C	OV1-B	
GOOSE22	OC3-3_O	OV1-C	
GOOSE23	NOC1	OV1-3_O	
GOOSE24	NOC2	OV2-A	
GOOSE25	NOC3	OV2-B	
GOOSE26	UC1-A	OV2-C	
GOOSE27	UC1-B	OV2-3_O	
GOOSE28	UC1-C	OVG1	
GOOSE29	UC1-3_O	OVG2	
GOOSE30	UC2-A	NOV1	
GOOSE31	UC2-B	NOV2	
GOOSE32	UC2-C	UF1	
GOOSE33	UC2-3_O	UF2	
GOOSE34	CBF-A	UF3	
GOOSE35	CBF-B	OF1	
GOOSE36	CBF-C	OF2	
GOOSE37	CBF-3_O	OF3	
G_TRIP1	CBF-G	MST1	
G_TRIP2	THOL	MST2	
G_TRIP3	DIRG1	VTF	

4.3.2.2.3.顯示存取記錄(Access Record)選單

◆操作路徑：DISPLAY MODE > RECORD > ACCESS RECORD

顯示存取記錄(Access Record)選單下，

可顯示已儲存的存取記錄。

存取記錄最多可儲存512件，並可顯示各個記錄。

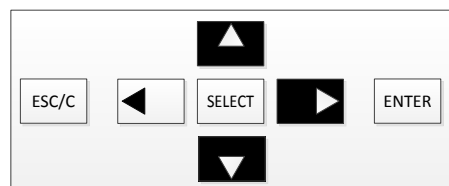
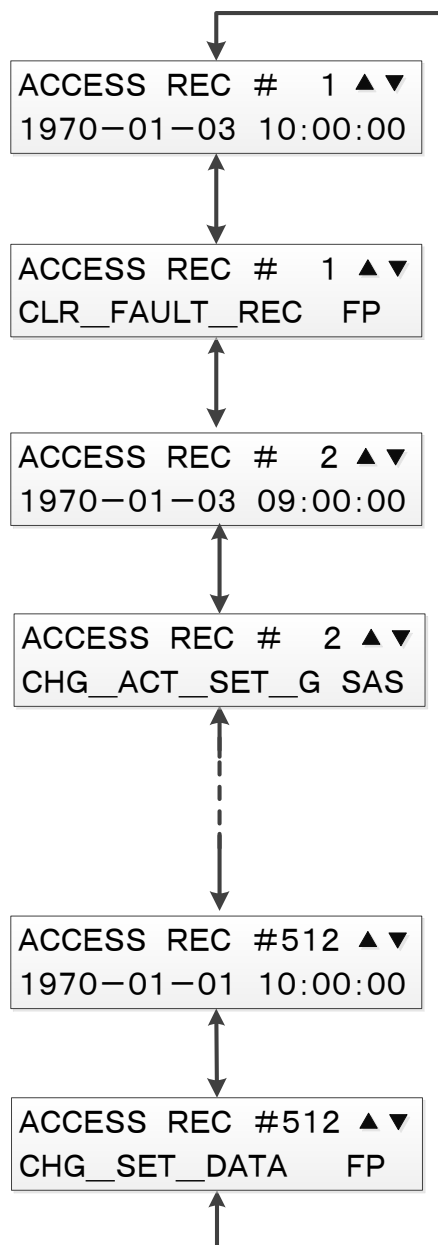
按上下鍵，畫面顯示便會依

發生日期→記錄內容→發生日期→...

移動。

按下右鍵，

顯示便會切換至當前顯示存取記錄的前10件記錄發生日期。



用▲、▼變更顯示項目，
並用▶從當前顯示的記錄移動至
顯示10件前的記錄日期

存取記錄 登錄內容(操作來源)

顯示項目	操作內容
FP	正面面板
PC	PC-HMI
MOD	Modbus
SAS	IEC61850
CCL	CC-Link
AUT	裝置側自動解除

存取記錄 登錄內容(操作內容)

顯示項目	操作內容
CHG_ACT_SET_G	切換運用設定組別時
CHG_FREQ	變更額定頻率時
CHG_DI_VOLTAGE	變更DI檢測電壓值時
CHG_DIST_REC_T	變更擾亂記錄設定時
CHG_USE_PASSWD	變更密碼使用設定時
CHG_PASSWD	變更密碼時
CHG_USB_CONN	變更USB連接CH時
CHG_VFD_BRIGHT	變更VFD亮度時
CHG_TRIP_CNTR	變更跳脫計數器時
CHG_MOTOR_TIME	變更馬達運轉時間時
CHG_CFG_MODBUS	變更Modbus設定時
CHG_CFG_CCLINK	變更CC-Link設定時
CHG_IEC61850	變更IEC61850設定時
CHG_DEV_NAME	變更裝置名稱時
CHG_CFG_METER	變更類比測量狀態顯示設定時
CHG_CFG_ENERGY	變更電能設定時
CHG_TIMEMANAGE	變更時刻管理設定時
CHG_CTRL_MODE	變更CB控制模式時
CHG_CONTACT_T	變更DO強制控制設定時
CHG_PLC_DATA	變更PLC資料時
CHG_SET_DATA	變更繼電器設定時
CLR_FAULT_REC	清除事故記錄時/清除擾亂記錄時
CLR_ALARM_REC	清除異常記錄時
CLR_EVENT_REC	清除事件記錄時
CLR_ACCESS_REC	清除存取記錄時
ADJ_CLOCK	調整日期時刻時
ACT_TST_MODE	設定試驗模式時
DEACT_TST_MODE	解除試驗模式時
RESET_LED	重置LED時
STA_CONTACTTST	DO強制控制開始時
STP_CONTACTTST	DO強制控制結束時
LOCK_SV	監控鎖定ON
UNLOCK_SV	監控鎖定OFF
OPERATE_CB	CB開關控制操作時

4.3.2.2.4.顯示警報記錄(ALARM RECORD)選單

◆操作路徑：DISPLAY MODE > RECORD >ALARM RECORD

顯示警報記錄(ALARM RECORD)選單下，

可顯示已儲存的警報記錄。

警報記錄最多可儲存200件，並可顯示各個記錄。

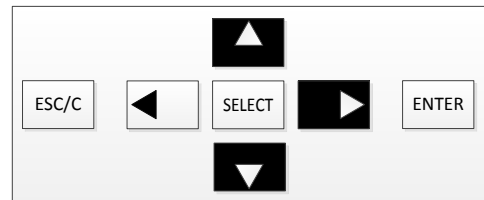
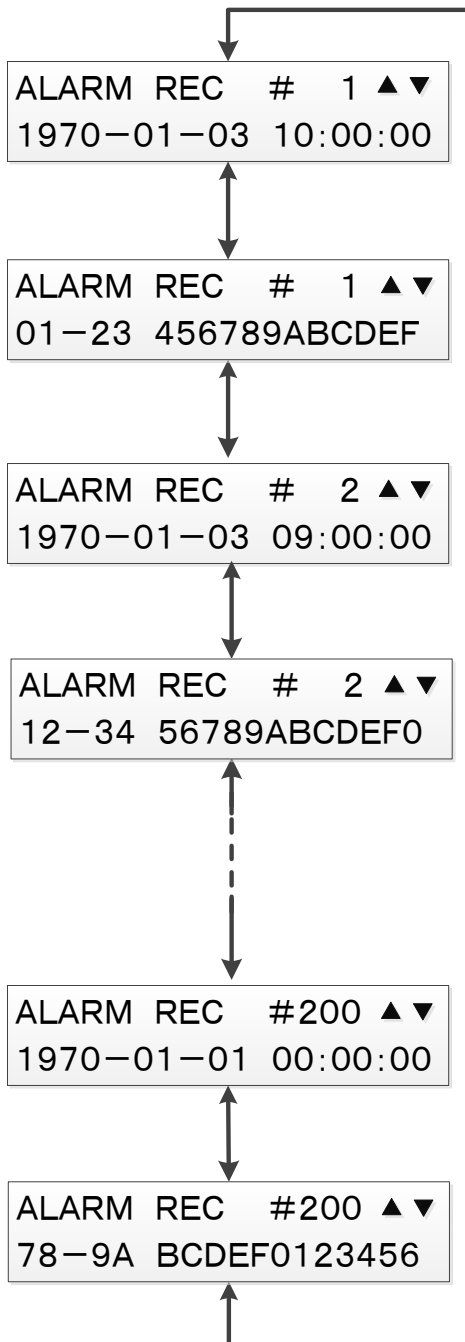
按上下鍵，畫面顯示便會依

發生日期→記錄內容→發生日期→...

移動。

按下右鍵，

顯示便會切換至當前顯示警報記錄的前10件記錄發生日期。



用▲、▼變更顯示項目，
並用 ►從當前顯示的記錄移動至
顯示10件前的記錄日期

4.3.2.3.設定(SETTING)選單

設定選單在DISPLAY模式/SETTING模式的任一模式下皆可選擇，但在DISPLAY模式下僅可顯示設定值。
欲變更設定值只能在SETTING模式下執行。

關於設定選單的操作方法，請參閱4.3.4.1。

4.3.2.4.控制(CONTROL)選單

控制選單在DISPLAY模式/SETTING模式的任一模式下皆可選擇，但在DISPLAY模式下僅可顯示控制設定(CTRL MODE)的設定內容。
在SETTING模式下，則可進行控制設定與斷路器控制(CB CONTROL)的顯示及設定。

關於控制選單的操作方法，請參閱4.3.4.2。

4.3.2.5.共通設定(CONFIG)選單

共通設定選單在DISPLAY模式/SETTING模式的任一模式下皆可選擇，但時刻設定(CLOCK ADJUST)、使用/不使用密碼(PASSWORD USE)、設定密碼(PASSWORD REGIST)只能在SETTING模式下選擇。
而其他設定，在DISPLAY模式下也只能顯示設定值。
欲變更設定值只能在SETTING模式下執行。

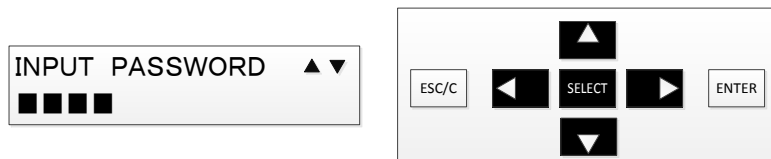
關於共通設定選單的操作方法，請參閱4.3.4.3。

4.3.3. 密碼輸入畫面

透過使用/不使用密碼設定，設定為「使用」的情況下，選擇SETTING模式時，畫面會要求輸入4位數的密碼。

※關於密碼的使用/不使用設定，請參閱4.3.4.3.9。

另外，關於在此輸入的密碼設定方法，請參閱4.3.4.3.10。



用◀、▶選擇輸入密碼的位數，並用▲、▼變更所選位數的數值。輸入密碼後，按下SELECT。

輸入的密碼錯誤時，會顯示如下畫面。

PASSWORD INCORRECT
TRY AGAIN

輸入正確的密碼後，便會顯示主選單。

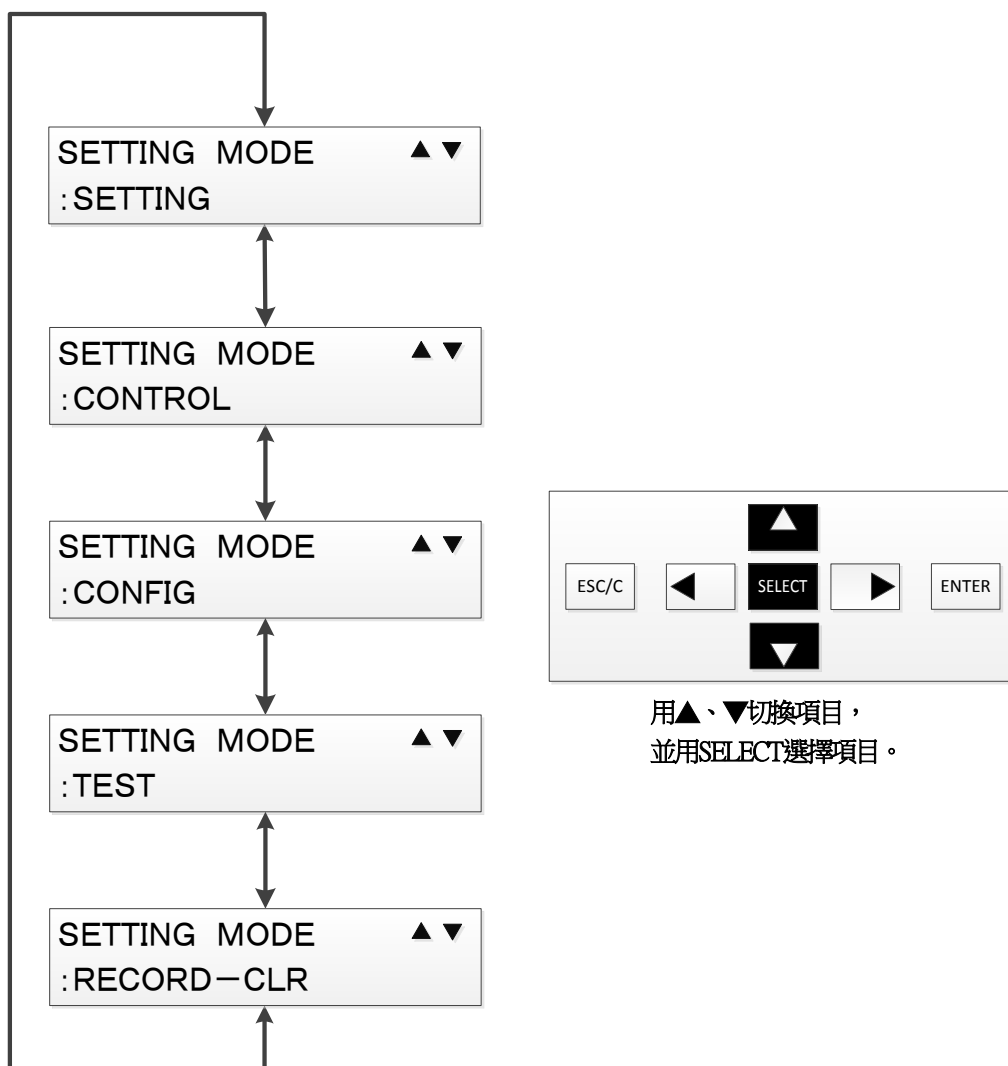
MAIN MENU ▲▼
:SETTINGS

4.3.4. SETTING模式 選單操作

在此說明SETTING模式的選單操作。

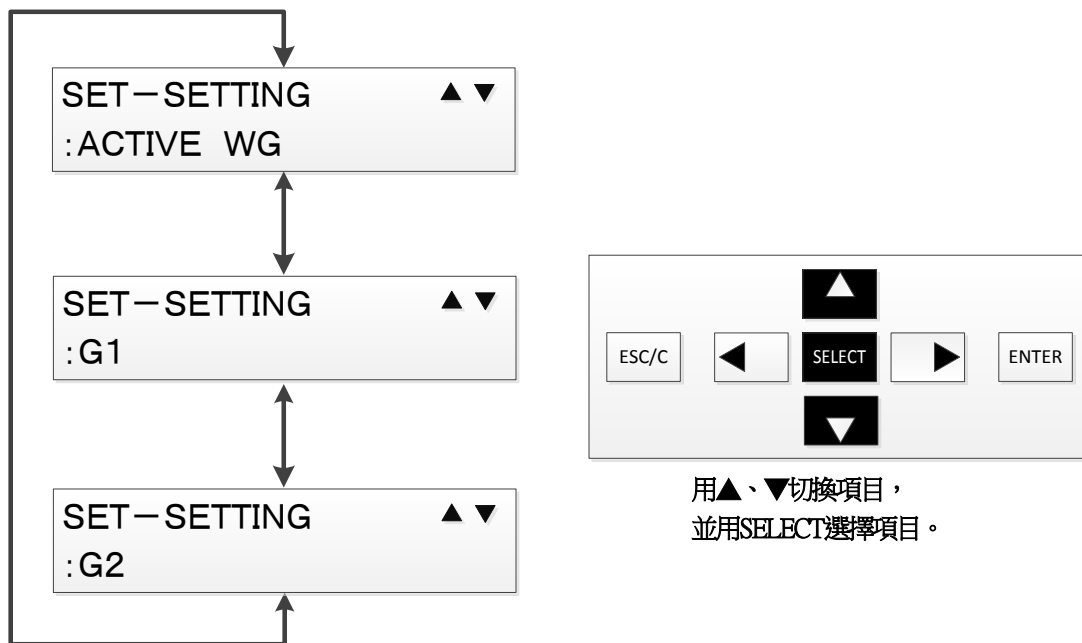
選單畫面中有5個項目，利用上下鍵切換項目，並利用SELECT鍵來選擇項目。

SETTING模式下可選擇的選單詳情，請參閱表 4.2。



4.3.4.1.設定(SETTING)選單

設定(SETTING)選單下，
可進行現用設定組別的顯示與變更、組別設定值的顯示與變更。
設定選單在DISPLAY模式/SETTING模式的任一模式下皆可選擇，
欲變更設定值只能在SETTING模式下執行。
(DISPLAY模式下僅可瀏覽設定值)



4.3.4.1.1.現用組別(ACTIVE WG)選單

◆操作路徑：SETTING MODE > SETTING >ACTIVE WG

現用組別(ACTIVE WG)選單下，

可變更已設定的現用組別編號。

(只有在SETTING模式時，才能變更現用組別編號。

DISPLAY模式時，只能瀏覽當前的組別編號)

ACTIVE WG
:G1

欲變更現用組別編號時，

在現用組別選單下按下SELECT鍵。

接著便會顯示游標，可利用上下鍵選擇組別編號。

選擇想要變更的組別編號並按下SELECT鍵後，便會決定變更內容。

ACTIVE WG
:■ 1

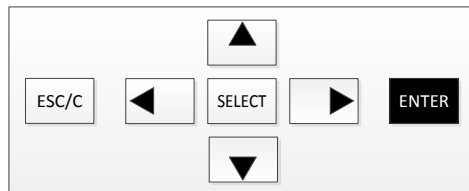
用▲、▼切換組別編號，
並用SELECT決定變更內容。

按下ENTER鍵後，會顯示以下畫面，

按下SELECT鍵後，便會開始變更至選擇的組別編號。

按下左鍵時，便不會進行變更，返回現用組別選單。

CHANGE ACTIVE WG?
YES=SELECT NO=◀



按下ENTER鍵後，會顯示左邊畫面。

成功變更組別編號，或變更失敗時，

會各別顯示如下訊息。

此時按下SELECT鍵後，便會返回設定選單。

SETTING
HAVE CHANGED

啟用組別變更成功時的訊息

SETTING
FAILED TO CHANGE

啟用組別變更失敗時的訊息

此外，在現用組別選單下按下左鍵後，會顯示以下畫面，

按下SELECT鍵後，便不會變更現用組別，

並關閉現用組別選單，返回設定選單。

按下左鍵後，便會返回現用組別選單。

CANSEL ACTIVE WG?
YES=SELECT NO=◀

4.3.4.1.2.設定組別1 (G1)選單、設定組別2 (G2)選單

◆操作路徑：SETTING MODE > SETTING >G1(G2)

設定組別1 (G1)選單、設定組別2 (G2)選單下，
可顯示及變更已設定於各個組別設定中的設定值。
(只有在SETTING模式時，才能變更設定值。

DISPLAY模式下僅可瀏覽設定值)

欲變更組別設定的操作步驟記載如下。

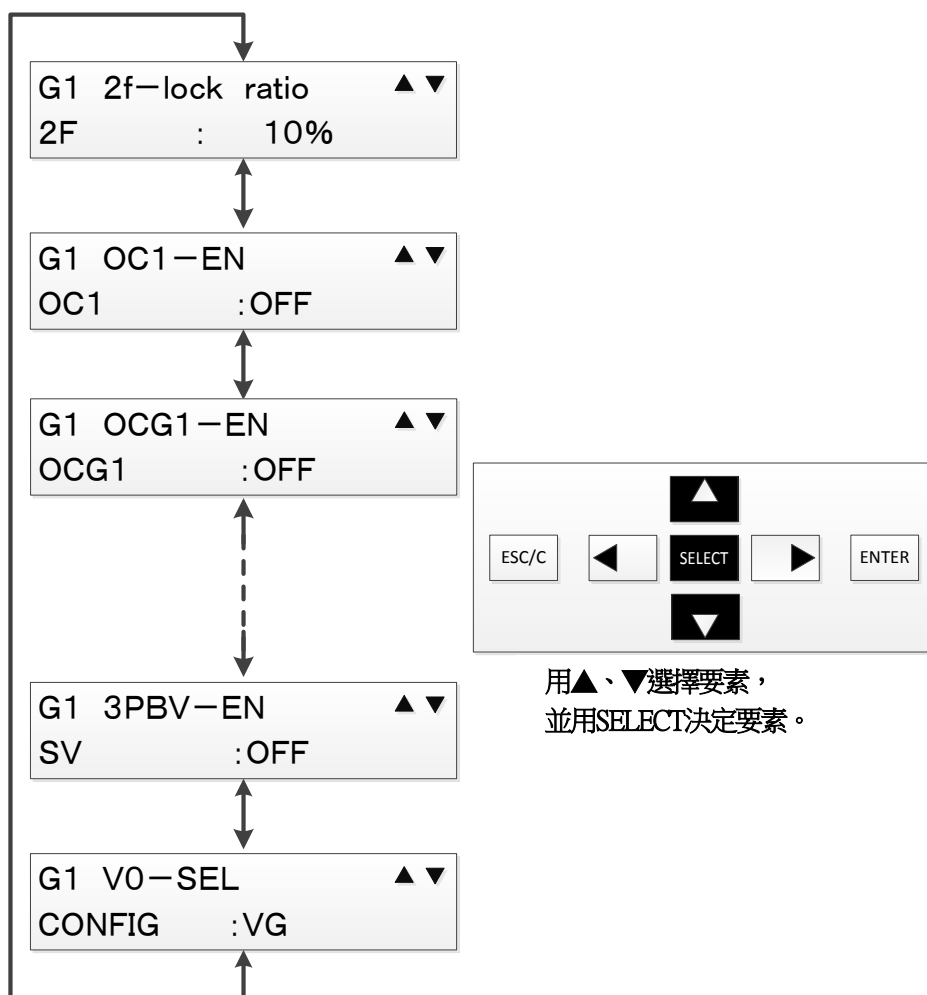
※以下範例為欲變更G1時的顯示，如圖所示。

①首先在設定選單下選擇欲變更的設定值組別，並按下SELECT鍵。



②便會顯示組別設定選單。

按上下鍵便可切換保護要素顯示，
選擇欲變更設定值的要素，並按下SELECT鍵。



③游標便會移動至設定項目顯示。

利用上下鍵選擇想要變更的設定項目，並按下SELECT鍵後，游標便會移動至設定值顯示。

G1 ■f-lock ratio ▲▼
2F : 10%

游標移動至設定項目。

G1 ■f-Min. Ope ▲▼
2F : 0.4A

選擇想要變更的設定項目，
並按下SELECT鍵。

G1 1f-Min. Ope
2F : ■.4A

游標就會移動至設定值顯示。

④利用左右鍵選擇欲變更的位數，並利用上下鍵設定數值。

G1 1f-Min. Ope
2F : ■.4A

若是如左圖的數值設定時，
用◀、▶選擇想要變更的位數，
並用▲、▼變更所選位數的數值。
按下SELECT鍵決定變更。

⑤變更數值後，按下SELECT鍵，游標便會移動至設定項目顯示。

G1 ■f-Min. Ope ▲▼
2F : 1.4A

游標會移動至設定項目顯示

⑥重複執行上述②~④步驟，直到要素內的設定項目中，想要變更的所有項目皆已設定為止。

⑦按下左鍵後，游標便會返回保護要素顯示。

若有其他想要變更設定值的保護要素，
可重複執行上述①~⑥步驟，直到全部變更結束為止。

G1 2f-lock ratio ▲▼
■F : 20%

G1 OC1-EN ▲▼
OC1 : OFF

⑧設定值變更完成後，按下ENTER鍵。

便會顯示如下圖的畫面，確認是否開始運用已變更的設定值，
欲開始時，請按下SELECT鍵，
欲放棄設定值的變更時，請按下左鍵。

CHANGE SETTING?
YES=SELECT NO=◀

欲變更設定運用時按下ENTER鍵，
欲放棄變更時按下◀鍵。

成功開始運用已變更的設定值，或運用失敗時，
會各別顯示如下訊息。

在以下訊息畫面中按下SELECT鍵後，便會返回設定選單。

SETTING
HAVE CHANGED

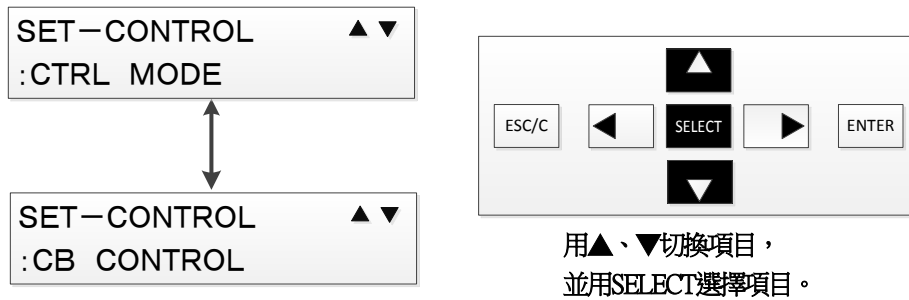
成功開始運用設定值時的訊息

SETTING
FAILED TO CHANGE

開始運用設定值失敗時的訊息

4.3.4.2.控制(CONTROL)選單

控制(CONTROL)選單下，
可進行控制設定(CTRL MODE)與斷路器控制(CB CONTROL)的顯示及設定。
控制選單在DISPLAY模式/SETTING模式的任一模式下皆可選擇，
但DISPLAY模式下僅可瀏覽控制設定的設定內容。
在SETTING模式下，則可進行控制設定與斷路器控制的設定內容顯示及設定。

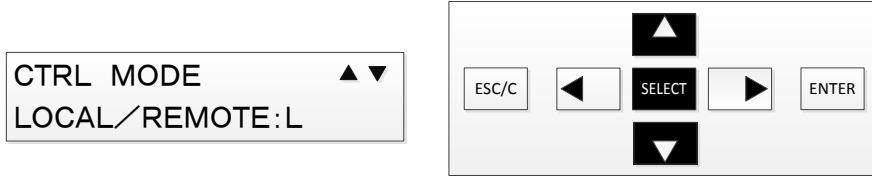


4.3.4.2.1.控制設定(CTRL MODE)選單

◆操作路徑：SETTING MODE > CONTROL > CTRL MODE

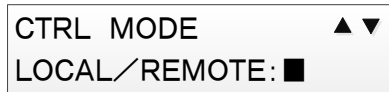
控制設定(CTRL MODE)選單下，
可進行直接/遠端控制設定、互鎖切換設定、
斷路器操作禁止設定的設定。
(但是，只有在SETTING模式下才能進行設定。
DISPLAY模式下僅可瀏覽設定)

① 利用上下鍵，顯示想要變更的控制設定項目，並按下SELECT鍵選擇。

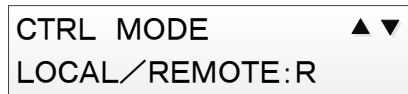


用▲、▼切換項目，
並用SELECT選擇項目。

②游標便會移動至設定值，利用上下鍵變更設定值。
(下圖的設定值為選擇設定，而數值設定時可利用左右鍵變更位數進行設定)



③按下SELECT鍵後，設定值就會變更。



④重複執行①~③步驟，直到沒有其他想要變更的項目為止。

⑤按下ENTER鍵後，
便會顯示如下圖的畫面，確認是否反映已變更的控制設定。
按下SELECT鍵後，便會反映利用①~④步驟變更的控制設定，
並完成控制設定。
按下左鍵後，便不會反映設定，並返回上述①的設定選單。

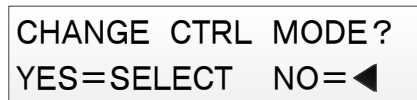


表 4-8 控制設定 設定項目

No	設定項目	內容	設定值
1	LOCAL/REMOTE	現地/遠端設定	R / L
2	INTERLOCK	互鎖使用設定	UNUSE / USE
3	CB OPEN	OPEN側區塊設定	UNBLK / BLK
4	CB CLOSE	CLOSE側區塊設定	UNBLK / BLK
5	ON TIMER	控制等待時間	數值設定(單位：s)

4.3.4.2.2.控制斷路器(CB CONTROL)選單

◆操作路徑：SETTING MODE > CONTROL > CB CONTROL

控制斷路器(CB CONTROL)選單下，
可進行CB OPEN控制/CB CLOSE控制。
只有在SETTING模式下才能選擇此項目並進行CB控制。

此外，欲進行CB控制時，控制設定必須設定如下表。
控制設定的操作詳情請參閱4.3.4.2.1。

表 4-9 執行斷路器控制時 控制設定

設定項目	內容	設定值
LOCAL/REMOTE	現地/遠端設定	L
INTERLOCK	互鎖使用設定	UNUSE
CB OPEN	OPEN側區塊設定	欲執行CB開控制時：UNBLK
CB CLOSE	CLOSE側區塊設定	欲執行CB關控制時：UNBLK

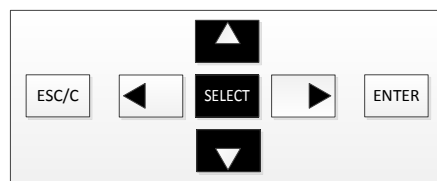
上述控制設定若設定為無法執行斷路器控制時，
會因控制條件不成立而顯示錯誤訊息。
(下圖為CB開控制時所顯示的控制條件不成立錯誤)

CB OPEN CONTROL
CONDITION FAILURE

①利用上下鍵，顯示想要變更的控制設定項目，並按下SELECT鍵。

※欲進行CB開控制時選擇CB OPEN、
欲進行CB關控制時選擇CB CLOSE

CB CONTROL ▲▼
:CB OPEN

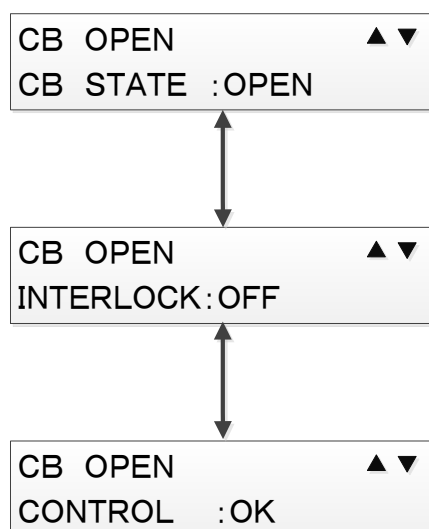


用▲、▼切換項目，
並用SELECT選擇項目。

② 切換至CB狀態顯示。

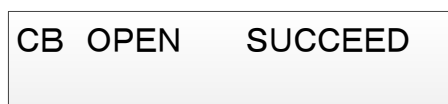
按上下鍵後，便可切換CB狀態顯示的項目。

※下圖為選擇CB OPEN時的畫面



③ 在CB狀態顯示畫面中按下ENTER鍵後，便會執行CB控制指令。

成功進行CB控制時，會顯示控制成功訊息。



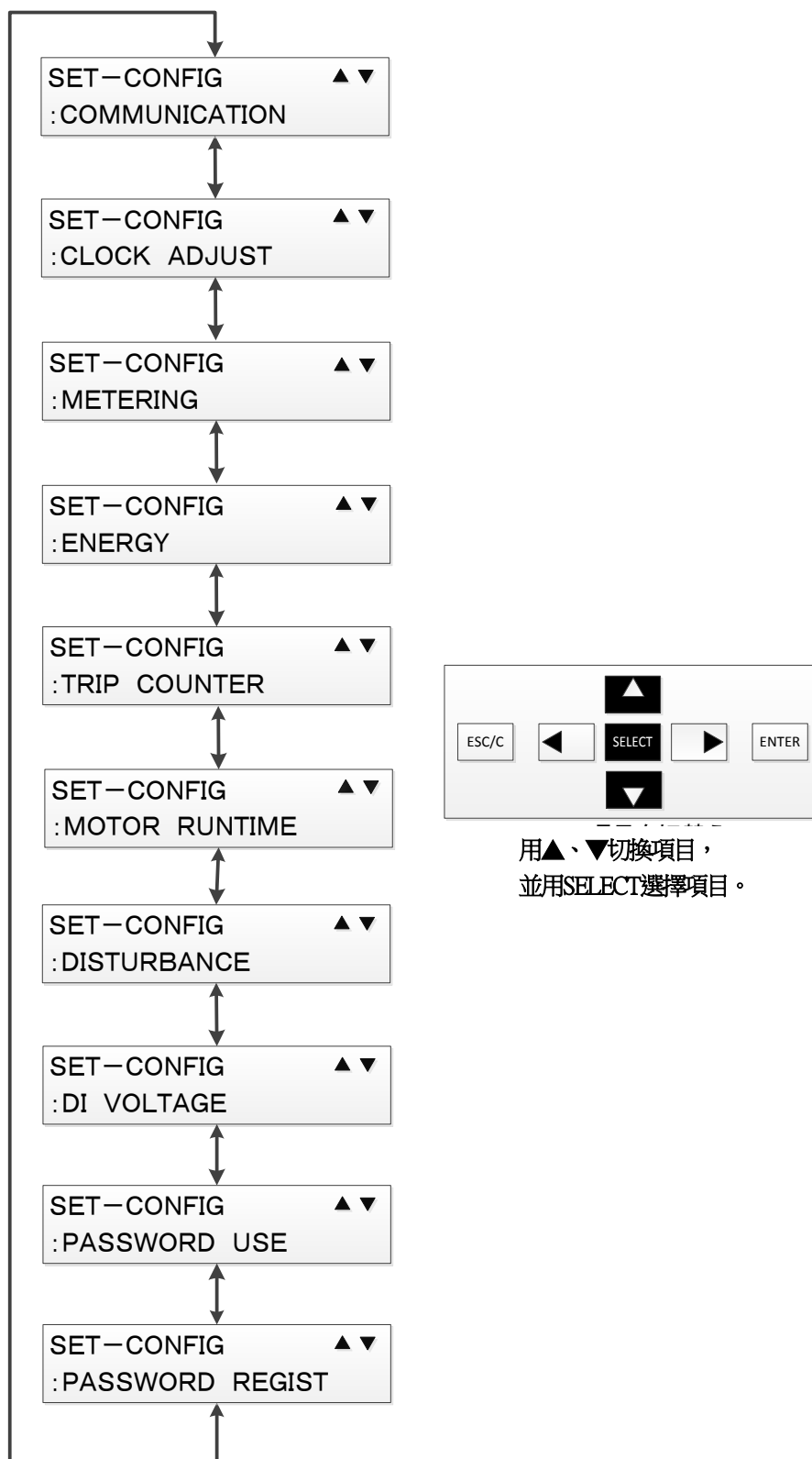
另外，CB控制失敗時，會顯示控制失敗訊息。



在上述控制成功、失敗訊息畫面中按下SELECT鍵後，便會返回控制選單。

4.3.4.3.共通設定(CONFIG)選單

在此說明 共通設定(CONFIG)選單的操作。
共通設定選單在DISPLAY模式/SETTING模式的任一模式下皆可選擇，
但時刻設定(CLOCK ADJUST)、使用/不使用密碼(PASSWORD USE)、
設定密碼(PASSWORD REGIST)只能在SETTING模式下選擇。
而其他設定也只能在SETTING模式下變更。
(DISPLAY模式下僅可瀏覽設定值)



4.3.4.3.1.通信設定(COMMUNICATION)選單

◆操作路徑：SETTING MODE > CONFIG > COMMUNICATION

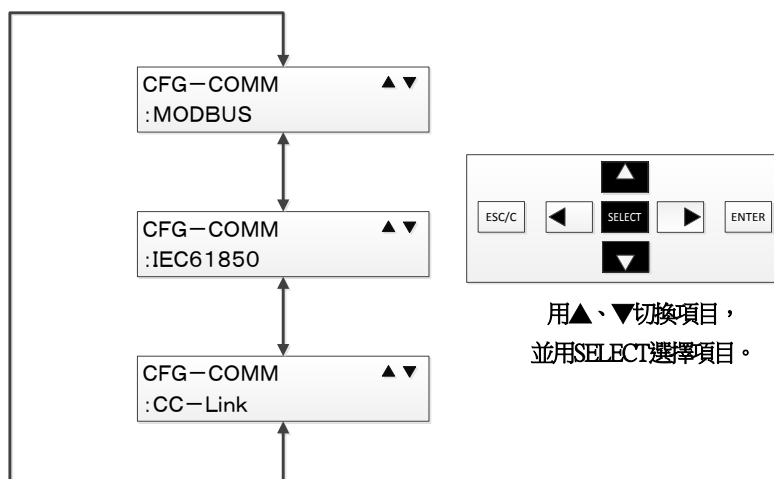
通信設定(COMMUNICATION)選單下，

可進行Modbus設定、IEC61850設定、CC-Link設定的瀏覽與設定。

(DISPLAY模式下僅可瀏覽設定值)

欲顯示、變更通信設定的操作步驟記載如下。

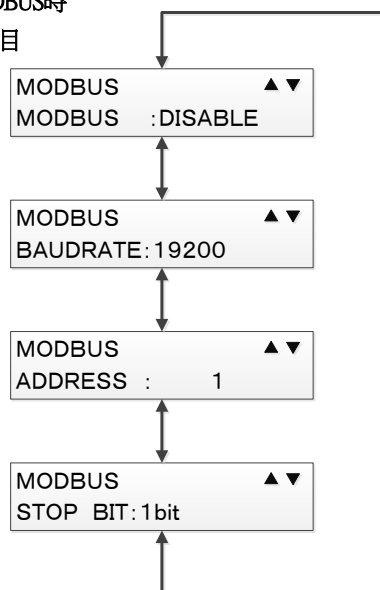
① 利用上下鍵，顯示想要進行設定變更的通信方式，並按下SELECT鍵。



② 便會依據選擇的通信方式顯示設定項目。

利用上下鍵選擇想要變更的項目，並按下SELECT鍵。

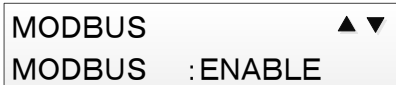
※例：選擇MODBUS時的設定項目



③ 游標便會移動至設定值，利用上下鍵變更設定值。



④按下SELECT鍵後，設定值就會變更。



MODBUS ▲▼
MODBUS : ENABLE

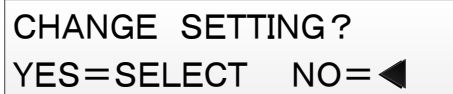
⑤重複執行②~④步驟，直到沒有其他想要變更的項目為止。

⑥按下ENTER鍵後，

便會顯示如下圖的畫面，確認是否反映已變更的通信設定。

按下SELECT鍵後，便會反映利用②~⑤步驟變更的通信設定，並完成通信設定。

按下左鍵後，便不會反映設定，並返回上述②的設定項目選單。

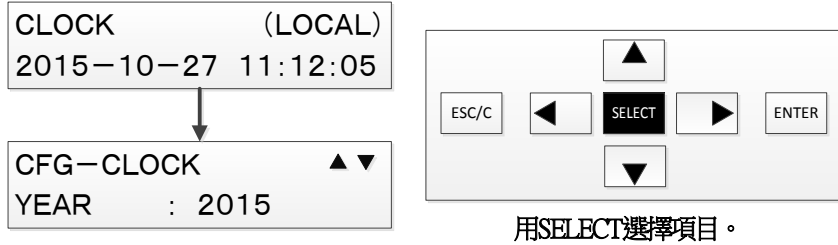


CHANGE SETTING?
YES=SELECT NO=<

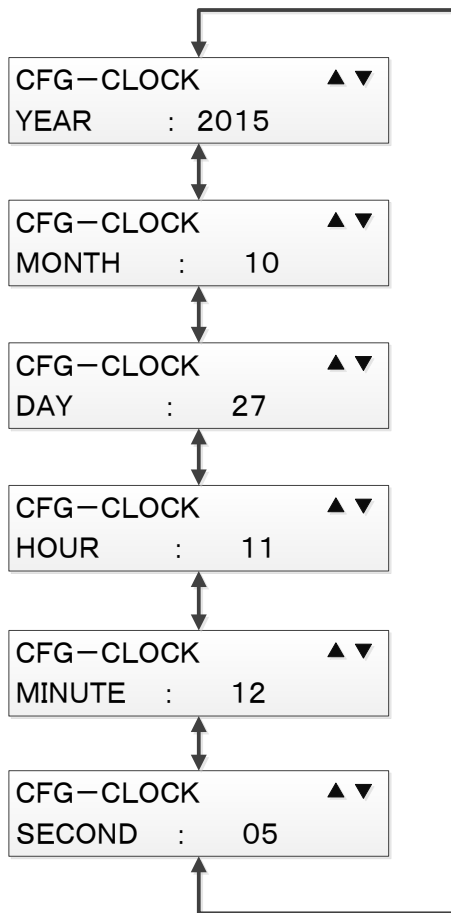
4.3.4.3.2.時刻設定(CLOCK ADJUST)選單

- ◆操作路徑：SETTING MODE > CONFIG > CLOCK ADJUST
時刻設定(CLOCK ADJUST)選單下，可進行時刻設定。
此項目僅可在SETTING模式下選擇。

- ①選擇時刻設定選單後，便會顯示當前時刻如下。
此時按下SELECT鍵後，便可變更年、月、日、時、分、秒的設定。



- ②按上下鍵可切換年、月、日、時、分、秒的選擇項目。
選擇想要變更的項目，並按下SELECT鍵。



- ②游標便會移動至設定值，利用上下鍵選擇數值、左右鍵選擇位數進行變更。



③按下SELECT鍵後，設定值就會變更。

CFG-CLOCK	▲▼
MONTH : 11	

④重複執行①~③步驟，直到沒有其他想要變更的項目為止。

⑤按下ENTER鍵後，便會顯示確認是否反映已變更的時刻設定的畫面。

按下SELECT鍵後，便會反映利用①~④步驟變更的時刻設定，並完成時刻設定。
按下左鍵後，便不會反映設定，並返回時刻設定選單。

CHANGE SETTING?
YES=SELECT NO=◀

4.3.4.3.3. 切换显示类比值(METERING)选单

◆ 操作路径：SETTING MODE > CONFIG > METERING

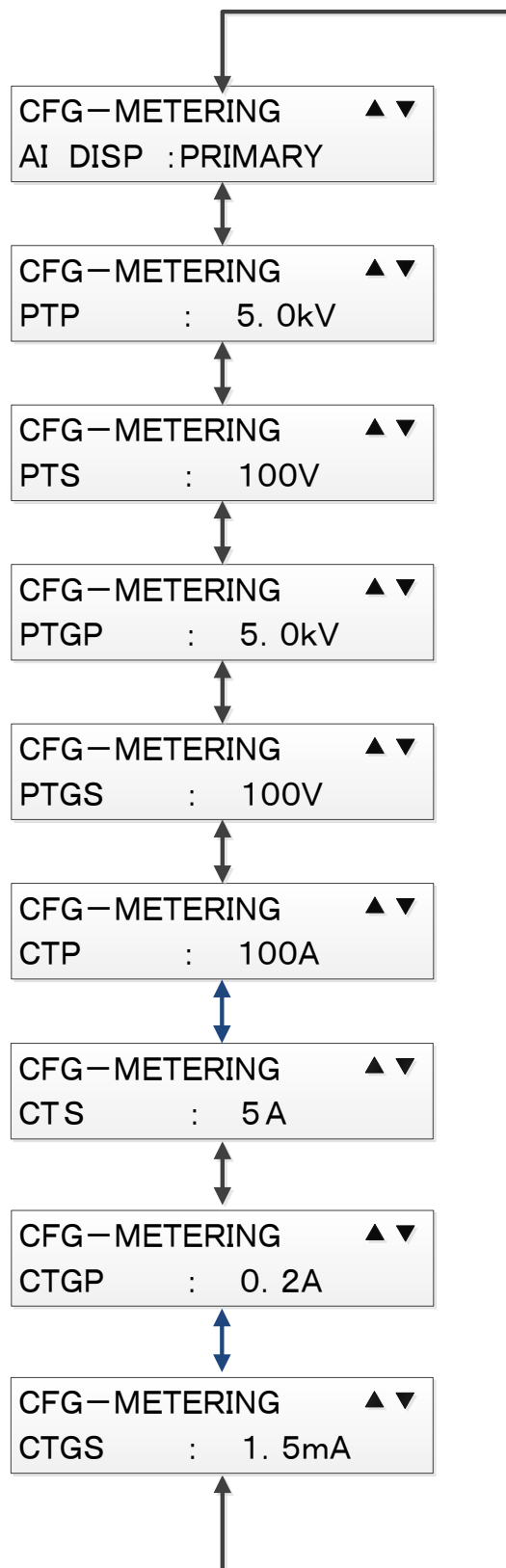
切换显示类比值(METERING)选单下，可进行以下设定。

1. 显示变压器的1次或2次侧其中之一设定

2. 各变压器额定值的设定

(DISPLAY模式下仅可浏览设定值)

欲显示、变更切换显示类比值选单设定的操作步骤记载如下。



①利用上下鍵選擇想要變更的項目，並按下SELECT鍵選擇。

CFG—METERING ▲▼
AI DISP :PRIMARY

②游標便會移動至設定值，利用上下鍵選擇數值、左右鍵選擇位數進行變更

③按下SELECT鍵後，設定值就會變更。

④重複執行①～③步驟，直到沒有其他想要變更的項目為止。

⑤按下ENTER鍵後，

便會顯示如下圖的畫面，確認是否反映已變更的類比值設定。

按下SELECT鍵後，便會反映利用①～④步驟變更的類比值設定，並完成設定。

按下左鍵後，便不會反映設定，並返回類比值設定選單。

CHANGE SETTING ?
YES=SELECT NO=◀

表 4-10 類比值顯示設定 設定項目

No.	項目名稱	設定內容	設定範圍	單位
1	AI DISP	AI顯示選擇1次值、 2次值	PRIMARY / SECONDARY	—
2	PTP	PT1次側額定	5.0~500.0	kV
3	PTS	PT2次側額定	100~125	V
4	PTGP	PTG1次側額定	5.0~500.0	kV
5	PTGS	PTG2次側額定	100~220	V
6	CTP	CT1次側額定	100~30000	A
7	CTS	CT2次側額定	1, 5	A
8	CTGP	CTG1次側額定	0.1~100.0	A
9	CTGS	CTG2次側額定	1.5/ 1, 5	mA A

4.3.4.3.4. 電能(ENERGY)選單

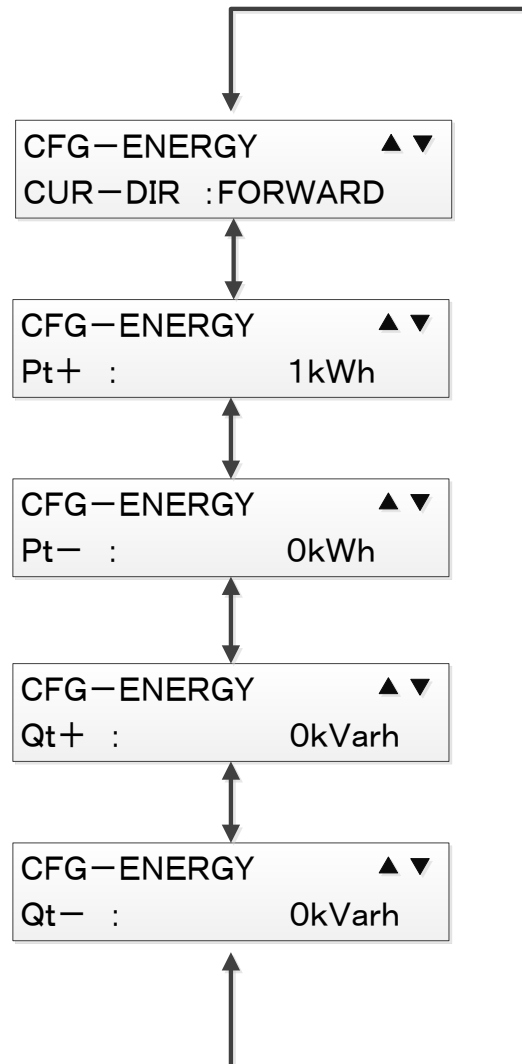
◆操作路徑：SETTING MODE > CONFIG >ENERGY

電能(ENERGY)選單下，可進行以下設定。

1.電能顯示中的流向設定

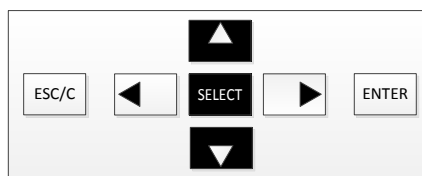
2.將各電能設定為希望的數值。

(DISPLAY模式下僅可瀏覽設定值)



① 利用上下鍵顯示想要變更的項目，並按下SELECT鍵。

CFG-ENERGY ▲▼
CUR-DIR : FORWARD



用▲、▼切換項目，
並用SELECT選擇項目。

② 游標便會移動至設定值。

數值設定時，用上下鍵變更數值、用左右鍵選擇位數進行變更。

選擇設定時，用上下鍵選擇設定。

CFG-ENERGY ▲▼
CUR-DIR : ■ORWARD

③ 按下SELECT鍵後，設定值就會變更。

CFG-ENERGY ▲▼
CUR-DIR : REVERSE

④ 重複執行①~③步驟，直到沒有其他想要變更的項目為止。

⑤ 按下ENTER鍵後，

便會顯示如下圖的畫面，確認是否反映已變更的電能設定。

按下SELECT鍵後，便會反映利用①~④步驟變更的電能設定，

並完成電能設定。

按下左鍵後，便不會反映設定，並返回上述①的設定選單。

CHANGE SETTING?
YES=SELECT NO=◀

表 4-11 電能設定 設定項目

No.	項目名稱	設定內容	設定範圍	單位
1	CUR-DIR	電能的流向	FORWARD / REVERSE	—
2	Pt+	+Pt預設值	0~999999999	kWh
3	Pt-	-Pt預設值	0~999999999	kWh
4	Qt+	+Qt預設值	0~999999999	kVarh
5	Qt-	-Qt預設值	0~999999999	kVarh

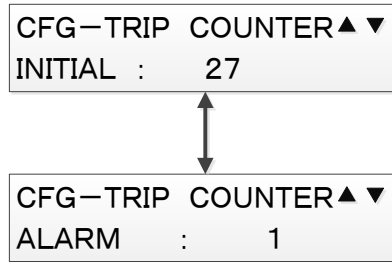
4.3.4.3.5.跳脫計數器(TRIP COUNTER)選單

◆操作路徑：SETTING MODE > CONFIG >TRIP COUNTER

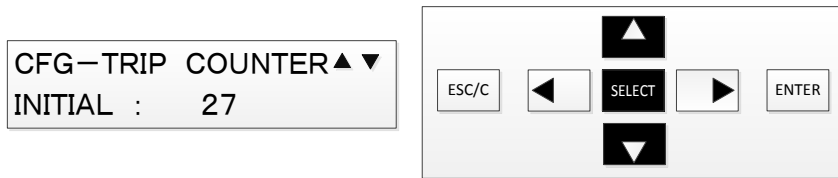
跳脫計數器(TRIP COUNTER)選單下，

可設定跳脫計數器的預設值，及跳脫計數器的警報值。

(DISPLAY模式下僅可瀏覽設定值)



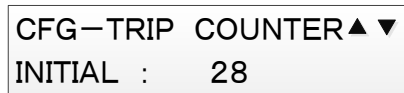
①畫面會顯示跳脫計數器的設定選單，用上下鍵選擇想要變更的項目，並按下SELECT鍵。



②游標便會移動至設定值，利用上下鍵選擇數值、左右鍵選擇位數進行變更。



③按下SELECT鍵後，設定值就會變更。



④重複執行①~③步驟，直到沒有其他想要變更的項目為止。

⑤按下ENTER鍵後，便會顯示確認是否反映已變更的電能設定的畫面。

按下SELECT鍵後，便會反映利用①~④步驟變更的跳脫計數器設定，並完成設定。

按下左鍵後，便不會反映設定，並返回上述①的設定選單。



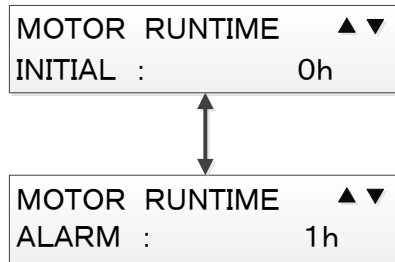
表 4-12 跳脫計數器設定 設定項目

No.	項目名稱	設定內容	設定範圍	單位
1	INITIAL	跳脫次數預設值	0~10000	次
2	ALARM	跳脫次數監控峰值	1~10000	次

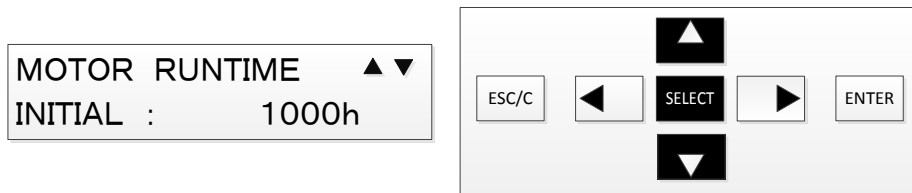
4.3.4.3.6. 電動機運行時間(MOTOR RUNTIME)選單

◆操作路徑：SETTING MODE > CONFIG > MOTOR RUNTIME

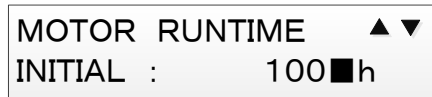
電動機運行時間(MOTOR RUNTIME)選單下，
可設定電動機運行時間的預設值，及電動機運行時間的警報值。
(DISPLAY模式下僅可瀏覽設定值)



①畫面會顯示電動機運行時間的設定選單，用上下鍵選擇想要變更的項目，並按下SELECT鍵。



②游標便會移動至設定值，利用上下鍵選擇數值、左右鍵選擇位數進行變更。



③按下SELECT鍵後，設定值就會變更。



④重複執行①~③步驟，直到沒有其他想要變更的項目為止。

⑤按下ENTER鍵後，便會顯示確認是否反映已變更的電能設定的畫面。
按下SELECT鍵後，便會反映利用①~④步驟變更的跳閘計數器設定，
並完成設定。
按下左鍵後，便不會反映設定，並返回上述①的設定選單。



表 4-13 擾亂記錄故障前時間範圍設定 設定項目

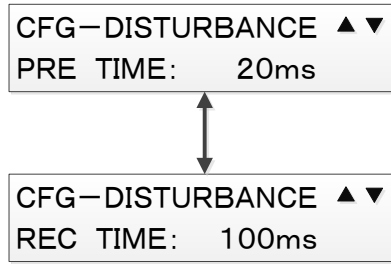
No.	項目名稱	設定內容	設定範圍	單位
1	INITIAL	電動機運行時間預設值	0~199999	h
2	ALARM	電動機運行時間監控峰值	1~199999	h

4.3.4.3.7. 擾亂記錄故障前時間範圍(DISTURBANCE)選單

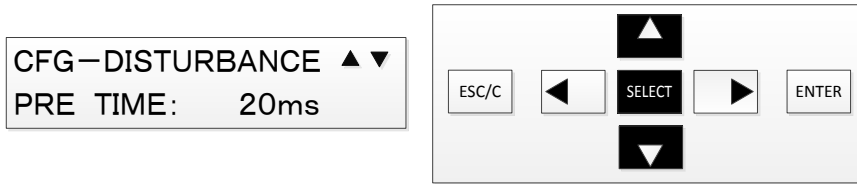
◆操作路徑：SETTING MODE > CONFIG > DISTURBANCE

擾亂記錄故障前時間範圍(DISTURBANCE)選單下，

可進行最大記錄時間設定，及設定儲存的擾亂記錄在故障檢測前的時間範圍。
(DISPLAY模式下僅可瀏覽設定值)

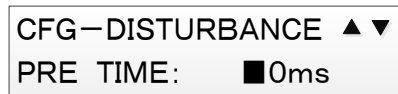


① 利用上下鍵選擇想要變更的項目，並按下SELECT鍵。

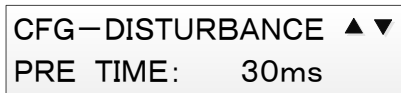


用▲、▼切換項目，
並用SELECT選擇項目。

② 游標便會移動至設定值，利用上下鍵選擇數值、左右鍵選擇位數進行變更。



③ 按下SELECT鍵後，設定值就會變更。



④ 重複執行①~③步驟，直到沒有其他想要變更的項目為止。

⑤ 按下ENTER鍵後，

便會顯示確認是否反映已變更的擾亂記錄故障前時間範圍設定的畫面。

按下SELECT鍵後，便會反映利用①~④步驟變更的擾亂記錄故障前時間範圍設定，並完成設定。

按下左鍵後，便不會反映設定，並返回上述①的設定選單。



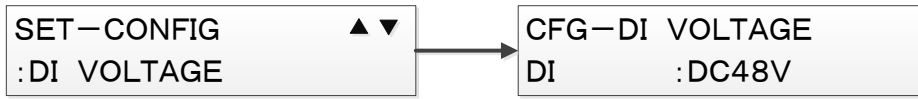
表 4-14 擾亂記錄故障前時間範圍設定 設定項目

No.	項目名稱	設定內容	設定範圍	單位
1	PRE TIME	波形資料儲存啟動前時間	20~4500	ms
2	REC TIME	波形資料儲存啟動時間	100~5000	ms

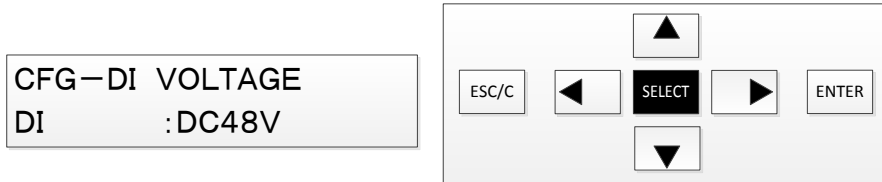
4.3.4.3.8. DI檢測電壓值(DI VOLTAGE)選單

◆操作路徑：SETTING MODE > CONFIG > DI VOLTAGE

DI檢測電壓值(DI VOLTAGE)選單下，可設定DI額定電壓。
(DISPLAY模式下僅可瀏覽設定值)



- ①在DI檢測電壓值的設定選單下，顯示項目“DI”並按下SELECT鍵。
※DI檢測電壓值的設定選單只有“DI”1個

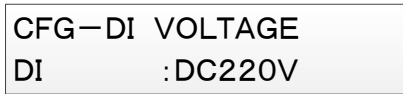


用SELECT選擇項目。

- ②游標便會移動至設定值，利用上下選擇器設定並變更。



- ③按下SELECT鍵後，設定值就會變更。



- ④按下ENTER鍵後，
便會顯示確認是否反映已變更的DI檢測電壓值設定的畫面。
按下SELECT鍵後，便會反映DI檢測電壓值設定，並完成設定。
按下左鍵後，便不會反映設定，並返回上述①的設定選單。

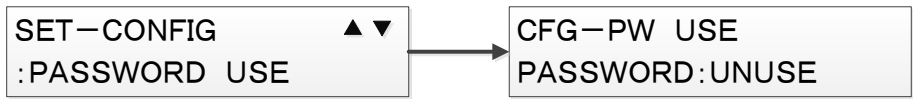


表 4-15 DI檢測電壓值設定 設定項目

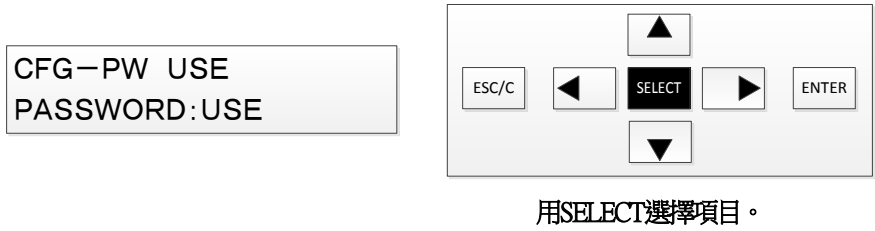
No.	項目名稱	設定內容	設定
1	DI	DI檢測電壓設定	DC24、48、110、220V

4.3.4.3.9.使用/不使用密碼(PASSWORD USE)選單

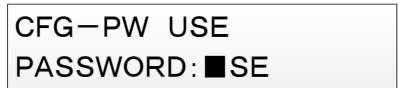
- ◆操作路徑：SETTING MODE > CONFIG >PASSWORD USE
- 使用/不使用密碼(PASSWORD USE)選單下，
可設定使用/不使用選擇SETTING模式時輸入的密碼。
(DISPLAY模式下不會顯示此項目)



- ① 在使用/不使用密碼選單下，按下SELECT鍵。



- ② 游標便會移動至設定值，利用上下選擇設定並變更。



- ③ 按下SELECT鍵後，設定值就會變更。



- ④ 按下ENTER鍵後，便會顯示如下圖的畫面，確認是否反映已變更的使用/不使用密碼設定。
按下SELECT鍵後，便會反映使用/不使用密碼設定，並完成設定。
按下左鍵後，便不會反映設定，並返回上述①的設定選單。

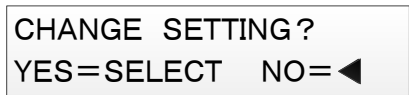


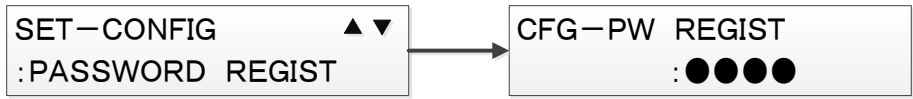
表 4-16 使用/不使用密碼設定 設定項目

No.	項目名稱	設定內容	設定
1	PASSWORD	使用/不使用密碼設定	USE / UNUSE

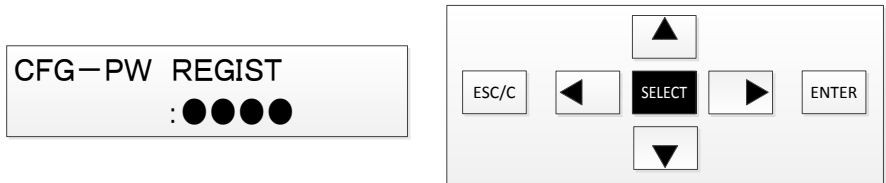
4.3.4.3.10.密碼設定(PASSWORD REGIST)選單

◆操作路徑：SETTING MODE > CONFIG >PASSWORD REGIST

密碼設定(PASSWORD REGIST)選單下，
可設定選擇SETTING模式時輸入的密碼。
(DISPLAY模式下不會顯示此項目)



① 在密碼設定選單下，按下SELECT鍵。



用SELECT選擇項目。

② 便會顯示密碼設定畫面。

密碼設定時，每輸入一位數都要按下SELECT鍵。
按下SELECT鍵以確定該位數輸入的數值，游標便移動至右邊的位數。
無法用左鍵返回上一位數。
在各位數用上下鍵選擇0~9的數值。



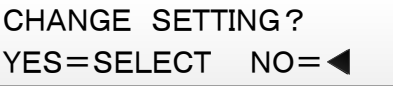
③ 4位數輸入完成後，畫面會要求再次輸入密碼。

請輸入與上述②所設定的相同的密碼。

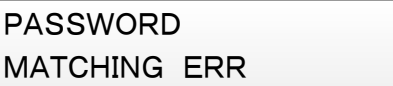


④ 在上述②、③輸入的密碼一致時，便會顯示①的畫面。

按下ENTER鍵後，便會顯示確認是否反映密碼設定的畫面。
按下SELECT鍵後，便會反映密碼設定，並完成設定。
按下左鍵後，便不會反映設定，並返回上述①的設定選單。

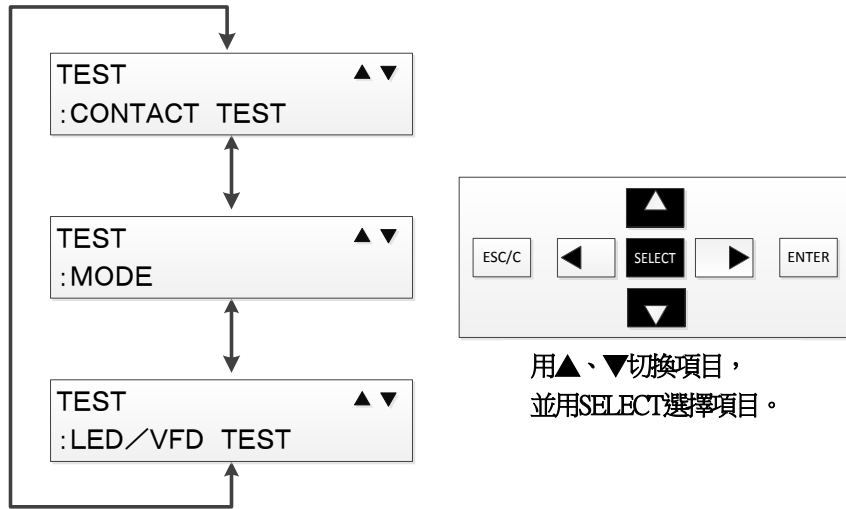


在上述②、③輸入的密碼不一致時，
會顯示如下圖的錯誤訊息。



4.3.4.4.試驗(TEST)選單

在此說明 試驗(TEST)選單的操作。
 試驗選單只有在SETTING模式下才能選擇。



4.3.4.4.1.DO強制控制 (CONTACT TEST)選單

◆操作路徑：SETTING MODE > TEST >CONTACT TEST
 DO強制控制(CONTACT TEST)選單下，
 可進行DO信號(DO1~DO13)的強制控制。

①選擇DO強制控制選單後，會顯示確認執行訊息。

TRP-CIRCUIT BLOCK?
 YES=SELECT NO=<

按下SELECT鍵後，會顯示如下圖的訊息，
 請再按一下SELECT鍵。

AFTER SPECIFYING.
 PRESS 'ENTER'

②便會顯示欲進行強制控制的DO設定畫面。
 請用上下鍵切換想要設定的項目，並按下SELECT鍵。

CONTACT TEST ▲▼
 DO1-T : OFF

③游標便會移動至選擇項目的設定值。

請用上下鍵切換設定值。

想要強制控制所選擇的DO時選擇ON，否則選擇OFF。

CONTACT TEST	▲▼
DO1-T	: ■ FF

④按下SELECT鍵後，設定值就會變更，游標位置回到項目名稱。

CONTACT TEST	▲▼
DO1-T	: ON

⑤重複執行上述②~④步驟，直到想要變更設定的所有項目皆已選擇為止。

⑥設定完成後，在上述④的設定項目選擇畫面中

按下ENTER鍵，便可控制DO接點。

※按下ENTER鍵時，便會進行DO接點的控制。

各DO接點的控制內容為上述②~④所設定的內容。

另外，欲從DO強制控制的設定畫面跳出時，請按下左鍵。

表 4-17 DO強制控制 設定項目

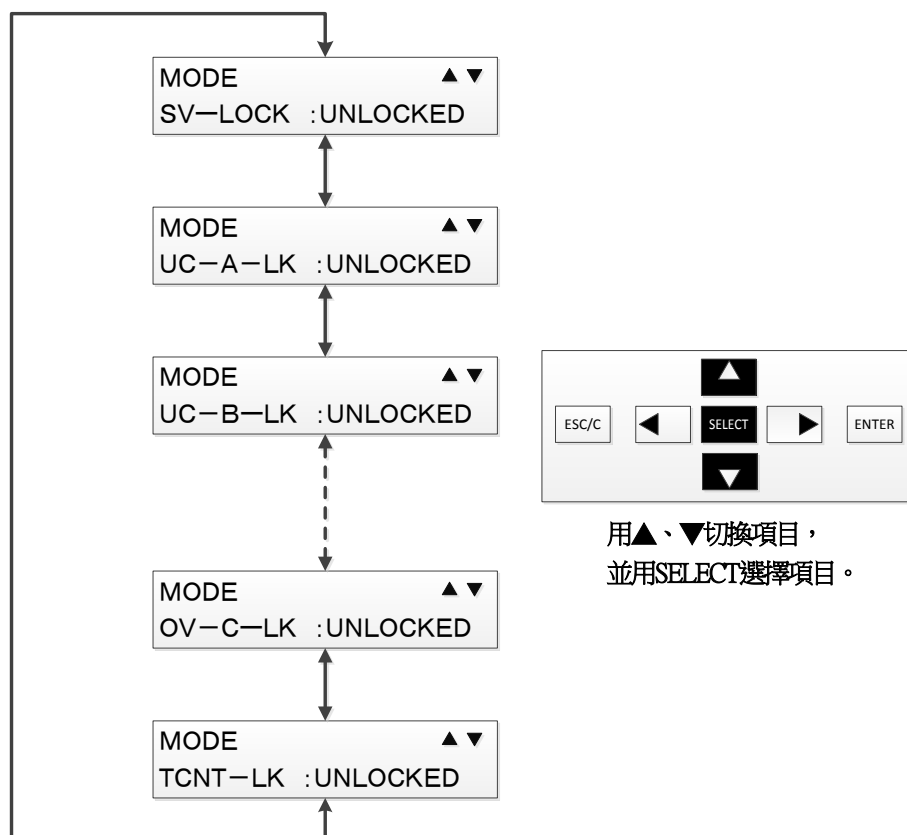
No.	項目名稱
1	DO1-T
2	DO2-T
3	DO3-T
4	DO4-T
5	DO5-T
6	DO6-T
7	DO7-T
8	DO8-T
9	DO9-T
10	DO10-T
11	DO11-T
12	DO12-T
13	DO13-T

4.3.4.4.2. 試驗設定 (MODE)選單

◆操作路徑：SETTING MODE > TEST >MODE

試驗設定(MODE)選單下，可進行試驗設定。

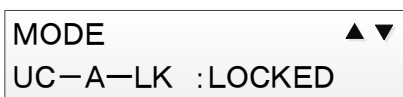
① 利用上下鍵，顯示想要進行試驗設定的項目，並按下SELECT鍵。



②游標便會移動至設定值，利用上下鍵變更設定值。



③按下SELECT鍵後，設定值就會變更。



④重複執行上述①~③步驟，直到沒有其他想要變更設定的項目為止。

⑤按下ENTER鍵，便會以上述①~④所設定的內容執行試驗設定。

試驗設定執行中，RUN LED會閃爍。



試驗設定執行中無法利用左鍵、ESC鍵從SETTING模式移動出來。
(可執行SETTING模式內的操作)
欲關閉VFD畫面或移動至DISPLAY模式時，請將試驗設定完全解除。

4.3.4.4.3.LED/VFD亮燈測試 (LED/VFD TEST)選單

◆操作路徑：SETTING MODE > TEST > LED/VFD TEST

LED/VFD亮燈測試(LED/VFD TEST)選單下，可讓LED/VFD全部亮燈。

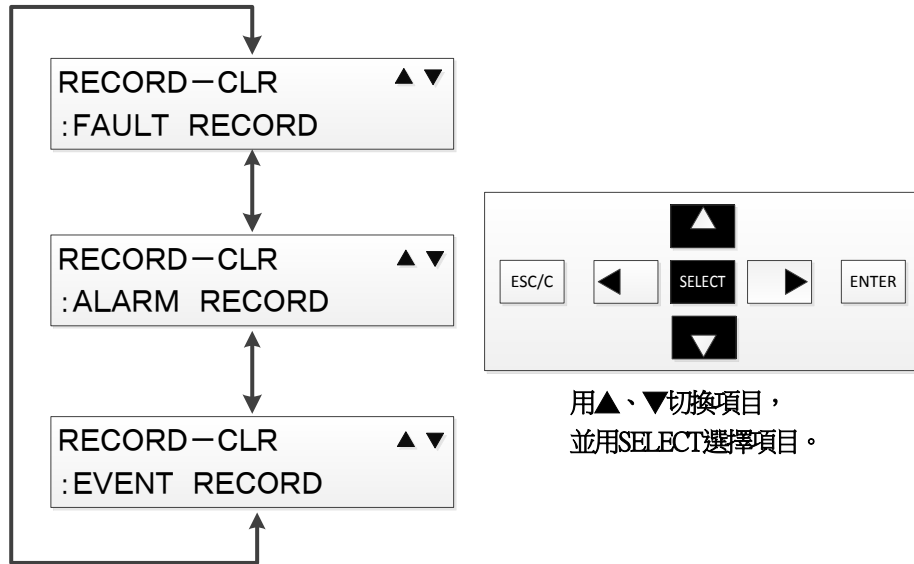
從試驗選單選擇LED/VFD TEST後，會顯示以下畫面。

此時按下ENTER鍵後，按下按鍵的同時LED及VFD就會全部亮燈，請以目視確認各顯示是否皆亮燈。

LED/VFD TEST
PREESS 'ENTER'

4.3.4.5.清除記錄(CLEAR RECORD)選單

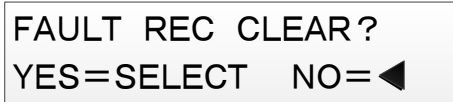
清除記錄選單下，
 可清除事故記錄、事件記錄、警報記錄的3種記錄資料。
 ※無法清除存取記錄的記錄資料。



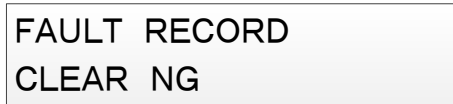
4.3.4.5.1.清除事故記錄(CLEAR FAULT REC)選單

◆操作路徑：SETTING MODE > RECORD-CLR >FAULT RECORD

清除事故記錄(CLEAR FAULT REC)選單下，可清除事故記錄。
 在清除記錄選單下選擇FAULT RECORD，並按下ENTER鍵後，便會顯示以下畫面。
 此時按下SELECT鍵後，便會清除事故記錄。
 按下左鍵後，便不會清除事故記錄，而返回清除記錄選單的選擇畫面。



事故記錄清除完成後，會返回清除記錄選單。
 而清除失敗時，會顯示以下訊息畫面。
 在以下訊息畫面中按下SELECT鍵後，便會返回清除記錄選單的選擇畫面。



4.3.4.5.2.清除警報記錄(CLEAR ALARM REC)選單

◆操作路徑：SETTING MODE > RECORD-CLR >ALARM RECORD

清除警報記錄(CLEAR ALARM REC)選單下，可清除警報記錄。

在清除記錄選單下選擇ALARM RECORD，並按下ENTER鍵後，便會顯示以下畫面。

此時按下SELECT鍵後，便會清除警報記錄。

按下左鍵後，便不會清除警報記錄，而返回清除記錄選單的選擇畫面。

ALARM REC CLEAR?
YES=SELECT NO=◀

警報記錄清除完成後，會返回清除記錄選單。

而清除失敗時，會顯示以下訊息畫面。

在以下訊息畫面中按下SELECT鍵後，便會返回清除記錄選單的選擇畫面。

ALARM RECORD
CLEAR NG

4.3.4.5.3.清除事件記錄(CLEAR EVENT REC)選單

◆操作路徑：SETTING MODE > RECORD-CLR >EVENT RECORD

清除事件記錄(CLEAR EVENT REC)選單下，可清除事件記錄。

在清除記錄選單下選擇EVENT RECORD，並按下ENTER鍵後，便會顯示以下畫面。

此時按下SELECT鍵後，便會清除事件記錄。

按下左鍵後，便不會清除事件記錄，而返回清除記錄選單的選擇畫面。

EVENT REC CLEAR?
YES=SELECT NO=◀

事件記錄清除完成後，會返回清除記錄選單。

而清除失敗時，會顯示以下訊息畫面。

在以下訊息畫面中按下SELECT鍵後，便會返回清除記錄選單的選擇畫面。

EVENT RECORD
CLEAR NG

5. 規格 (Technical data)

保證性能

共通條件	頻率:額定頻率 控制電源電壓:額定電壓 環境溫度:20°C 濕度: 5-95%	只要沒有特別指示， 共通條件皆如左所示。
------	--	-------------------------

5.1. 繼電器特性資料

項目	試驗條件		基準
動作值	頻率要素 (81U、81O)	UF(OF)設定值	設定值±0.05Hz
	接地方向要素 (67N、67G)	1)電壓設定值 2)電流設定值	1) 設定值±5% 2) 設定值±5%
	其他要素	1)電壓設定值 2)電流設定值	1) 設定值±5% 2) 設定值±5%
復歸值	頻率要素 (81U、81O)	UF(OF)設定值	設定值±0.05Hz
	接地方向要素 (67N、67G)	1)電壓設定值 2)電流設定值	1) 電壓動作值×95%以上 2) 電流動作值×95%以上
	電壓不足要素(27)	電壓設定值	電壓動作值×105%以下
	電流不足要素(37) 功率不足要素(37)	電流設定值	電流動作值×105%以下
	其他要素	1)電壓設定值 2)電流設定值	1) 電壓動作值×95%以上 2) 電流動作值×95%以上
慣性特性	過電流限時要素(51) 接地過電流限時要素(51N)	調定值：電流設定值 = 最小 動作時間倍率 = 最小 動作特性 = 所有特性 電流輸入：電流= 0 →電流設定值×1000% 通電時間：動作時間理論值×90%	繼電器不可動作
相位特性	接地方向要素 (67N、67G)	設定值：電流設定值 = 最小 電壓設定值 = 最小 電壓輸入：零相電壓= 額定電壓×30% 電流輸入：零相電流= 電流設定值×1000 %	最大靈敏度角 ± 5°
動作時間	過電流要素、 接地過電流要素 (50、50N)	設定值：電流設定值 = 最小 輸入：電流= 0 →電流設定值×200 % (a) Ope.Time : 0.00s (b) Ope.Time : 0.01~10s	(a)30ms以內 (b)以下誤差較大者 Ope.Time±25ms以內 Ope.Time±5%以內
	逆相過電流要素(46) 單相缺相檢測要素(46)	設定值：電流設定值 = 最小 輸入：電流= 0 →電流設定值×200 % (a) Ope.Time : 0.00s (b) Ope.Time : 0.01~10s	(a)50ms以內 (b)以下誤差較大者 Ope.Time±25ms以內 Ope.Time±5%以內

接地方向要素 (67N、67G) 1段~3段	設定値：電流設定値 = 最小 電壓設定値 = 最小 最大靈敏度角 = 0° 入力：電流= 0 → 電流設定値×150 % 電壓= 0 → 30V 電壓－電流相位=0° (a) Ope.Time : 0.00s (b) Ope.Time : 0.01~10s	(a)50ms以内 (b)以下誤差較大者 Ope.Time±25ms以内 Ope.Time±5%以内
接地方向要素 (67N、67G) 4段	設定値：電壓設定値 = 最小 電流設定値 = 最小 最大靈敏度角 = 0° 輸入：電壓= 0 → 30V 電流= (a)0→Ope.Curt.×300% (b)0→Ope.Curt.×500% (c)0→Ope.Curt.×1000% 電壓－電流相位=0°	・DT01以外 (a)動作時間特性±12%以内 (b)動作時間特性±7%以内 (c)以下誤差較大者 動作時間特性±5%以内 動作時間特性±100ms以内 ・DT01 以下誤差較大者 動作時間特性±5%以内 動作時間特性±50ms以内
電壓不足要素(27)	設定値：電壓設定値 = 最小 輸入：電壓= 額定電壓 → 電壓設定値×70% (a) Ope.Time : 0.00s (b) Ope.Time : 0.01~10s	(a)50ms以内 (b)以下誤差較大者 Ope.Time±25ms以内 Ope.Time±5%以内
電流不足要素(37)	設定値：電流設定値 = 最小 輸入：電流= 額定電流 → 電流設定値×70 % (a) Ope.Time : 0.00s (b) Ope.Time : 0.01~10s	(a)50ms以内 (b)以下誤差較大者 Ope.Time±25ms以内 Ope.Time±5%以内
功率不足要素(37)	設定値：電流設定値 = 最小 輸入：電壓 = 額定電壓 電流= 電流設定値×300 % → 電流設定値×70 % (a) Ope.Time : 0.00s (b) Ope.Time : 0.01~10s	(a)50ms以内 (b)以下誤差較大者 Ope.Time±25ms以内 Ope.Time±5%以内
頻率要素(81U)	設定値：UF 設定値 = -5.0Hz 輸入：電壓=額定電壓 額定頻率 →額定頻率+UF- 0.5Hz	以下誤差較大者 Ope.Time±25ms以内 Ope.Time±5%以内
頻率要素(81O)	設定値：OF 設定値 = 5.0Hz 輸入：電壓=額定電壓 額定頻率 →額定頻率+OF+ 0.5Hz	以下誤差較大者 Ope.Time±25ms以内 Ope.Time±5%以内

	過電流限時要素(51) 接地過電流限時要素(51N)	設定値：電流設定値 = 最小 輸入：電流= (a)0→Ope.Curt.x300% (b)0→Ope.Curt.x500% (c)0→Ope.Curt.x1000%	・DT01以外 (a)動作時間特性±12%以内 (b)動作時間特性±7%以内 (c)以下誤差較大者 動作時間特性±5%以内 動作時間特性±100ms以内 ・DT01 以下誤差較大者 動作時間特性±5%以内 動作時間特性±50ms以内
	過負載要素(49)	設定値：電流設定値 = 最小 動作時間倍率 = 8 逆相發熱倍率 = 1 輸入：電流= (a) 0→電流設定値x150% (b) 0→電流設定値x300%	(a)動作時間特性±17%以内 (b)動作時間特性±12%以内
	CBF檢測	設定値：電流設定値 = 最小 輸入：電流= 0→電流設定値x200% (a) Ope.Time : 0.00s (b) Ope.Time : 0.01~10s	(a)30ms以内 (b)以下誤差較大者 Ope.Time±25ms以内 Ope.Time±5%以内
	過電壓要素(59) 接地過電壓要素(64N) 逆相過電壓(47)	設定値：電壓設定値 = 最小 輸入：電壓= 0→電壓設定値x120% (a) Ope.Time : 0.00s (b) Ope.Time : 0.01~10s	(a)50ms以内 (b)以下誤差較大者 Ope.Time±25ms以内 Ope.Time±5%以内
限制開始時間	限制啟動次數要素(66)(MST1)	設定値：啟動次數 = 1 啟動時間 = 2s 減少比率 = 2.0s/h 輸入：電流= 0→電流設定値x1000%	1s±5%以内
	限制啟動次數要素(66)(MST2)	設定値：啟動次數 = 1 輸入：電流= 0→電流設定値x1000%	1s±5%以内
復歸時間	過電流要素(50) 接地過電流要素(50N) 逆相過電流要素(46)	設定値：電流設定値 = 最小 輸入：電流=電流設定値x200 % → 0	200ms±25ms以内
	接地方向要素(67N、67G)	設定値：電流設定値 = 最小 電壓設定値 = 最小 最大靈敏度角 = 0° 輸入：電流=電流設定値x300 % → 0 電壓 = 額定電壓→0V 電壓-電流相位=0°	200ms±25ms以内
	電壓不足要素(27)	設定値：電壓設定値 = 最小 輸入：電壓= 電壓設定値x70% → 額定電壓	200ms±25ms以内
	電流不足要素(37)	設定値：電流設定値 = 最小 輸入：電流 = 電流設定値x70 %→額定電流	200ms±25ms以内
	功率不足要素(37)	設定値：電流設定値 = 最小 輸入：電壓 = 額定電壓 電流 = 電流設定値x70 %→額定電流	

	頻率要素(81U)	設定值：UF 設定值 = -5.0Hz 輸入：電壓=額定電壓 額定頻率+UF- 0.5Hz →額定頻率	200ms±25ms以內
	頻率要素(81O)	設定值：OF 設定值 = 5.0Hz 輸入：電壓=額定電壓 額定頻率+OF+ 0.5Hz →額定頻率	200ms±25ms以內
	過電流限時要素(51) 接地過電流限時要素(51N)	設定值：電流設定值 = 最小 (a)Rst. Chr.=DT (b)Rst. Chr.=IDMT (c)Rst. Chr.=INST 輸入：電流設定值×300 % → 0	(a) 200ms±25ms以內 (b) 200ms±25ms以內 (c) 50ms以下
	過負載要素(49)	設定值：電流設定值 = 105% 動作時間倍率 = 8 逆相發熱倍率 = 1 輸入：電流 = 電流設定值×300 % → 0	HOT特性 (施加300%的輸入5分鐘以上，然後輸入變為0。) 148.6 s ±5%
	CBF檢測	設定值：電流設定值 = 最小 輸入：電流= 電流設定值×200% →0	200ms±25ms以內
	過電壓要素(59) 接地過電壓要素(64N) 逆相過電壓(47)	設定值：電壓設定值 = 最小 輸入：電壓= 電壓設定值×120%→0	200ms±25ms以內
限制結束時間	限制啟動次數要素(66)(MST1)	設定值：啟動次數 = 1 啟動時間 = 2s 減少比率 = 250.0s/h 輸入：電流= 0 → 電流設定值×1000%(2s) → 0	14.4s±5%以內
	限制啟動次數要素(66)(MST2)	設定值：啟動次數 = 1 復位時間 = 1 輸入：電流= 0 → 電流設定值×1000%(2s) → 0	1s±5%以內
溫度特性	過電流限時要素、 接地過電流限時要素 (51、51N)	設定值：電流設定值 = 最小 Ope. Chr.=DT01以外 輸入： 電流= (a)0→Ope.Curt.×300% (b)0→Ope.Curt.×500% (c)0→Ope.Curt.×1000%	誤差為相對於環境溫度20°C時的動作值、動作時間。 ●環境溫度0、40°C時 動作值±5%以內 (a)動作時間±12%以內 (b)動作時間±7%以內 (c)動作時間±5%以內 ●環境溫度-10、50°C時 動作值±10%以內 (a)動作時間±24%以內 (b)動作時間±14%以內 (c)動作時間±10%以內 ●環境溫度-40、60°C時 動作值±20%以內 (a)動作時間±48%以內 (b)動作時間±28%以內 (c)動作時間±20%以內

	其他要素	(a) 0、40°C (b) -10、50°C (c) -40、60°C	誤差為相對於環境溫度20°C時的動作值、動作時間。 (a) 動作值±5%以內 動作時間±5%以內 (b) 動作值±10%以內 動作時間±10% (c) 動作值±20%以內 動作時間±20%
DC電源 電壓特性	所有要素	控制電源的變動範圍 =DC88、DC300V、AC85、AC264V	相對於DC額定電壓下的測量值 ±5%以內
失真波特 性	接地方向要素 (67N、67G)	第3諧波：失真率30%重疊	誤差為相對於僅1f輸入時的動作值。 電流動作值±15%以內 電壓動作值±10%以內 動作相位±10°以內
		第5諧波：失真率30%重疊	
		第7諧波：失真率30%重疊	
	頻率要素 (81U、81O)	第3諧波：失真率30%重疊	UF(OF)設定值±0.05Hz以內
		第5諧波：失真率30%重疊	
		第7諧波：失真率30%重疊	
其他要素	第3諧波：失真率30%重疊	僅1f輸入時的 動作值±10%以內	
	第5諧波：失真率30%重疊		
	第7諧波：失真率30%重疊		
頻率 特性	過電流限時要素(51)、 接地過電流限時要素 (51N)	頻率：額定頻率±10% 動作特性：DT01以外 (a)0→Ope.Curt.×300% (b)0→Ope.Curt.×500% (c)0→Ope.Curt.×1000%	動作值：額定頻率時的 動作值±5%以內 動作時間： 誤差為相對於額定頻率時的動作時間 (a)±12%以內 (b)±7%以內 (c)±5%以內
		其他要素	頻率變動範圍：額定頻率±10%

5.2. 一般規格資料

項目	試驗條件		基準
接點容量	跳脫用接點	閉路容量	DC250V : 30A 0.2s L/R=0
		開路容量	DC250V : 0.2A L/R=40ms
	控制用、監控異常用接點	閉路容量	DC250V : 0.2A L/R=7ms
		開路容量	DC250V : 0.2A L/R=7ms
過負荷耐量	電流迴路	額定電流×3倍 連續 額格電流×40倍 2s 2次 1min間隔 額定電流×100倍 1s	不可產生錯誤動作、錯誤顯示等不理想的反應及性能上的障礙。
	電壓迴路	額定電壓×1.15倍 3hr	
絕緣電阻	使用DV500V 絕緣電阻計 (1) 所有電氣迴路~對地間 (但是, 序列通信迴路除外) (2) 迴路相互間、接點極間 (但是, 序列通信迴路除外)		(1) 10MΩ以上 (2) 5MΩ以上
商用頻率耐電壓	IEC60255-5 (1)所有電氣迴路~對地間AC2000V、1min (2) 迴路相互間、接點極間AC2000V、1min (但是, 序列通信迴路除外) (3) 接點端子間(極間)AC1000V、1min		不可產生錯誤動作、錯誤顯示等不理想的反應及性能上的障礙。
雷擊耐電壓	IEC60255-5		不可產生錯誤動作、錯誤顯示等不理想的反應及性能上的障礙。
	標準衝擊電壓波形 (1.2/50μs) 正負極性分別各施加3次	5kV 5kV • 所有電氣迴路~對地間 • 儀器用變壓器迴路相互間 • 儀器用變壓器迴路~控制迴路間 (但是, 序列通信迴路除外) • 儀器用變壓器迴路端子間 • 控制電源迴路端子間 (但是, 序列通信迴路除外)	
控制電源異常	IEC60255-11 IEC61000-4-11 針對控制電源開關、控制電源繼電器、控制電源緩慢變動 確認沒有錯誤顯示、錯誤動作		不可產生錯誤動作、錯誤顯示等不理想的反應。
靜電放電抗擾性	IEC60255-22-2 class4		不可產生錯誤動作、錯誤顯示等不理想的反應及性能上的障礙。
	8kV:接觸放電 15kV:大氣中放電		

項目	試驗條件	基準
商用頻率 抗擾性	IEC60255-22-7	不可產生錯誤動作、錯誤顯示等不理想的反應及性能上的障礙。
	施加點：線路—接地間 試驗電壓 300V、試驗時間 10s 施加點：線路—線路間 試驗電壓 150V、試驗時間 10s	
衰減震動波 抗擾性	IEC60255-22-1	不可產生錯誤動作、錯誤顯示等不理想的反應及性能上的障礙。
	<ul style="list-style-type: none"> • 第1波波峰值：2.5kV • 震動頻率：1MHz±10% • 1/2衰減時間：3~6循環 • 重複頻率：6~10次/商用頻率的1週期（非同步） • 試驗迴路輸出電阻：200Ω±10% 施加點： 所有變壓器迴路對地間 所有控制電源迴路對地間 控制電源迴路端子間	
電氣性快速 瞬態/ 脈衝群 抗擾性	IEC60255-22-4	不可產生錯誤動作、錯誤顯示等不理想的反應及性能上的障礙。
	施加電壓：±4.0kV (Class A) 重複頻率：5.0kHz、100kHz 施加位置：所有控制電源迴路對地間	
	施加電壓：±2.0kV (Class B) 重複頻率：5.0kHz、100kHz 施加位置：所有儀器用變壓器迴路對地間 所有控制輸入迴路對地間	
突波 抗擾性	IEC60255-22-5	不可產生錯誤動作、錯誤顯示等不理想的反應及性能上的障礙。
	施加時間：1.2/50(8/20)μs TR/TS電壓（電流） 實效輸出電阻：2Ω <ul style="list-style-type: none"> • 施加位置：控制電源迴路端子間 施加電壓：0.5、1kV (0Ω、18μF) • 施加位置：所有控制電源迴路對地間 施加電壓：0.5、1、2kV (10Ω、9μF) • 施加位置：所有控制輸入輸出（通信）迴路對地間 施加電壓：0.5、1kV (0Ω、0μF) • 施加位置：儀器用變壓器迴路對地間 施加電壓：0.5、1kV (40Ω、0.5μF) • 施加位置：儀器用變壓器迴路對地間 施加電壓：0.5、1、2kV (40Ω、0.5μF) 	
商用頻率磁場 抗擾性	IEC60255-26	不可產生錯誤動作、錯誤顯示等不理想的反應及性能上的障礙。
	IEC61000-4-8 level5 磁場強度：100A/m 連續 1000A/m 1s~3s ※ZCT輸入的IO迴路調定值為5mA以上時執行	

項目	試驗條件	基準
妨礙無線頻率電磁場 (RF)傳導 抗擾性	IEC60255-22-6	不可產生錯誤動作、錯誤顯示等 不理想的反應及性能上的障礙。
	頻率範圍:150kHz~80MHz 27、68MHz 電壓等級:10V 振幅變調 :1kHz、±80%	
放射無線頻率 電磁場 抗擾性	IEC60255-22-3	不可產生錯誤動作、錯誤顯示等 不理想的反應及性能上的障礙。
	頻率範圍：80MHz~1GHz 1.4GHz~2.7GHz 80、160、450、900、1890、2150MHz 電場強度：10V/m 振幅變調：1KHz、±80%	
傳導性 發射	IEC60255-25	0.15~0.5MHz： 準峰值 79dB μ s 平均值 66dB μ s 0.5~30MHz： 準峰值 73dB μ s 平均值 60dB μ s
	使用平均值測量用接收機及準峰值測量用接收機進行測量。	
放射性 發射	IEC60255-25	① CE規格 30~230MHz： 準峰值 40dB μ s 230~1000MHz： 準峰值 47dB μ s ②FCC規格 30~88MHz： 準峰值 39.1dB μ s 88~216MHz： 準峰值 43.5dB μ s 216~1000MHz： 準峰值 46.4dB μ s
	①CE規格(EMC指令) (CISPR22-A) ②FCC規格(FCC-part15-A) 上述2規格皆使用準峰值測量用接收機進行測量。	
震動	IEC60255-21-1 class1	不可產生錯誤動作、錯誤顯示等 不理想的反應及性能上的障礙。
	① 反應速度 ・頻率範圍：10~150Hz ・拂掠速度：1倍頻程/min ・交越頻率：58~60Hz ・試驗時間：8min×1次 ・試驗次數：各方向：1次 ②耐久試驗 ・頻率範圍：10~150Hz ・拂掠速度：1倍頻程/min ・複振範圍：5~0.022mm ・試驗時間：8min×20次 ・加速度：9.8m/s ² ※電源及輸入為零	

項目	試驗條件	基準
衝擊	IEC60255-21-2 class1	不可產生錯誤動作、錯誤顯示等不理想的反應及性能上的障礙。
	①反應試驗 <ul style="list-style-type: none"> 衝擊加速度：5G(49m/s²)、脈衝施加幅度：11ms 加衝方向：前後、左右、上下的各3方向（3次雙向） 加衝方向：18次 電源接通狀態 	
	②耐衝擊試驗 <ul style="list-style-type: none"> 衝擊加速度：15G(147m/s²)、脈衝施加幅度：11ms 加衝方向：前後、左右、上下的各3方向（1000次雙向） 加衝方向：18次 電源切斷狀態 	
	③耐撞試驗 <ul style="list-style-type: none"> 衝擊加速度：10G(98m/s²)、脈衝施加幅度：16ms 加衝方向：前後、左右、上下的各3方向（1000次雙向） 加衝方向：6000次 	
地震	IEC60255-21-3 class2	振動中，不可產生錯誤動作、錯誤顯示等不理想的反應。 振動後，應測量動作值、動作時間，並與振動前的值比較，確認沒有問題。
	<ul style="list-style-type: none"> 頻率範圍：1~35Hz fc（交越頻率為8Hz時）振幅 1~5Hz X：7.5mm、Y：3.5mm 5~8Hz X：7.5mm、Y：3.5mm 8~35Hz X：2.0G(19.6m/s ²)、Y：1.0G(9.8m/s ²) <ul style="list-style-type: none"> 拂掠速度：1倍頻程/min→1掃描時間（約10min） 加衝方向：前後、左右、上下的各3方向（1次掃描） 加衝方向：3次掃描 	
Dry heat	IEC60068-2-2	外觀、構造上不可有裂痕、破裂、或變形等異常。 顯示等功能不可有異常。 試驗實施前後需測量各要素的動作值，且需在規格內。
	動作溫度：60°C、16小時 保存溫度：85°C、16小時	
Low temperature	IEC60068-2-1	外觀、構造上不可有裂痕、破裂、或變形等異常。 顯示等功能不可有異常。 試驗實施前後需測量各要素的動作值，且需在規格內。
	動作溫度：-40°C、16小時 保存溫度：-40°C、16小時	
溫度濕度循環試驗	依據IEC60068-2-30(JIS-C60068-2-30 variant 2)	外觀、構造上不可有裂痕、破裂、或變形等異常。 試驗實施前後需測量各要素的動作值，並確認在規格內。
	週期性進行40°C/95%RH 與 25°C/95%RH的溫濕度變化。 1循環：24小時 循環數：56循環	
溫度濕度組合	IEC 60068-2-38	外觀、構造上不可有裂痕、破

項目	試驗條件	基準
(循環)試驗	週期性進行65°C/93%RH、25°C/93%RH 與 -10°C/80%RH的溫濕度變化。 1循環: 24小時 循環數: 5 控制電源迴路: 額定電壓	裂、或變形等異常。 試驗實施前後需測量各要素的 動作值，並確認在規格內。
Damp heat試驗	IEC 60068-2-78(3)	外觀、構造上不可有裂痕、破 裂、或變形等異常。 試驗實施前後需測量各要素的 動作值，並確認在規格內。
	溫度/濕度: 40°C/93%RH 循環數: 56days	
負荷	(1)電流迴路 (2)電壓迴路 (3)零相電壓迴路 (4)控制電源	(1)5A額定時：0.6VA以下 1A額定時：0.1VA以下 (2) 0.1VA以下 (3) 0.1VA以下 (4) 20W以下
重量		4kg 以下

6. 試驗(Test)

本繼電器在出廠時雖已充分進行試驗，但使用前仍建議參考以下內容進行試驗。

6.1. 外觀檢查

請參考以下內容，實施外觀上的檢查。

檢查項目	檢查內容
組件 (機構部分)	(1)有無變形。 (2)確認操作鍵開關的操作。 (3)正面銘板有無變色、變形。 (4)端子部有無破損。
外殼	端子部有無破損。
其他	有無混入塵埃、鐵片等異物。

6.2. 特性試驗

6.2.1. 試驗時的留意事項

(1)標準試驗條件

請盡可能遵守以下的環境條件。

請注意，萬一在與該條件明顯不同的狀態下進行試驗，可能無法獲得正確的試驗結果。

- 環境溫度 : $20^{\circ}\text{C} \pm 10^{\circ}\text{C}$
- 額定頻率 : $\pm 1\%$
- 波形（交流）：失真率2%
- 控制電壓 : 額定電壓 $\pm 2\%$

(2)特性管理點

請參閱第5章。

請留意，特性管理點表示繼電器單體上的特性，因此在與CT或ZCT等外部機器組合進行試驗時，該特性需附加外部機器的特性差異。

此外，利用個別的管理點進行特別管理時(例如，以運用時的設定條件等進行管理時)，請在接收時或開始運用時以"特性管理點"進行試驗，判斷繼電器是否良好後，再以個別的管理點進行試驗，並以該資料作為往後的基準。

(3)設定變更

請參閱4.3.4.1，進行設定變更。

(4)動作判定

基本上動作值、動作時間等的判定，請透過各要素的輸出繼電器接點的開／關進行。

(5)通信卡

無論有無配備通信卡，在耐壓試驗及雷擊試驗中，請避免對序列通信迴路施加試驗電壓。

此外，配備通信卡時，試驗時無需拆下通信卡。

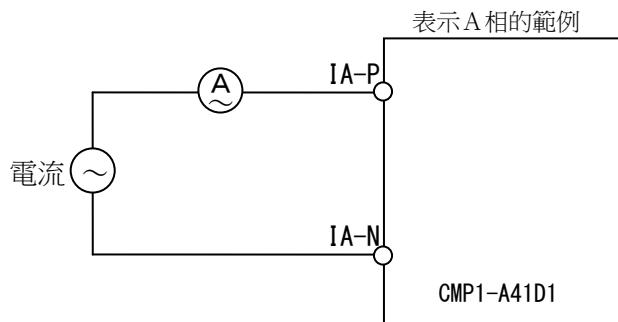
6.2.2. 特性試驗

(1) 試驗迴路

請參考如下所示的AC輸入迴路，進行外部連接。

端子排列請參閱圖 1-5。

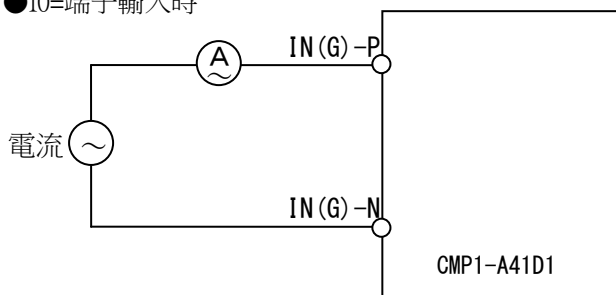
① 過電流要素、電流不足要素、限制啟動次數要素



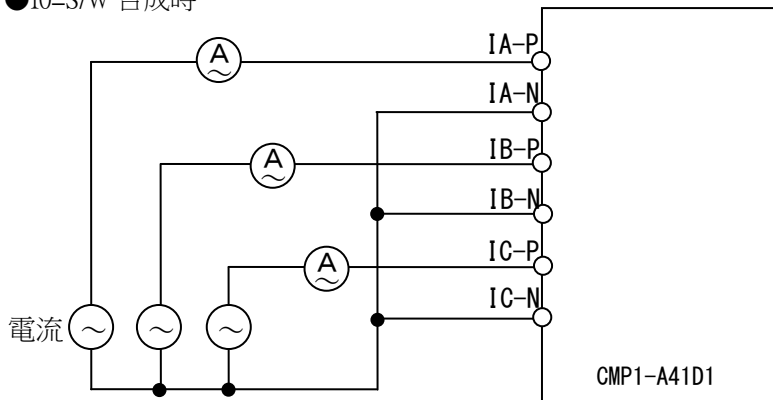
試驗相	端子編號
A相	IA-P~IA-N
B相	IB-P~IB-N
C相	IC-P~IC-N

② 接地過電流要素

● I0=端子輸入時

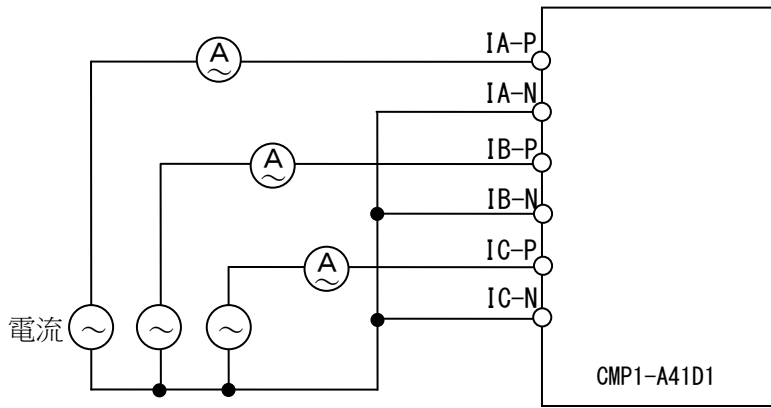


● I0=S/W 合成時

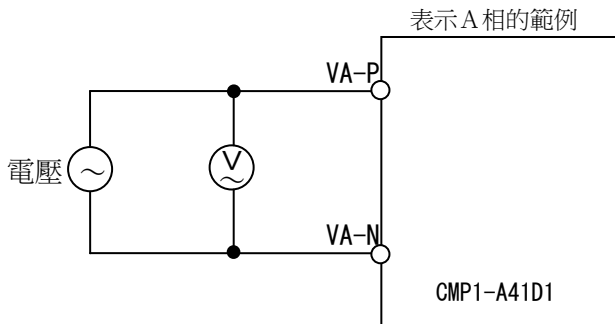


※I0的端子輸入、S/W合成，可透過設定I0-SEL 進行切換。

③ 逆相過電流要素、單相缺相檢測要素



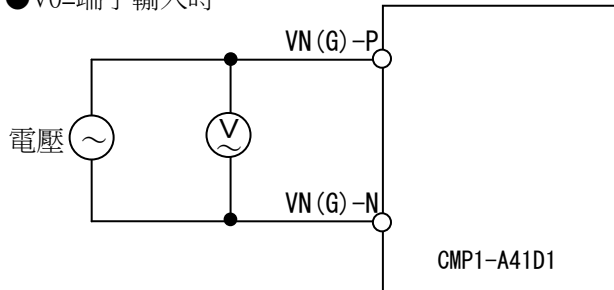
④ 過電壓要素、電壓不足要素



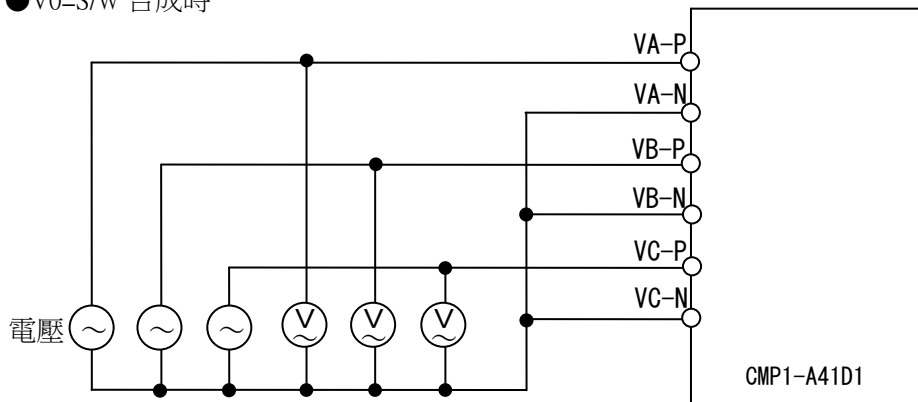
試驗相	端子編號
A相	VA-P~VA-N
B相	VB-P~VB-N
C相	VC-P~VC-N

⑤ 接地過電壓要素

● V0=端子輸入時

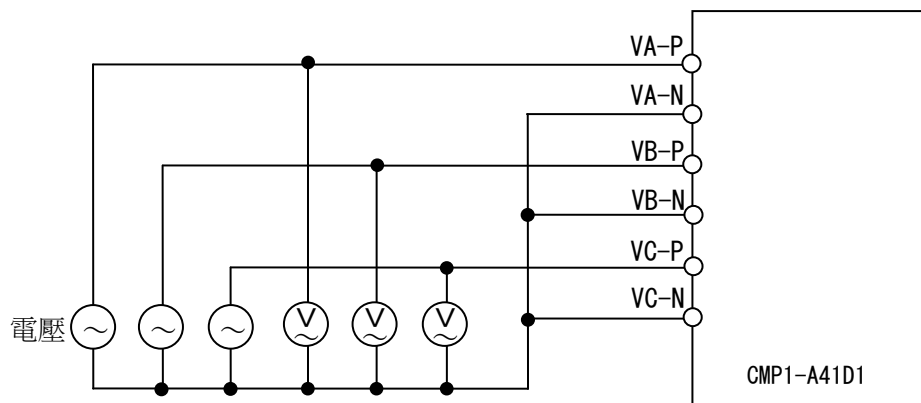


● V0=S/W 合成時



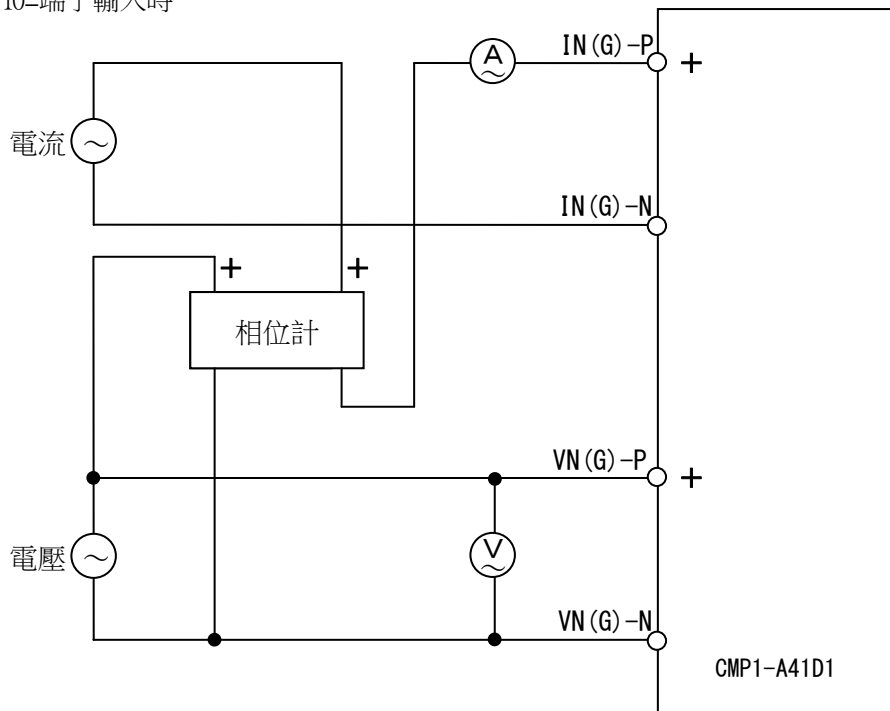
※V0的端子輸入、S/W合成，可透過設定V0-SEL 進行切換。

⑥ 逆相過電壓要素

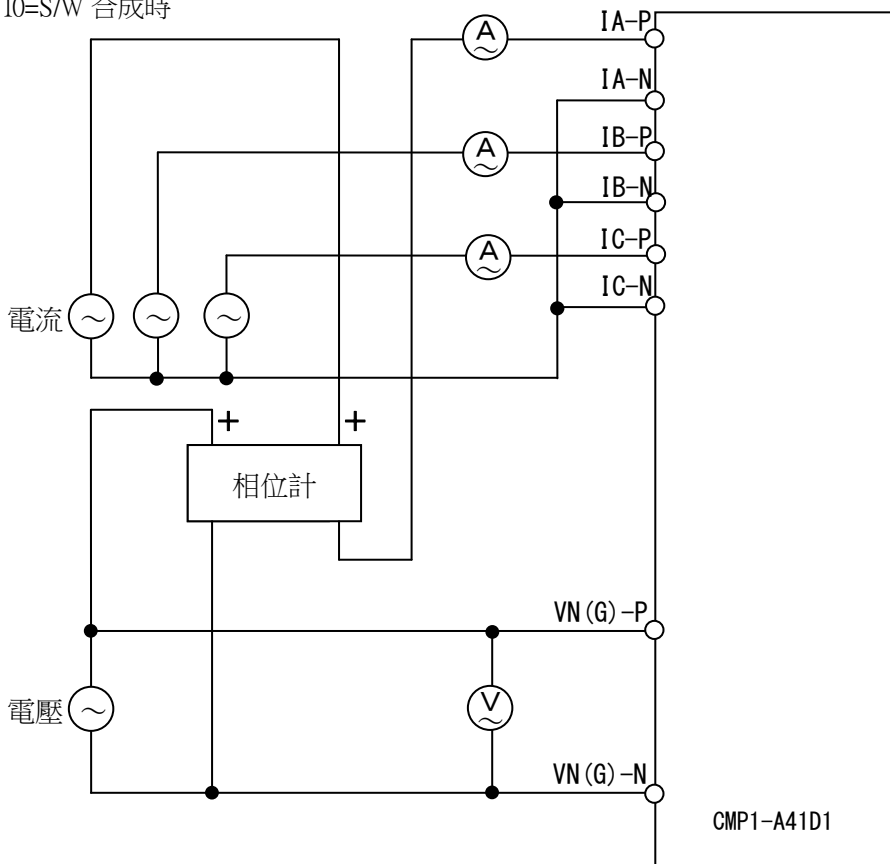


⑦ 接地方向要素

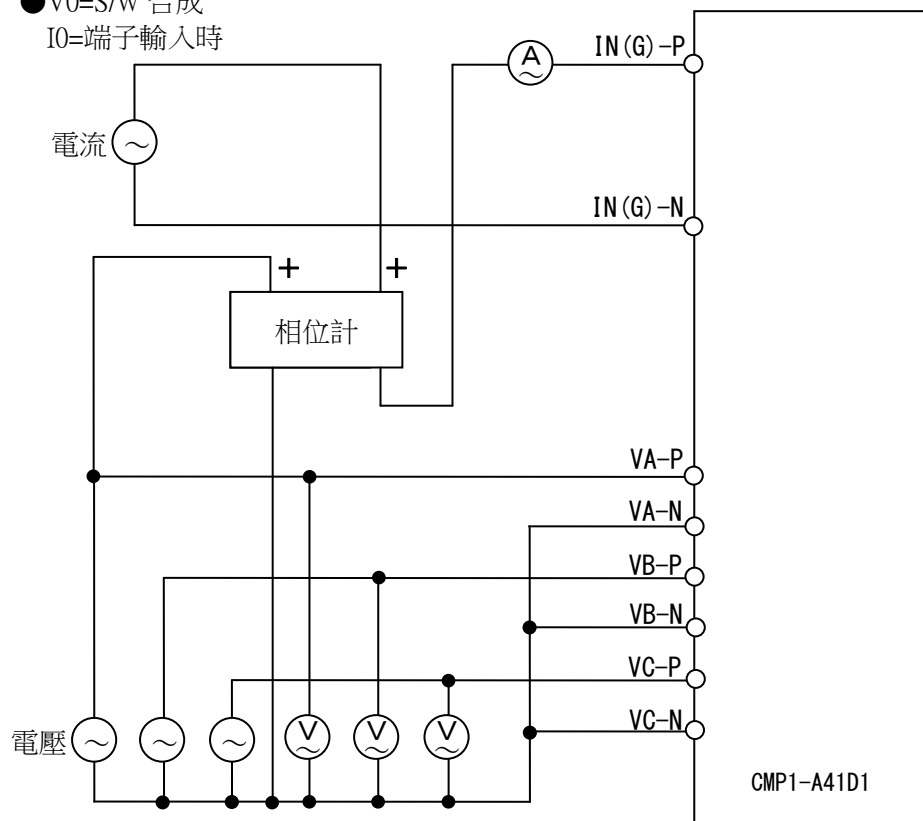
●V0=端子輸入、
I0=端子輸入時



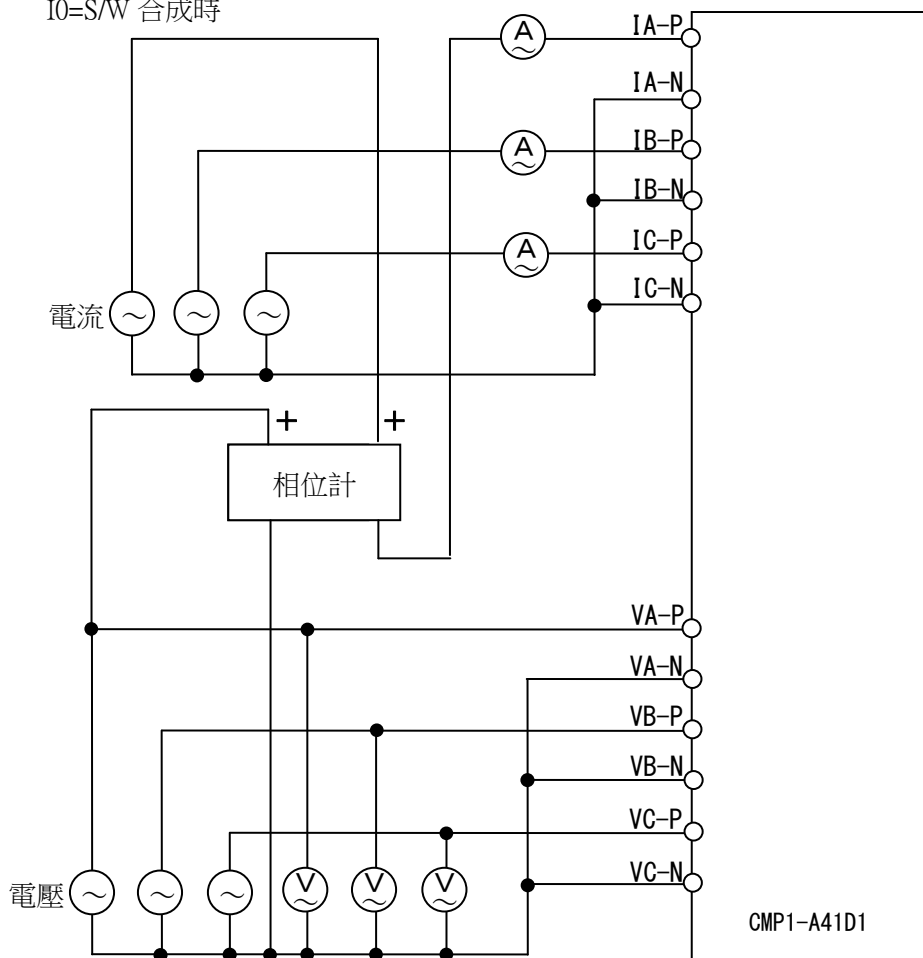
●V0=端子輸入、
I0=S/W 合成時



●V0=S/W 合成
I0=端子輸入時



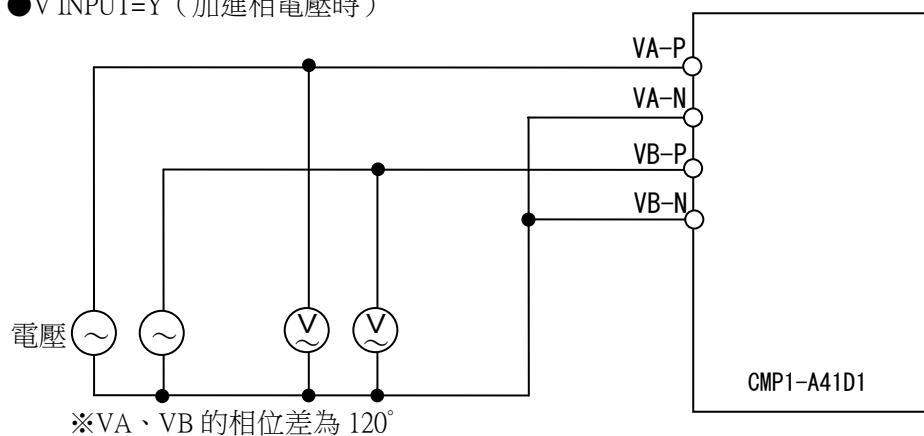
●V0=S/W 合成、
I0=S/W 合成時



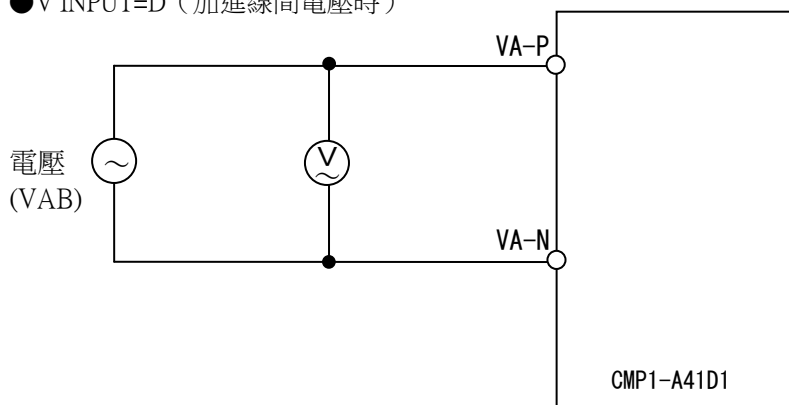
※I0的端子輸入、S/W合成，以及V0的端子輸入、S/W合成，
可各自透過設定I0-SEL、V0-SEL 進行切換。

⑧ 頻率要素

● V INPUT=Y (加進相電壓時)



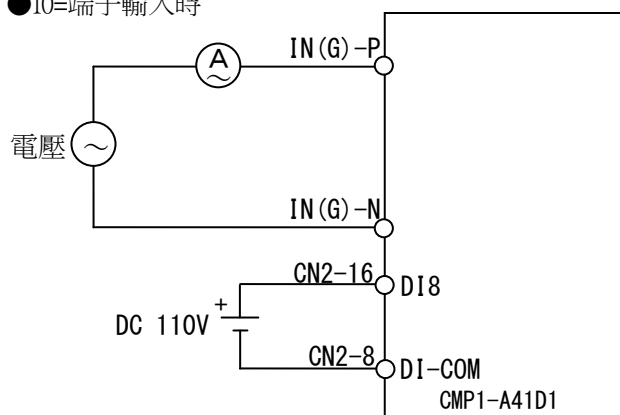
● V INPUT=D (加進線間電壓時)



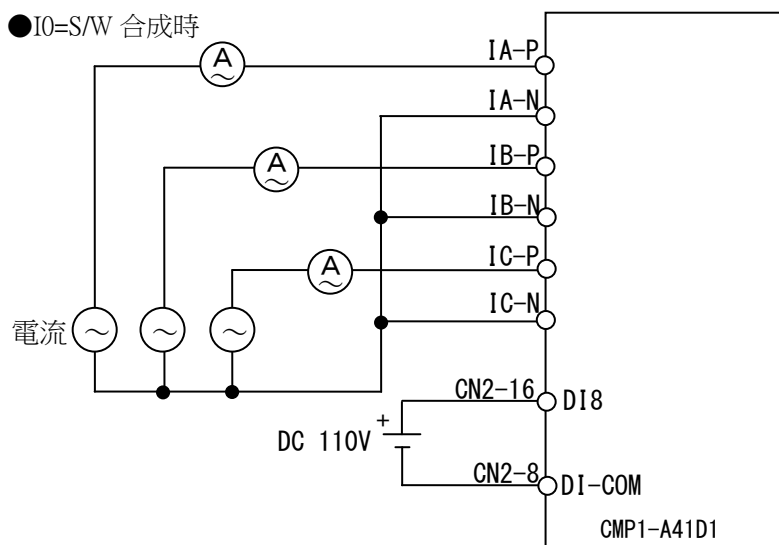
※電壓VAB的加進相電壓、加進線間電壓，可透過調定V INPUT 進行切換。

⑨ CBF檢測要素

●IO=端子輸入時

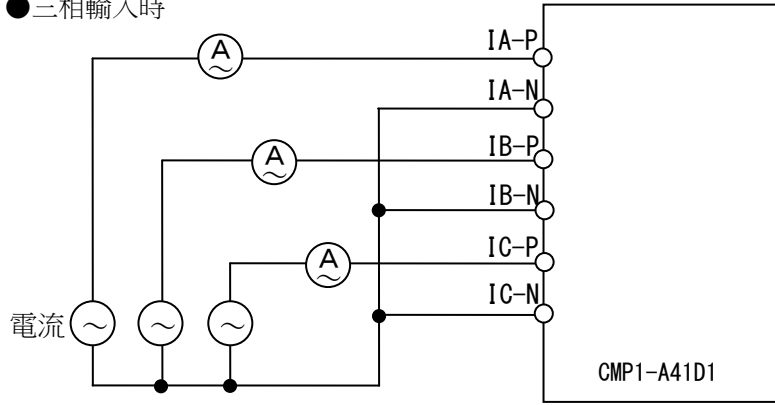


●IO=S/W 合成時

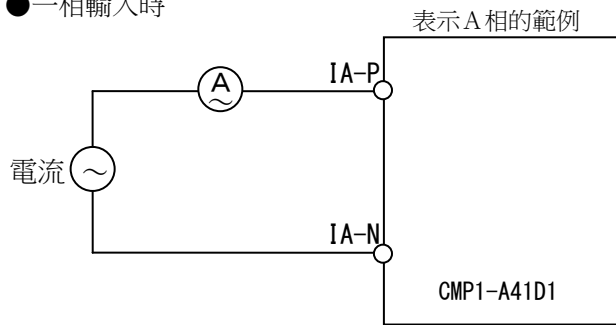


⑩ 過負載要素

● 三相輸入時

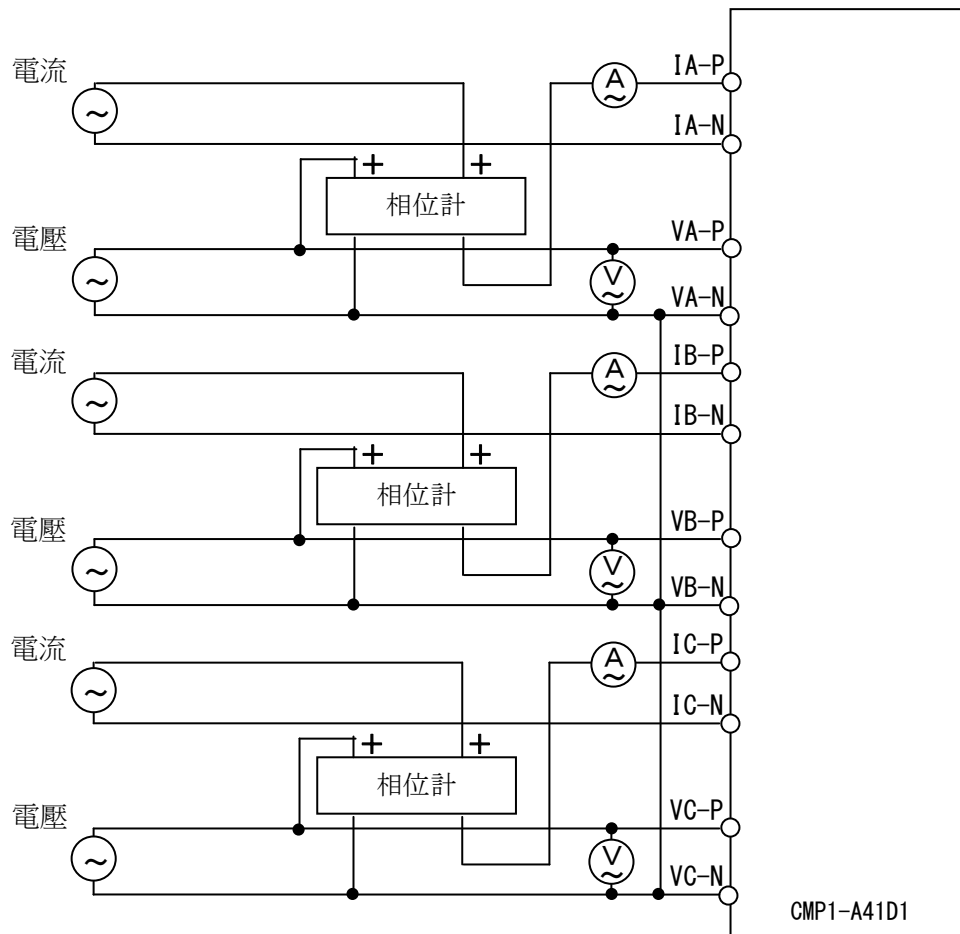


● 一相輸入時



試驗相	端子編號
A相	IA-P~IA-N
B相	IB-P~IB-N
C相	IC-P~IC-N

⑪ 功率不足要素



(2) 試驗內容及特性管理點

① 試驗設定

進行試驗時，請將非試驗對象之相序鎖定後再進行。

例) 進行不足電壓A相的試驗時，將不足電壓B相及C相鎖定後再進行試驗。

試驗設定的方法請參閱第4章的4.3.4.4.2。

另外，試驗設定項目一覽請參閱下表。

試驗設定項目一覽

No.	項目名稱	設定內容	設定
1	SV-LK	監控鎖定	UNLOCKED / LOCKED
2	UC-A-LK	鎖定UC-A相	UNLOCKED / LOCKED
3	UC-B-LK	鎖定UC-B相	UNLOCKED / LOCKED
4	UC-C-LK	鎖定UC-C相	UNLOCKED / LOCKED
5	UV-A-LK	鎖定UV-A相	UNLOCKED / LOCKED
6	UV-B-LK	鎖定UV-B相	UNLOCKED / LOCKED
7	UV-C-LK	鎖定UV-C相	UNLOCKED / LOCKED
8	OV-A-LK	鎖定UV-A相	UNLOCKED / LOCKED
9	OV-B-LK	鎖定UV-B相	UNLOCKED / LOCKED
10	OV-C-LK	鎖定UV-C相	UNLOCKED / LOCKED
11	TCNT-LK	鎖定跳脫計數器	UNLOCKED / LOCKED

③ 強制動作試驗

請參閱第4章的4.3.4.4.1。

③ 動作值試驗

請參閱第5章的"動作值"及"復歸值"。

④ 動作時間試驗

請參閱第5章的"動作時間"。

⑤ 復歸時間試驗

請參閱第5章的"復歸時間"。

⑥ 相位試驗

請參閱第5章的"相位特性"。

⑦ LED/VFD全亮燈試驗

請參閱第4章的4.3.4.4.3。

7. 維修／即時監控 (Maintenance and self diagnosis)

7.1. 維修

7.1.1. 日常檢查

日常中只要有機會，請進行以下檢查。

- 是否有塵埃或鐵粉類侵入？
- 是否發出雜音？
- RUN顯示LED是否亮燈？

7.1.2. 定期檢查

為確認繼電器的功能，建議實施定期檢查。

屆時請參考第6章，實施"外觀檢查"及"特性試驗"。

7.2. 即時監控

進行電子迴路及內建電源的監控，
發生異常時透過LED顯示異常並透過警報DO(接點)進行輸出。

(1)發生異常時的外部輸出

異常分為輕微故障、嚴重故障，各會進行LED燈號、警報DO輸出如下。

表 7-1 LED顯示、警報DO

裝置狀態	警報DO	RUN LED	ALARM LED
輕微故障	OFF	亮燈	亮燈
嚴重故障	ON	熄燈	亮燈

此外，故障檢測時的ALARM LED燈號會維持亮燈，
若欲熄燈必須在排除故障原因後，長按正面面板的ESC鍵（3秒以上）。

(2)發生異常時的因應

發生異常時，將由本公司因應，請依以下步驟因應之。

①請確認LED顯示、警報DO的接點狀態。

LED顯示及警報DO的位置，請參閱以下圖 7-1、圖 7-2。

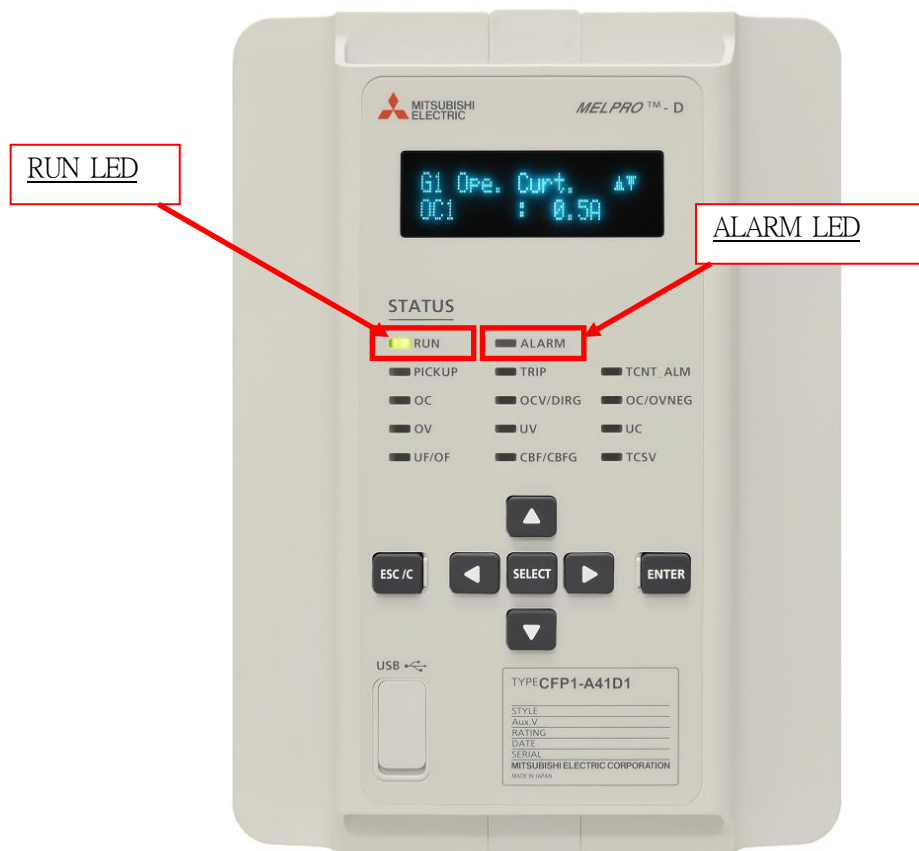


圖 7-1 RUN、ALARM LED的位置

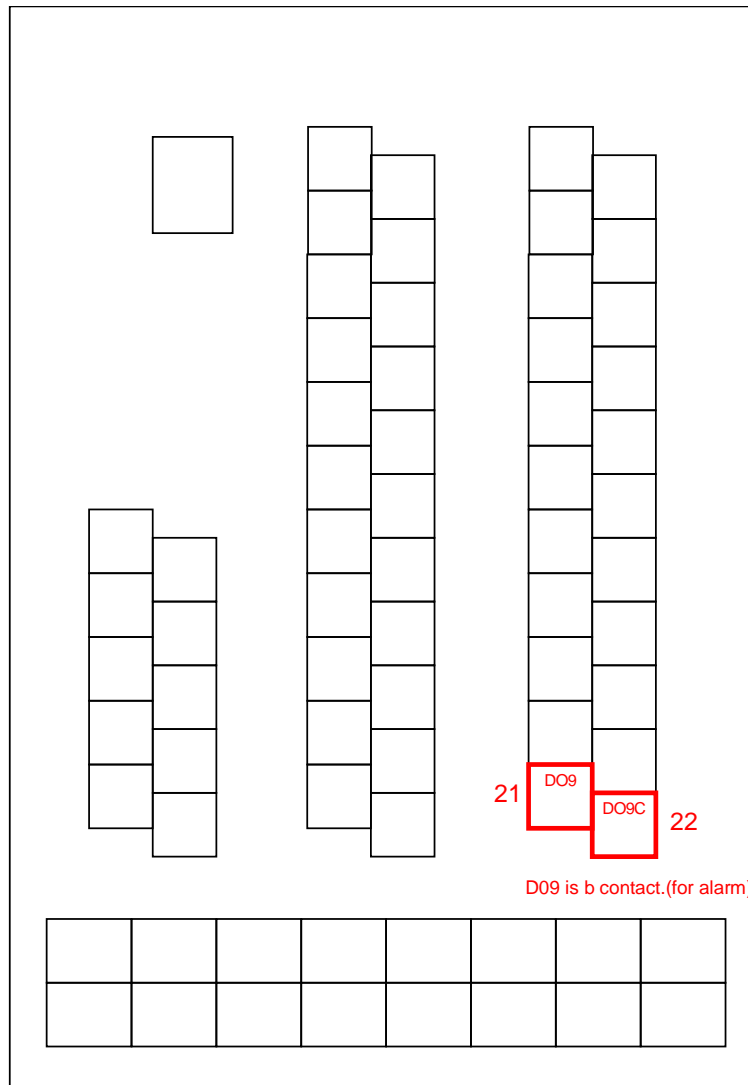


圖 7-2 警報DO的位置

- ②請向本公司洽詢。
聯絡方式請參閱卷尾記載的洽詢方式。
- ③因應時，可能會請您確認監控錯誤代碼。
關於監控錯誤代碼的確認方法，
請參閱第4章的4.3.2.2.4。

8. PC用軟體（PC-HMI）

8.1. 前言

MELPRO-D40系列中提供了執行類比、數位信號的監控或控制（DO強制控制、繼路器控制）用的 PC-HMI。

本章說明PC-HMI的功能。

8.2. 軟體使用時的注意事項

使用此軟體時，請先確認以下注意事項後再使用。

注意事項

- 1) 此軟體與手冊，僅保障媒體破損、產品缺陷、程式執行不良。
- 2) 此手冊不保障使用於特定目的時的適應性、市場性。
另外，也不保障設備或業績的損害。
- 3) 使用非本公司製作的其他軟體及該軟體的可信度，本公司概不負責。
- 4) 此軟體僅對1台PC提供1份授權。
欲在其他PC上使用時，請另外購買軟體。
- 5) 嚴禁在非備份的目的下複製此軟體。
- 6) 使用包含此軟體的原創媒體時請特別注意。
- 7) 嚴禁改造、更改此軟體。
- 8) 未經事先許可，禁止讓第三方借出、攜出此軟體的部分或全部。
- 9) 此手冊及媒體僅可在此軟體上使用。
嚴禁將此程式或更改後的程式販售給第三方。

註) 此注意事項適用於本公司的所有產品。
產品的規格中，可能有一部分不適用。

8.3. 支援機種

8.3.1. PC-HMI操作終端機規格

安裝PC-HMI的操作終端機建議規格及最低規格如下。

項目	建議規格	最低規格
OS	Windows7	Windows7
CPU	2.5GHz以上 (4CPU以上)	1.5GHz (2CPU)
記憶體	2GB以上	2GB
顯示色	32bit(1677萬色)	32bit(1677萬色)

註) 欲使用波形解析軟體 (參閱第9章) 時, 另需100MB以上的硬碟可用容量與波形資料儲存用的可用容量。

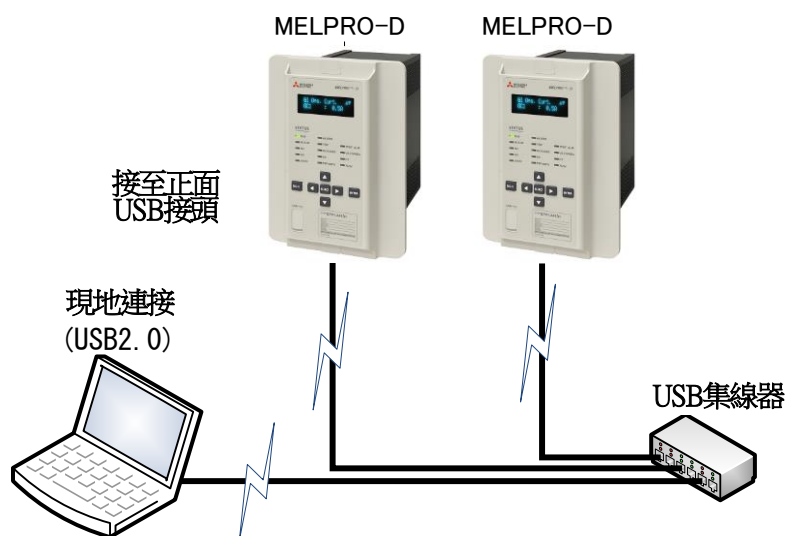
8.3.2. 螢幕

顯示PC-HMI的螢幕建議規格及最低規格如下。

項目	建議規格	最低規格
畫面尺寸	15.6吋	11吋
畫面解析度	1366x768 WXGA	1366x768 WXGA
點距[mm]	0.253	0.188
實際尺寸[mm]	W345.598xH194.304	W243.148xH136.704

8.4. PC-HMI的基本構成

PC-HMI的硬體構成如下所示。



8.5. PC-HMI操作作用的基本事項

本節敘述PC-HMI操作時所需的知識與操作方法。
更詳細的操作方法資訊，請參閱您所使用PC的使用說明書。

8.5.1. 滑鼠的使用方法

本項解說滑鼠操作時所需的知識。

1) 點擊

按下滑鼠左鍵的操作。

2) 雙點擊

連續點擊2次的操作。

3) 滑鼠指標

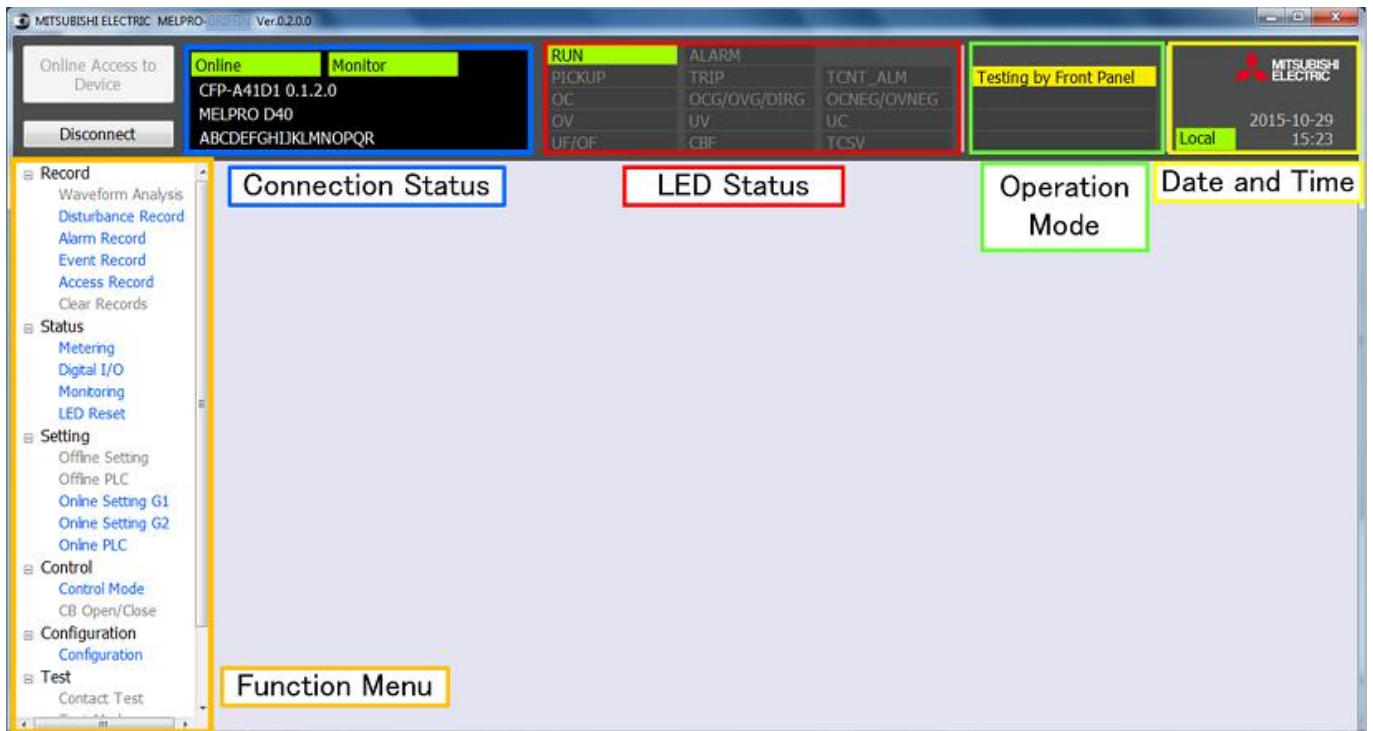
移動滑鼠時，畫面上的箭頭會跟著滑鼠移動。欲選擇畫面上的項目時，將滑鼠指標移動至該項目上並點擊。

被點擊的項目就會亮燈。將滑鼠指標移動至輸入的文字上時，箭頭就會變成游標。

4) 拖曳

拖曳是按住滑鼠的按鍵不放，並移動滑鼠指標的操作。

8.6. PC-HMI的畫面構成

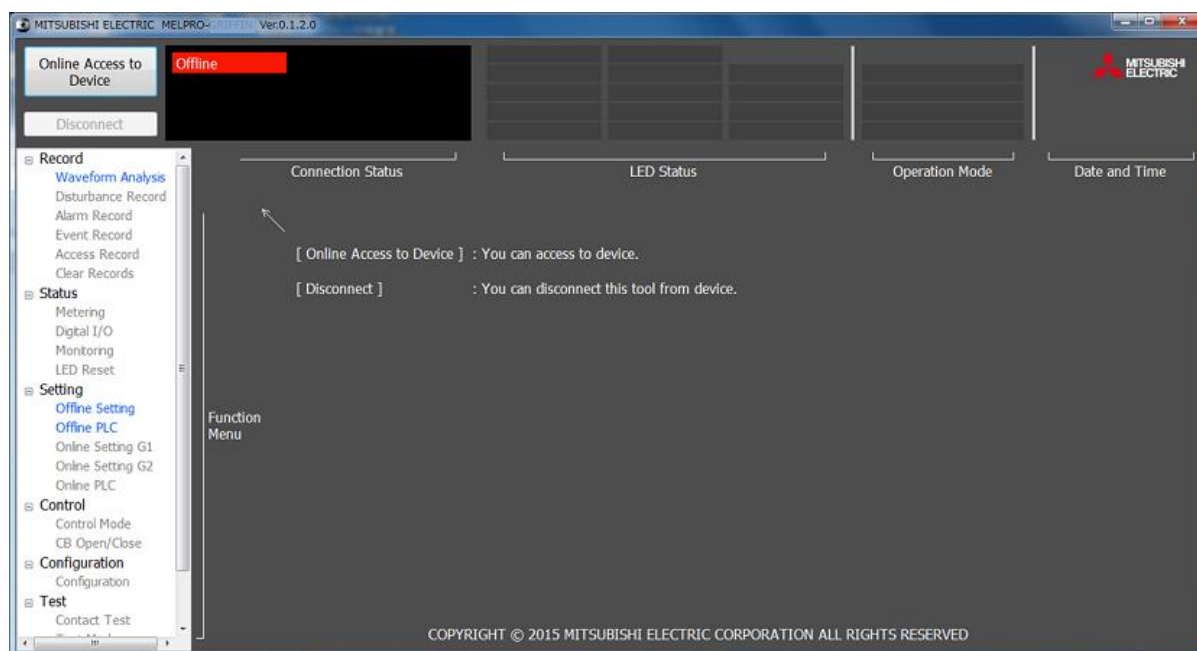


※為使各選單更容易理解，上述畫面用色框分別框起，與實際畫面不同。

PC-HMI的畫面構成如下。

- | | |
|-------------------|-------------------|
| Function Menu | : 點擊各項目便可叫出該功能。 |
| Connection Status | : 顯示裝置的連接狀態、操作權限。 |
| LED Status | : 顯示裝置的動作狀況、故障內容。 |
| Operation Mode | : 顯示操作狀態。 |
| Date and Time | : 顯示時刻同步狀態、日期與時間。 |

8.7. 離線模式下的操作



離線模式時，可使用的Function Menu項目如下。

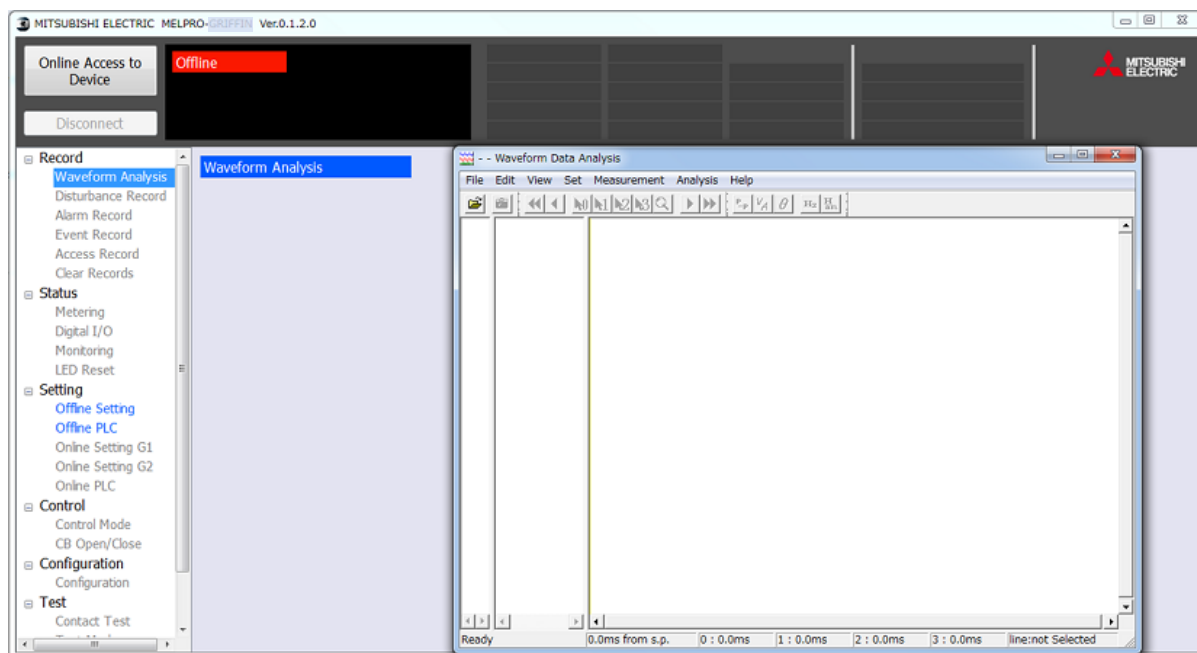
Waveform Analysis：啟動波形解析軟體。

Offline Setting：進行設定檔案的讀取、編輯、儲存。

Offline PLC：進行PLC設定檔案的讀取、編輯、儲存。

8.7.1. 啟動波形解析軟體

1. 點擊Function Menu的Waveform Analysis。
2. 波形解析軟體便會在另一個Window啟動。

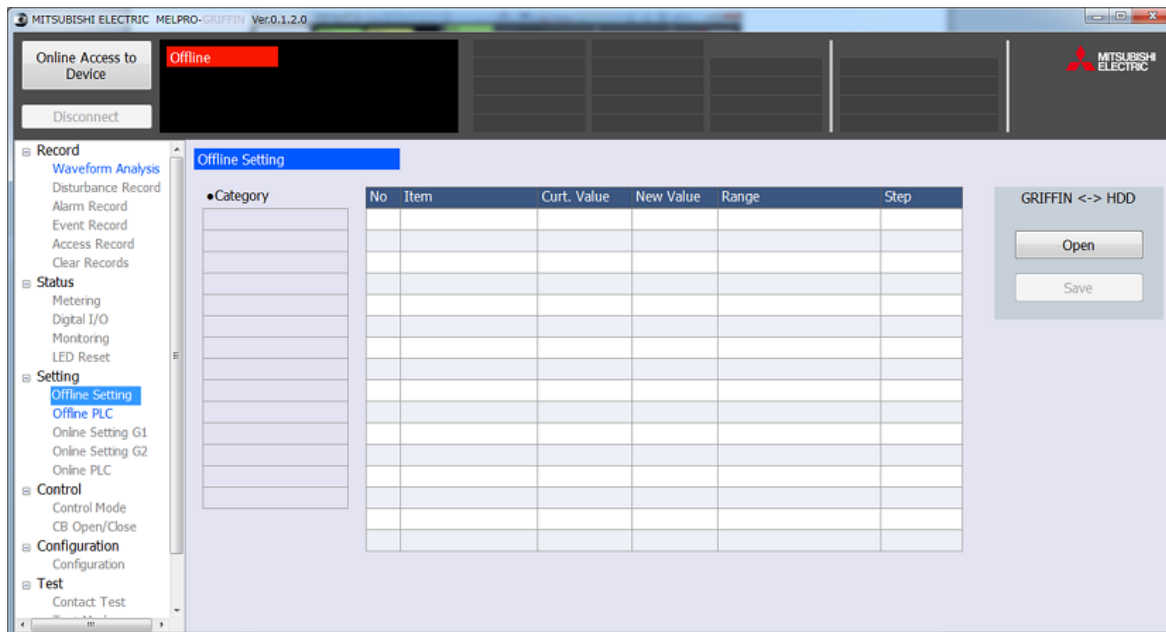


3. 由波形解析軟體的File選單選擇波形資料檔案。
(波形解析軟體的詳情，請參閱第9章。)

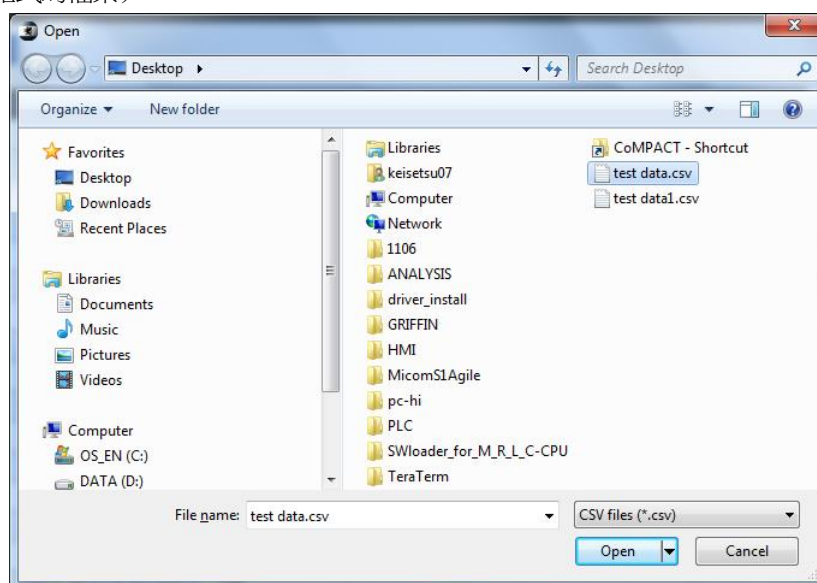
8.7.2. 設定檔案的讀取、編輯、儲存

◆設定檔案的讀取

1. 點擊Function Menu 的Offline Setting。
2. 點擊主畫面右上方的PC-HMI <-> HDD的“Open”按鈕。



3. 由HDD選擇欲讀取的設定檔案。
(可讀取的檔案為 .csv格式的檔案)



4.設定檔案便會讀取如下。

MITSUBISHI ELECTRIC MELPRO-GRIFFIN Ver.0.1.2.0

Online Access to Device: Offline
CFP-A41D1 0.1.2.0

MITSUBISHI ELECTRIC

Record

- Waveform Analysis
- Disturbance Record
- Alarm Record
- Event Record
- Access Record
- Clear Records

Status

- Metering
- Digital I/O
- Monitoring
- LED Reset

Setting

- Offline Setting
- Offline PLC
- Online Setting G1
- Online Setting G2
- Online PLC

Control

- Control Mode
- CB Open/Close

Configuration

- Configuration

Test

- Contact Test

Offline Setting

No	Item	Curt. Value	New Value	Range	Step
1	2f-lock ratio	11 %		10 to 30 %	1 %
2	1f-Min.Ope.	0.4 A		0.4 to 2.5 A	0.1 A
3					
4					
5	OC1 Enabled	Off	-	-	-
6	OC1 Ope. Current	0.5 A		0.5 to 100.0 A	0.1 A
7	OC1 Ope. Time	0.00 s		0.00 to 10.00 s	0.01 s
8					
9	OCG1 Enabled	Off	-	-	-
10	OCG1 Ope. Current	1.0 mA		1.0 to 100.0 mA	0.5 mA
11	OCG1 Ope. Time	0.00 s		0.00 to 10.00 s	0.01 s
12					
13	OC2 Enabled	Off	-	-	-
14	OC2 Ope. Current	0.5 A		0.5 to 100.0 A	0.1 A
15	OC2 Ope. Time	0.00 s		0.00 to 10.00 s	0.01 s
16	OC2 2f-lock Enabled	Off	-	-	-

GRIFFIN <-> HDD

Open

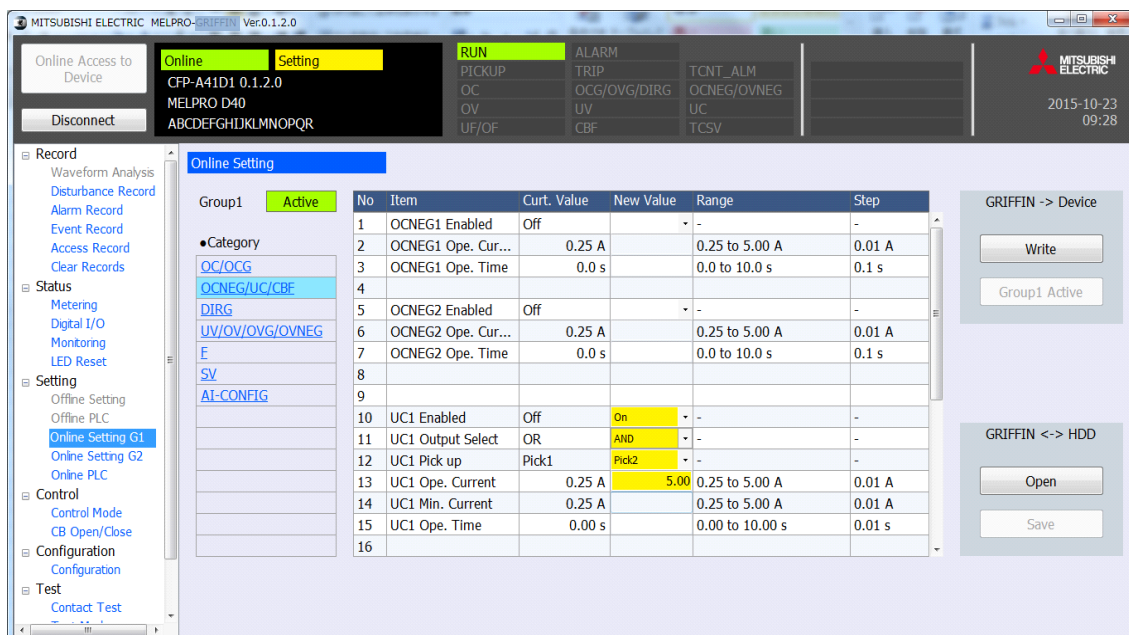
Save

◆設定檔案的編輯

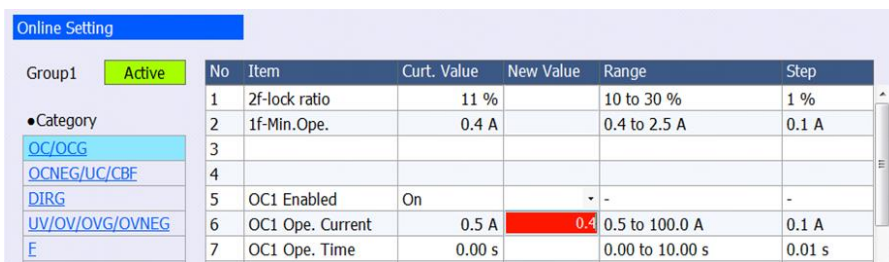
1.從Category選擇想要編輯的項目後，Item欄便會顯示設定值一覽，點擊想要變更項目的New Value。

從清單點擊▼，選擇欲選擇的項目。

欲輸入數值的項目，由鍵盤輸入。

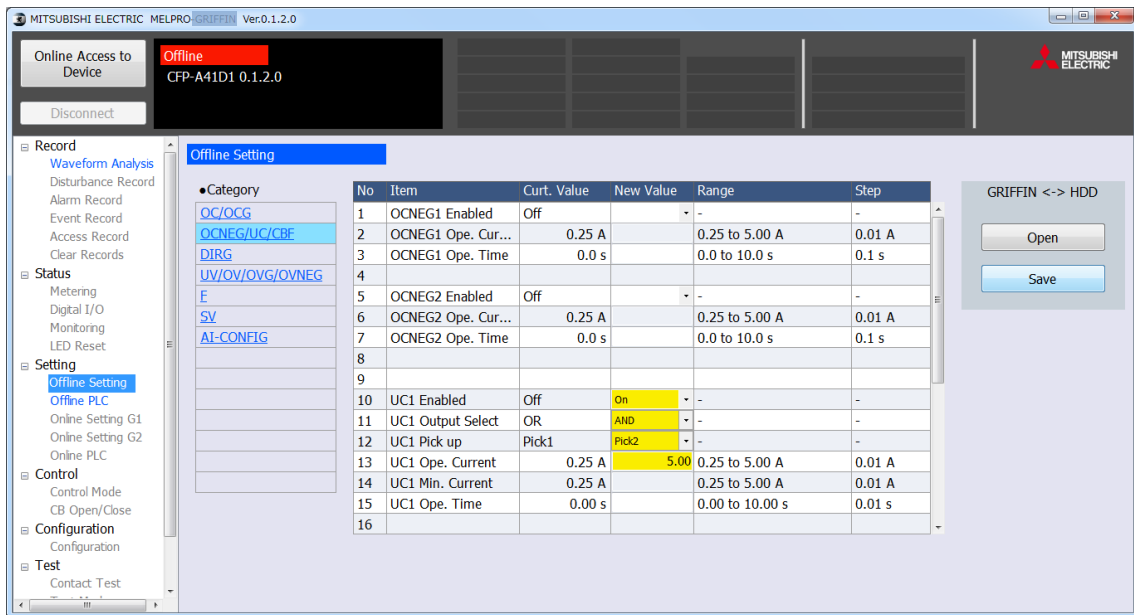


註) 若輸入設定範圍外的數值，會顯示錯誤如下。

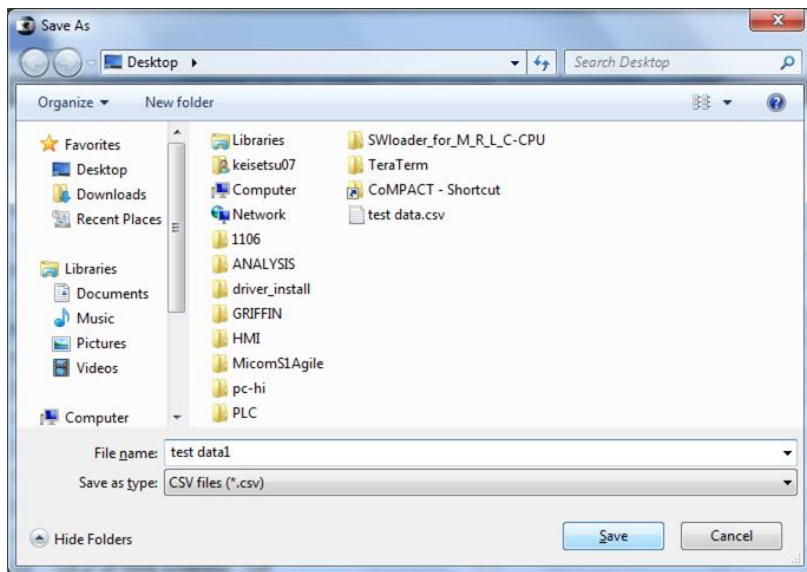


◆設定檔案的儲存

1. 點擊主畫面右上方的PC-HMI <-> HDD的“Save”。



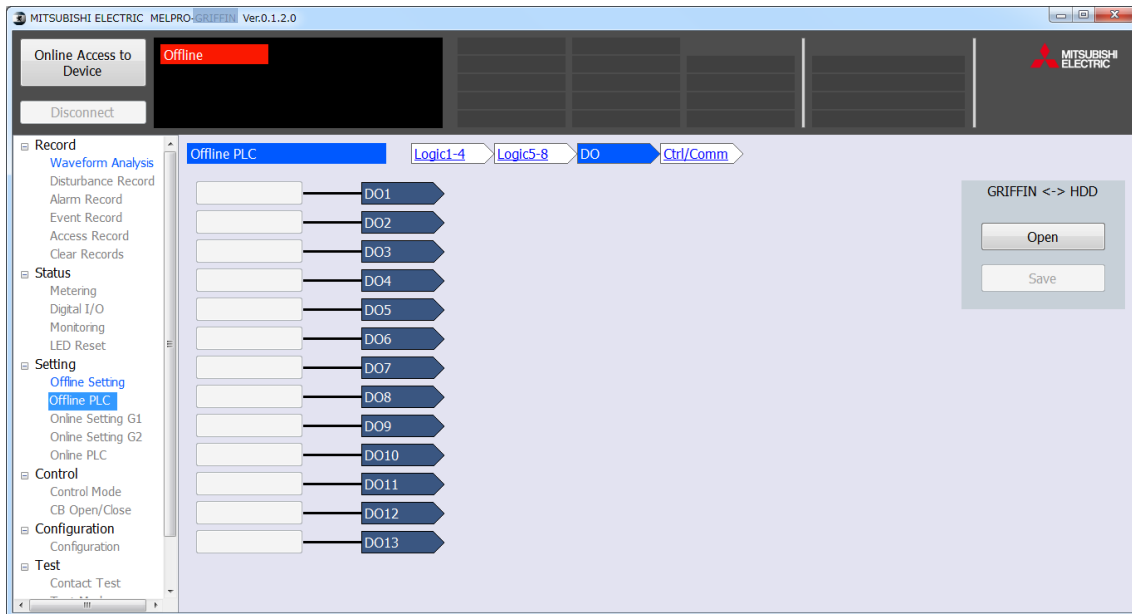
2. 選擇儲存目標資料夾，並輸入檔案名稱後，點擊“Save”便可儲存設定檔案。



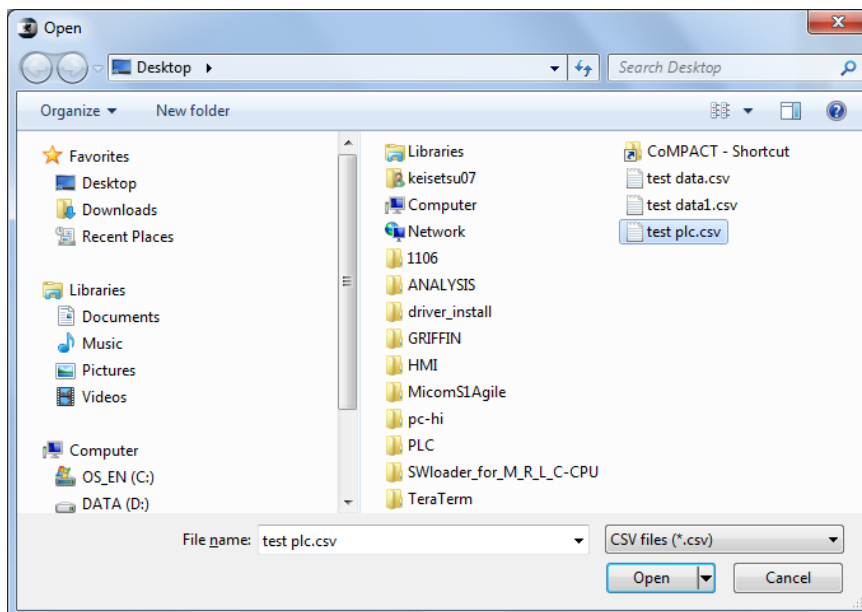
8.7.3. PLC檔案的讀取、編輯、儲存

◆PLC檔案的讀取

1. 點擊Function Menu 的Offline PLC。
2. 點擊主畫面右上方的PC-HMI <-> HDD的“Open”按鈕。



3. 由HDD選擇欲讀取的PLC檔案。
(可讀取的檔案為 .csv 格式的檔案)



4. PLC檔案便會讀取如下。

The screenshot displays the Mitsubishi Electric MELPRO software interface for configuring a PLC. The top status bar indicates the device is 'Offline' (CFP-A41D1 0.1.2.0). The left sidebar contains a navigation menu with categories: Record, Status, Setting, Control, Configuration, and Test. The main workspace shows a logic diagram for 'Offline PLC' with a breadcrumb path: Logic1-4 > Logic5-8 > DQ > Ctrl/Comm. The logic diagram consists of four logic blocks (Logic1 to Logic4), each with a '≥1' input condition and an output labeled INTER1 through INTER4. Logic1 inputs are OC-3_O and UV-3_O. Logic2 inputs include INTER1 and an unlabeled input. Logic3 inputs are OCV/DIR_G and UC-3_O. Logic4 inputs are NOC/NOV and UF/OF. A 'Timer Value' table is located in the lower-left of the workspace.

Timer Value		
T1		
T2		
T3		
T4		
T5		
T6		
T7		
T8		

On the right side of the workspace, there is a 'GRIFFIN <-> HDD' section with 'Open' and 'Save' buttons.

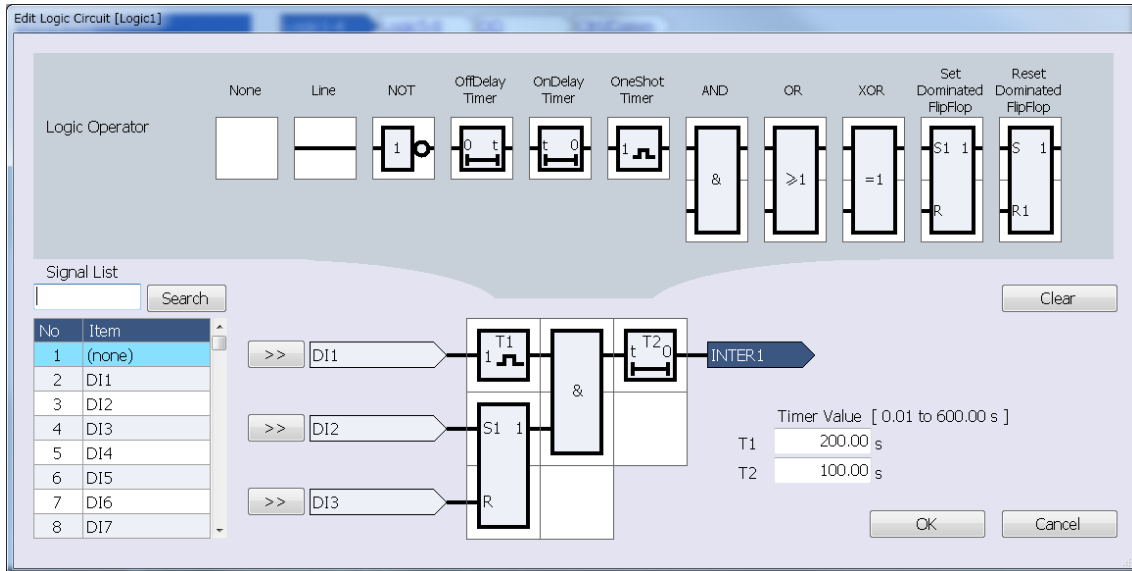
◆PLC檔案的編輯

1. 點擊想要編輯的Logic組別、Logic。

Logic1-4 :邏輯迴路1~4的顯示與編輯畫面

Logic5-8 :邏輯迴路5~8的顯示與編輯畫面

2. 便會顯示以下邏輯迴路編輯畫面。(畫面為顯示範例)

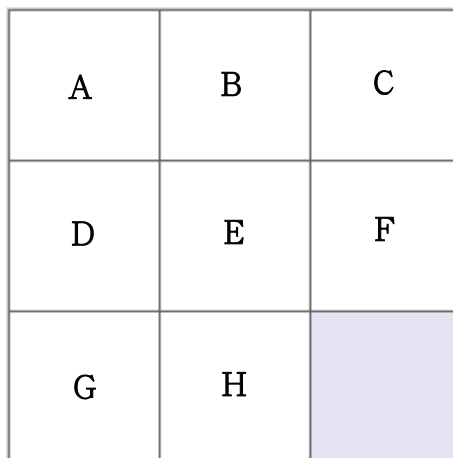


3. 從Item的清單選擇欲輸入的信號並點擊。選擇的信號會顯示水藍色。

點擊“>>”按鈕，選擇輸入信號。

註) 從鍵盤在Signal List上輸入信號名稱，或者也可點擊“Search”按鈕進行搜尋。

4. 從迴路零件一覽選擇想要配置的邏輯零件，並點擊想要配置的邏輯區域後，便可配置邏輯零件。
 配置完成後，點擊“OK”按鈕返回原來的畫面。
 注) 邏輯零件的配置是否可行如下所示。



No	零件	A	B	C	D	E	F	G	H	特別註記
1	None	○	○	○	○	○	○	○	○	(*1)
2	Line	○	○	○	○	○	×	○	×	
3	Not	○	○	○	○	○	×	○	×	
4	OffDelay Timer	○	○	○	○	○	×	○	×	(*2)
5	OnDelay Timer	○	○	○	○	○	×	○	×	(*2)
6	OneShot Timer	○	○	○	○	○	×	○	×	(*2)
7	And	○	○	○	○	○	×	×	×	
8	Or	○	○	○	○	○	×	×	×	
9	Xor	○	○	○	○	○	×	×	×	
10	Set FlipFlop	○	○	○	○	○	×	×	×	
11	Reset FlipFlop	○	○	○	○	○	×	×	×	

(*1)：零件必須配置完成。

(*2)：邏輯區域中最多可配置2個計時器零件。
 (不能配置3個以上。)

設置計時器零件時，請在Timer Value的欄位指定時間。

Timer Value [0.01 to 600.00 s]

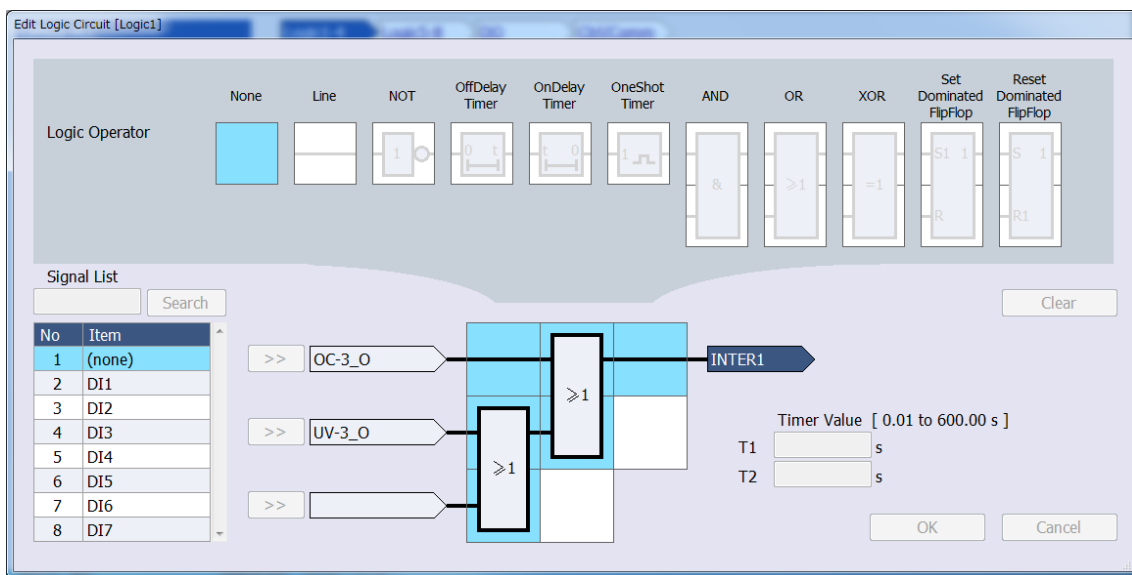
T1 s

T2 s

註) 若在邏輯區域配置不能配置的邏輯零件，會顯示錯誤如下。



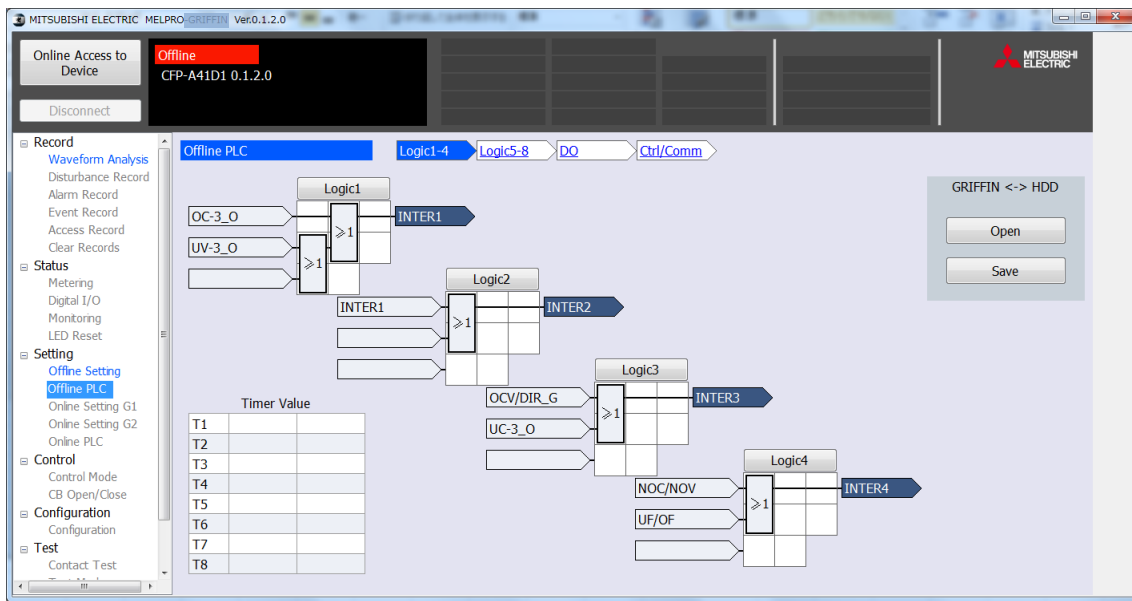
想要卸除已配置的邏輯零件時，選擇None的邏輯零件後，點擊想要撤除的邏輯區域(水藍色顯示部分)。



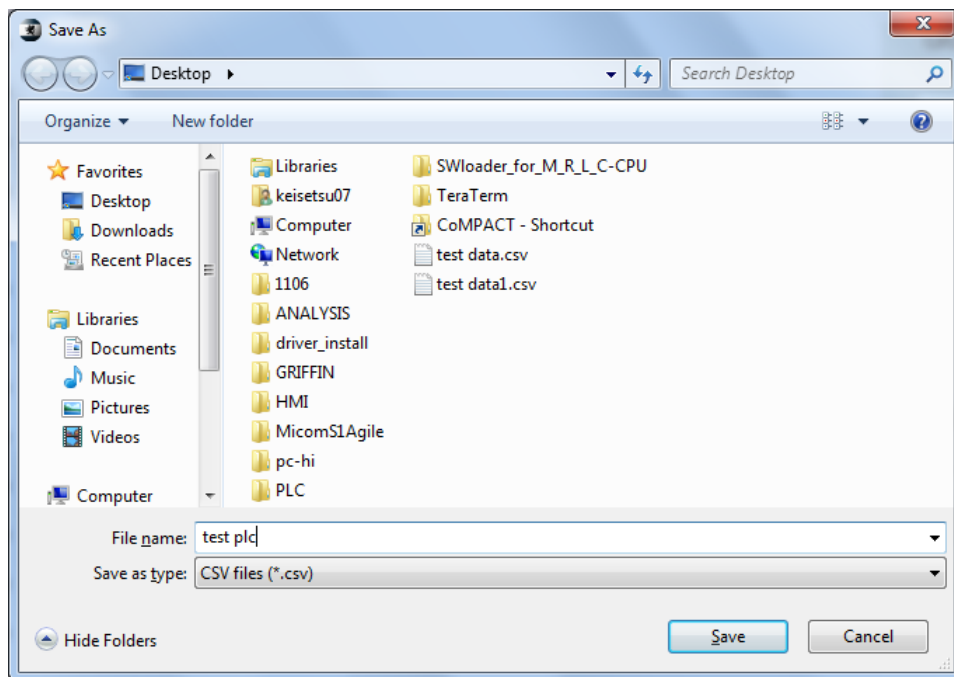
此外，點擊“Clear”按鈕後，會返回設定的輸入信號、邏輯配置、計時器設定都尚未設定的初始狀態。

◆PLC檔案的儲存

1. 欲將PLC檔案儲存於HDD時，從主畫面右上方的PC-HMI <-> HDD點擊“Save”按鈕。



2. 選擇儲存目標資料夾，並輸入檔案名稱後，點擊“Save”便可儲存PLC檔案。



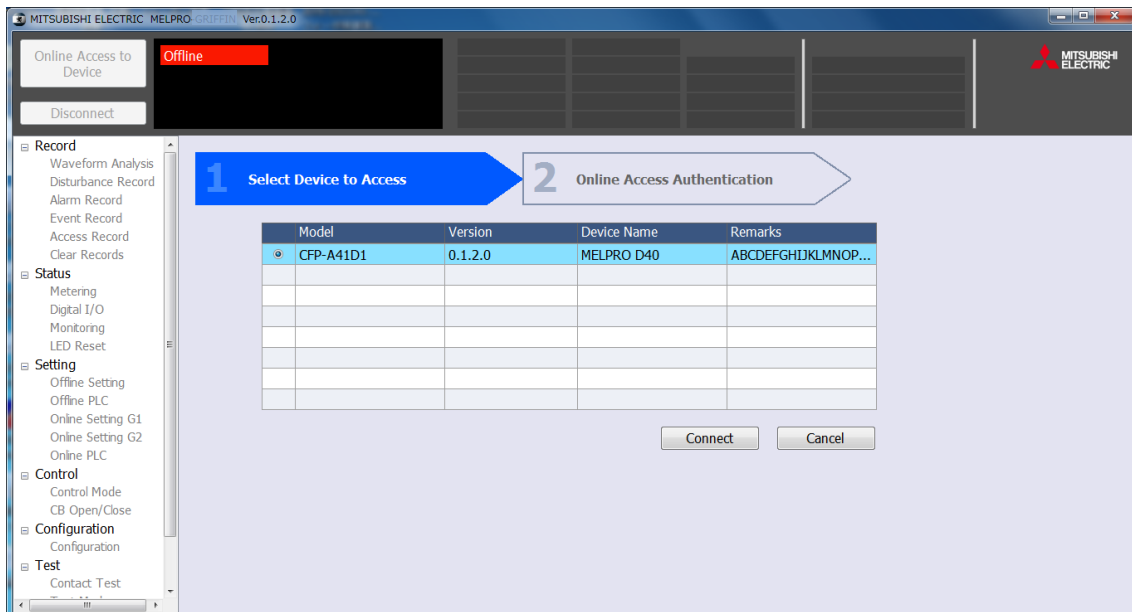
8.8. 登入、登出裝置的方法

8.8.1. 登入方法

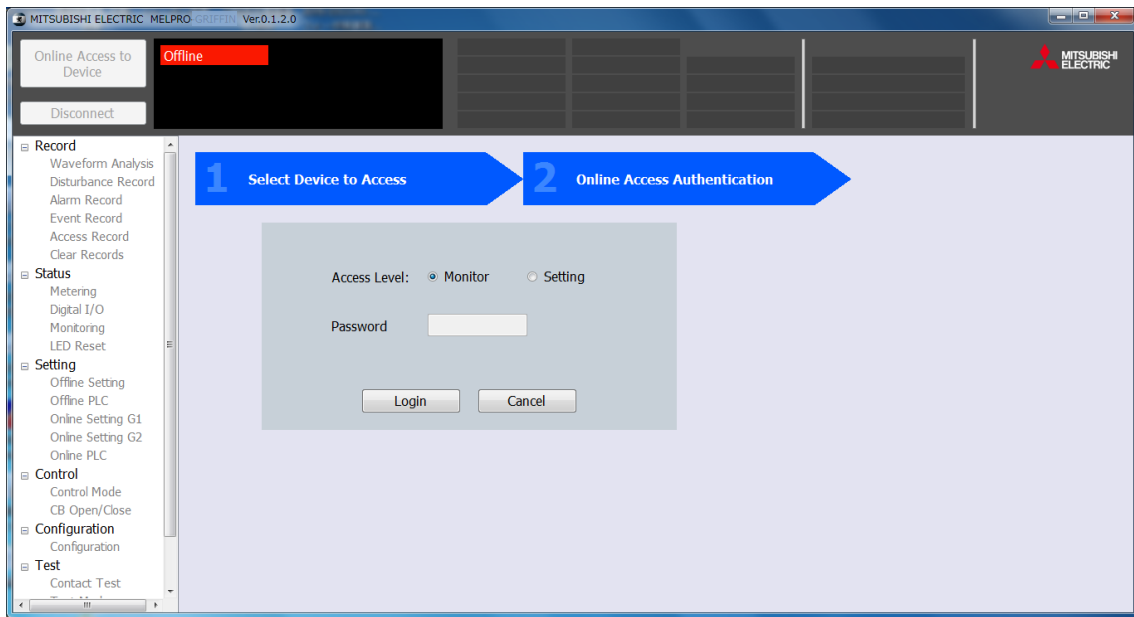
1. 從離線畫面點擊[Online Access to Device]按鈕後，便會顯示存取目標裝置選擇畫面。



2. 畫面會顯示存取對象的裝置一覽，點擊Model下希望存取目標的單選按鈕後，點擊“Connect”按鈕。（欲取消時，點擊“Cancel”按鈕後，便會返回離線初始畫面。）

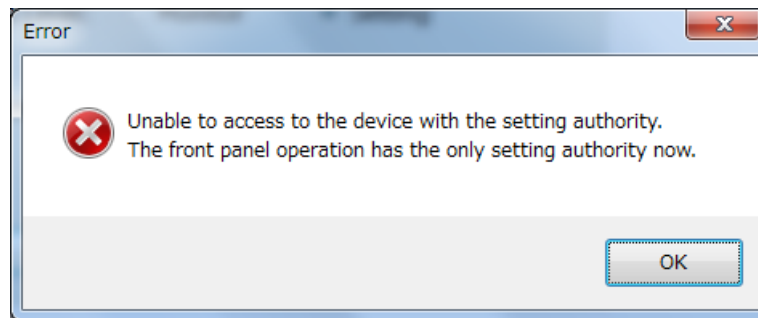


3. 會移動至存取認證畫面，點擊希望存取等級的單選按鈕。
(Monitor:瀏覽權限、Setting:寫入權限)



不想登入時，點擊“Cancel”按鈕後，便會返回離線初始畫面。

- 註) 面板側已選擇Setting權限時，便無法從PC-HMI側以Setting權限登入。
會顯示錯誤訊息如下。



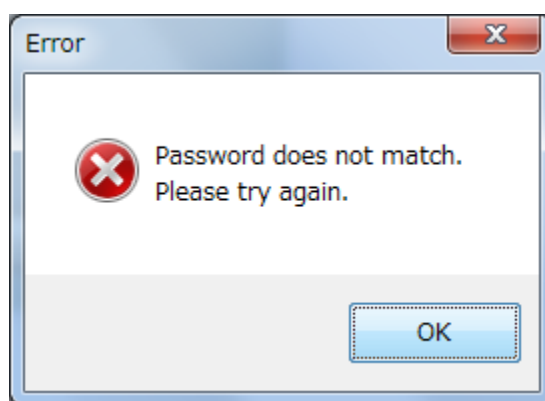
4. 輸入密碼（使用密碼 且 Setting權限存取時）

註）此操作必須是設定使用密碼且以Setting權限存取時。
使用/不使用密碼的設定變更，由正面面板的操作進行。
（使用/不使用密碼的設定變更方法，請參閱第4章的4.3.4.3.9。）

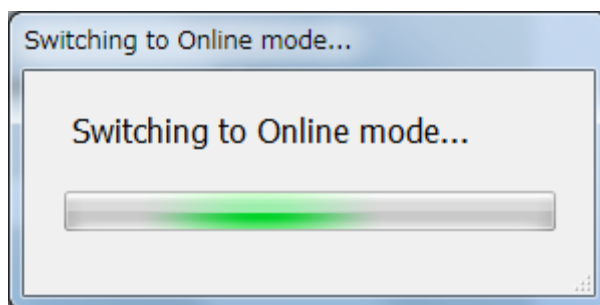
不使用密碼時 或 以Monitor權限存取時，無需輸入密碼。
請點擊“Login”按鈕進行登入。

在Password欄輸入密碼後，點擊“Login”按鈕。
密碼僅可使用半形數字。
密碼的初始設定為“0000”。

密碼錯誤時，會顯示以下錯誤訊息，
請點擊“OK”按鈕，並再次輸入密碼。

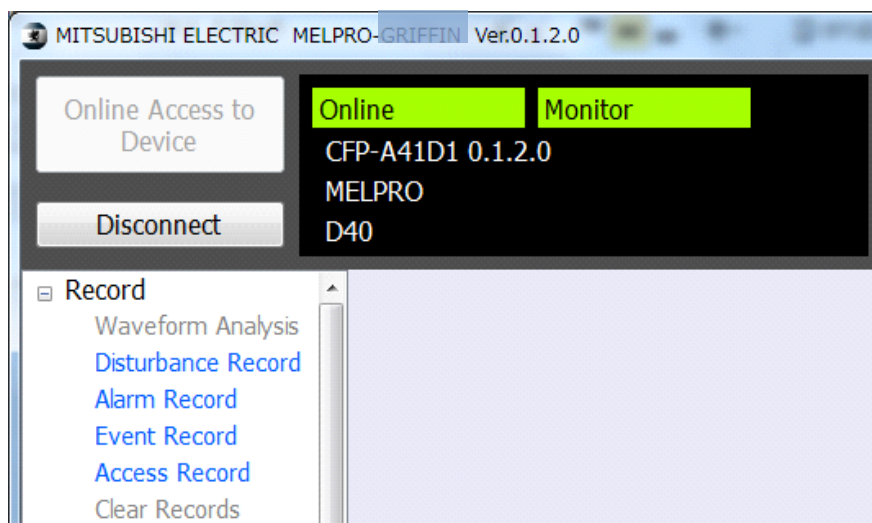


5. 密碼認證成功後，便可從離線切換至連線。

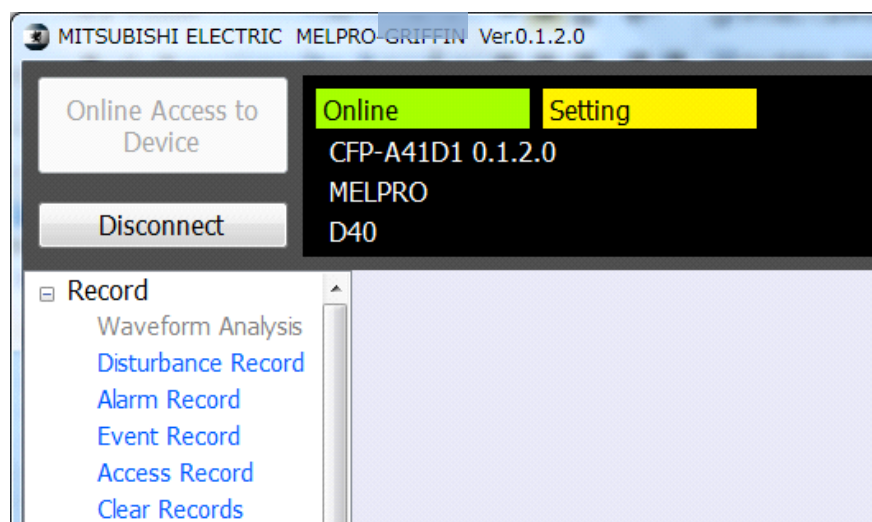


6. 切換連線後，便會依據存取等級顯示初始畫面。

(1) 瀏覽權限時的連線初始畫面



(2) 寫入權限時的連線初始畫面



可操作的内容會依存取等級不同而異。

藍字項目：可操作

灰色項目：不可操作

可否透過存取等級進行各操作，請參閱下頁的一覽表。

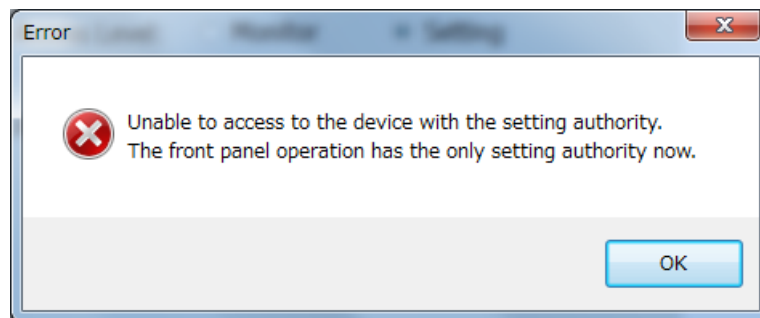
可否透過存取等級進行操作項目一覽

類別	項目	離線模式	線上模式	
			瀏覽權限	寫入權限
Record	Waveform Analysis	○	×	×
	Disturbance Record	×	○	○
	Alarm Record	×	○	○
	Event Record	×	○	○
	Access Record	×	○	○
	Clear Records	×	×	○
Status	Metering	×	○	○
	Digital I/O	×	○	○
	Monitoring	×	○	○
	LED Reset	×	○	○
Setting	Offline Setting	○	×	×
	Offline PLC	○	×	×
	Online Setting G1	×	○	○
	Online Setting G2	×	○	○
	Online PLC	×	○	○
Control	Control Mode	×	○	○
	CB Open/Close	×	×	○
Configuration	Configuration	×	○	○
Test	Contact Test	×	×	○
	Test Mode	×	×	○
About	Help	○	○	○

上表中的符號意思如下。

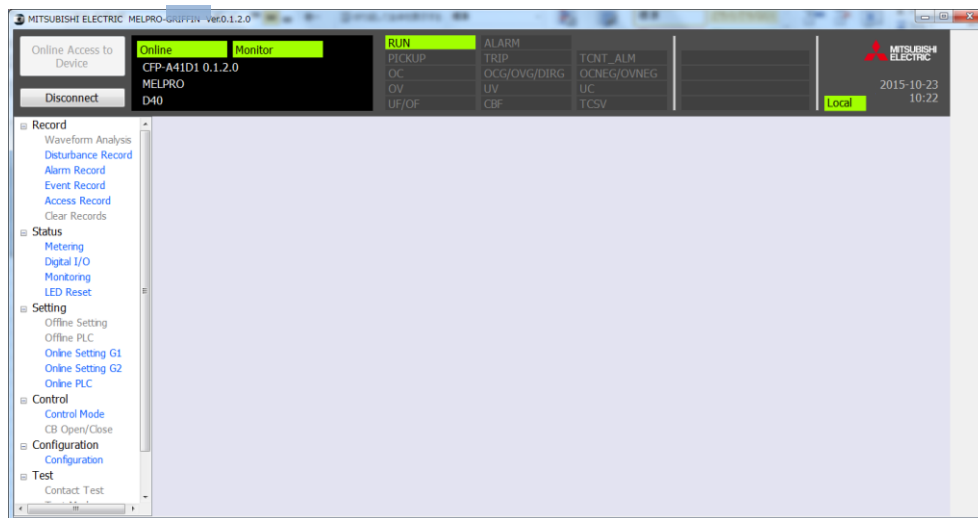
- ：可從選單轉移功能畫面。
可進行顯示功能畫面與寫入裝置以外的操作。
 - ×
- 雖會顯示選單，但無法轉移至灰色顯示的功能畫面。
功能畫面的顯示與操作皆無法進行。

註) 若進行存取等級下未許可的操作，會顯示錯誤訊息如下。

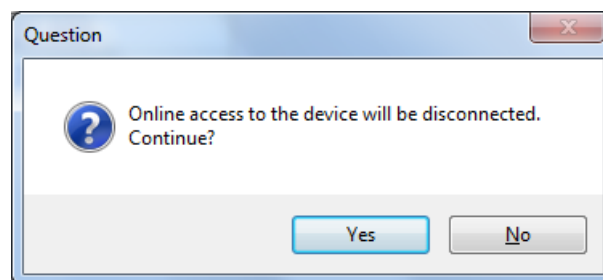


8.8.2 從連線模式登出的方法

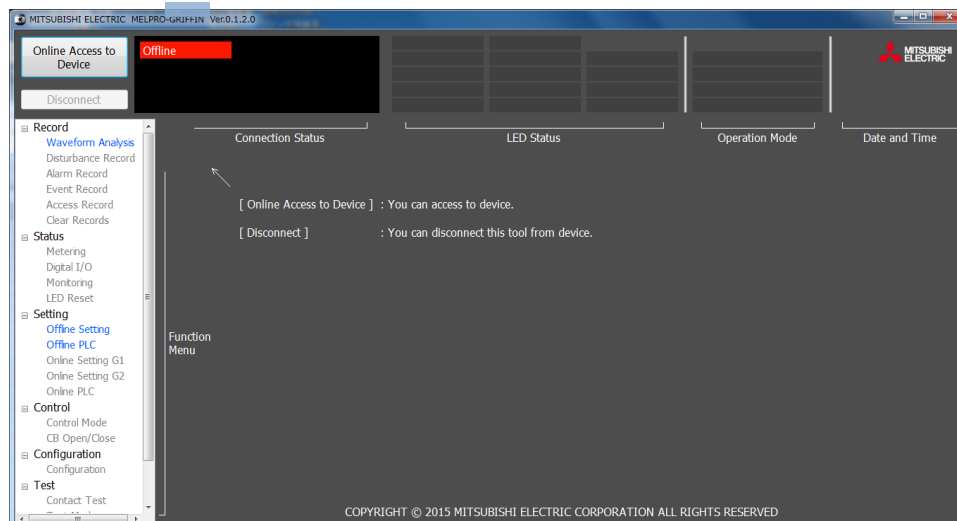
1. 點擊連線模式畫面左上方的[Disconnect]按鈕。



2. 便會顯示以下的離線確認對話框，點擊“**Yes**”。



3. 便會切換至離線模式。



8.9. PC-HMI操作選單

PC-HMI中可從主畫面左邊的功能一覽連結至各項目。

各項目的名稱、概要如下表所示。

No	類別	名稱	內容
1	Record	Waveform Analysis	啟動另一個波形解析工具應用程式(*1)
2		Disturbance Record	擾亂記錄畫面
3		Alarm Record	監控異常記錄畫面
4		Event Record	事件記錄畫面
5		Access Record	存取記錄畫面
6		Clear Records	清除記錄畫面
7	Status	Metering	類比測量狀態顯示畫面
8		Digital I/O	DIO狀態顯示畫面
9		Monitoring	機器監控狀態顯示畫面
10		LED Reset	LED重置畫面
11	Setting	Offline Setting	離線設定畫面
12		Offline PLC	離線PLC畫面
13		Online Setting G1	線上設定畫面(組別1)
14		Online Setting G2	線上設定畫面(組別2)
15		Online PLC	線上PLC畫面
16	Control	Control Mode	CB控制模式設定畫面
17		CB Open/Close	CB控制執行畫面
18	Configuration	Configuration	環境設定畫面
19	Test	Contact Test	DO強制控制畫面
20		Test Mode	試驗模式設定畫面
21	About	Help	在另一視窗顯示PDF檔案的操作手冊 (*2)

註) 不可選擇的項目會顯示灰色，無法選擇。

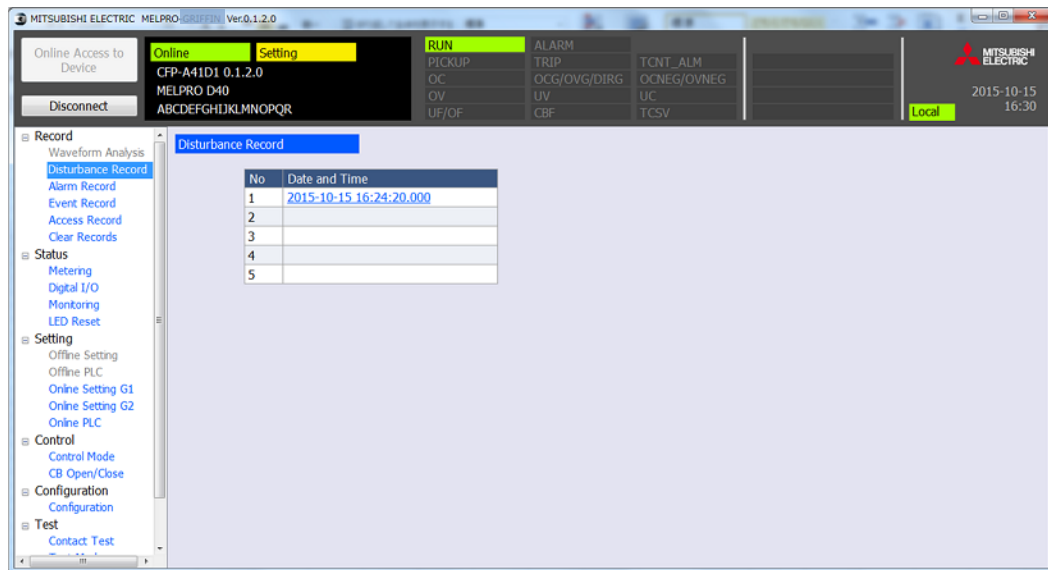
(*1)：已於另一個應用程式執行，從選單僅可啟動應用程式。

(*2)：僅啟動PDF。未安裝啟動PDF所需的應用程式時，會顯示使用說明書讀取異常的錯誤訊息。

8.10. 記錄檔案的取得、清除

8.10.1. 擾亂記錄檔案的取得方法

1. 選擇Function選單的Disturbance Record。



2. 擾亂發生日期時刻一覽會依日期時刻遞減顯示，選擇想要取得的資料。

3. 儲存於HDD上的任意位置。

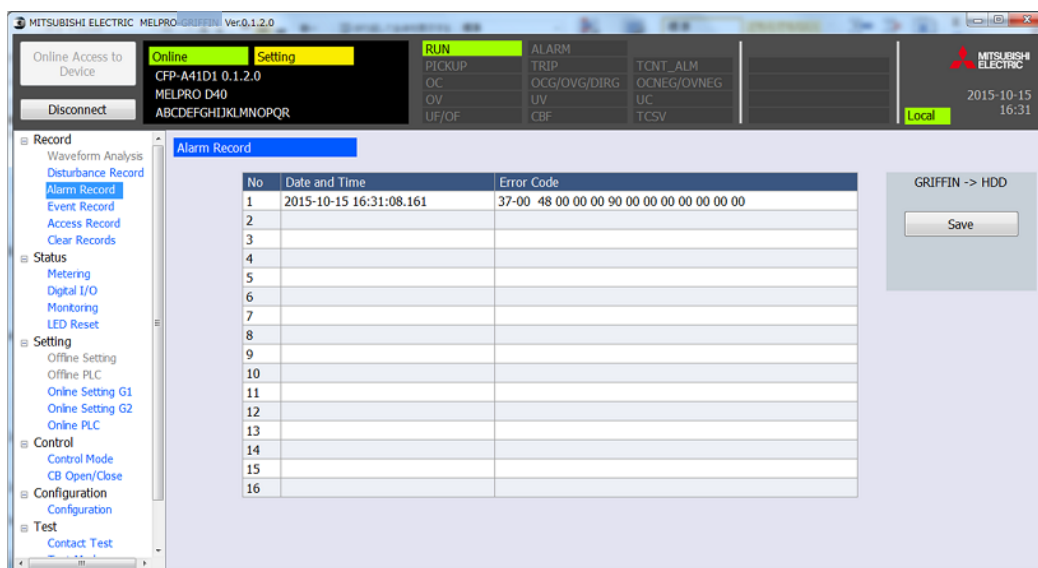
(可利用波形解析工具來解析已儲存的波形資料。)

註) 日期時刻以「-年-月-日 -時:-分-秒-毫秒」顯示。

註) 最多顯示5件。但是，資料容量較大時，可能顯示未達5件。

8.10.2. 監控異常記錄檔案的取得方法

1. 選擇Function選單的Alarm Record。



2. 監控異常記錄一覽會依日期時刻遞減顯示，選擇想要取得的資料。

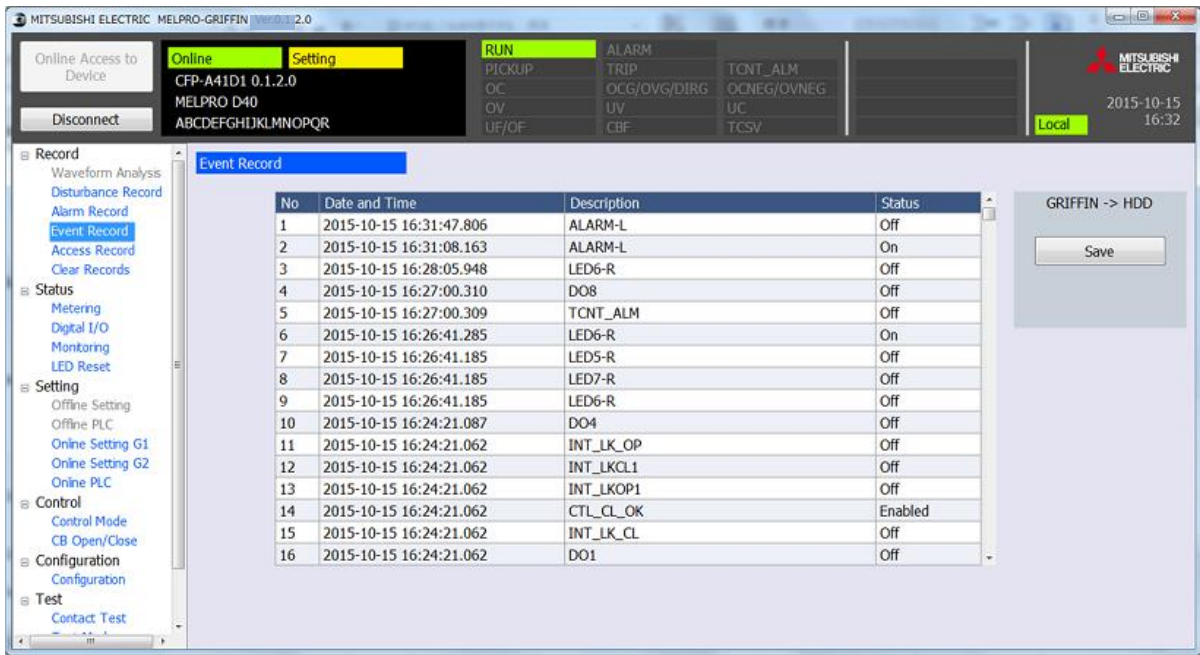
3. 點擊PC-HMI -> HDD的“Save”按鈕，儲存於HDD上的任意位置。

註) 記錄資料數超過16件時，會使用捲軸顯示。

最多顯示200件。日期時刻顯示詳情請參閱8.10.1。

8.10.3. 事件記錄檔案的取得方法

1. 點擊Function選單的Event Record。



2. 已事先登錄的事件相關記錄資料一覽會依日期時刻遞減顯示。

註) 事件一覽請參閱第4章的4.3.2.2.2。

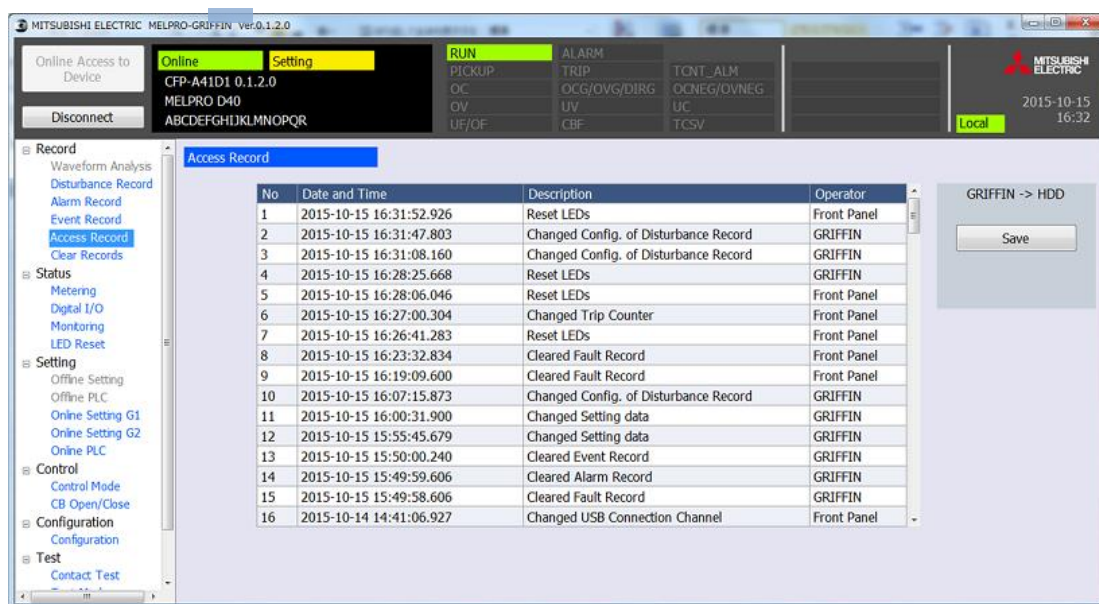
3. 選擇想要取得的事件記錄後，點擊PC-HMI -> HDD 的“Save”按鈕，儲存於HDD上的任意位置。

註) 記錄資料數超過16件時，會使用捲軸顯示。

最多顯示512件。日期時刻顯示詳情請參閱8.10.1。

8.10.4. 存取記錄檔案的取得方法

1. 點擊Function選單的Access Record。



2. 已事先登錄的存取裝置相關記錄資料一覽會依日期時刻遞減顯示。

3. 點擊PC-HMI -> HDD的“Save”按鈕，儲存於HDD上的任意位置。

註) 記錄資料數超過16件時，會使用捲軸顯示。

最多顯示200件。日期時刻顯示詳情請參閱8.10.1。

註) 關於存取操作來源、存取記錄內容，請參閱以下一覽表。

存取操作來源一覽(Operator)

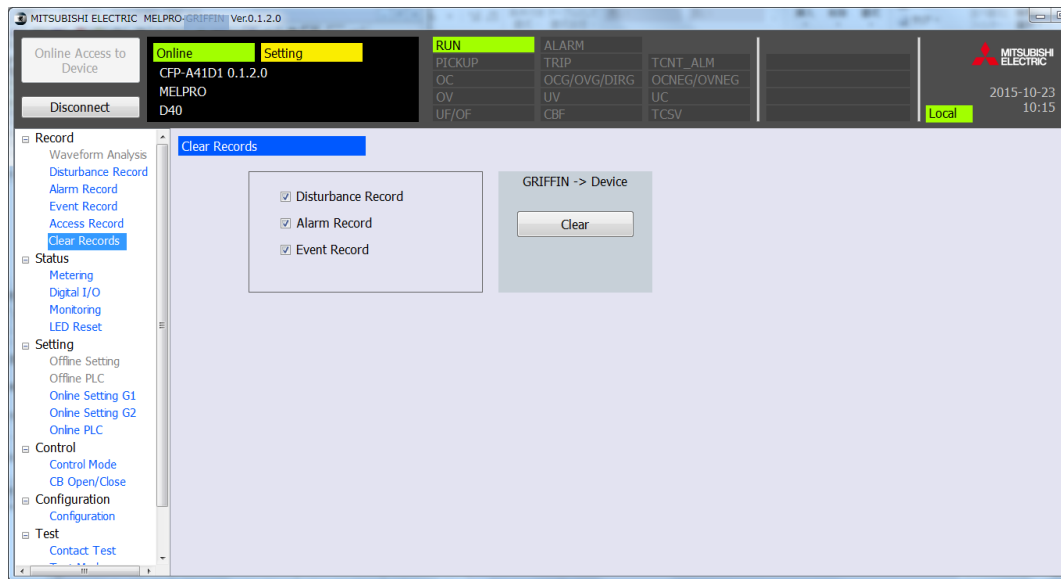
存取操作來源	PC-HMI上的顯示
正面面板	Front Panel
PC-HMI	PC-HMI
經由Modbus通信/F	via Modbus
經由TCP/IP通信/F	via TCP/IP
經由CC-Link通信/F	via CC-Link
裝置側自動解除	Automatic

存取記錄內容一覽(Description)

存取記錄內容	PC-HMI上的顯示
切換運用設定組別	Changed Active Setting Group
變更DI檢測電壓值	Changed DI Voltage
變更擾亂記錄設定	Changed Config. of Disturbance Record
變更密碼使用設定	Changed Use of Password
變更密碼	Changed Password
變更USB連接CH	Changed USB Connection Channel
變更VFD亮度	Changed VFD Brightness
變更跳脫計數器	Changed Trip Counter
變更Modbus設定	Changed Config. of Modbus
變更CC-Link設定	Changed Config. of CC-Link
變更IEC61850設定	Changed Config. of IEC61850
變更裝置名稱	Changed Device Name
變更類比測量狀態顯示設定	Changed Config. of Metering
變更電能設定	Changed Config. of Energy
變更時刻管理設定	Changed Config. of Time Management
變更CB控制模式	Changed CB Control Mode
變更DO強制控制設定	Changed Config. of Contact Test
變更SNTP設定	Changed Config. of SNTP
變更PLC資料	Changed PLC data
變更繼電器設定	Changed Setting data
清除事故記錄 /清除擾亂記錄	Cleared Fault/Disturbance Record
清除異常記錄	Cleared Alarm Record
清除事件記錄	Cleared Event Record
調整日期時刻	Adjusted System Clock
設定試驗模式	Activated Test Mode
解除試驗模式	Deactivated Test Mode
重置LED	Reset LEDs
DO強制控制開始	Started Contact Test
DO強制控制結束	Stopped Contact Test
監控鎖定ON	Locked Supervision
監控鎖定OFF	Unlocked Supervision
繼電器強制控制開始	Started Interface Test
繼電器強制控制結束	Stopped Interface Test
CB開關控制操作	Operated to Open/Close CB

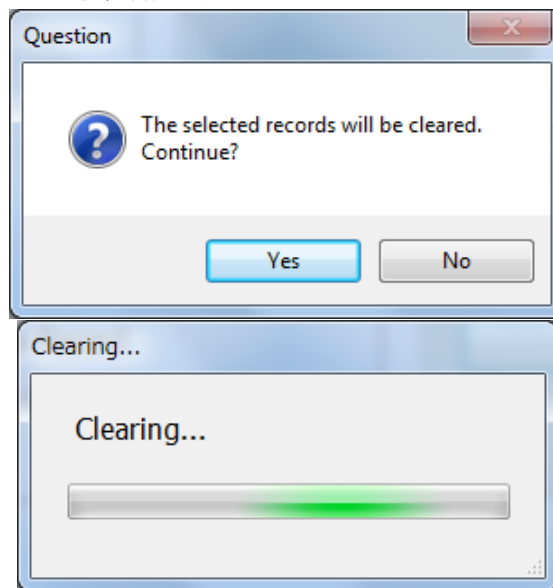
8.10.5. 記錄檔案的清除方法

1. 點擊Function選單的Clear Records。

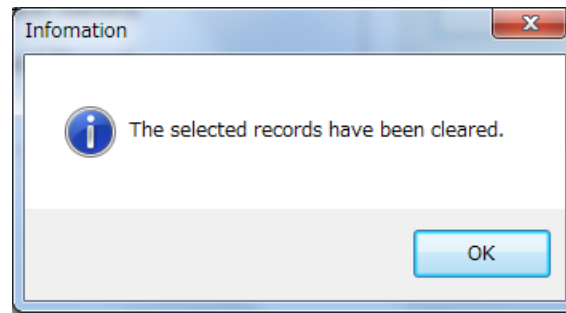


2. 勾選想要清除記錄的勾選欄，並點擊PC-HMI -> Device的“Clear”按鈕。

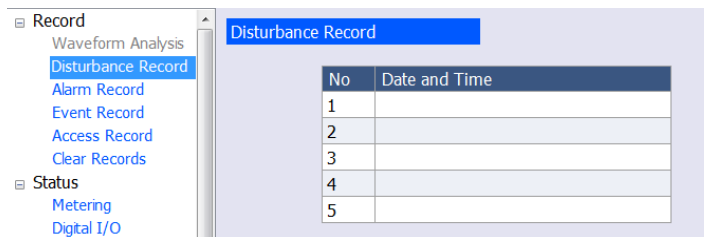
3. 便會顯示以下的確認對話框，點擊“Yes”後便會開始清除。



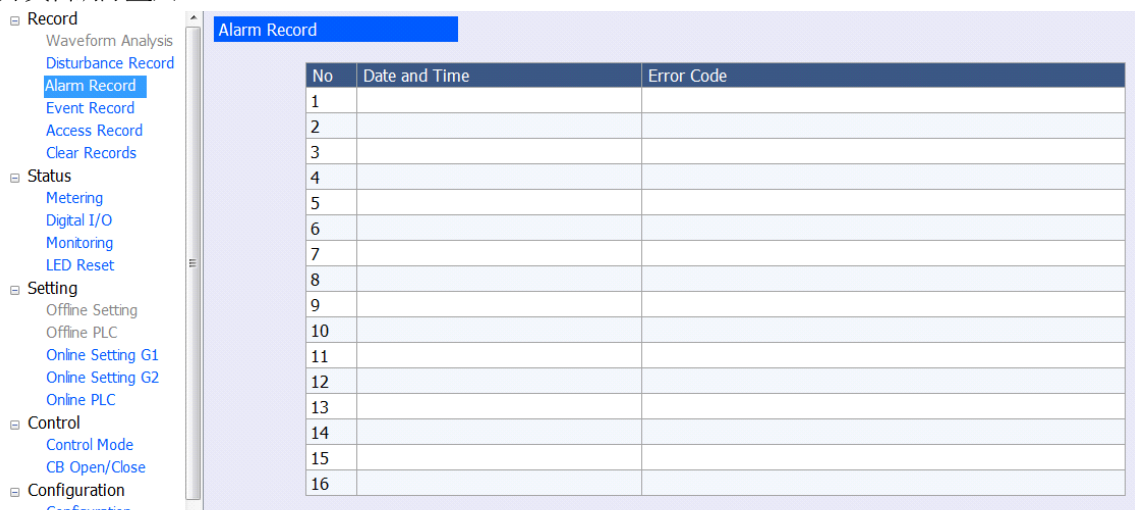
4. 顯示清除完成的對話框，該記錄便會被清除。



(1) 擾亂記錄資料清除後畫面



(2) 警報記錄資料清除畫面



(3)事件記錄資料清除畫面

The screenshot shows a software interface for clearing event records. On the left, a navigation menu lists various system functions, with 'Event Record' highlighted. The main window, titled 'Event Record', contains a table with 16 rows and 4 columns. The columns are labeled 'No', 'Date and Time', 'Description', and 'Status'. The table is currently empty, indicating that all records have been cleared.

No	Date and Time	Description	Status
1			
2			
3			
4			
5			
6			
7			
8			
9			
10			
11			
12			
13			
14			
15			
16			

註) 藉由檔案清除的操作，該記錄檔案便會被清除。
(此規格無法清除存取記錄。)

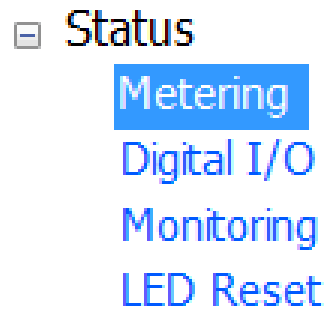
8.11. 狀態顯示

8.11.1. 顯示類比測量值

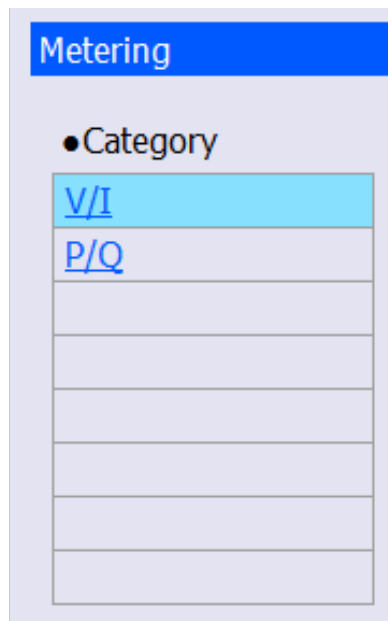
類比測量狀態模式下，以一覽顯示類比測量值的當前狀態。

8.11.1.1. 電流/電壓的顯示方法

1. 點擊Function選單的Metering。



2. 點擊Category的V/I。



3. 便會顯示以Configuration設定的那一側的V/I值。

若為一次側 (Primary) 時

Metering

●Category

V/I

P/Q

●Display Style

Primary

●Phase Reference

Va

No	Item	Value	Phase
1	<input checked="" type="radio"/> Va	3.2 kV	0.0 °
2	<input type="radio"/> Vb	3.2 kV	120.0 °
3	<input type="radio"/> Vc	3.2 kV	240.0 °
4	<input type="radio"/> VG	0.0 kV	0.0 °
5			
6			
7	<input type="radio"/> Vab	5.5 kV	330.0 °
8	<input type="radio"/> Vbc	5.5 kV	90.0 °
9	<input type="radio"/> Vca	5.5 kV	210.0 °
10			
11			
12	3V0	--- kV	-
13	V1	3.2 kV	-
14	V2	0.0 kV	-
15			
16			

No	Item	Value	Phase
17	<input type="radio"/> Ia	20 A	359.0 °
18	<input type="radio"/> Ib	20 A	118.0 °
19	<input type="radio"/> Ic	20 A	238.0 °
20	<input type="radio"/> IG	0.0 A	0.0 °
21			
22			
23			
24			
25			
26			
27			
28			
29	I1	20 A	-
30	I2	0 A	-
31			
32			

You can change the Display Style with the Configuration Function.

若為二次側(Secondary)時

Metering

●Category

V/I

P/Q

●Display Style

Secondary

●Phase Reference

Va

No	Item	Value	Phase
1	<input checked="" type="radio"/> Va	63.5 V	0.0 °
2	<input type="radio"/> Vb	63.5 V	120.0 °
3	<input type="radio"/> Vc	63.5 V	240.0 °
4	<input type="radio"/> VG	0.0 V	0.0 °
5			
6			
7	<input type="radio"/> Vab	110.0 V	330.0 °
8	<input type="radio"/> Vbc	110.0 V	90.0 °
9	<input type="radio"/> Vca	109.9 V	210.0 °
10			
11			
12	3V0	--- V	-
13	V1	63.5 V	-
14	V2	0.0 V	-
15			
16			

No	Item	Value	Phase
17	<input type="radio"/> Ia	0.99 A	359.0 °
18	<input type="radio"/> Ib	0.99 A	118.0 °
19	<input type="radio"/> Ic	0.99 A	239.0 °
20	<input type="radio"/> IG	0.0 mA	0.0 °
21			
22			
23			
24			
25			
26			
27			
28			
29	I1	0.98 A	-
30	I2	0.00 A	-
31			
32			

You can change the Display Style with the Configuration Function.

註) 1次/2次顯示的切換方法，請參閱8.14.4。

註) 點擊Item的單選按鈕後，便可變更基準相位。
 (下圖中，將Vb變更為基準相位。)

Metering

•Category

[V/I](#)

[P/Q](#)

•Display Style

Secondary

•Phase Reference

Vb

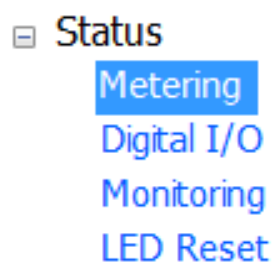
No	Item	Value	Phase
1	<input type="radio"/> Va	63.4 V	240.0 °
2	<input checked="" type="radio"/> Vb	63.4 V	0.0 °
3	<input type="radio"/> Vc	63.5 V	120.0 °
4	<input type="radio"/> VG	0.0 V	240.0 °
5			
6			
7	<input type="radio"/> Vab	109.9 V	210.0 °
8	<input type="radio"/> Vbc	109.9 V	330.0 °
9	<input type="radio"/> Vca	109.9 V	90.0 °
10			
11			
12	3V0	--- V	-
13	V1	63.4 V	-
14	V2	0.0 V	-
15			
16			

No	Item	Value	Phase
17	<input type="radio"/> Ia	0.99 A	239.0 °
18	<input type="radio"/> Ib	0.99 A	358.0 °
19	<input type="radio"/> Ic	0.99 A	119.0 °
20	<input type="radio"/> IG	0.0 mA	240.0 °
21			
22			
23			
24			
25			
26			
27			
28			
29	I1	0.98 A	-
30	I2	0.00 A	-
31			
32			

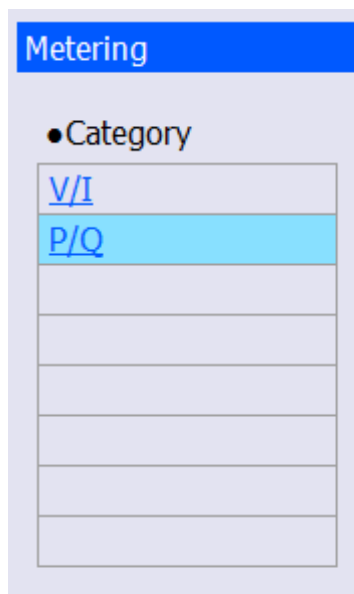
You can change the Display Style with the Configuration Function.

8.11.1.2.有效功率/無效功率的顯示方法

1. 點擊Function選單的Metering。



2. 從Category點擊P/Q。



3. 便會顯示透過Configuration設定的那一側之有效功率/無效功率等的數值。

1次側的顯示

Metering

●Category
 V/I
 P/Q

●Display Style

●Phase Reference

No	Item	Value	Phase
1	P	22.6 MW	-
2	Q	0.0 MVar	-
3	S	22.6 MVA	-
4	PF	1.00	-
5			
6	F	60.0 Hz	-
7			
8			
9			
10			
11			
12			
13			
14			
15			
16			

No	Item	Value	Phase
17	+Pt	155 kWh	-
18	-Pt	0 kWh	-
19	+Qt	0 kVarh	-
20	-Qt	0 kVarh	-
21			
22			
23			
24			
25			
26			
27			
28			
29			
30			
31			
32			

You can change the Display Style with the Configuration Function.

2次側的顯示

Metering

●Category
 V/I
 P/Q

●Display Style

●Phase Reference

No	Item	Value	Phase
1			
2			
3			
4			
5			
6	F	60.0 Hz	-
7			
8			
9			
10			
11			
12			
13			
14			
15			
16			

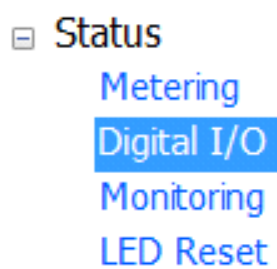
No	Item	Value	Phase
17			
18			
19			
20			
21			
22			
23			
24			
25			
26			
27			
28			
29			
30			
31			
32			

You can change the Display Style with the Configuration Function.

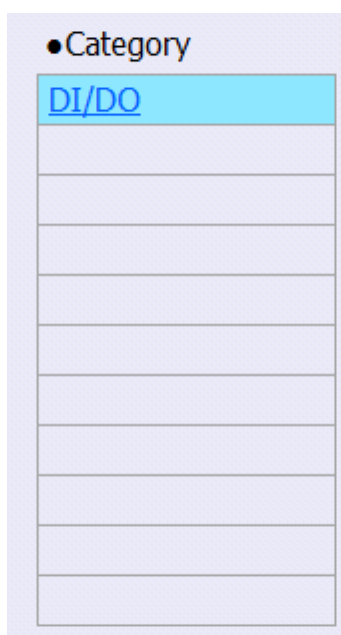
註) 2次側中，不會顯示功率、電能。

8.11.2. Digital I/O的顯示方法

1. 點擊Function選單的Digital I/O。



2. 點擊Category的DI/DO。

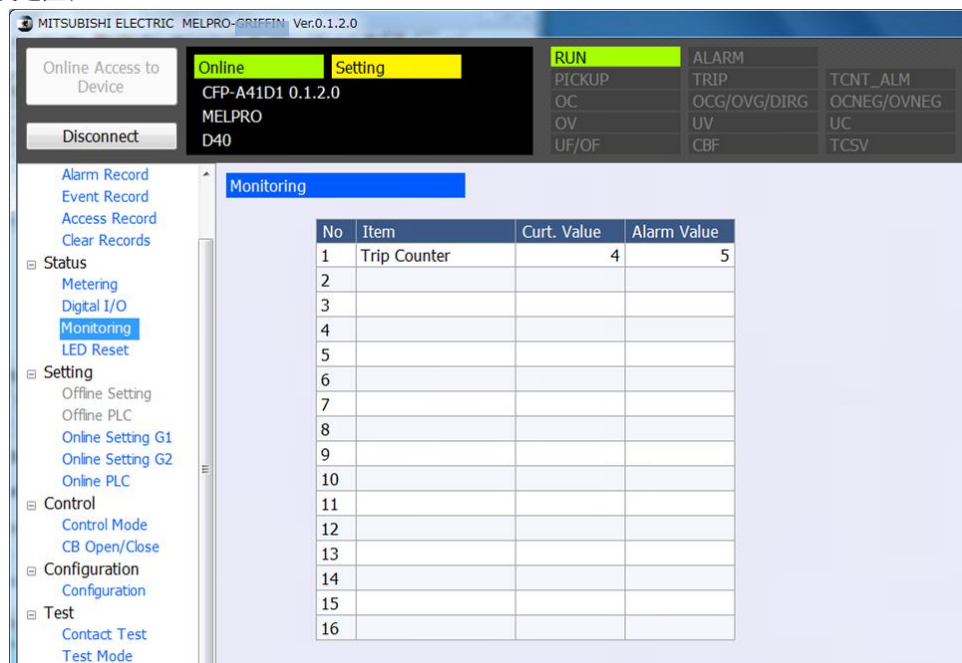


3. 便會一覽顯示DI/DO的當前狀態。

Digital I/O												
•Category	No	Item	Status	No	Item	Status	No	Item	Status	No	Item	Status
DI/DO	1	DI1	Off	17	DO1	On	33			49		
	2	DI2	Off	18	DO2	On	34			50		
	3	DI3	Off	19	DO3	On	35			51		
	4	DI4	Off	20	DO4	Off	36			52		
	5	DI5	Off	21	DO5	Off	37			53		
	6	DI6	Off	22	DO6	Off	38			54		
	7	DI7	Off	23	DO7	Off	39			55		
	8	DI8	Off	24	DO8	Off	40			56		
	9	DI9	Off	25	DO9	Off	41			57		
	10	DI10	Off	26	DO10	Off	42			58		
	11	DI11	Off	27	DO11	Off	43			59		
	12	DI12	Off	28	DO12	Off	44			60		
	13	DI13	Off	29	DO13	Off	45			61		
	14			30			46			62		
	15			31			47			63		
	16			32			48			64		

8.11.3. 機器監控狀態的顯示方法

1. 點擊Function選單的Monitoring後，便會顯示機器監控狀態值的一覽（當前值、警報設定值）。



註) 當前值為警報設定值以上時，會顯示如下圖的警報。

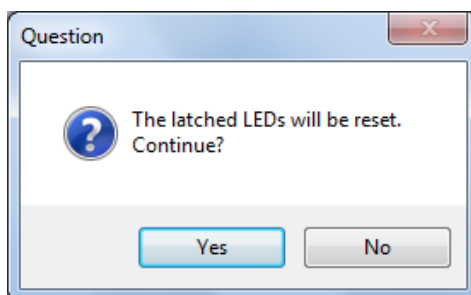


8.11.4. LED的重置方法

1. 點擊Function選單的LED Reset。
2. 點擊PC-HMI -> Device的“LED Reset”按鈕。



3. 便會顯示以下的對話框，點擊“Yes”。



4. 被鎖存的LED就會重置。



8.12. 設定模式

8.12.1. 連線設定方法

1. 從Function選單，點擊想要設定的組別。

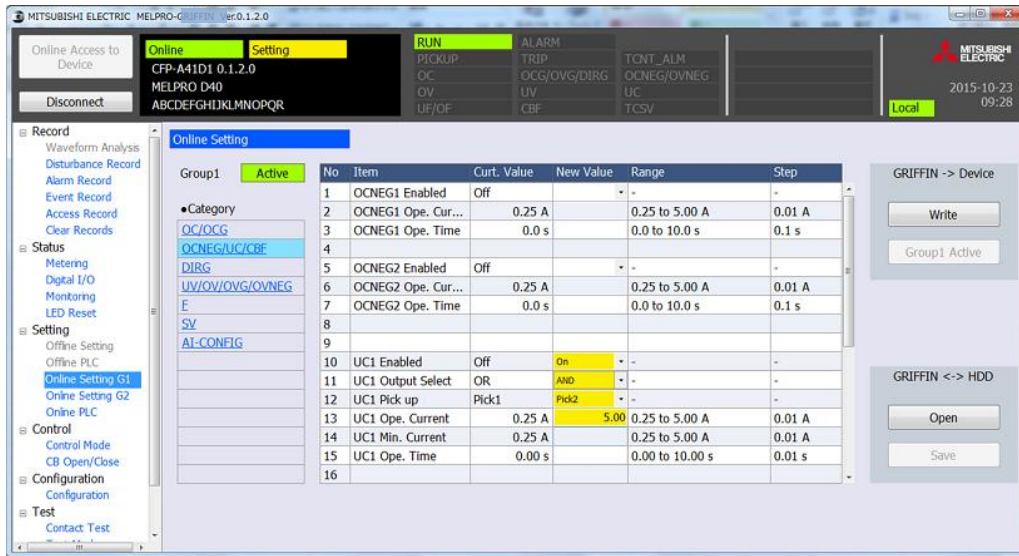
Online Setting G1：組別1的一覽顯示 及 編輯

Online Setting G2：組別2的一覽顯示 及 編輯

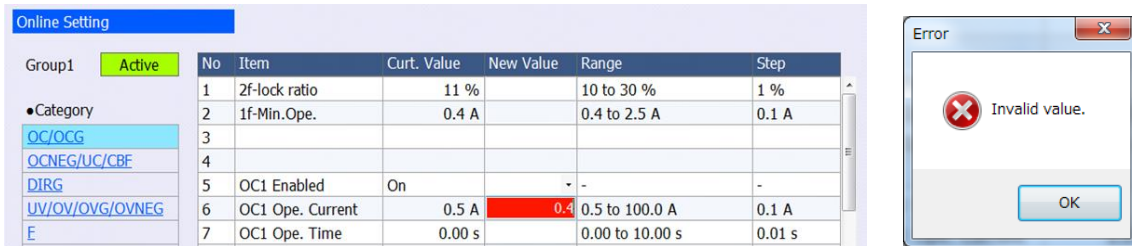
2. 從Category點擊想要設定的項目後，Item欄便會顯示設定值一覽，點擊想要變更項目的New Value。

從清單點擊▼，選擇欲選擇的項目。

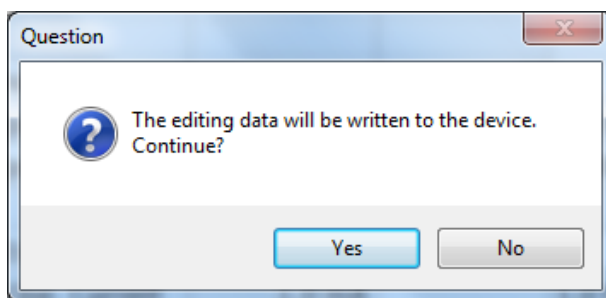
欲輸入數值的項目，由鍵盤輸入。



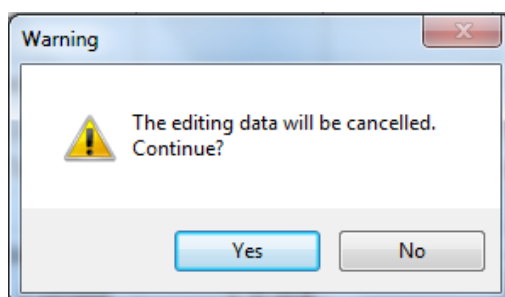
註) 若輸入設定範圍外的數值，會顯示如下的錯誤。



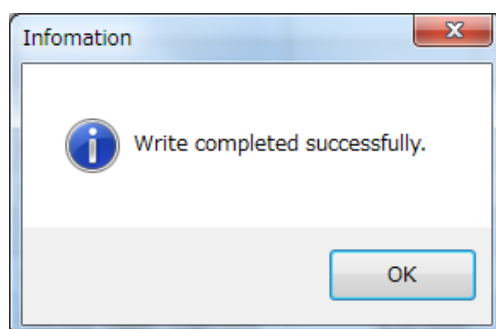
3. 點擊PC-HMI -> Device 的“Write” 按鈕後，會顯示以下的確認對話框，點擊“Yes” 。



註) 欲取消寫入設定值時，點擊“No” 按鈕後，會顯示以下的確認對話框，點擊“Yes” 按鈕就會取消。



4. 開始對裝置寫入設定值，完成後，會顯示以下的完成訊息。



8.12.2. 組別設定的運用切換方法

On Line Setting的畫面中，運用中的組別會顯示Active，非運用中的組別則顯示Inactive。

The screenshots show the 'Online Setting' interface. The top screenshot shows 'Group1' as 'Active' (yellow background). The bottom screenshot shows 'Group2' as 'Inactive' (red background). Both screenshots display a table of parameters and control buttons for GRIFFIN and HDD.

No	Item	Curt. Value	New Value	Range	Step
1	2f-lock ratio	10 %		10 to 30 %	1 %
2	1f-Min.Ope.	0.4 A		0.4 to 2.5 A	0.1 A
3					
4					
5	OC1 Enabled	Off	-	-	-
6	OC1 Ope. Current	0.5 A		0.5 to 100.0 A	0.1 A
7	OC1 Ope. Time	0.00 s		0.00 to 10.00 s	0.01 s
8					
9	OCG1 Enabled	Off	-	-	-
10	OCG1 Ope. Current	1.0 mA		1.0 to 100.0 mA	0.5 mA
11	OCG1 Ope. Time	0.00 s		0.00 to 10.00 s	0.01 s
12					
13	OC2 Enabled	Off	-	-	-
14	OC2 Ope. Current	0.5 A		0.5 to 100.0 A	0.1 A
15	OC2 Ope. Time	0.00 s		0.00 to 10.00 s	0.01 s
16	OC2 2f-lock Enabled	Off	-	-	-

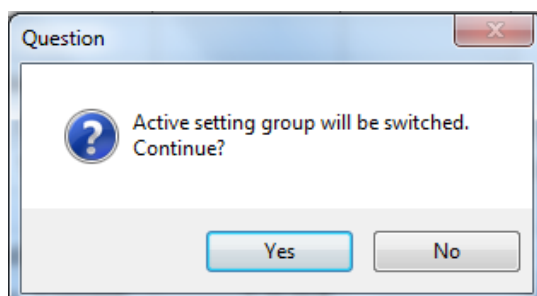
1. 從Function選單，點擊欲運用的組別設定。
(此範例中，將運用組別從組別1變更為組別2。)

- Setting
 - Offline Setting
 - Offline PLC
 - Online Setting G1
 - Online Setting G2
 - Online PLC

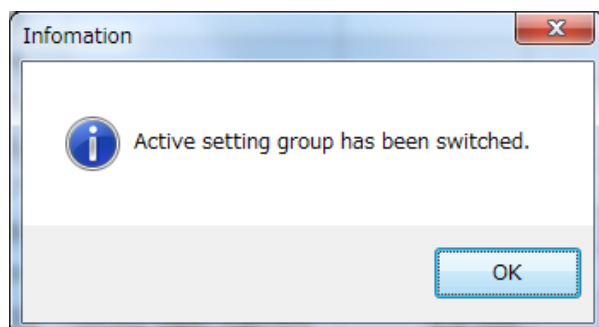
2. 點擊PC-HMI -> Device的“Group- Active”按鈕。



3. 便會顯示以下的確認對話框，點擊“Yes”。

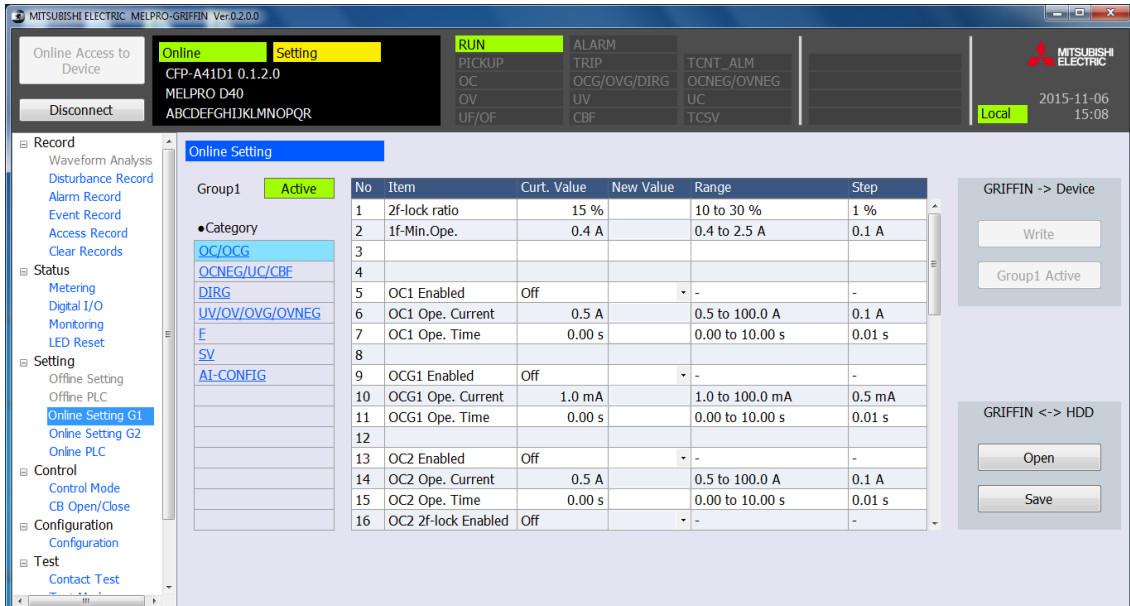


4. 顯示以下訊息，便會切換有效設定值的組別。

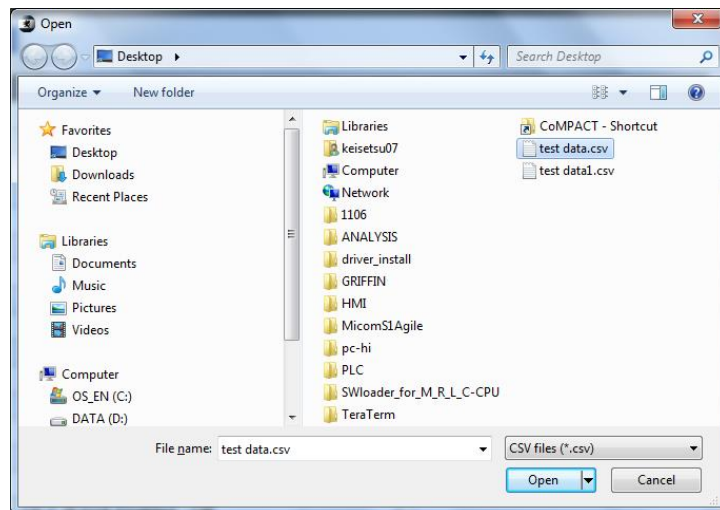


8.12.3. 讀取來自HDD的設定值檔案與儲存方法

1. 從Function選單，選擇想要讀取設定值的組別。
2. 從主畫面右下方的PC-HMI <-> HDD點擊“Open”按鈕。



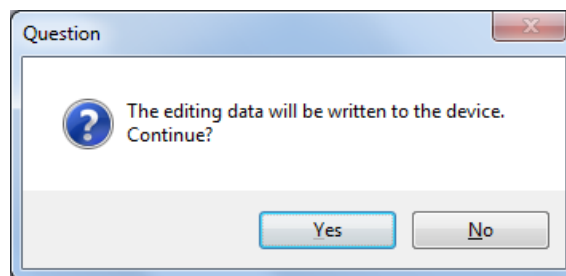
3. 選擇想要讀取的檔案，點擊“Open”按鈕。



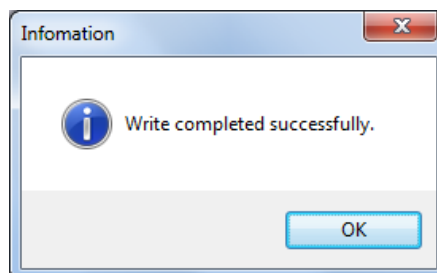
4. 讀取的數值便會顯示在畫面上。



5. 點擊主畫面右上方的PC-HMI -> Device 的“Write”按鈕後，會顯示確認的對話框。



6. 點擊“Yes”，將設定值寫入裝置，並設為有效。

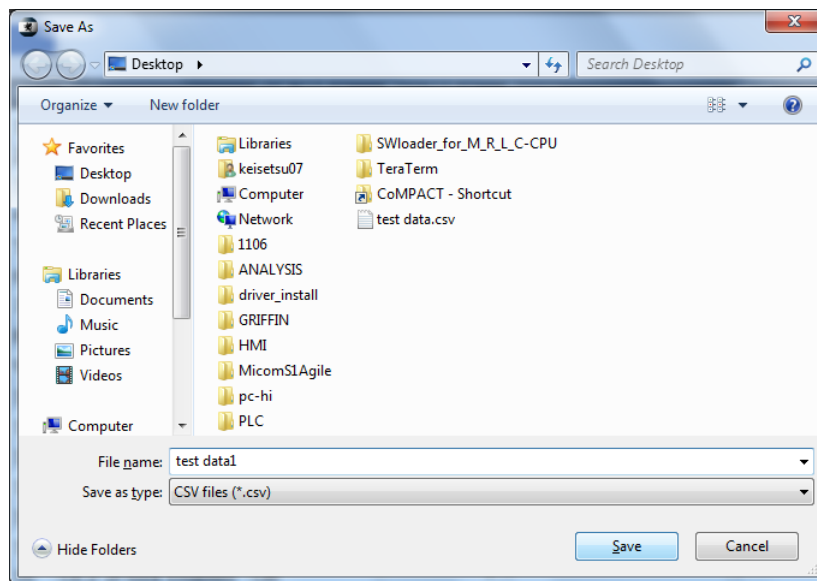


(欲儲存設定值檔案時)

1. 從主畫面右下方的PC-HMI <-> HDD 點擊“Save”按鈕。



2. 選擇儲存目標資料夾，並輸入檔案名稱後，點擊“Save”便可儲存設定值檔案。

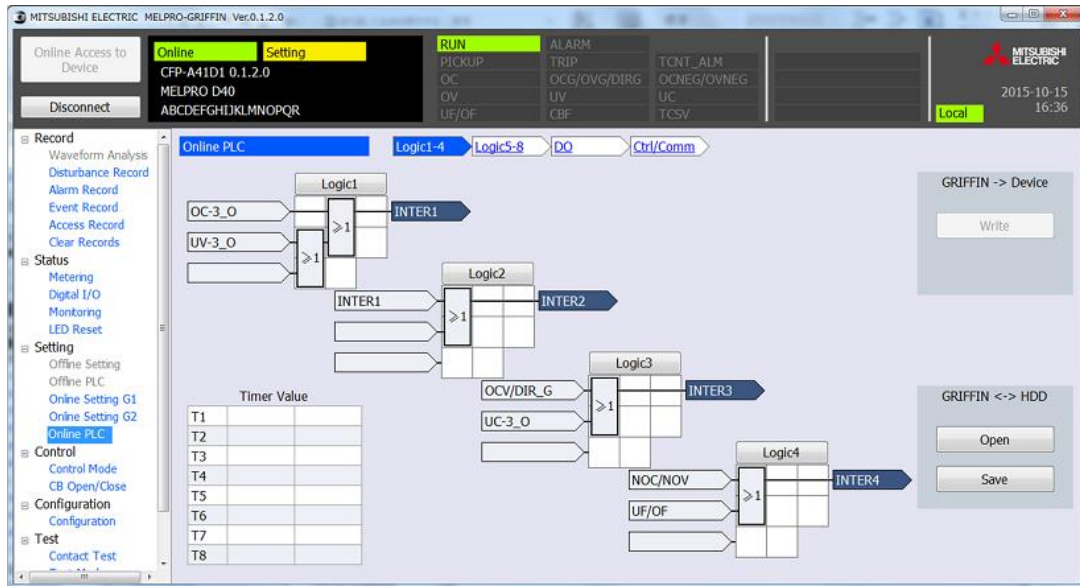


8.12.4. 連線PLC

MELPRO-D40中，可利用PLC功能由客戶編制繼電器內部的時序。將由客戶設定的時序輸出分配於接點等，可配合系統進行客製化。

8.12.4.1. 連線PLC (邏輯迴路) 的設定

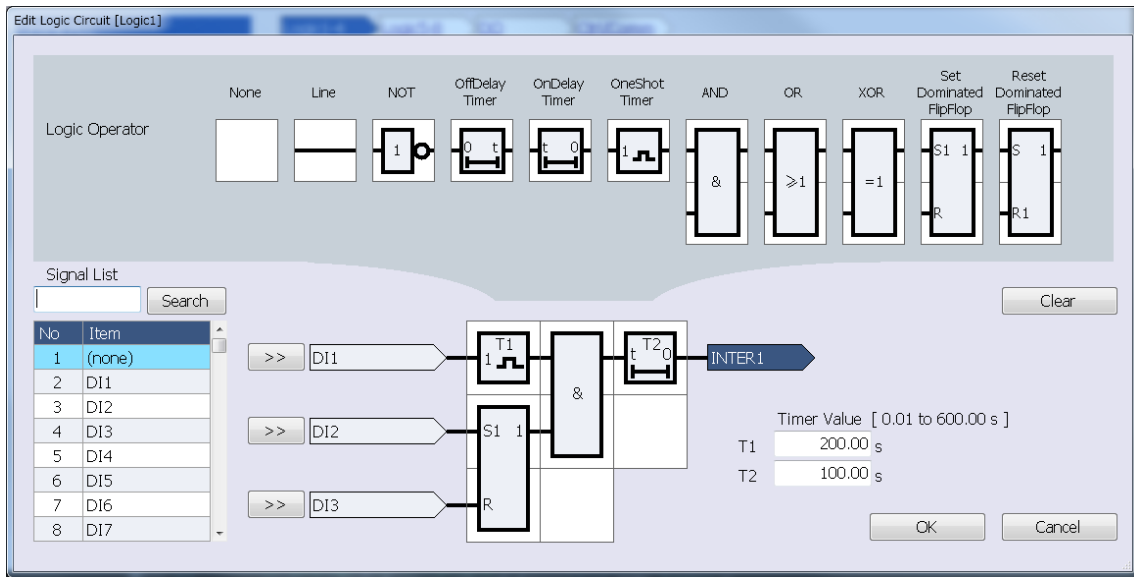
可對8點輸出編制時序。本時序輸出可作為後述的DO輸出用信號進行分配。



◆PLC設定的追加步驟

1. 從Function選單，點擊Online PLC。
2. 點擊想要編輯的Logic組別、Logic。
 - Logic1-4 : 邏輯迴路1~4的顯示與編輯畫面
 - Logic5-8 : 邏輯迴路5~8的顯示與編輯畫面

3. 便會顯示以下邏輯迴路編輯畫面。(畫面為顯示範例)

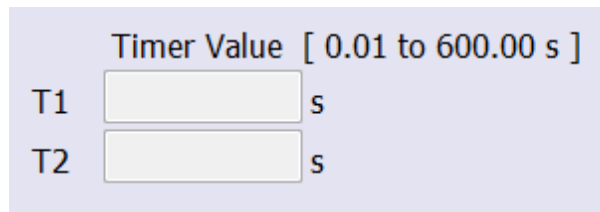


4. 從上述畫面的Item清單選擇欲輸入的信號並點擊。選擇的信號會顯示水藍色。
 點擊“>>”按鈕，選擇輸入信號。

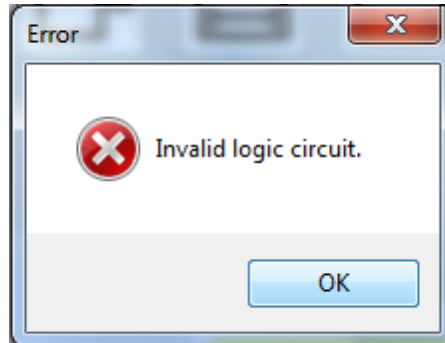
註) 從鍵盤在Signal List上輸入信號名稱，或者也可點擊“Search”按鈕進行搜尋。

5. 從迴路零件一覽選擇想要配置的邏輯零件，並點擊想要配置的邏輯區域後，
 便可配置邏輯零件。配置完成後，點擊“OK”按鈕返回原來的畫面。

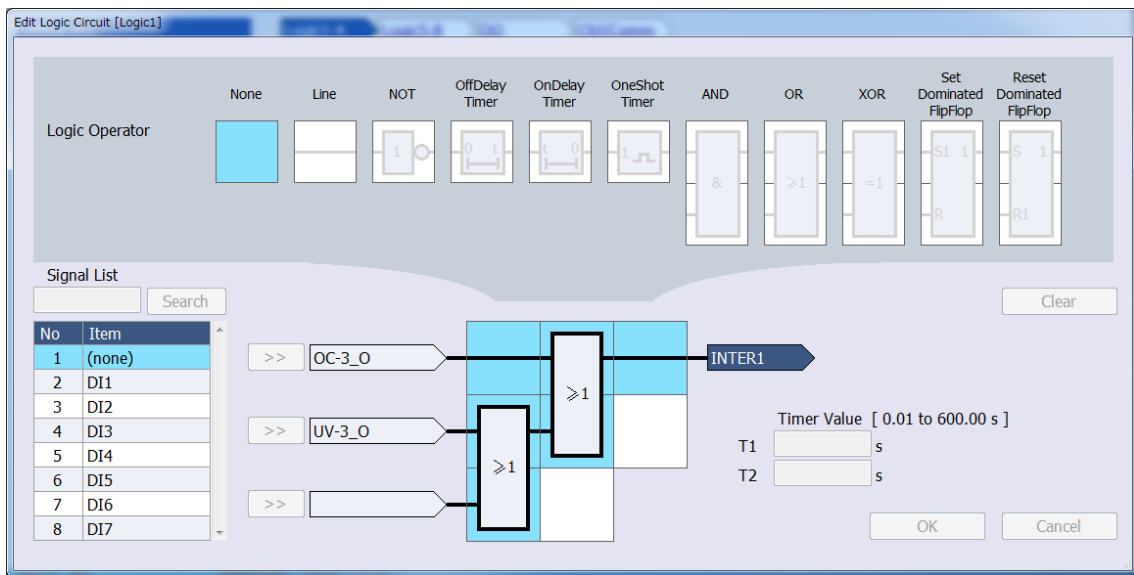
設置計時器零件時，請在Timer Value的欄位指定時間。
 (Logic1~8的各邏輯皆可設定最多2個計時器零件。)



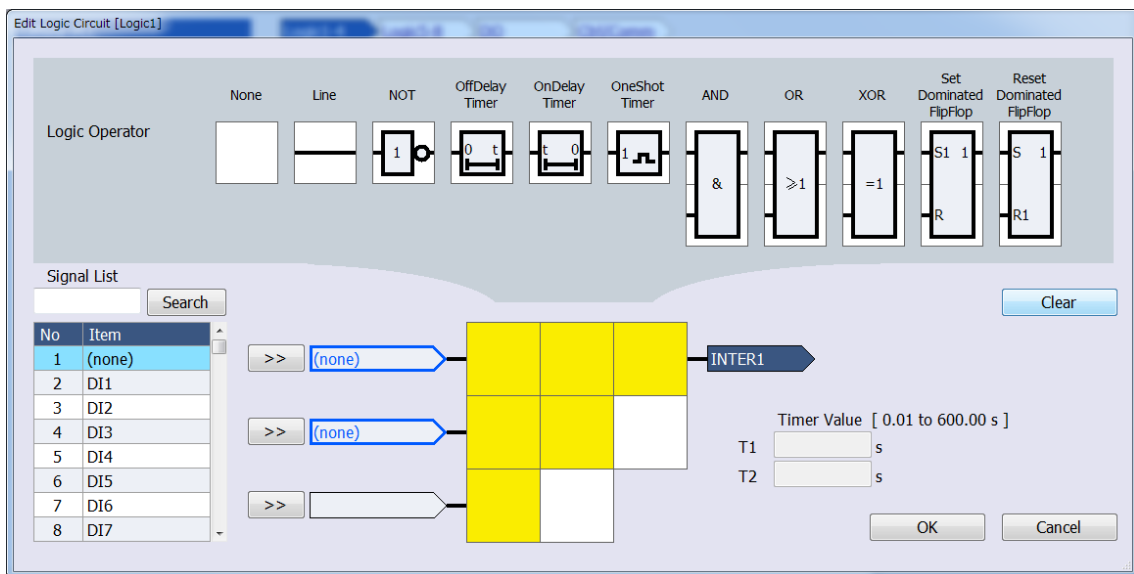
另外，邏輯零件的配置可否，請參閱8.7.3。
 若在不可配置的位置配置零件，會顯示以下的錯誤畫面。



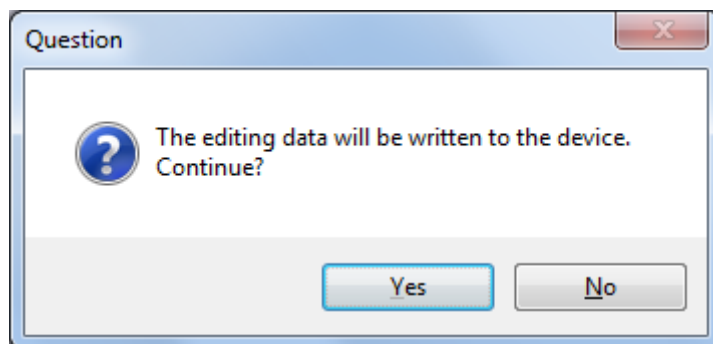
想要卸除已配置的零件時，請選擇None的邏輯零件，並點擊想要撤除的邏輯區域(水藍色顯示部)。



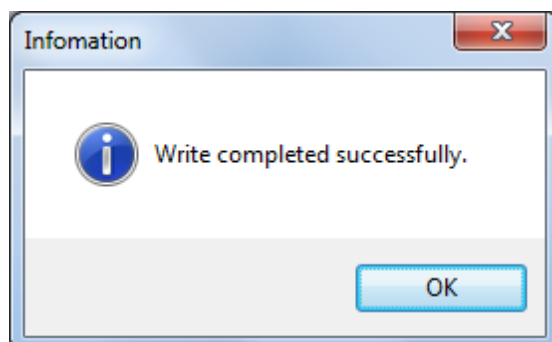
此外，點擊“Clear”按鈕後，會返回設定的輸入信號、邏輯配置、計時器設定都尚未設定的初始狀態。



6. 點擊主畫面右上方的PC-HMI -> Device的“Write” 按鈕後，會顯示確認寫入裝置的對話框。點擊“Yes”，將設定寫入裝置。



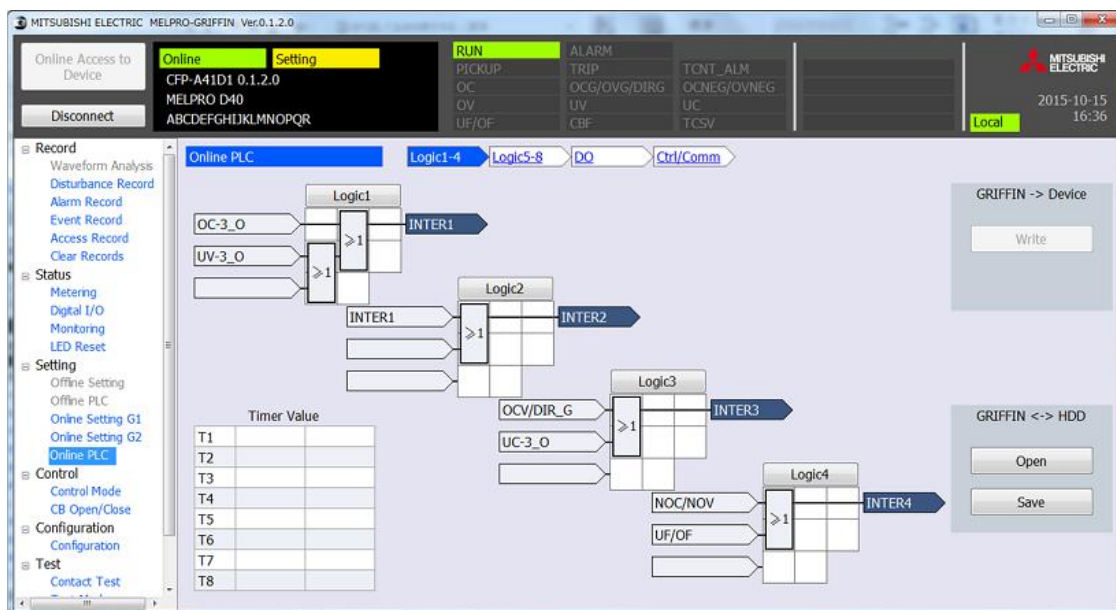
寫入成功後，會顯示以下的對話框。



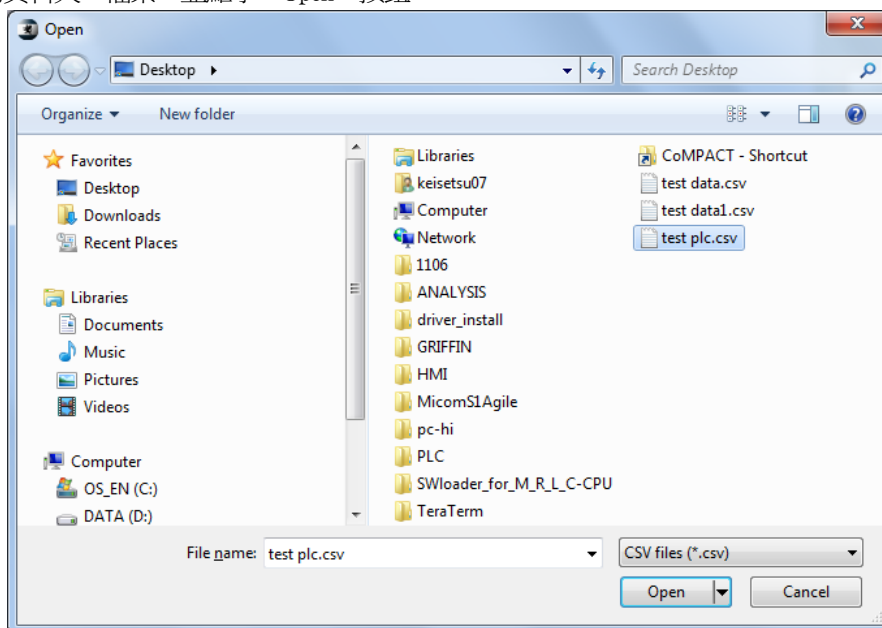
註) 欲從PC讀取PLC資料或寫入PC時，執行以下操作。

1) 想要讀取儲存於PC的PLC資料時

1. 從主畫面右下方的PC-HMI <-> HDD 點擊 “Open” 按鈕。



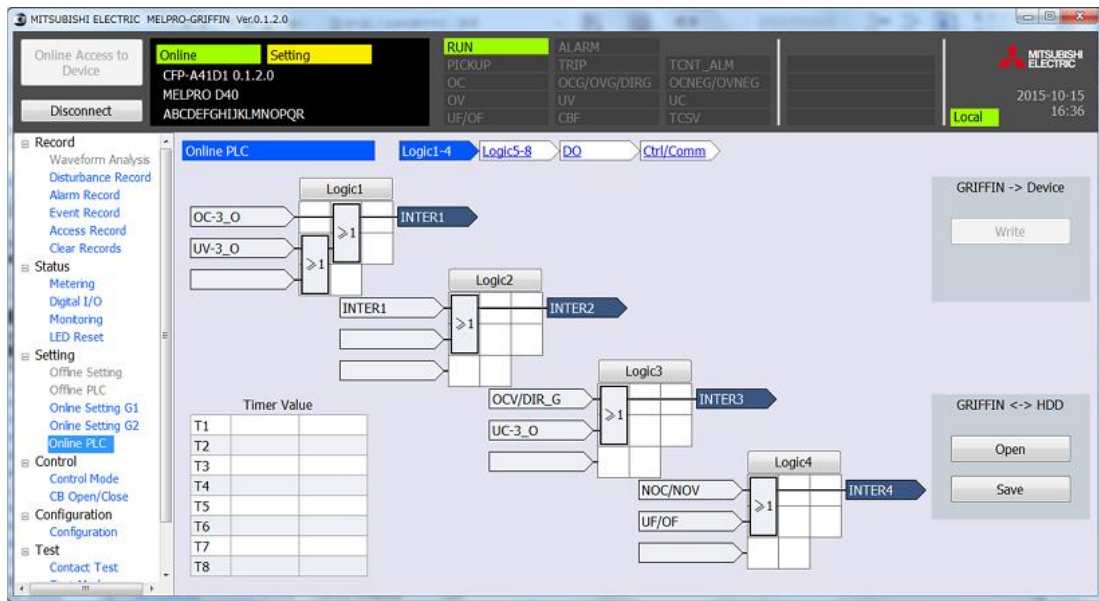
2. 選擇讀取目標的資料夾、檔案，並點擊 “Open” 按鈕。



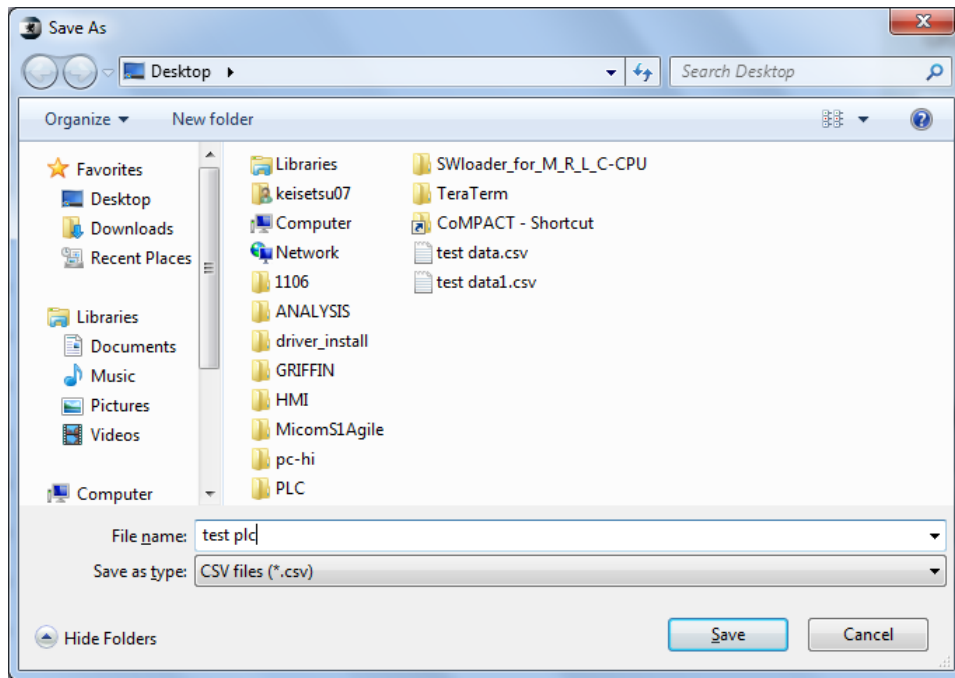
3. 指定的PLC資料便會讀取至裝置。

2) 想要將已設定的PLC資料儲存於PC時

1. 從主畫面右下方的PC-HMI <-> HDD 點擊“Save”按鈕。



2. 選擇儲存目標的資料夾，並輸入檔案名稱後，點擊“Save”按鈕。



3. 設定的PLC資料便會儲存於指定的資料夾。

表 8-1 PLC訊號一覽

No.	訊號名	訊號 說明	No.	訊號名	訊號 說明
1	DI1	DI1 狀態	46	OV1-C/	OV1 C相 (CA相) 確定
2	DI2	DI2 狀態	47	OV2-A/	OV2 A相 (AB相) 確定
3	DI3	DI3 狀態	48	OV2-B/	OV2 B相 (BC相) 確定
4	DI4	DI4 狀態	49	OV2-C/	OV2 C相 (CA相) 確定
5	DI5	DI5 狀態	50	OVG1/	OVG1確定
6	DI6	DI6 狀態	51	OVG2/	OVG2確定
7	DI7	DI7 狀態	52	NOV1/	OVNEG1確定
8	DI8	DI8 狀態	53	NOV2/	OVNEG2確定
9	OC1-A/	OC1 A相確定	54	F_UV	頻率要素UV鎖定
10	OC1-B/	OC1 B相確定	55	UF1/	UF1確定
11	OC1-C/	OC1 C相確定	56	UF2/	UF2確定
12	OC1-G/	OCG1 零相確定	57	UF3/	UF3確定
13	OC2-A/	OC2 A相確定	58	OF1/	OF1確定
14	OC2-B/	OC2 B相確定	59	OF2/	OF2確定
15	OC2-C/	OC2 C相確定	60	OF3/	OF3確定
16	OC2-G/	OCG2 零相確定	61	MST1/	MST1確定
17	OC3-A/	OC3 A相確定	62	MST2/	MST2確定
18	OC3-B/	OC3 B相確定	63	VTF/	VTF確定
19	OC3-C/	OC3 C相確定	64	TCNT_ALM	跳脫計數器ALARM
20	NOC1/	OCNEG1確定	65	V0SV_ALM	零相電壓監控 確定
21	NOC2/	OCNEG2確定	66	MTR_ALM	電動機運行時間ALARM
22	NOC3/	OCNEG3確定	67	MANU_CLS	CB CLOSE指令
23	UC1-A/	UC1 A相確定	68	MANU_OPN	CB OPEN指令
24	UC1-B/	UC1 B相確定	69	OC1-AD	OC1 A相檢測
25	UC1-C/	UC1 C相確定	70	OC1-BD	OC1 B相檢測
26	UC2-A/	UC2 A相確定	71	OC1-CD	OC1 C相檢測
27	UC2-B/	UC2 B相確定	72	OC1-GD	OCG1 零相檢測
28	UC2-C/	UC2 C相確定	73	OC2-AD	OC2 A相檢測
29	CBF-A/	CBF A相確定	74	OC2-BD	OC2 B相檢測
30	CBF-B/	CBF B相確定	75	OC2-CD	OC2 C相檢測
31	CBF-C/	CBF C相確定	76	OC2-GD	OCG2 零相檢測
32	CBF-G/	CBF 零相確定	77	OC3-AD	OC3 A相檢測
33	THOL/	THOL確定	78	OC3-BD	OC3 B相檢測
34	DIRG1/	DIRG1確定	79	OC3-CD	OC3 C相檢測
35	DIRG2/	DIRG2確定	80	NOC1-D	OCNEG1檢測
36	UP1/	UP1確定	81	NOC2-D	OCNEG2檢測
37	UP2/	UP2確定	82	NOC3-D	OCNEG3檢測
38	UV1-A/	UV1 A相 (AB相) 確定	83	UC1-AD	UC1 A相檢測
39	UV1-B/	UV1 B相 (BC相) 確定	84	UC1-BD	UC1 B相檢測
40	UV1-C/	UV1 C相 (CA相) 確定	85	UC1-CD	UC1 C相檢測
41	UV2-A/	UV2 A相 (AB相) 確定	86	UC2-AD	UC2 A相檢測
42	UV2-B/	UV2 B相 (BC相) 確定	87	UC2-BD	UC2 B相檢測
43	UV2-C/	UV2 C相 (CA相) 確定	88	UC2-CD	UC2 C相檢測
44	OV1-A/	OV1 A相 (AB相) 確定	89	CBF-AD	CBF A相檢測
45	OV1-B/	OV1 B相 (BC相) 確定	90	CBF-BD	CBF B相檢測

No.	訊號名	訊號 說明	No.	訊號名	訊號 說明
91	CBF-CD	CBF C相檢測	136	OC1-D_O	No.69~72 OR訊號
92	CBF-GD	CBF G相檢測	137	OC2-3D_O	No.73~75 OR訊號
93	THOL-D	THOL檢測	138	OC2-D_O	No.73~76 OR訊號
94	DIRG1-D	DIRG1檢測	139	OC3-3D_O	No.77~79 OR訊號
95	DIRG2-D	DIRG2檢測	140	UC1-3D_O	No.83~85 OR訊號
96	UP1-D	UP1檢測	141	UC2-3D_O	No.86~88 OR訊號
97	UP2-D	UP2檢測	142	CBF-3D_O	No.89~91 OR訊號
98	UV1-AD	UV1 A相 (AB相) 檢測	143	CBF-D_O	No.89~92 OR訊號
99	UV1-BD	UV1 B相 (BC相) 檢測	144	UV1-3D_O	No.98~100 OR訊號
100	UV1-CD	UV1 C相 (CA相) 檢測	145	UV2-3D_O	No.101~103 OR訊號
101	UV2-AD	UV2 A相 (AB相) 檢測	146	OV1-3D_O	No.104~106 OR訊號
102	UV2-BD	UV2 B相 (BC相) 檢測	147	OV2-3D_O	No.107~109 OR訊號
103	UV2-CD	UV2 C相 (CA相) 檢測	148	OC-3D_O	No.135,137,139 OR訊號
104	OV1-AD	OV1 A相 (AB相) 檢測	149	OC-D_O	No.136,138,139 OR訊號
105	OV1-BD	OV1 B相 (BC相) 檢測	150	NOC-D_O	No.80~82 OR訊號
106	OV1-CD	OV1 C相 (CA相) 檢測	151	NOC12-D_O	No.80~81 OR訊號
107	OV2-AD	OV2 A相 (AB相) 檢測	152	NOC13-D_O	No.80,82 OR訊號
108	OV2-BD	OV2 B相 (BC相) 檢測	153	NOC23-D_O	No.81~82 OR訊號
109	OV2-CD	OV2 C相 (CA相) 檢測	154	UC-3D_O	No.140~141 OR訊號
110	OVG1-D	OVG1檢測	155	DIRG-D_O	No.94~95 OR訊號
111	OVG2-D	OVG2檢測	156	UP-D_O	No.96~97 OR訊號
112	NOV1-D	OVNEG1檢測	157	UV-3D_O	No.144~145 OR訊號
113	NOV2-D	OVNEG2檢測	158	OV-3D_O	No.146~147 OR訊號
114	UF1-D	UF1檢測	159	OVG-D_O	No.110~111 OR訊號
115	UF2-D	UF2檢測	160	NOV-D_O	No.112~113 OR訊號
116	UF3-D	UF3檢測	161	UF-D_O	No.114~116 OR訊號
117	OF1-D	OF1檢測	162	OF-D_O	No.117~119 OR訊號
118	OF2-D	OF2檢測	163	MST-D_O	No.120~121 OR訊號
119	OF3-D	OF3檢測	164	ALLEL-D_O	No.135~163 OR訊號
120	MST1-D	MST1檢測	165	OC1-3_O/	No.9~11 OR訊號
121	MST2-D	MST2檢測	166	OC1-O	No.9~12 OR訊號
122	VTF-D	VTF檢測	167	OC2-3_O/	No.13~15 OR訊號
123	VOSV_ALMD	零相電壓監控 檢測	168	OC2-O	No.13~16 OR訊號
124	ALARM	監控異常 (嚴重故障) 確定	169	OC3-3_O/	No.17~19 OR訊號
125	ALARM-L	監控異常 (輕微故障) 確定	170	UC1-3_O/	No.23~25 OR訊號
126	RY-LOCK	繼電器鎖定	171	UC2-3_O/	No.26~28 OR訊號
127	INTER1	PLC中間輸出訊號1	172	CBF-3_O/	No.29~31 OR訊號
128	INTER2	PLC中間輸出訊號2	173	CBF-O	No.29~32 OR訊號
129	INTER3	PLC中間輸出訊號3	174	UV1-3_O/	No.38~40 OR訊號
130	INTER4	PLC中間輸出訊號4	175	UV2-3_O/	No.41~43 OR訊號
131	INTER5	PLC中間輸出訊號5	176	OV1-3_O/	No.44~46 OR訊號
132	INTER6	PLC中間輸出訊號6	177	OV2-3_O/	No.47~49 OR訊號
133	INTER7	PLC中間輸出訊號7	178	OC-3_O	No.165,167,169 OR訊號
134	INTER8	PLC中間輸出訊號8	179	OC-O	No.166,168,169 OR訊號
135	OC1-3D_O	No.69~71 OR訊號	180	NOC-O	No.20~22 OR訊號

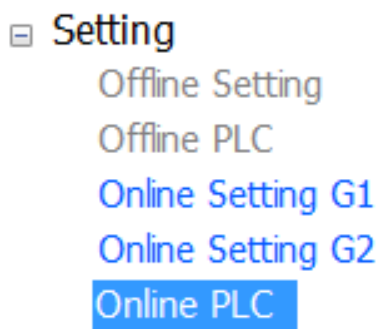
No.	訊號名	訊號 說明	No.	訊號名	訊號 說明
181	NOC12-O	No.20~21 OR訊號	226	GOOSE17	IEC61850專用
182	NOC13-O	No.20,22 OR訊號	227	GOOSE18	IEC61850專用
183	NOC23-O	No.21~22 OR訊號	228	GOOSE19	IEC61850專用
184	UC-O	No.170~171 OR訊號	229	GOOSE20	IEC61850專用
185	DIRG-O	No.34~35 OR訊號	230	GOOSE21	IEC61850專用
186	UP-O	No.36~37 OR訊號	231	GOOSE22	IEC61850專用
187	UV-O	No.174~175 OR訊號	232	GOOSE23	IEC61850專用
188	OV-O	No.176~177 OR訊號	233	GOOSE24	IEC61850專用
189	OVG-O	No.50~51 OR訊號	234	GOOSE25	IEC61850專用
190	NOV-O	No.52~53 OR訊號	235	GOOSE26	IEC61850專用
191	UF-O	No.55~57 OR訊號	236	GOOSE27	IEC61850專用
192	OF-O	No.58~60 OR訊號	237	GOOSE28	IEC61850專用
193	MST-O	No.61~62 OR訊號	238	GOOSE29	IEC61850專用
194	OCV/DIR_G	No.12,16,185,189 OR訊號	239	GOOSE30	IEC61850專用
195	NOC/NOV	No.180,190 OR訊號	240	GOOSE31	IEC61850專用
196	UF/OF	No.191~192 OR訊號	241	GOOSE32	IEC61850專用
197	ALLEL-O	No.165~196 OR訊號	242	GOOSE33	IEC61850專用
198	UC1-3D_A	No.83~85 AND訊號	243	GOOSE34	IEC61850專用
199	UC2-3D_A	No.86~88 AND訊號	244	GOOSE35	IEC61850專用
200	UV1-3D_A	No.98~100 AND訊號	245	GOOSE36	IEC61850專用
201	UV2-3D_A	No.101~103 AND訊號	246	GOOSE37	IEC61850專用
202	OV1-3D_A	No.104~106 AND訊號	247	G_TRIP1	CBF/CBFG 動作條件1
203	OV2-3D_A	No.107~109 AND訊號	248	G_TRIP2	CBF/CBFG 動作條件2
204	UC1-3_A	No.23~25 AND訊號	249	G_TRIP3	CBF/CBFG 動作條件3
205	UC2-3_A	No.26~28 AND訊號	250	OC1-A	No.9與繼電器強制閉控制信號的 OR
206	UV1-3_A	No.38~40 AND訊號	251	OC1-B	No.10與繼電器強制閉控制信號的OR
207	UV2-3_A	No.41~43 AND訊號	252	OC1-C	No.11與繼電器強制閉控制信號的OR
208	OV1-3_A	No.44~46 AND訊號	253	OC1-3_O	No.165與繼電器強制閉控制信號的OR
209	OV2-3_A	No.47~49 AND訊號	254	OC1-G	No.12與繼電器強制閉控制信號的OR
210	GOOSE1	IEC61850專用	255	OC2-A	No.13與繼電器強制閉控制信號的OR
211	GOOSE2	IEC61850專用	256	OC2-B	No.14與繼電器強制閉控制信號的OR
212	GOOSE3	IEC61850專用	257	OC2-C	No.15與繼電器強制閉控制信號的OR
213	GOOSE4	IEC61850專用	258	OC2-3_O	No.167與繼電器強制閉控制信號的OR
214	GOOSE5	IEC61850專用	259	OC2-G	No.16與繼電器強制閉控制信號的OR
215	GOOSE6	IEC61850專用	260	OC3-A	No.17與繼電器強制閉控制信號的OR
216	GOOSE7	IEC61850專用	261	OC3-B	No.18與繼電器強制閉控制信號的OR
217	GOOSE8	IEC61850專用	262	OC3-C	No.19與繼電器強制閉控制信號的OR
218	GOOSE9	IEC61850專用	263	OC3-3_O	No.169與繼電器強制閉控制信號的OR
219	GOOSE10	IEC61850專用	264	NOC1	No.20與繼電器強制閉控制信號的OR
220	GOOSE11	IEC61850專用	265	NOC2	No.21與繼電器強制閉控制信號的OR
221	GOOSE12	IEC61850專用	266	NOC3	No.22與繼電器強制閉控制信號的OR
222	GOOSE13	IEC61850專用	267	UC1-A	No.23與繼電器強制閉控制信號的OR
223	GOOSE14	IEC61850專用	268	UC1-B	No.24與繼電器強制閉控制信號的OR
224	GOOSE15	IEC61850專用	269	UC1-C	No.25與繼電器強制閉控制信號的OR
225	GOOSE16	IEC61850專用	270	UC1-3_O	No.170與繼電器強制閉控制信號的OR

No.	訊號名	訊號 說明	No.	訊號名	訊號 說明
271	UC2-A	No.26與繼電器強制控制信號的OR	296	OV1-3_O	No.176與繼電器強制控制信號的OR
272	UC2-B	No.27與繼電器強制控制信號的OR	297	OV2-A	No.47與繼電器強制控制信號的OR
273	UC2-C	No.28與繼電器強制控制信號的OR	298	OV2-B	No.48與繼電器強制控制信號的OR
274	UC2-3_O	No.171與繼電器強制控制信號的OR	299	OV2-C	No.49與繼電器強制控制信號的OR
275	CBF-A	No.29與繼電器強制控制信號的OR	300	OV2-3_O	No.177與繼電器強制控制信號的OR
276	CBF-B	No.30與繼電器強制控制信號的OR	301	OVG1	No.50與繼電器強制控制信號的OR
277	CBF-C	No.31與繼電器強制控制信號的OR	302	OVG2	No.51與繼電器強制控制信號的OR
278	CBF-3_O	No.172與繼電器強制控制信號的OR	303	NOV1	No.52與繼電器強制控制信號的OR
279	CBF-G	No.32與繼電器強制控制信號的OR	304	NOV2	No.53與繼電器強制控制信號的OR
280	THOL	No.33與繼電器強制控制信號的OR	305	UF1	No.55與繼電器強制控制信號的OR
281	DIRG1	No.34與繼電器強制控制信號的OR	306	UF2	No.56與繼電器強制控制信號的OR
282	DIRG2	No.35與繼電器強制控制信號的OR	307	UF3	No.57與繼電器強制控制信號的OR
283	UP1	No.36與繼電器強制控制信號的OR	308	OF1	No.58與繼電器強制控制信號的OR
284	UP2	No.37與繼電器強制控制信號的OR	309	OF2	No.59與繼電器強制控制信號的OR
285	UV1-A	No.38與繼電器強制控制信號的OR	310	OF3	No.60與繼電器強制控制信號的OR
286	UV1-B	No.39與繼電器強制控制信號的OR	311	MST1	No.61與繼電器強制控制信號的OR
287	UV1-C	No.40與繼電器強制控制信號的OR	312	MST2	No.62與繼電器強制控制信號的OR
288	UV1-3_O	No.174與繼電器強制控制信號的OR	313	VTF	No.63與繼電器強制控制信號的OR
289	UV2-A	No.41與繼電器強制控制信號的OR			
290	UV2-B	No.42與繼電器強制控制信號的OR			
291	UV2-C	No.43與繼電器強制控制信號的OR			
292	UV2-3_O	No.175與繼電器強制控制信號的OR			
293	OV1-A	No.44與繼電器強制控制信號的OR			
294	OV1-B	No.45與繼電器強制控制信號的OR			
295	OV1-C	No.46與繼電器強制控制信號的OR			

8.12.4.2.DO分配

DO中，可從信號清單設定DO輸出的分配。

1. 點擊Function選單的Online PLC。

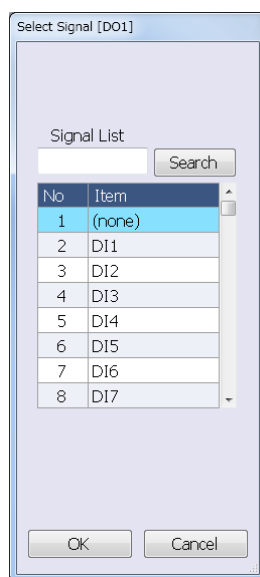


2. 點擊DO後，會顯示DO分配迴路的顯示與編輯畫面，點擊紅框部分的按鈕來設定輸入信號的分配。



3. 點擊輸入信號按鈕後，會顯示以下的信號選擇對話框。

從一覽表選擇希望的信號後，點擊“OK”。(欲搜尋信號時，請在Signal List輸入信號名稱後，按下“Search”按鈕進行搜尋。)



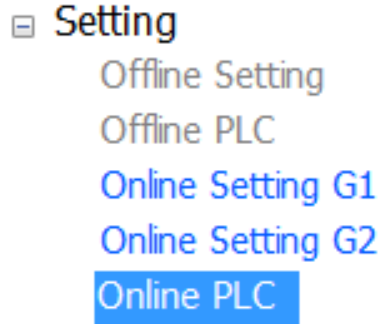
6. 點擊PC-HMI -> Device的“Write”按鈕，並將設定寫入裝置。

註) 欲將PLC資料儲存於PC，或從PC讀取資料時，執行與8.12.4.1相同的操作。

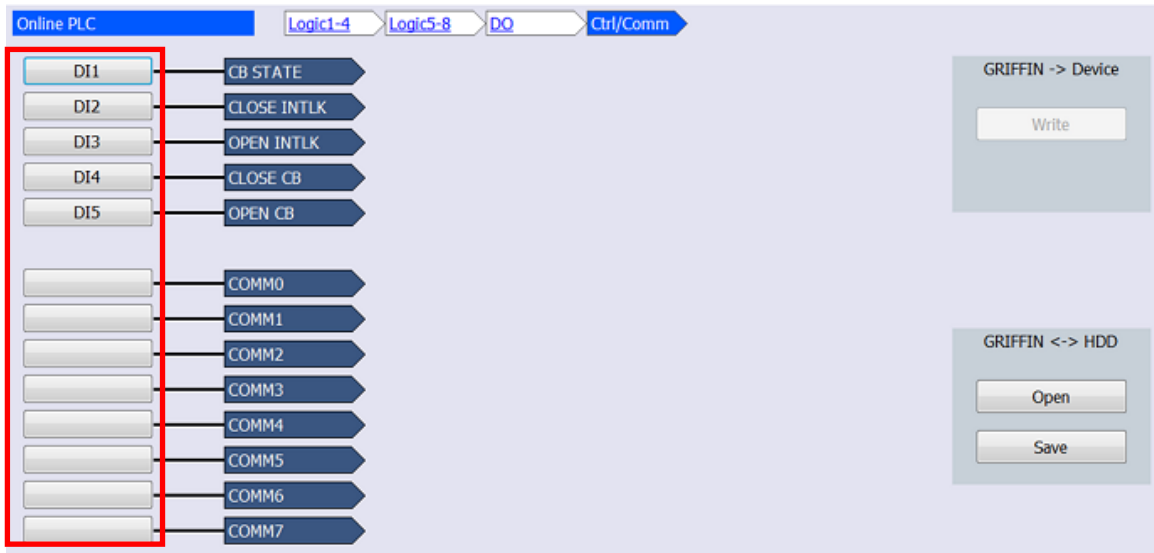
8.12.4.3.CB控制/通信輸出用信號的分配

Ctrl/Comm中，可進行CB控制用信號的分配與通信輸出的分配。
(COMM0~COMM7使用於通信輸出(IEC61850)的分配。)

1. 點擊Function選單的Online PLC。



2. 點擊Ctrl/Comm後，會顯示CB控制用信號及通信輸出信號分配迴路的顯示與編輯畫面，
點擊紅框部分的按鈕來設定輸入信號的分配。



3. 點擊輸入信號按鈕後，會顯示選擇分配信號的信號選擇對話框。

從一覽表選擇信號並按下“OK”後，就會分配信號。

(欲搜尋信號時，請在Signal List輸入信號名稱後，按下“Search”按鈕來搜尋信號。)

從清單點擊的信號，會以水藍色標記被選擇。按下“OK”按鈕後，便可將選擇的信號當成輸出信號來選擇。

4. 點擊PC-HMI -> Device的“Write”按鈕，並將設定寫入裝置。

註) 欲將PLC資料儲存於PC，或從PC讀取資料時，執行與8.12.4.1相同的操作。

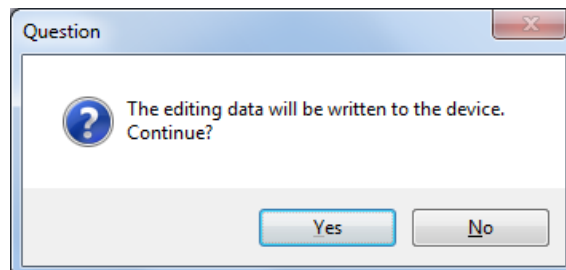
8.13. 控制功能

8.13.1. CB控制模式的設定方法

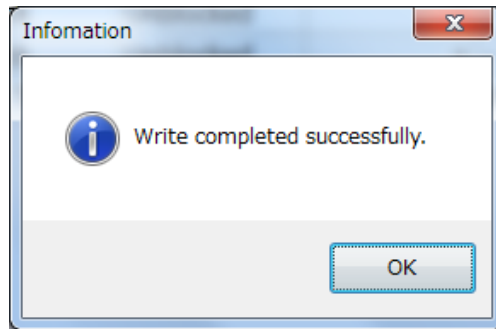
1. 點擊Function選單的Control Mode。
2. 便會顯示CB控制模式的項目一覽，點擊想要變更項目的New Value。
從清單點擊▼，選擇欲選擇的項目。
欲輸入數值的項目，由鍵盤輸入。



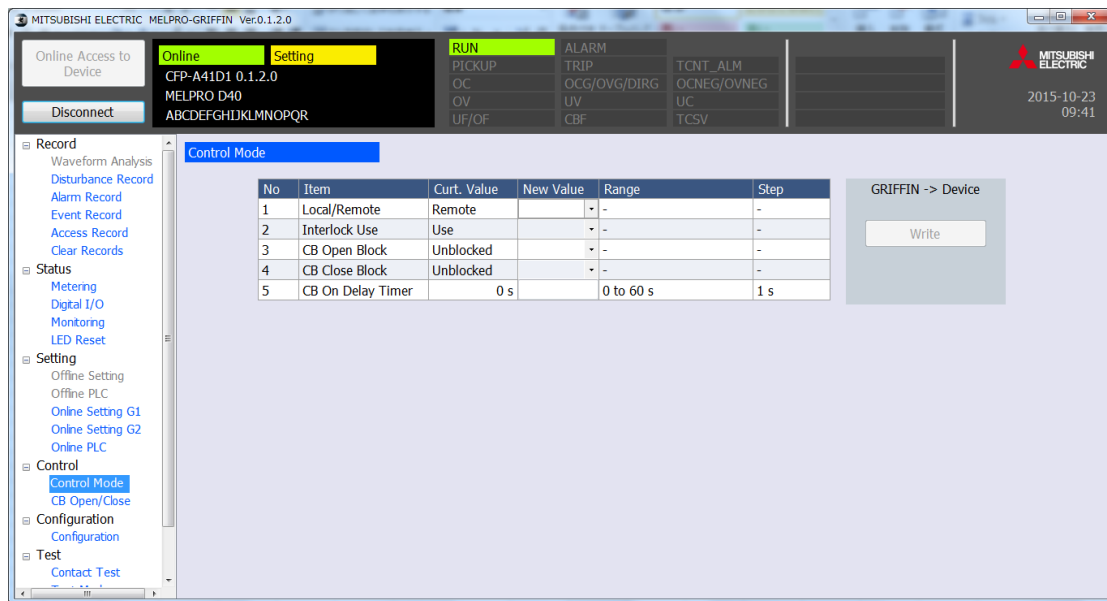
3. 點擊PC-HMI -> Device的“Write”按鈕後，會顯示確認寫入的對話框，請點擊“Yes”。



4. 新設定值就會寫入裝置，並顯示寫入完成的訊息。



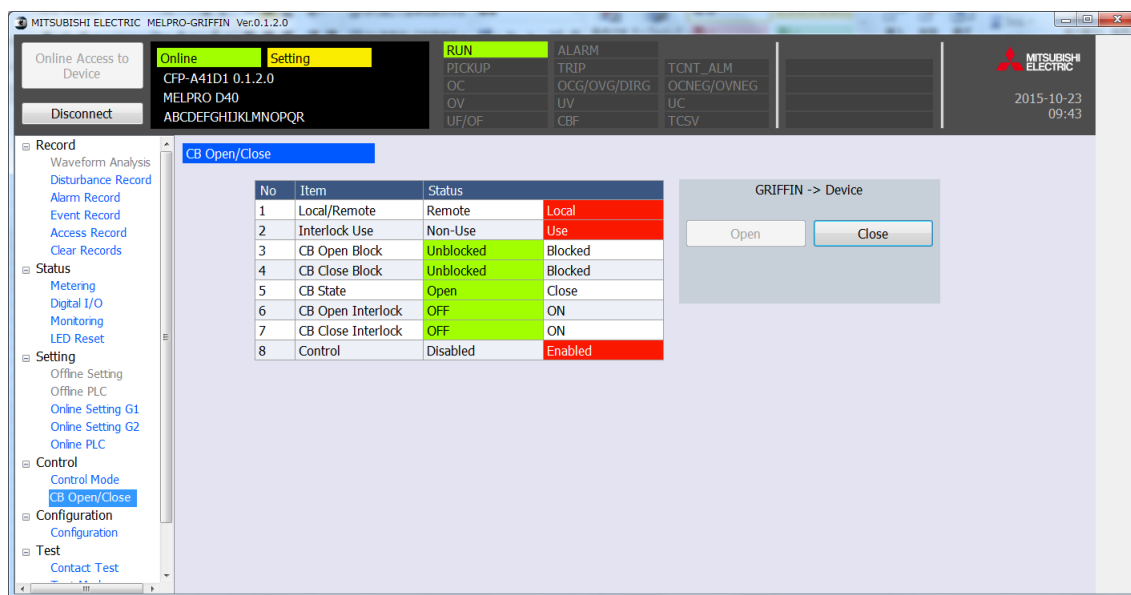
5. 設定的值就會設定於Curt. Value(當前設定值)，如下所示。



8.13.2. CB控制的執行方法

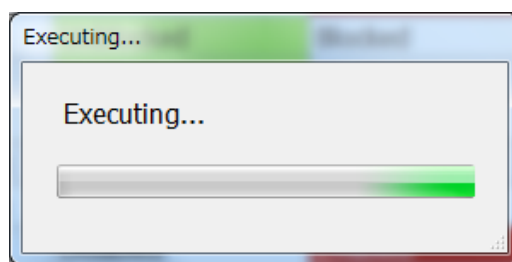
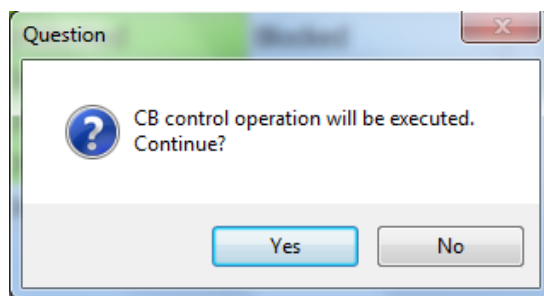
1. 從Function選單，點擊CB Open/Close。

CB控制只有Open控制/Close控制的其中之一可執行，不可操作的控制按鈕無法選擇。
另外，依據各項目的追加狀態不同，也可能兩邊都無法控制。

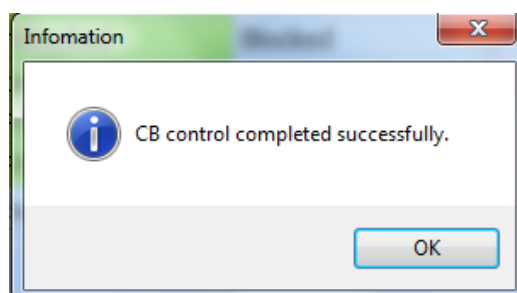


2. 點擊PC-HMI -> Device的“Open”按鈕/“Close”按鈕。

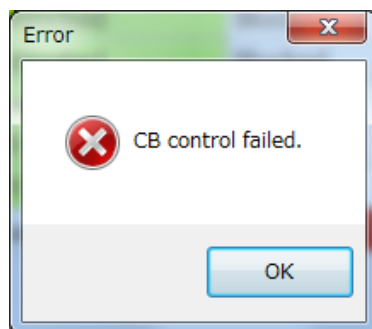
3. 便會顯示確認是否執行CB控制的對話框，點擊“OK”後便會執行。



4. CB控制成功後，會顯示以下的確認對話框。



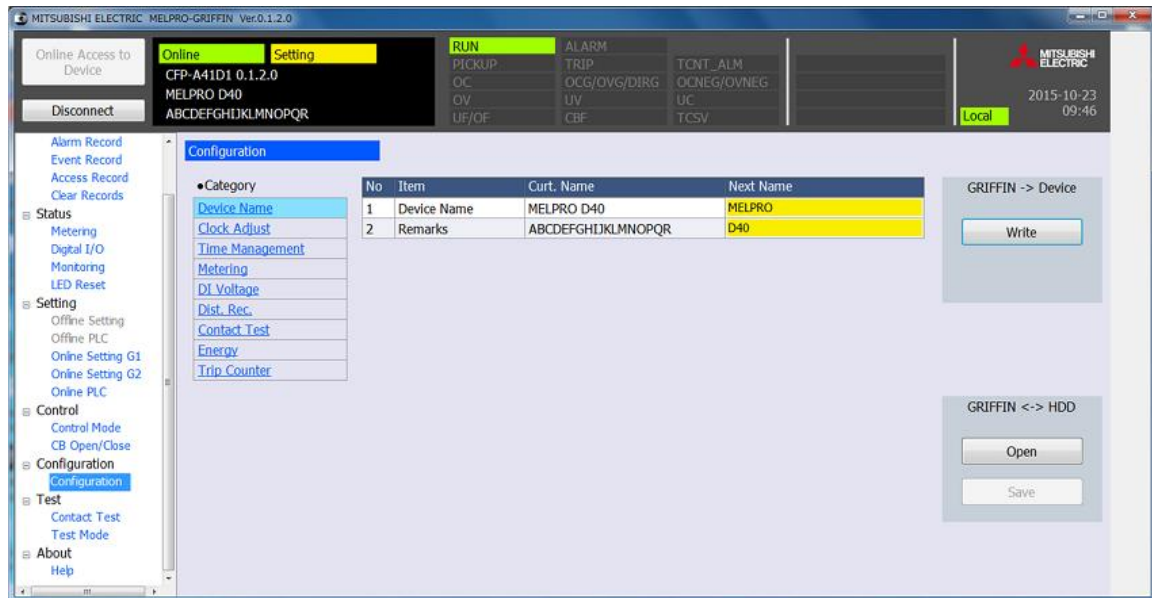
註) 選擇的控制失敗時，會顯示以下錯誤訊息。



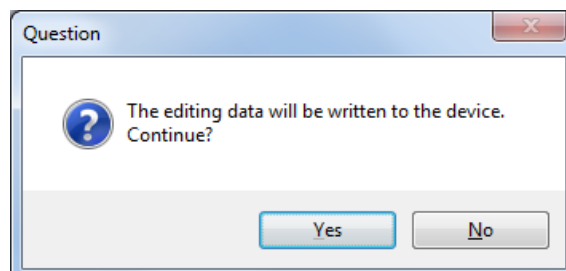
8.14. 裝置設定

8.14.1. 裝置名稱的設定方法

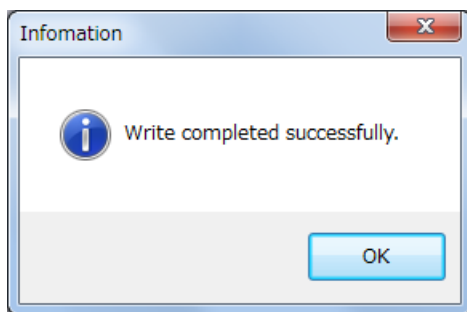
1. 點擊Function選單的Configuration。
2. 從Category點擊Device Name。
3. 在Next Name輸入想要設定的新名稱。



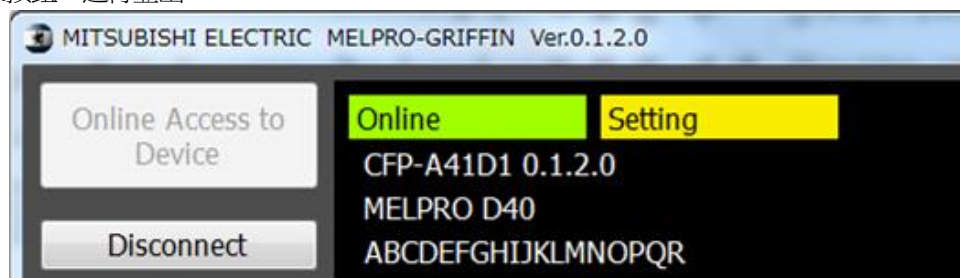
4. 點擊PC-HMI -> Device 的“Write”按鈕後，會顯示確認對話框，點擊“**Yes**”。



5. 設定就會寫入裝置。



6. 寫入裝置的時間點，顯示還不會更新。
點擊Disconnect按鈕，進行登出。



7. 點擊Online Access to Device按鈕，再次登入。
(登入方法的詳情，請參閱8.8.1。)

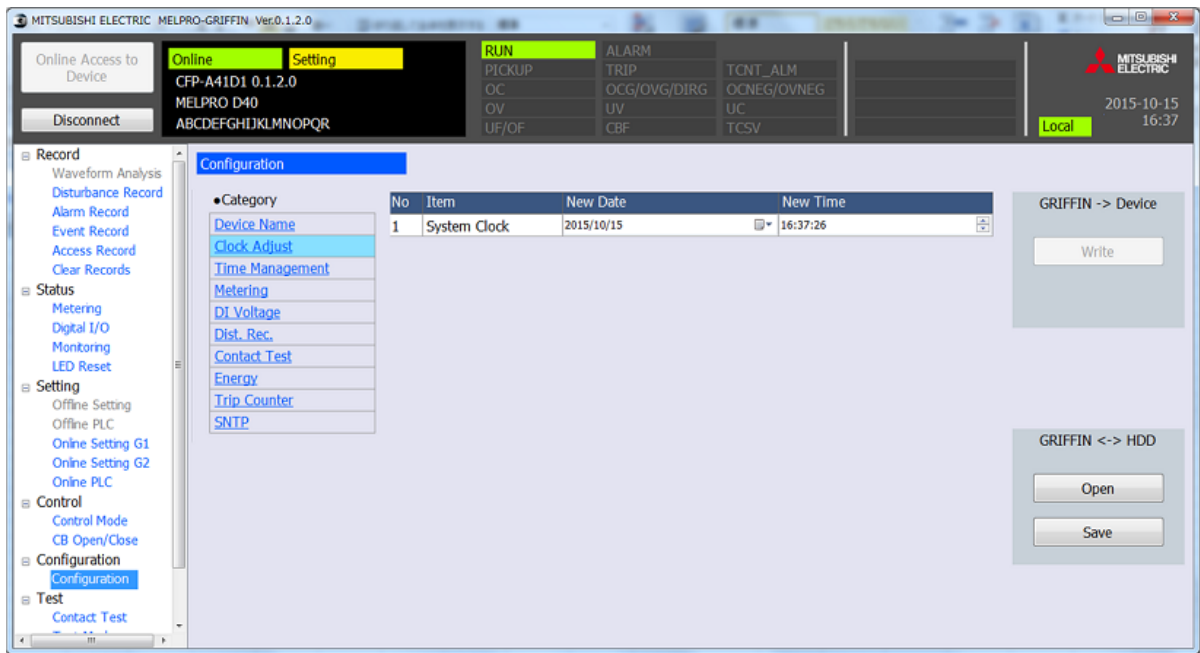


8. 再次登入裝置的時間點，裝置名稱的顯示就會更新。



8.14.2. 日期時間的設定

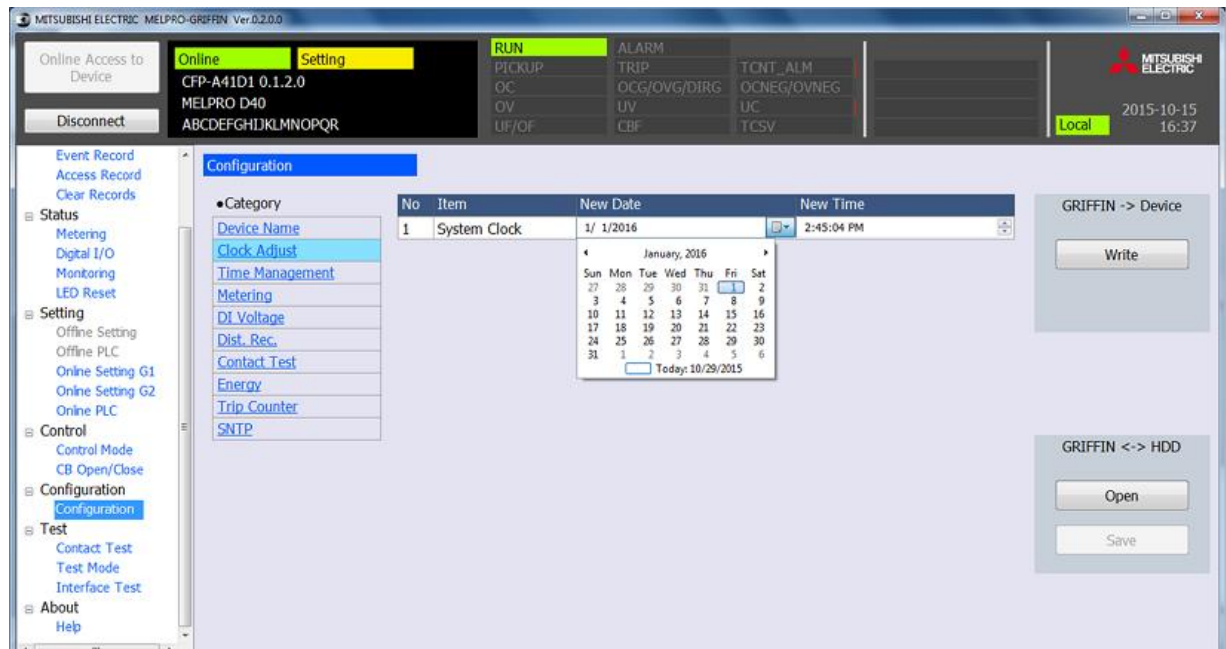
在Clock Adjust下，設定日期與時間。



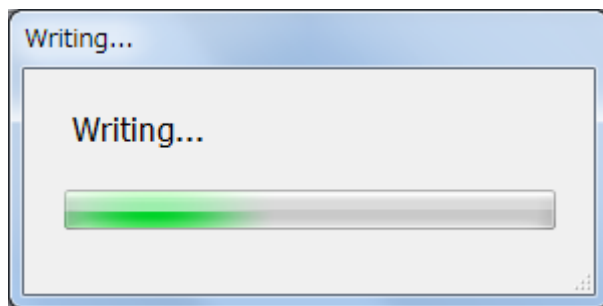
1. 點擊Function選單的Configuration。
2. 點擊Category的Clock Adjust。
3. 選擇想要變更的日期時間。

New Date:設定年月日、 New Time:設定時分秒

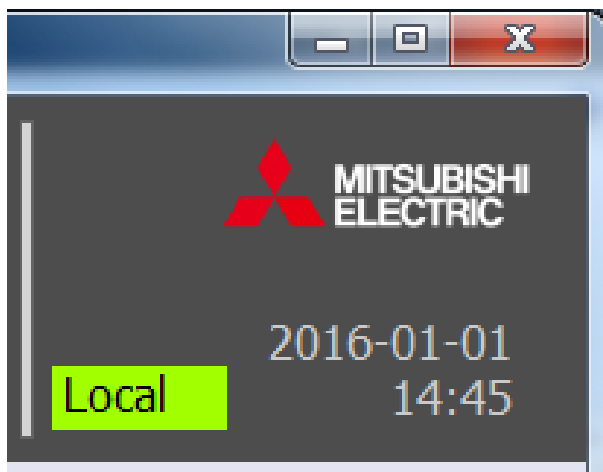
用滑鼠將游標移動至想要變更的部分，並從鍵盤直接輸入，或點擊欄位右邊的按鈕，設定為欲變更的日期時間。



4. 點擊PC-HMI -> Device的“Write” 按鈕，並將設定寫入裝置。



5. 寫入完成後，經變更的日期時間就會生效。



註) 日期時間的設定會即時套用。

8.14.3. 時間管理的設定

在Time Management下，進行夏令時間的設定、時間同步的設定。



1. 點擊Function選單的Configuration。
2. 點擊Category的Time Management。
3. 選擇欲變更項目的Next Value項目。
從下拉式選單選擇欲選擇的項目。
欲輸入數值的項目，請從鍵盤直接輸入。

註) 若輸入設定範圍外的數值，會顯示以下錯誤訊息。
請點擊“OK”按鈕，並重新輸入Range內的數值。



4. 點擊PC-HMI -> Device 的“Write”按鈕，並將設定寫入裝置。
註) 欲變更Time Management的項目時，必須開關電源，以更新為新設定值。

8.14.4. 類比測量的設定

在Metering下，設定測量顯示的1次值、2次值。



1. 點擊Function選單的Configuration。
2. 點擊Category的Metering。
3. 選擇欲變更項目的New Value項目。
從下拉式選單選擇欲選擇的項目。
欲輸入數值的項目，請從鍵盤直接輸入。

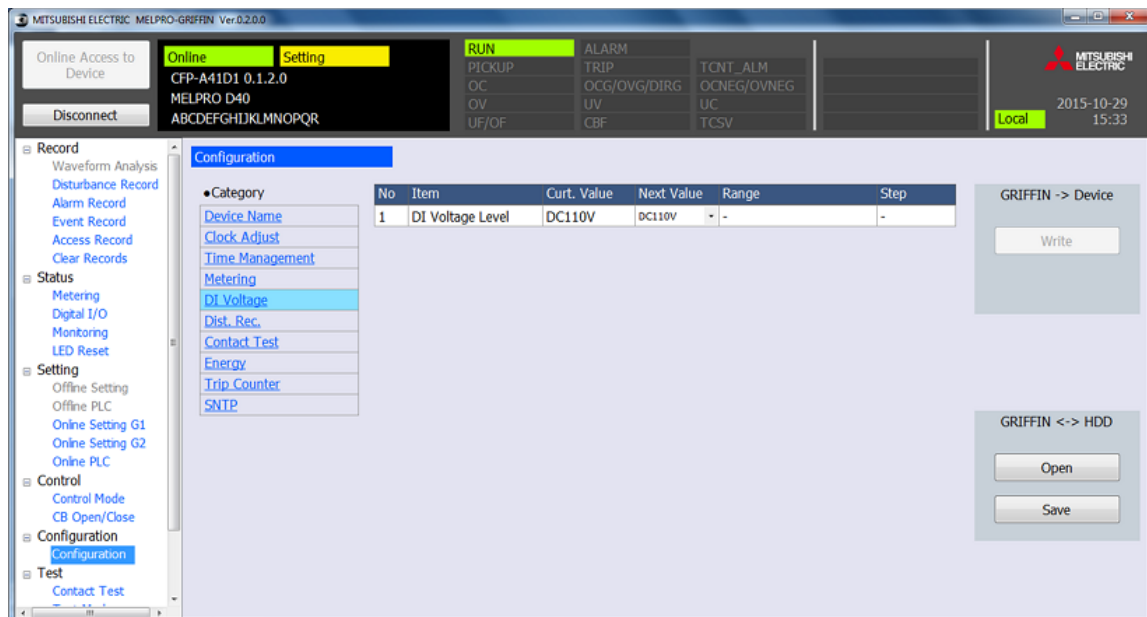
註) 若輸入設定範圍外的數值，會顯示以下錯誤訊息。
請點擊“OK”按鈕，並重新輸入Range內的數值。



4. 點擊PC-HMI -> Device 的“Write”按鈕，並將設定寫入裝置。

8.14.5. DI檢測電壓的設定

在DI Voltage下，設定以DI檢測的電壓等級。

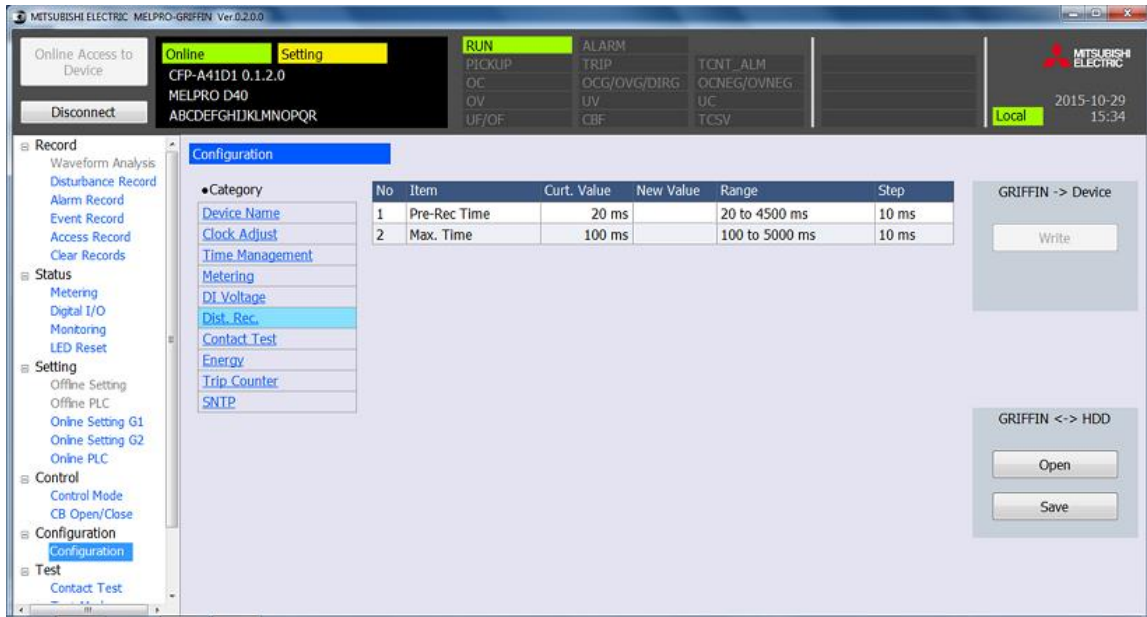


1. 從Function選單點擊Configuration。
2. 從Category點擊DI Voltage。
3. 選擇Next Value的項目。
請從下拉式選單選擇欲設定的數值。
4. 點擊PC-HMI -> Device 的“Write”按鈕，並將設定寫入裝置。

註) 欲變更DI檢測電壓的項目時，必須開關電源，以更新為新設定值。

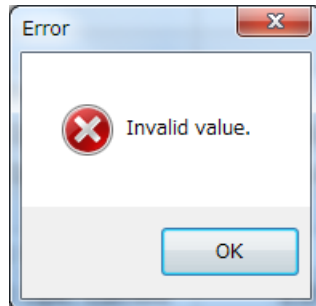
8.14.6. 擾亂記錄的設定

在Dist. Rec.下，設定波形記錄的繼電器動作前時間與設定1現象的最大時間。



1. 點擊Function選單的Configuration。
2. 點擊Category的Dist. Rec.。
3. 選擇欲變更項目的New Value項目。
欲輸入數值的項目，從鍵盤直接輸入。

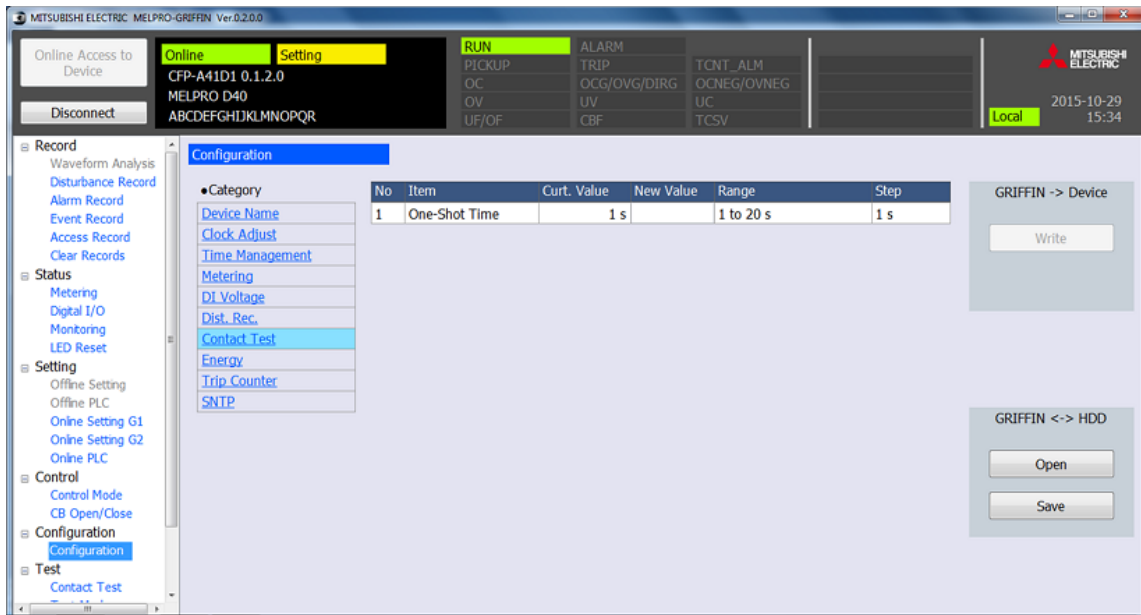
註) 若輸入設定範圍外的數值，會顯示以下錯誤訊息。
請點擊“OK”按鈕，並重新輸入Range內的數值。



4. 點擊PC-HMI -> Device 的“Write”按鈕，並將設定寫入裝置。

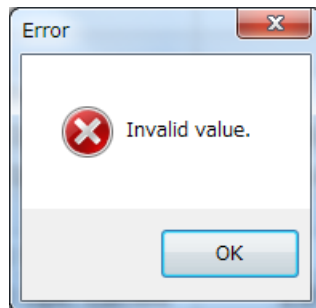
8.14.7. DO強制控制的設定

在Contact Test下，設定強制動作的輸出時間。



1. 從Function選單點擊Configuration。
2. 從Category點擊Contact Test。
3. 選擇New Value的項目。
請從鍵盤直接輸入欲變更的數值。

註) 若輸入設定範圍外的數值，會顯示以下錯誤訊息。
請點擊“OK”按鈕，並重新輸入Range內的數值。

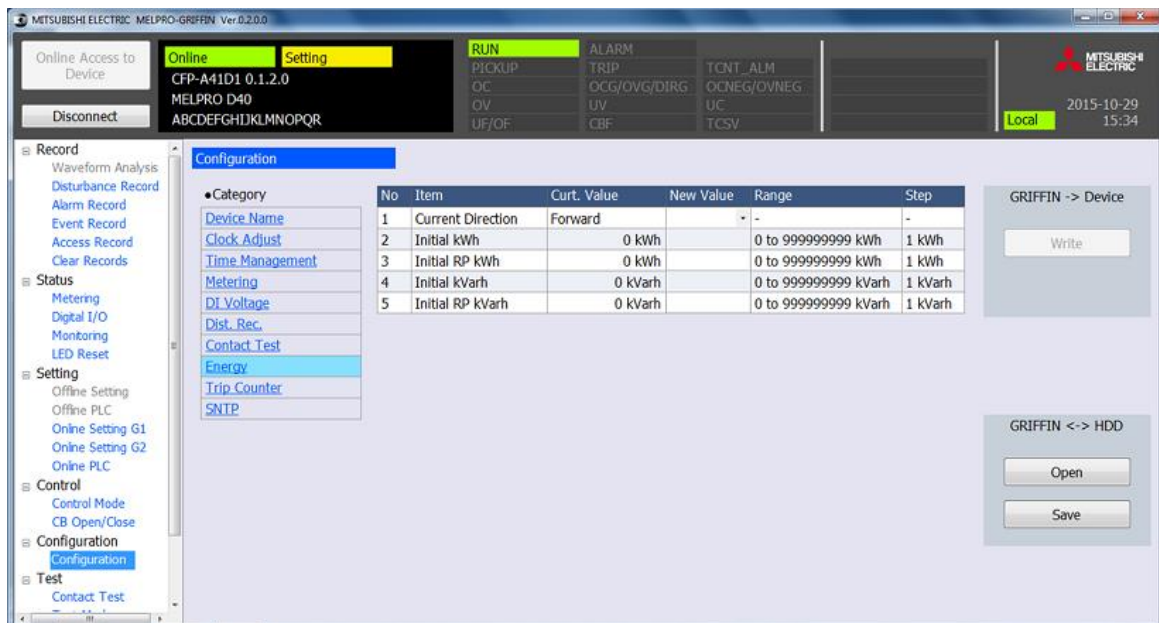


4. 點擊PC-HMI -> Device 的“Write”按鈕，並將設定寫入裝置。

註) 設定的One Shot數值為8.15.1執行DO強制控制時的動作時間。

8.14.8. 電能的設定

在Energy下設定流向、電能的預設值、逆電能的預設值、無效電能的預設值、逆無效電能的預設值。



1. 從Function選單點擊Configuration。
2. 從Category點擊Energy。
3. 選擇欲變更項目的New Value項目。
從下拉式選單選擇欲選擇的項目。
欲輸入數值的項目，請從鍵盤直接輸入。

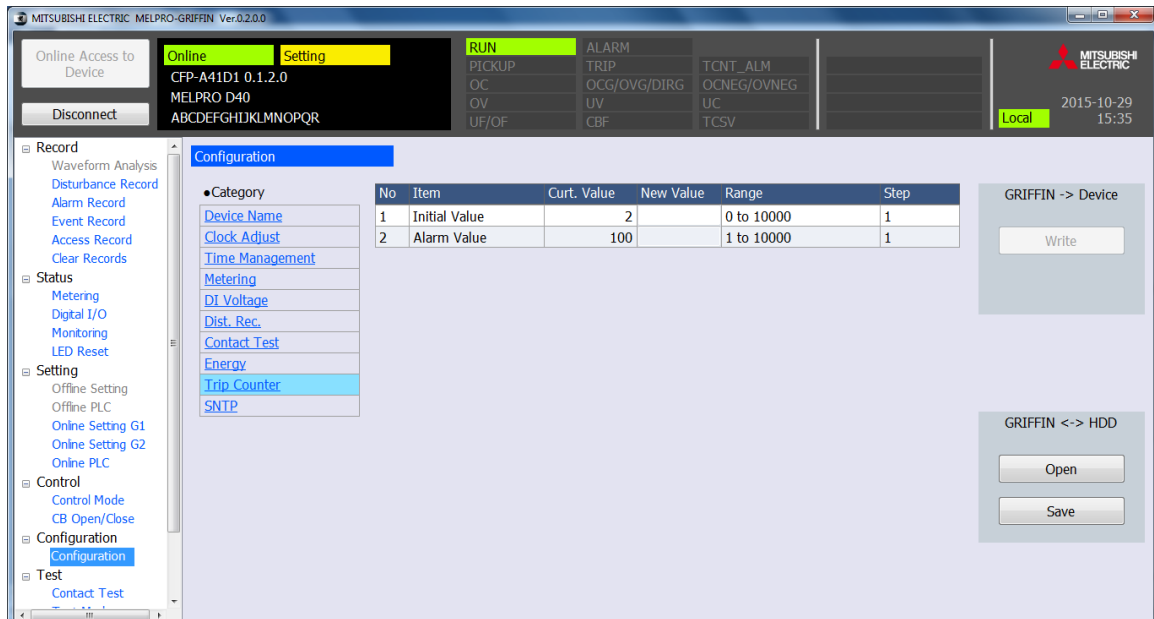
註) 若輸入設定範圍外的數值，會顯示以下錯誤訊息。
請點擊“OK”按鈕，並重新輸入Range內的數值。



4. 點擊PC-HMI -> Device 的“Write”按鈕，並將設定寫入裝置。

8.14.9. 跳脫次數的設定

在Trip Counter下，設定跳脫次數的預設值與警報值。



1. 從Function選單點擊Configuration。
2. 從Category點擊Trip Counter。
3. 選擇欲變更項目的New Value項目。
欲輸入數值的項目，請從鍵盤直接輸入。

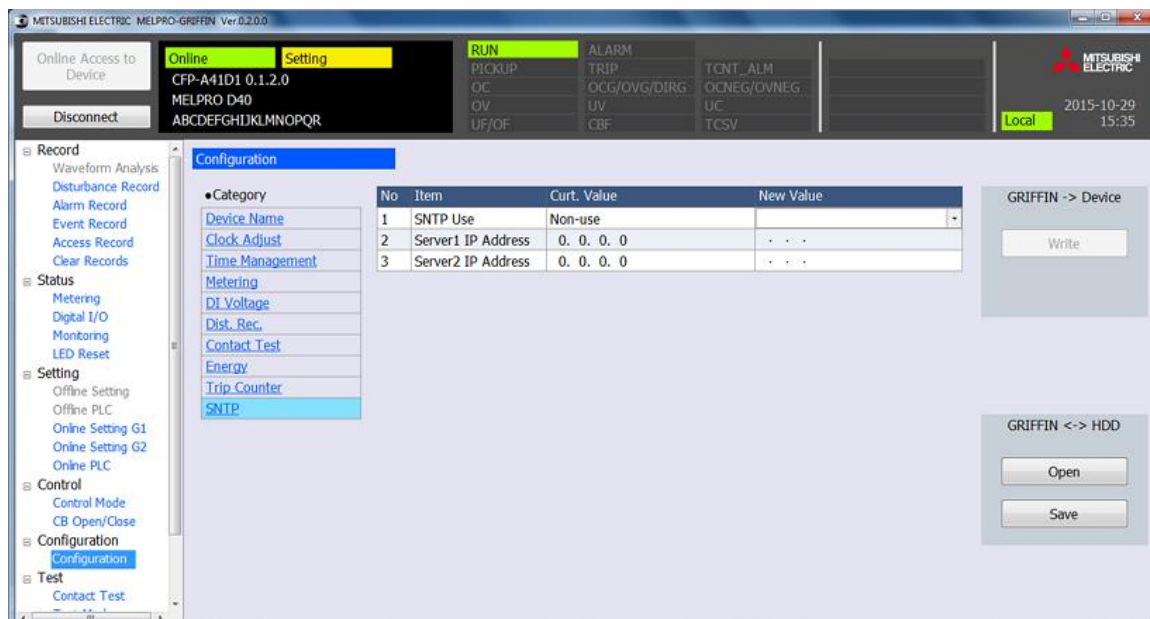
註) 若輸入設定範圍外的數值，會顯示以下錯誤訊息。
請點擊“OK”按鈕，並重新輸入Range內的數值。



4. 點擊PC-HMI -> Device 的“Write”按鈕，並將設定寫入裝置。

8.14.10. SNTP的設定

在SNTP下，設定使用／不使用SNTP與伺服器的IP位址。



1. 點擊Function選單的Configuration。
2. 點擊Category的SNTP。
3. 選擇欲變更項目的New Value項目。
欲輸入數值的項目，請從鍵盤直接輸入。

註) 若輸入設定範圍外的數值，會顯示以下錯誤訊息。
請點擊“OK”按鈕，並重新輸入Range內的數值。

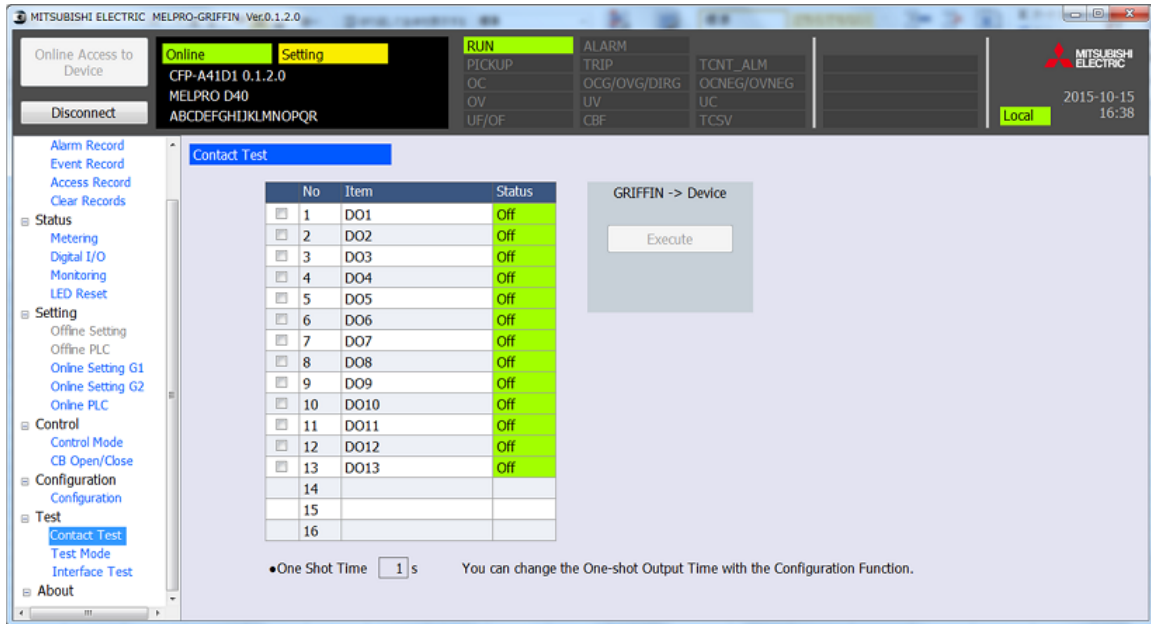


4. 點擊PC-HMI -> Device 的“Write”按鈕，並將設定寫入裝置。

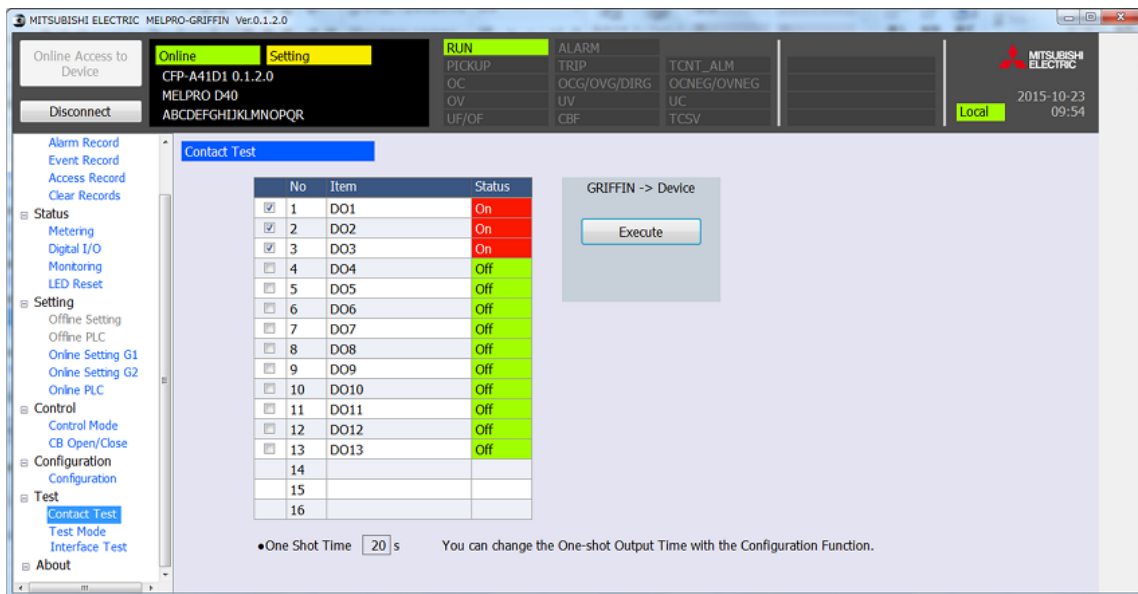
8.15. 試驗功能

8.15.1. DO強制控制測試

在Contact Test下，將繼電器的輸出接點強制On輸出。

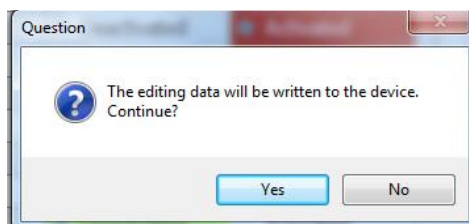


1. 從Function選單，點擊Contact Test。
2. 點擊欲執行DO強制控制項目的左邊勾選欄。
(勾選項目的Status會從Off變更為On。)



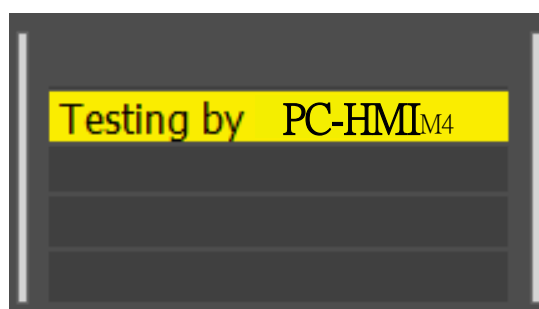
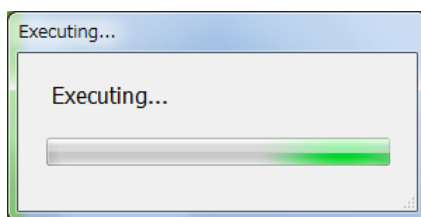
註) 欲變更強制動作的動作時間時，變更8.14.7的One Shot Time的時間。

3. 點擊PC-HMI -> Device的“Execute”按鈕後，會顯示確認是否執行的對話框，
點擊“Yes”來執行。

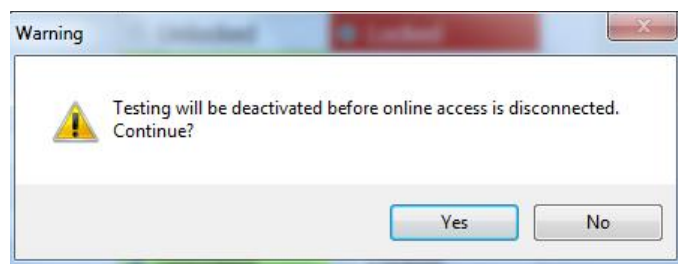


4. 顯示以下執行中的對話框，便會執行已設定的DO項目的強制控制。

5. 執行中的狀態區域會顯示Testing。



註) 在試驗設定中欲切斷或結束PC-HMI時，會顯示解除試驗設定的確認訊息。



8.15.2. 試驗模式

在Test Mode下，對繼電器設定試驗用的暫時測試狀態。

1. 從Function選單，點擊Test Mode。



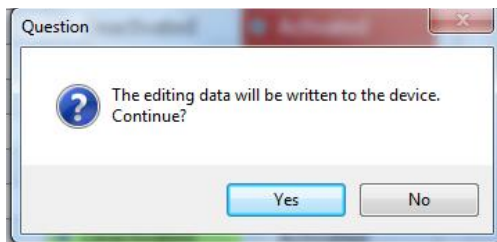
2. 選擇各項目的Mode。

Unlocked : 試驗設定無效

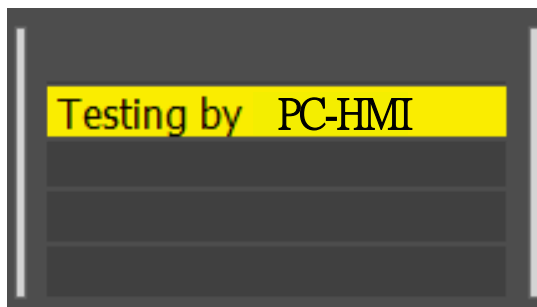
Locked : 試驗設定有效



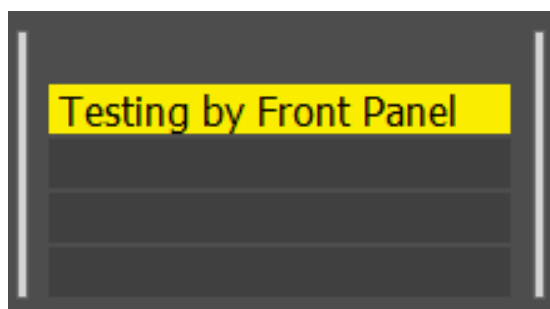
3. 點擊PC-HMI -> Device 的Write按鈕後，會顯示確認是否將資料寫入裝置的對話框。點擊“Yes”來執行。



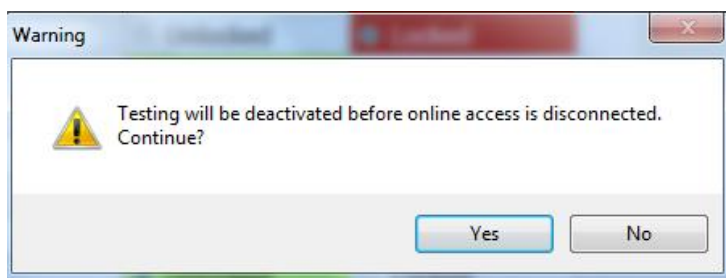
4. 試驗設定中的狀態區域會顯示“Testing by PC-HMI”。



註) 從正面面板執行試驗設定時，會顯示“Testing by Front Panel”。



註) 在試驗設定中欲切斷或結束PC-HMI時，會顯示解除試驗設定的確認訊息。



8.15.3. 繼電器強制控制

在繼電器強制控制下，無需輸入電壓、電流，便可進行繼電器動作的模擬測試。

1. 點擊Function選單的Interface Test。

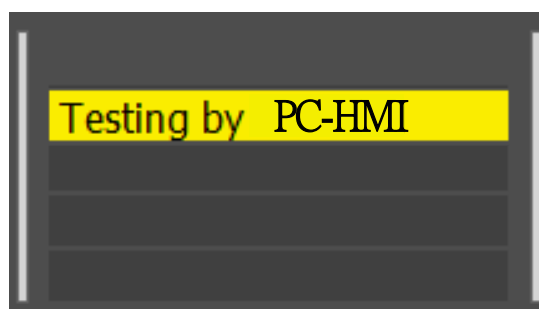


2. 選擇各項目的Status。

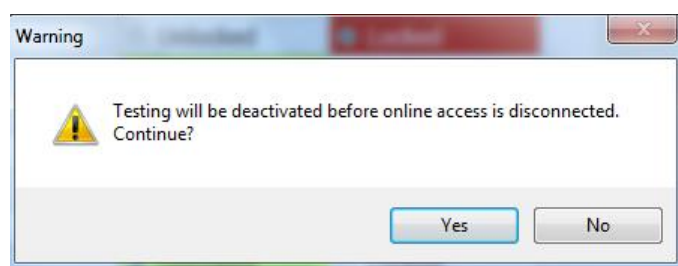
- Deactivated : 測試無效。
- Activated : 測試有效。



3. 由PC-HMI -> Device 的Write按鈕，執行將設定寫入裝置。
試驗設定中的狀態區域會顯示“Testing by PC-HMI”。



註)在繼電器強制控制中欲切斷或結束PC-HMI時，會顯示解除繼電器強制控制的確認訊息。
此外，繼電器強制控制在經過30分鐘後會自動解除。



8.16. 顯示PC-HMI的操作手冊

1. 從選單畫面點擊Help。
2. Acrobat Reader便會啟動，並顯示操作PC-HMI的操作手冊的pdf檔案。

註) PC上未安裝Acrobat Reader時，會顯示錯誤訊息。

9. 波形解析

9.1. 前言

此手冊記載了軟體的功能、操作方法及此軟體使用上的注意事項。
使用前請閱讀此手冊，若對於保存、操作方法有不明之處，請隨時取閱。

此手冊的內容可能會未經聯絡便進行變更。

- a) 本公司製作此手冊時相當小心謹慎，若您發現有問題、或有錯誤等情形，請向三菱電機株式會社聯絡。
- b) 因錯誤操作造成的損害，本公司概不負責。
- c) 此手冊詳細記載了本軟體的功能。並不支援特定用途。
- d) 公司名稱、產品名稱的商標及一連串的商標，歸各公司所有。
- e) 未經許可，禁止複製此手冊內容的一部分或全部。

9.2. 軟體使用時的注意事項

使用此軟體時，請遵守以下注意事項。

注意事項

- 1) 此軟體與手冊，僅保障媒體破損、產品缺陷、程式執行不良。
- 2) 此手冊不保障使用於特定目的時的適應性、市場性。
另外，也不保障設備或業績的損害。
- 3) 使用非本公司製作的其他軟體或該軟體的可信度，本公司概不負責。
- 4) 此軟體僅對1台PC提供1份授權。
欲在其他PC上使用時，請另外購買軟體。
- 5) 嚴禁在非備份的目的複製此軟體。
- 6) 使用包含此軟體的原創媒體時請特別注意。
- 7) 嚴禁改造、更改此軟體。
- 8) 未經事先許可，禁止讓第三方借出、攜出此軟體的部分或全部。
- 9) 此手冊及媒體僅可在此軟體上使用。嚴禁將此程式或更改後的程式販售給第三方。

註) 此注意事項適用於本公司的所有產品。產品的規格中，可能有一部分不適用。

9.3. 標記規則

此文件中使用了以下的標記。

1)以“ ”框起的文字

表示畫面上的按鈕、鍵盤上的按鍵。

例1)請按下鍵盤上的“Shift key”。

例2)請點擊對話框內的“OK”。

2)以[]框起的文字

表示選單、指令、對話框(但以‘ ’框起時表示按鈕)等畫面上的文字。

例1)請關閉[Caution]的box

例2)請從選單的[File]選擇[END]。

3)以「 」框起的文字

表示來自鍵盤的敘述範例。實際輸入時，請適當地輸入。

不輸入「 」。

例)請從鍵盤輸入「data_1」。

4)請將文件的“方向鍵”替換成“↑”、“↓”、“→”、“←”鍵。

9.4. 關於影像、圖片

1)此文件中的影像、圖片會配合敘述的情形誇張、簡略化。

2)此文件中顯示畫面上的文字、位置可能與實際的畫面不同。

9.5. 關於波形解析工具

本節敘述繼電器的波形解析工具的概要、特徵。

9.5.1. 概要

此波形解析工具從PV-HMI啟動，可利用COMTRADE 2001格式將記錄於硬碟(以下標記為“HD”)等的波形資料進行顯示、解析。

9.5.2. 特徵

- 1)可解析事故資料。可針對頻率、諧波、實效值、有效功率/無效功率、對稱成分、事故位置的計算、電阻等加以解析。
- 2)可顯示事故時的類比資訊、繼電器要素信號等。
- 3)可放大波形資料與編輯波形資料。
- 4)透過捲動畫面，便可僅顯示波形資料中必要的部分。
- 5)只要連接印表機，便可列印畫面上的波形資料與記錄。
- 6)利用Windows軟體，可透過滑鼠的簡單操作進行複雜的解析。

9.6. 操作作用的基本事項

本節敘述繼電器波形解析系統上所需的知識與操作方法。
更詳細的操作方法資訊，請參閱您使用的PC使用說明書。

1) 滑鼠的使用方法

滑鼠的使用方法請參閱8.5.1。

2) 關於資料檔案

9.6.1. 關於資料檔案與資料檔案的名稱

以下解說資料檔案與資料檔案的名稱。

繼電器波形解析 (PC S/W for Relay) 支援以下種類的資料。

1) 資料檔案的資料夾結構

a) COMTRADE格式的波形資料儲存於各變電所的各繼電器類型的資料夾。

b) 波形資料可利用Explorer顯示。

2) 資料檔案結構

波形資料的每1現象會解壓縮成相同名稱但不同副檔名的3種檔案。

(COMTRADE format file)

*****.hdr

*****.cfg

*****.dat

9.7. PC的環境設定

<使用前>

請確認已安裝了MELPRO-D40的PC用HI工具(PC-HMI)。

9.8. 顯示波形

此軟體可從電力系統發生故障時記錄於保護繼電器的電流與電壓的瞬間值解析波形資料。

以下解說從PC-HMI開啟波形資料的情形。

操作步驟

1. 從PC-HMI開啟波形資料後，會顯示故障資訊與波形。

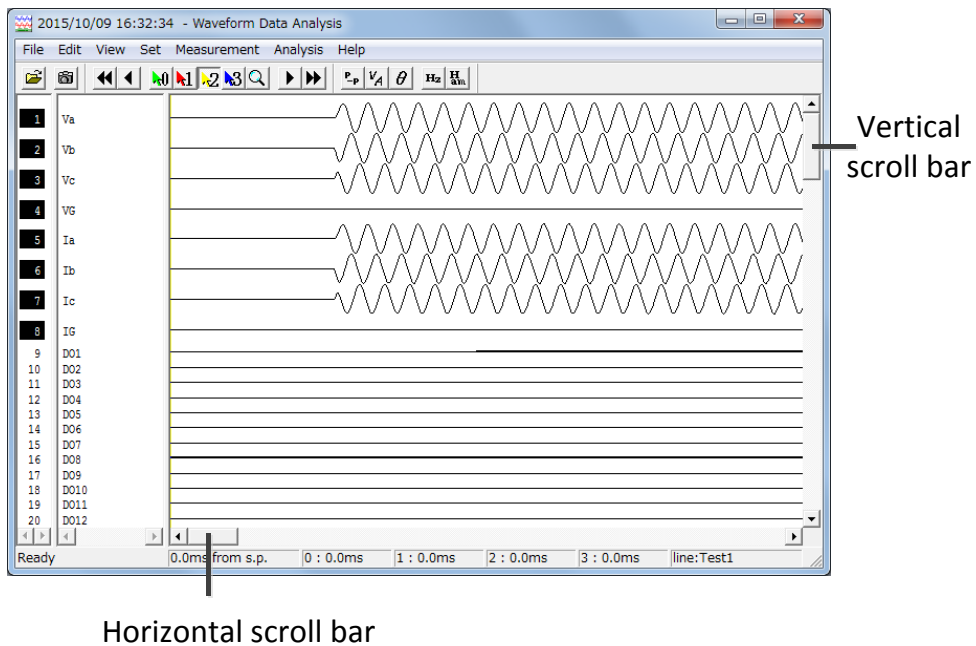
a) 電壓下降最大的頻道的以下各點會出現3個游標。

事故檢測點 游標0(綠)

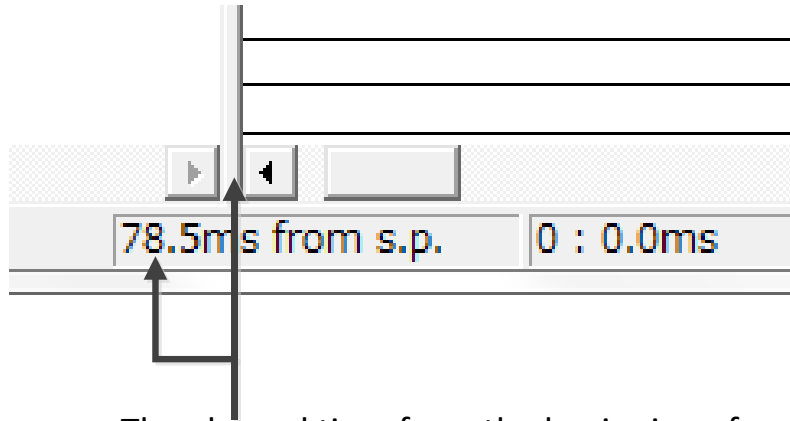
最小電壓點 游標1(紅)

從故障復歸的點 游標2(黃)

b) 可事先選擇顯示波形資料時要自動計算哪一個故障時間。



2. 欲上下捲動波形資料時，請使用垂直捲軸。
 - a) 會顯示波形資料的其他頻道(要素)。
3. 欲左右捲動波形資料時，請使用水平捲軸。
 - a) 一開始顯示波形資料時，會顯示[***ms from s.p.]。
 - b) 可事先選擇顯示波形資料時欲顯示的時間單位。



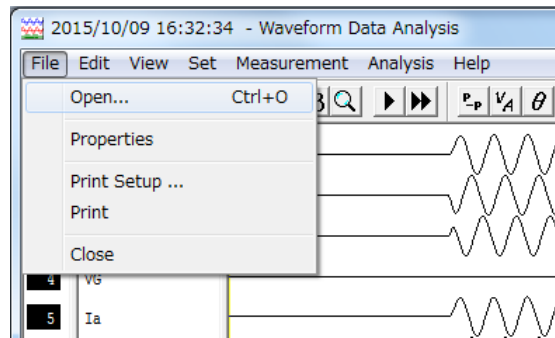
The elapsed time from the beginning of the waveforms to this point is displayed as the waveform display start time.

9.8.1. 波形資料的開啟方法

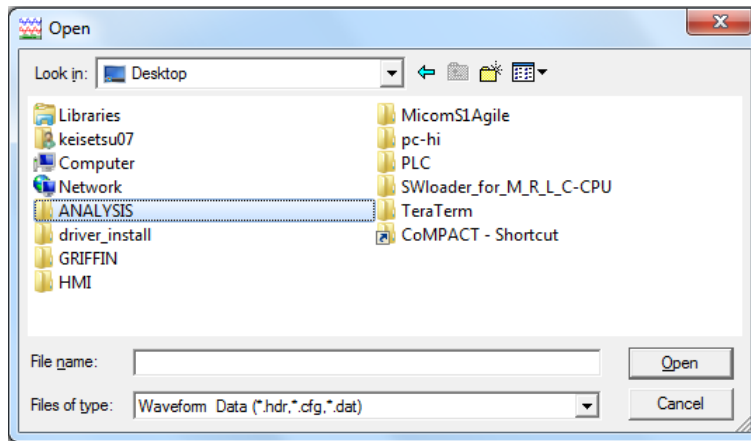
以下解說從解析畫面開啟波形資料的方法。

操作步驟

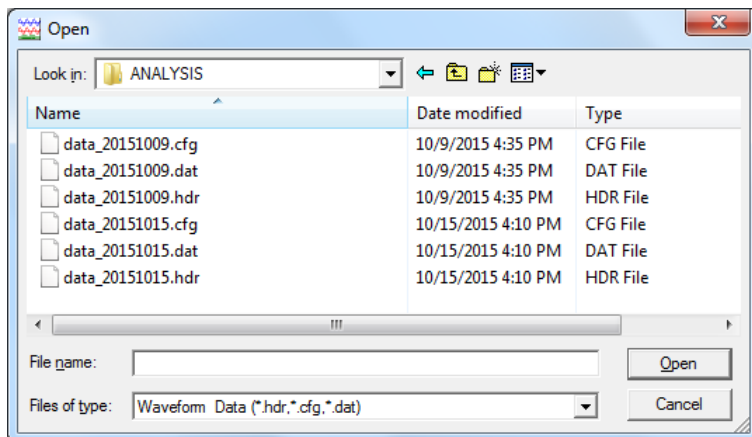
1. 從[File]選單點擊[Open]。



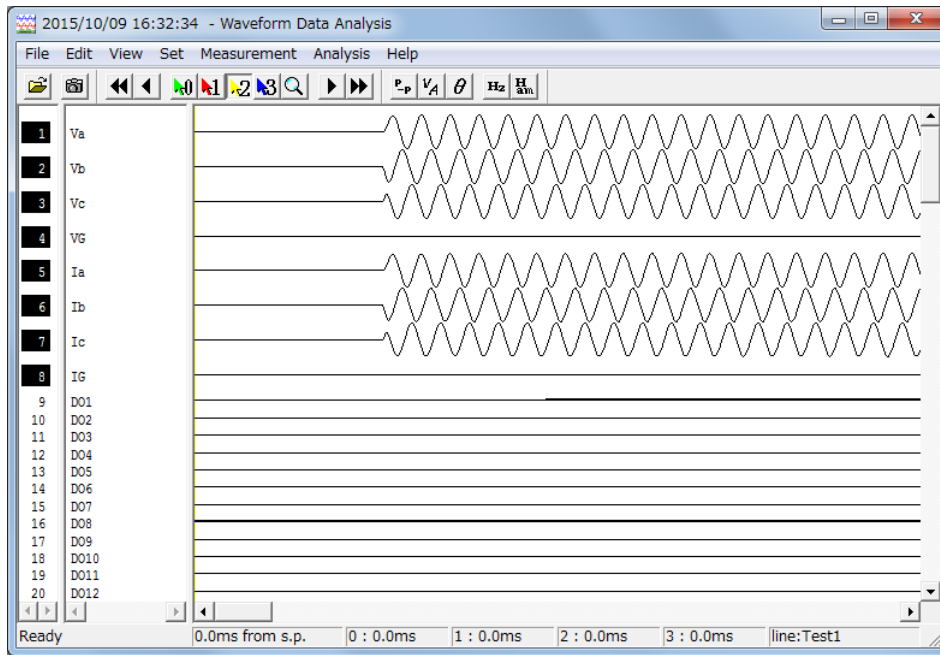
2. 點擊想要開啟波形資料的資料夾後，點擊“Open”按鈕。



3. 選擇想要開啟的波形資料，並點擊“Open”按鈕。
a) 可開啟的波形資料為“cfg”、“dat”、“hdr”。



4. 便會顯示選擇的波形資料。

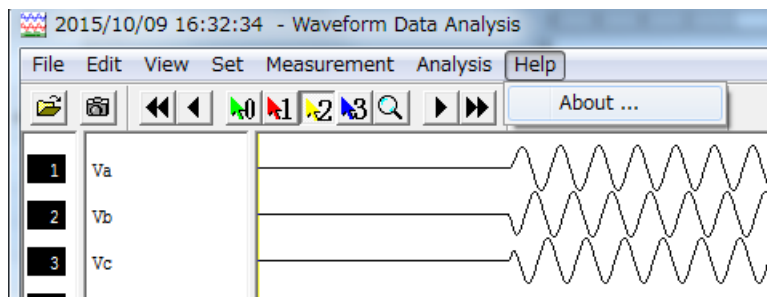


9.8.2. 顯示版本資訊

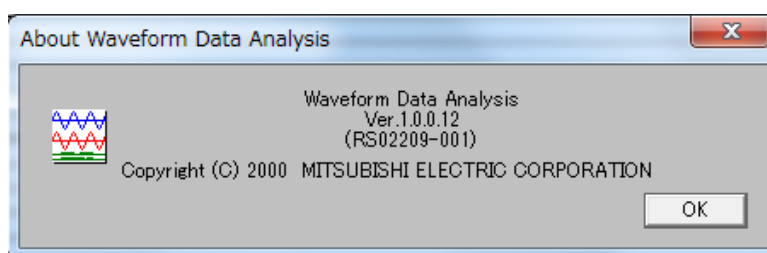
以下解說波形解析軟體的版本資訊顯示方法。

操作步驟

1. 從[Help]選單點擊[About]。



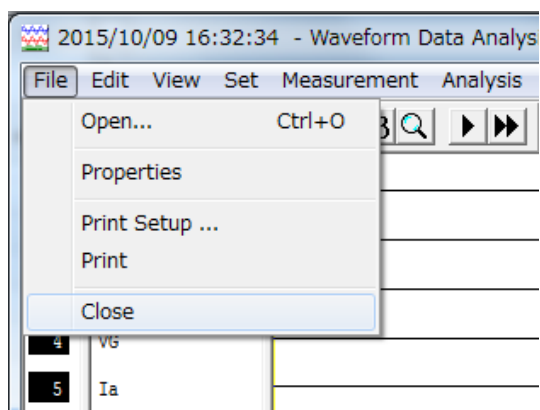
2. 便會顯示波形解析軟體的版本資訊。



9.8.3. 波形畫面的關閉方法

操作步驟

- 1)從[File]選單點擊[Close]。



9.8.4. 顯示波形資料資訊

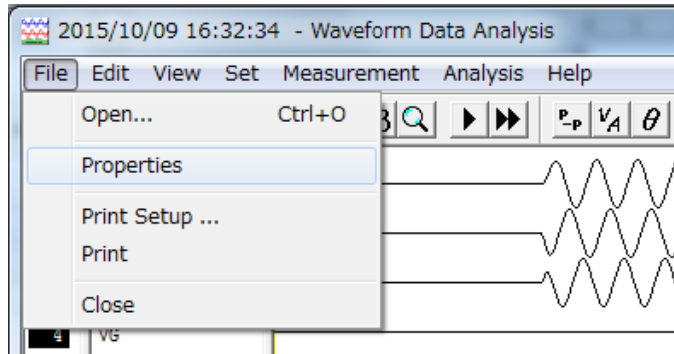
以下解說被取樣的波形資料資訊的顯示方法。

操作的注意事項

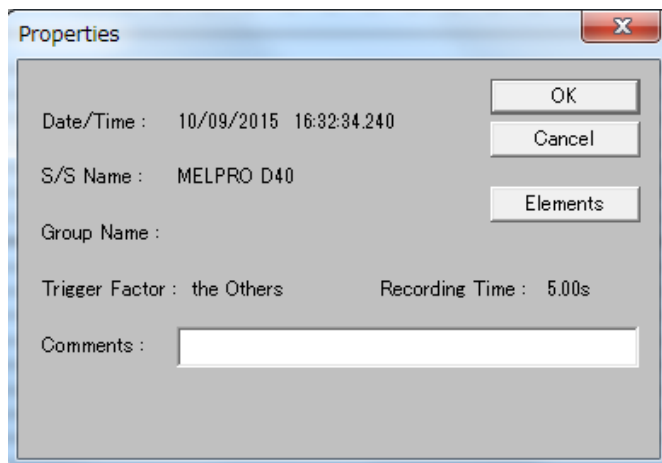
1. 可在波形資料輸入註解。

操作步驟

1. 從[File]選單點擊 [Properties] 。



2. 便會顯示波形資料的資訊。



3. 欲輸入註解時，輸入於[Comments]欄位。

a) 可留下最多40字元的註解。

4. 點擊“OK”按鈕。

a) 註解就會輸入。

9.8.4.1. 設定類比要素的數值

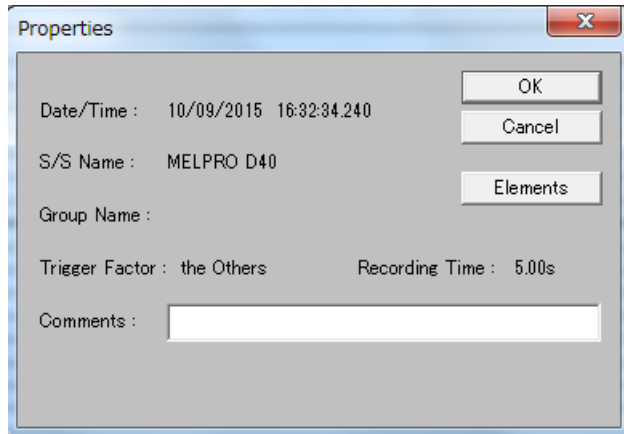
本項解說波形資料的要素一覽中，類比要素數值的設定方法。

操作的注意事項

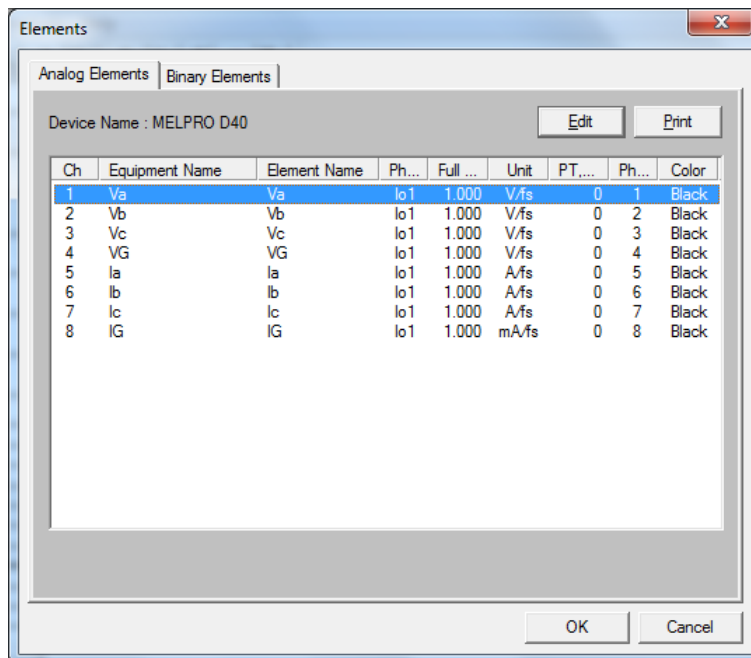
1. [Phase]與[Phase Group Number]無法設定。

操作步驟

1. 顯示波形資料的資訊，並點擊“Elements”按鈕。
(請參閱9.8.4)



2. 便會顯示[Elements]對話框。
點擊想要設定數值的類比要素。



3. 點擊“Edit” 按鈕。

a) 會顯示[Edit Analog Element]對話框。

The 'Edit Analog Element' dialog box contains the following fields and values:

- Ch: 1
- Equip. Name: Va
- Elem. Name: Va
- Color: Black
- Phase: Va
- Phase Group Number: 1
- Full Scale: 1.000
- Unit: V/fs
- PT, CT Ratio: 0

4. 在[Equip. Name]的欄位輸入測量項目名稱。

a) 可輸入最多32字元的測量項目名稱。

5. 在[Elem. Name]的欄位輸入測量要素名稱。

a) 可輸入最多12字元的測量要素名稱。

6. 點擊[Color]右邊的▼，並從清單中選擇想要顯示的波形顏色。

7. 由[Full Scale]的欄位輸入原尺寸下的波形倍率。

a) 可輸入的原尺寸的數值為0~100000。（輸入step為0.001單位）

8. 從[PT,CT Ratio]的欄位輸入PT 或 CT的倍率。

a) 可輸入的倍率為1~65535。（輸入step為1單位）

9. 點擊“OK” 按鈕。

a) 會顯示反映後的設定詳情。

將Va的Color變更為Red時的畫面範例如下所示。

The 'Elements' dialog box shows a table of analog elements for device 'MELPRO D40'. The 'Color' column for element 1 (Va) is highlighted in red.

Ch	Equipment Name	Element Name	Ph...	Full ...	Unit	PT...	Ph...	Color
1	Va	Va	lo1	1.000	V/fs	0	1	Red
2	Vb	Vb	lo1	1.000	V/fs	0	2	Black
3	Vc	Vc	lo1	1.000	V/fs	0	3	Black
4	VG	VG	lo1	1.000	V/fs	0	4	Black
5	Ia	Ia	lo1	1.000	A/fs	0	5	Black
6	Ib	Ib	lo1	1.000	A/fs	0	6	Black
7	Ic	Ic	lo1	1.000	A/fs	0	7	Black
8	IG	IG	lo1	1.000	mA/fs	0	8	Black

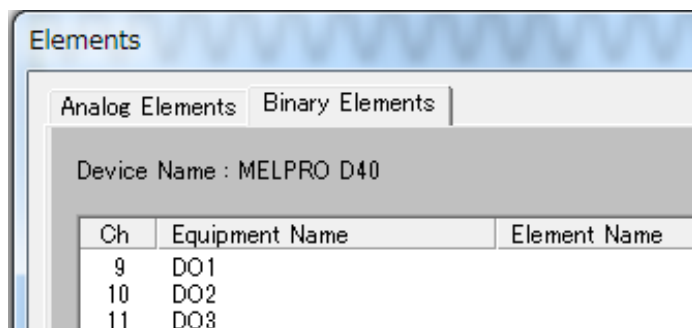
10. 欲設定其他頻道的數值時，重複執行1)~9)的步驟。
 - a) 想要設定於頻道的數值，與設定完成的頻道幾乎相同時，
點擊“Edit”按鈕，顯示[Edit Analog Element]對話框，並由[Ch]右邊的▼，點擊想要設定的頻道。
設定於新頻道的數值，就會與設定完成的頻道相同。僅修正必須修正的數值。
11. 欲列印要素一覽的設定詳情時，點擊[Print]按鈕。
12. 點擊“OK”。
 - a) 類比要素的數值就會設置。

9.8.4.2.設定二進位要素

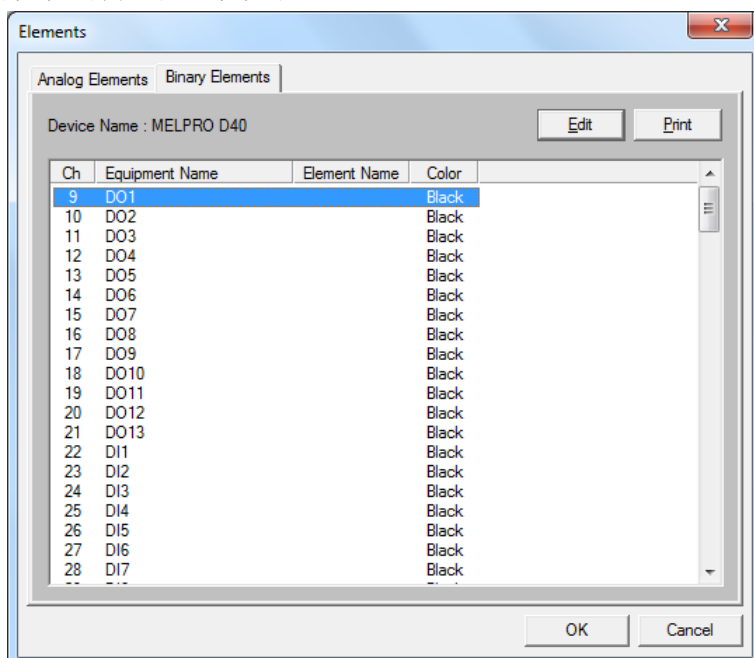
本項解說在波形資料要素一覽的二進位要素中設定數值的方法。

操作步驟

1. 顯示[Elements]對話框，並點擊[Binary Elements]分頁。
(請參閱9.8.4.1。)

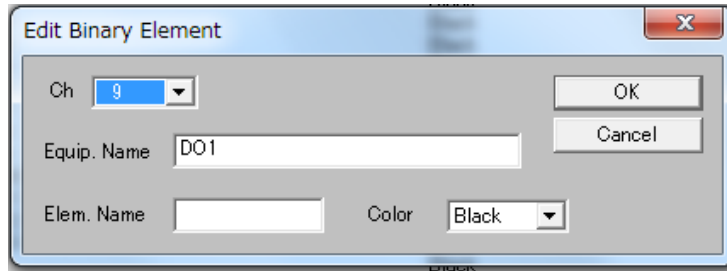


2. 點擊想要設定數值的二進位要素。



3. 點擊“Edit”按鈕。

a) 會顯示[Edit Binary Element]對話框。



4. 在[Equip. Name]的欄位輸入測量項目名稱。

a) 測量項目名稱最多可輸入32字元。

5. 在[Elem. Name]的欄位輸入測量要素名稱。

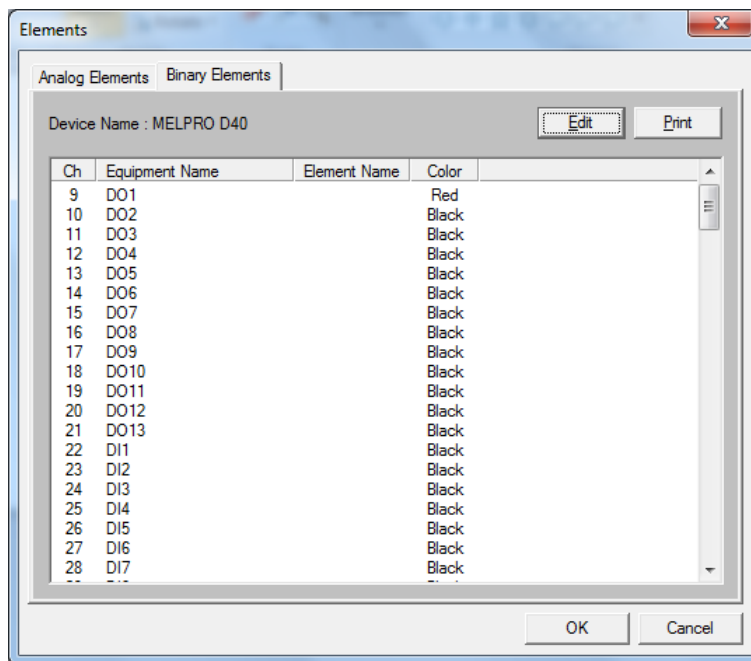
a) 測量要素名稱最多可輸入12字元。

6. 由[Color]右邊的▼點擊想要顯示的波形顏色。

7. 點擊“OK”。

a) 會顯示反映後的設定詳情。

將DO1的Color變更為Red時的畫面範例如下所示。



8. 欲設定其他頻道的數值時，請重複執行2)~7)的步驟。
 - a) 想要設定於頻道的數值，與設定完成的頻道幾乎相同時，顯示[Edit Binary Element]對話框，並由[Ch]右邊的▼，點擊想要設定的頻道。設定於新頻道的數值，就會與設定完成的頻道相同。僅修正必須修正的數值。
9. 欲列印已設定的要素一覽的詳情時，點擊“Print”按鈕。
10. 點擊“OK”按鈕。
 - a) 二進位要素的數值就會設定。

9.8.5. 波形資料的放大、縮小

以下解說波形資料的放大、縮小方法。

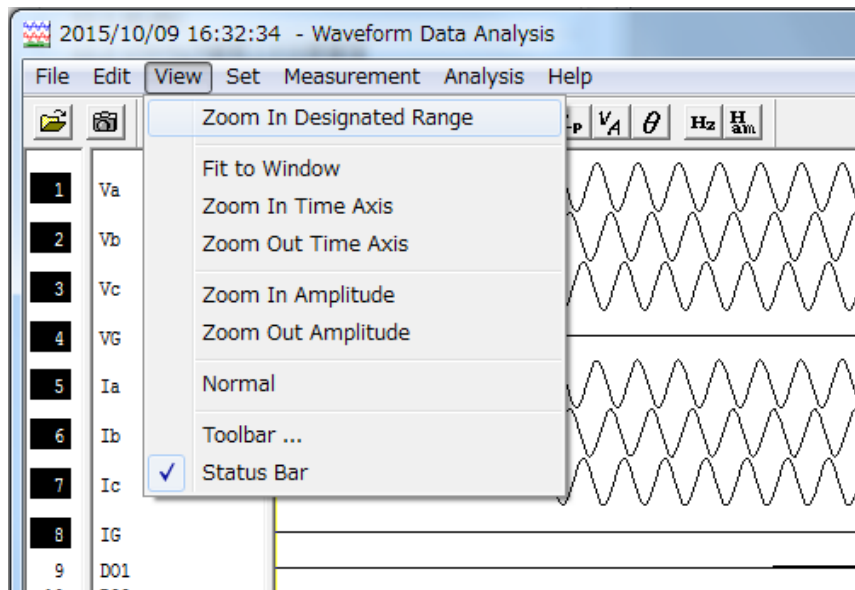
操作的注意事項

1. 可進行以下操作。

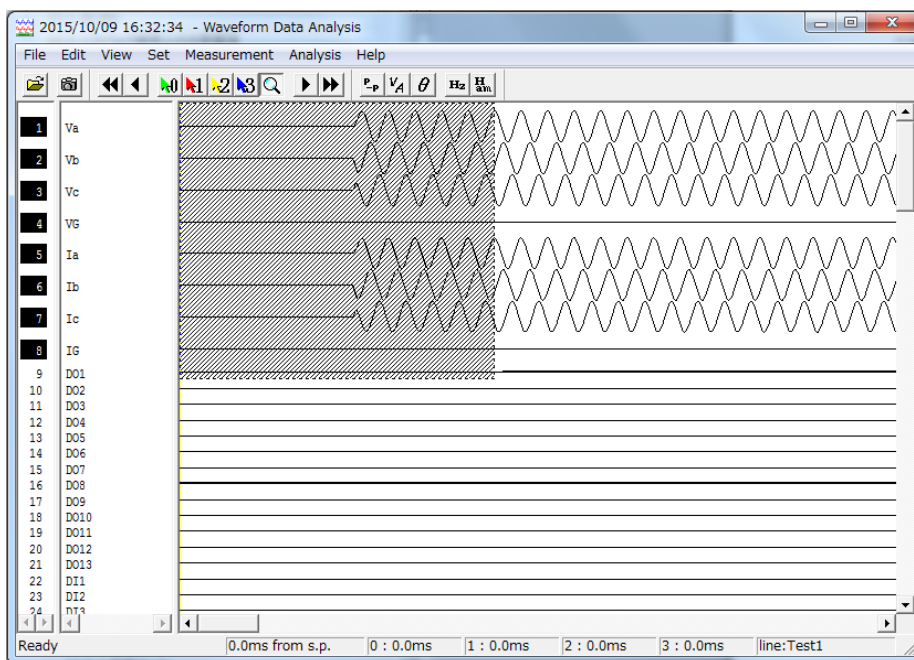
- a) Zoom In Designated Range 能以想要的倍率放大。
- b) Fit to Window 可從畫面的端點到端點顯示波形的時間軸。
- c) Zoom In, Out Time Axis 可將時間軸放大(x2)、縮小(x1/2)
- d) Zoom In, Out Amplitude 可將波高放大(x2)、縮小(x1/2)。
- e) Normal 可將時間軸與波高調整為以下狀態。
時間軸 將波形的測量點調整為畫面上的1dot。
波高 畫面的垂直方向解析度為768dot時，會顯示所有的測量點。
- f) With Interval Fixed 可僅將選擇的波形放大(x2)、縮小(x1/2)。
在波形上點擊滑鼠右鍵便可操作。

操作步驟

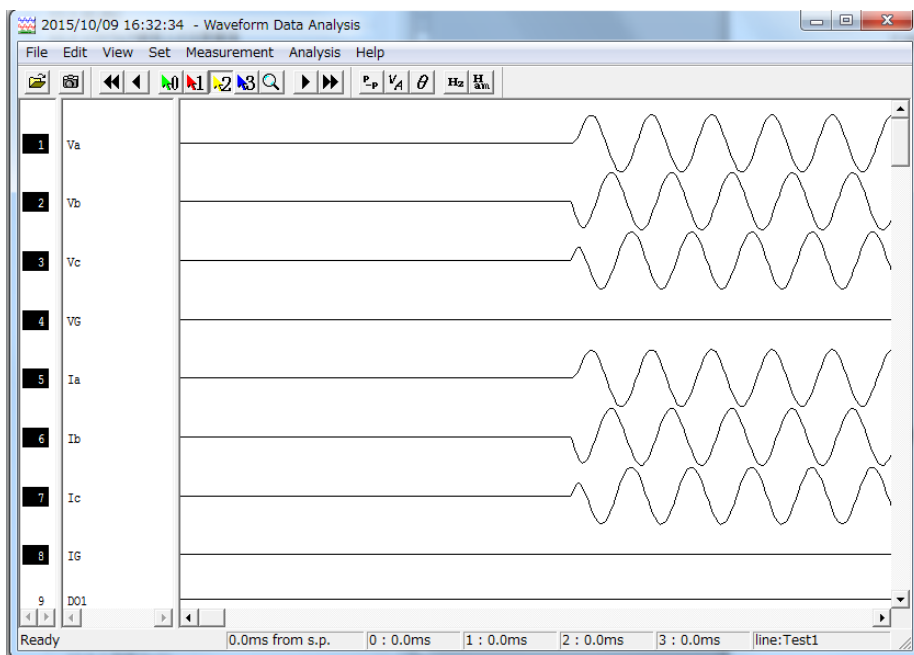
1. 欲將已設定的範圍放大時，從[View]選單點擊[Zoom In Designated Range]。



2. 請用滑鼠拖曳想要放大的範圍。

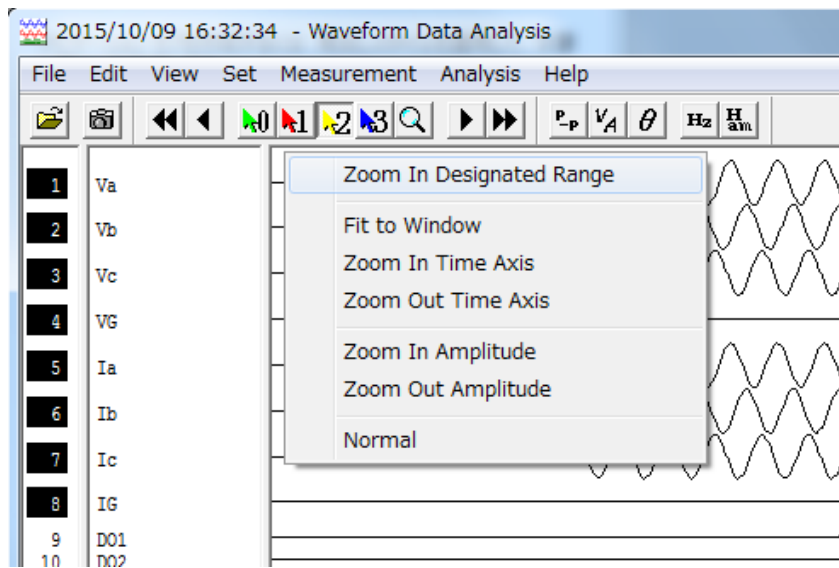


3. 便會放大顯示已設定的範圍。



4. 欲從畫面的端點到端點顯示波形時，點擊[View]，並點擊[Fit to Window]。
5. 欲將時間軸放大、縮小時，點擊[View]，並點擊[Zoom In Time Axis] 或 [Zoom Out Time Axis]。
6. 欲將波高放大、縮小時，點擊[View]，並點擊[Zoom In Amplitude]或[Zoom Out Amplitude]。
7. 欲顯示波形資料的標準狀態時，點擊[View]，並點擊[Normal]。

註)在解析畫面上點擊滑鼠右鍵，並選擇顯示出的選單，也同樣可進行此操作。



9.8.6. 移動游標

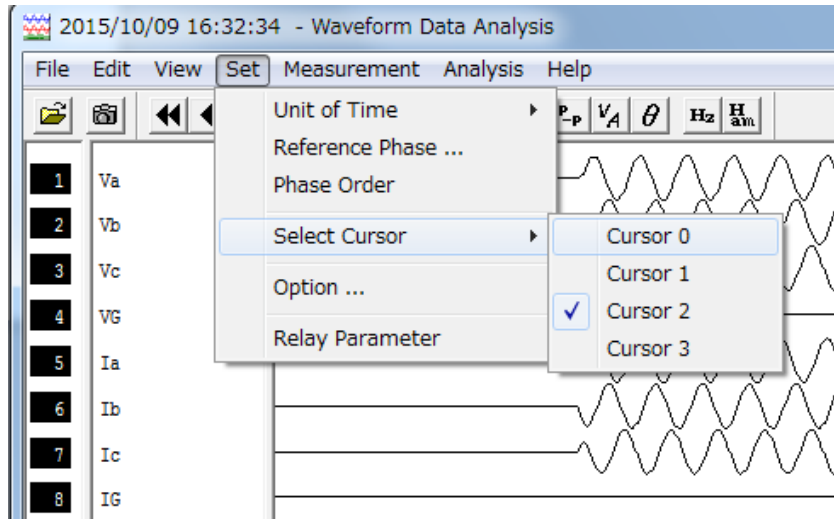
以下解說游標的移動方法。游標使用於選擇測量、解析點時。

操作的注意事項

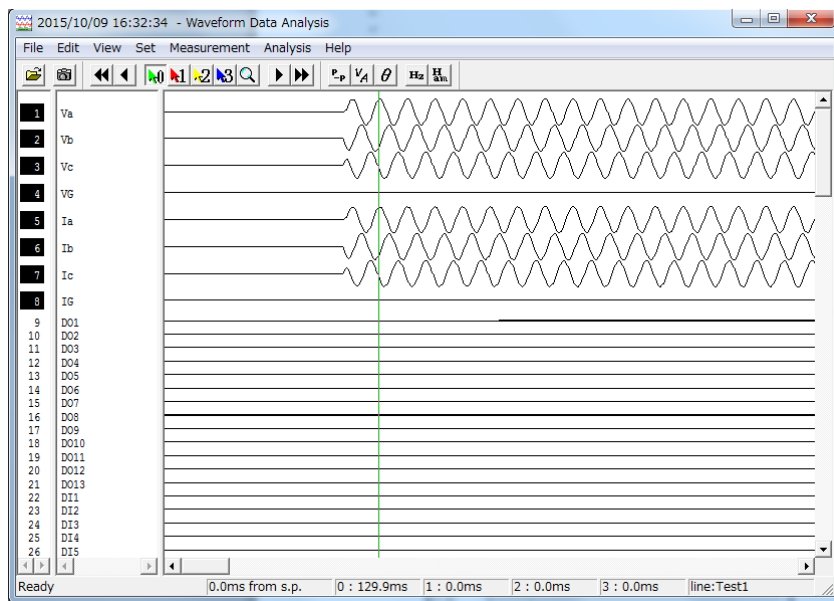
1. 會顯示4個游標（Cursor 0~3），而啟用的游標便是測量點的游標。
2. 游標0也使用於欲使用相對時間功能時的基準

操作步驟

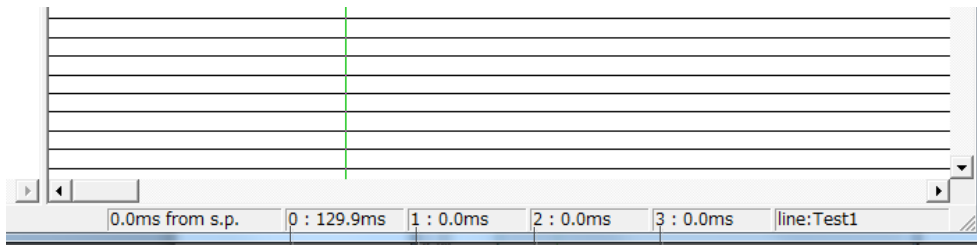
1. 從[Set]選單選擇 [Select Cursor]，並點擊想要移動的游標。
 - a) 選擇的游標便會成為啟用狀態。



2. 將游標在想要移動的位置雙點擊。
 - a) 選擇的游標(啟用的游標)就會移動。
 - b) 用拖曳的方式便可移動游標。利用此操作，非啟用的游標便會自動啟用。



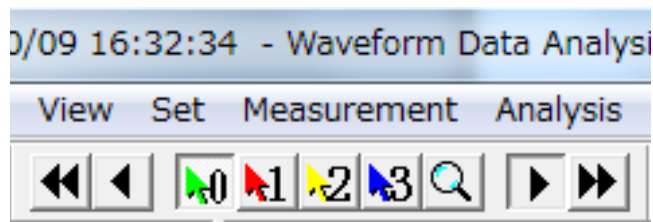
3. 畫面下方會顯示從波形起點到游標位置的經過時間。



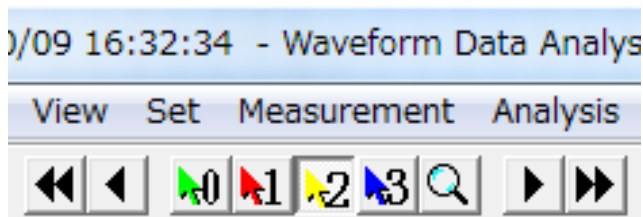
Cursor No.

4. 而且，使用 或 按鈕，便可將游標移動1週期。

使用 或 按鈕，便可將游標移動1個樣本。

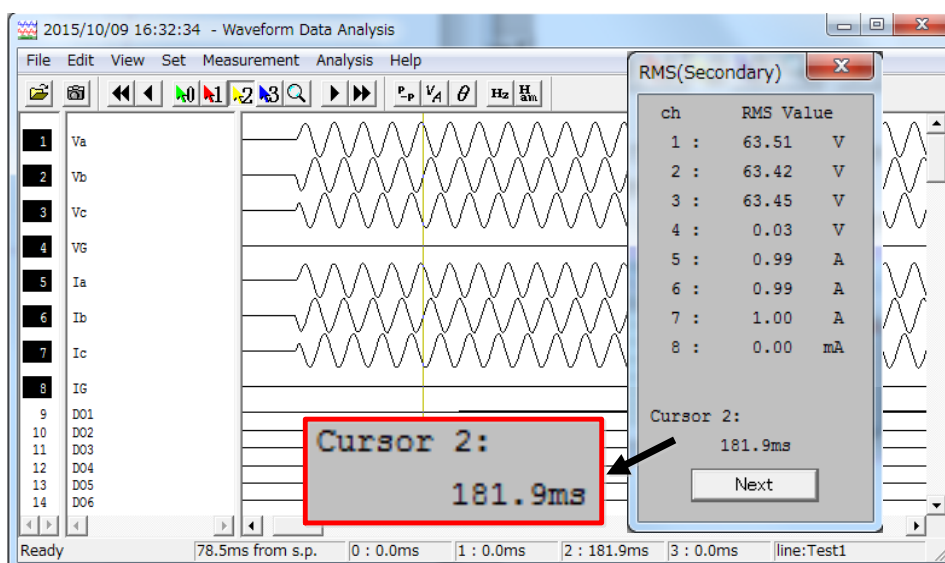


5. 除了step1的選擇游標操作之外，點擊工具列的游標按鈕，也可將其他游標啟用。



6. 已顯示測量值、解析值時，會顯示從波形起點到已啟用的游標位置的經過時間。

a) 顯示的時間也可替換成從游標0開始的相對時間。



9.8.7. 編輯波形資料

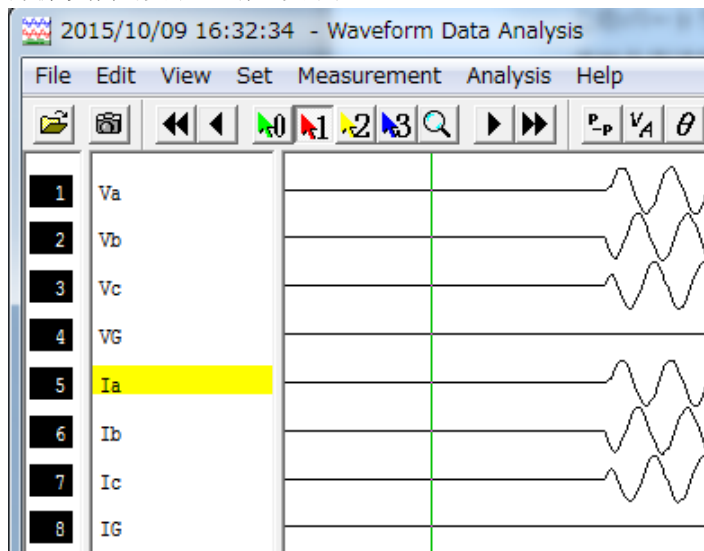
以下解說波形的移動與重疊方法。

9.8.7.1. 移動波形資料

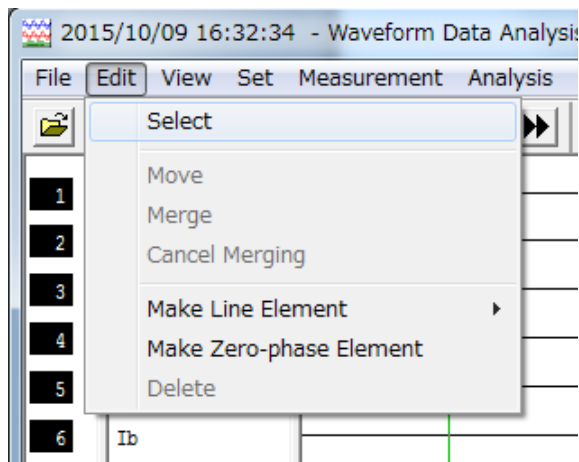
本項解說將波形資料的整個要素從某一頻道移動至另一頻道的方法。
(頻道顯示的內容會變更。)

操作步驟

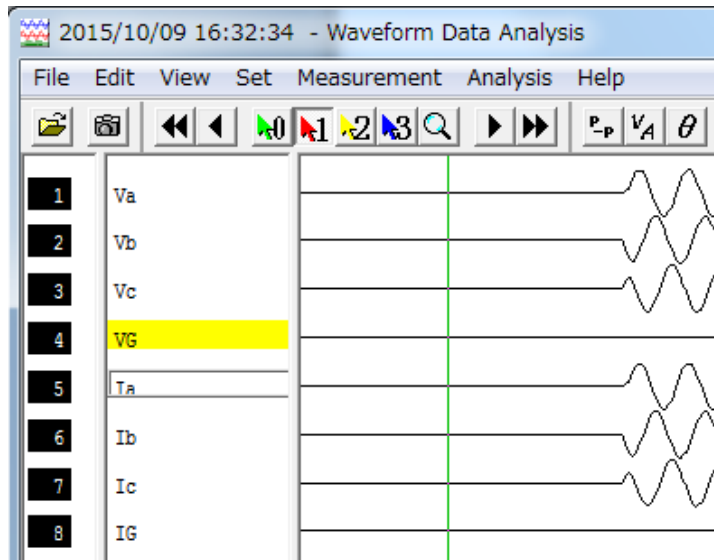
1. 點擊想要移動的波形資料的要素。(僅1要素)



2. 從[Edit]選單點擊 [Select]。



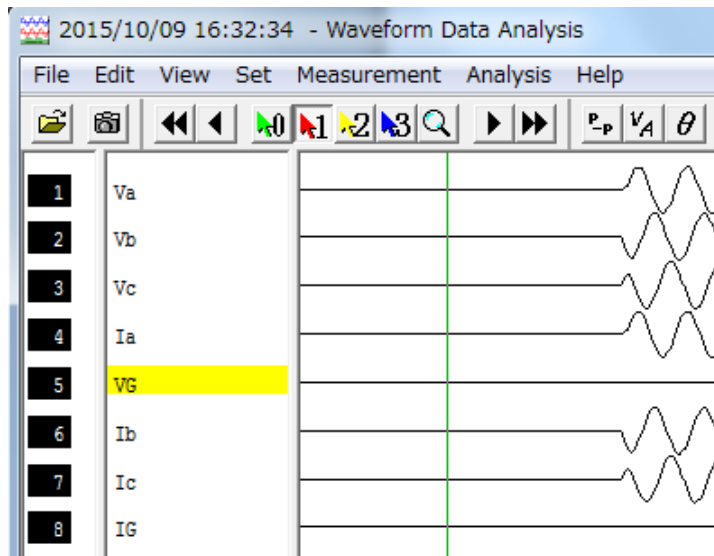
3. 點擊移動目標的波形資料的要素。



4. 從[Edit]選單點擊 [Move]。

5. 選擇的波形資料便會移動至目標頻道。

a) 拖曳波形資料，便可移動所選擇的波形資料的要素。

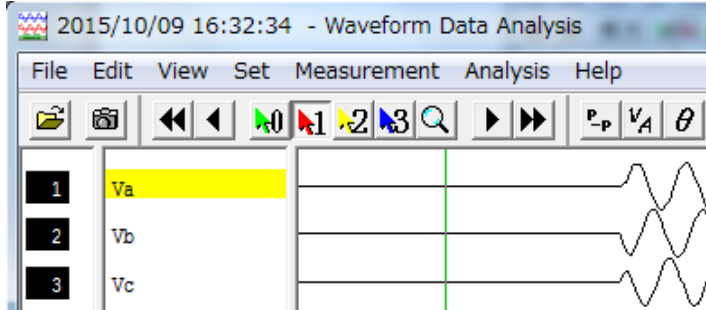


9.8.7.2.重疊波形資料

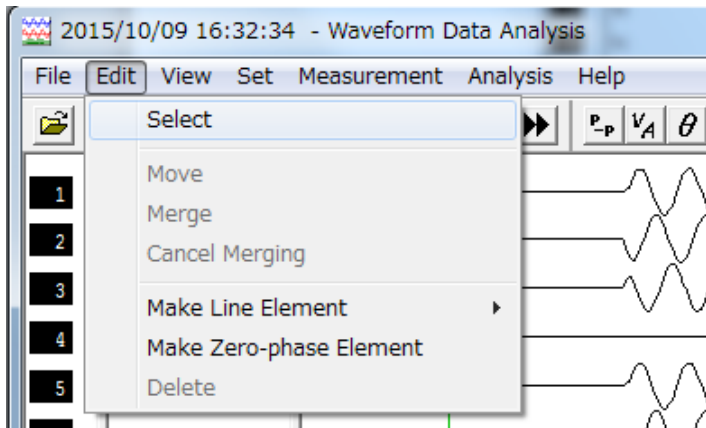
本項解說重疊波形資料的方法，以顯示其他波形資料的類比要素。

操作步驟

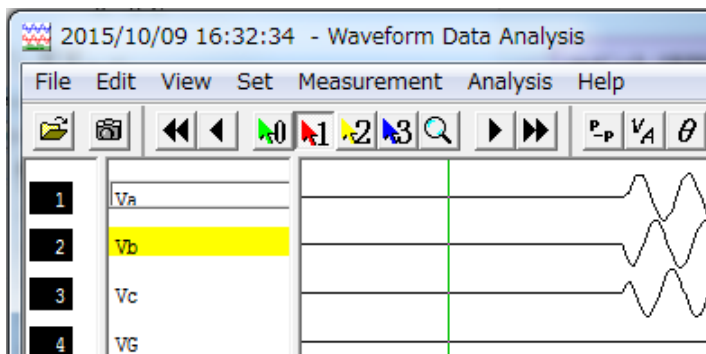
1. 點擊想要與其他波形資料重疊的波形資料的要素。
(僅1要素)



2. 從[Edit]選單點擊 [Select]。



3. 點擊想要改寫的波形資料的要素。

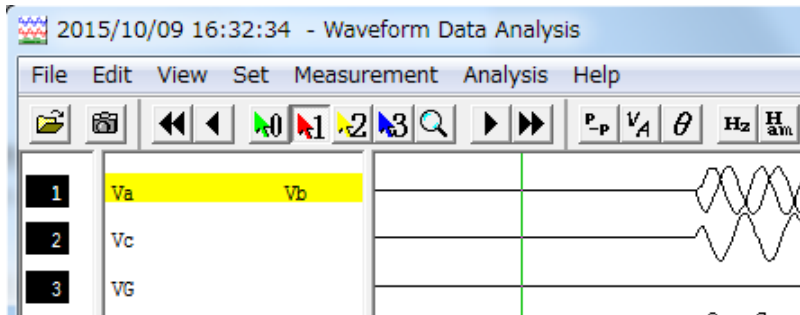


4. 從[Edit]選單點擊 [Merge]。

5. 選擇的波形資料便會重疊顯示。

a) 按住“Ctrl”，同時拖曳所選擇的波形資料，也同樣可將波形資料重疊。

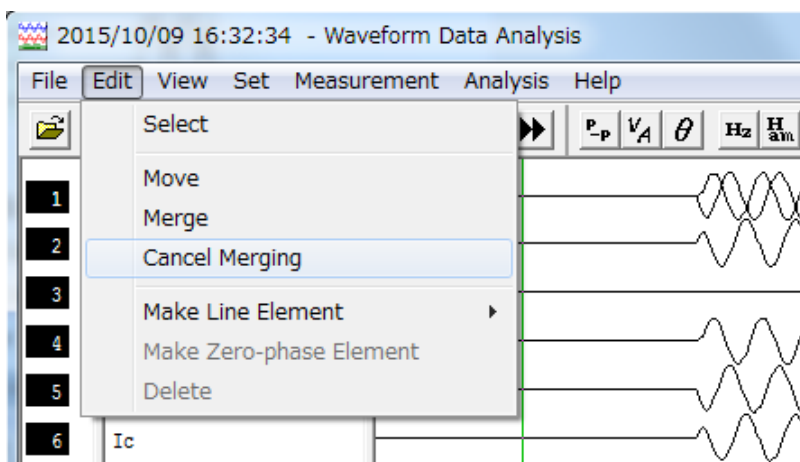
b) 重疊的類比要素測量項目與要素名稱顯示於旁邊。



6. 欲取消波形資料的重疊時。點擊想要取消的波形資料，並點擊[Edit]後，點擊[Select]。

然後，從[Edit]選單點擊 [Cancel Merging]。

a) 選擇的波形資料便會取消重疊。



9.8.8. 建立線間要素與零相要素

以下解說從選擇的類比要素，建立新的線間要素與零相要素的方法。

操作的注意事項

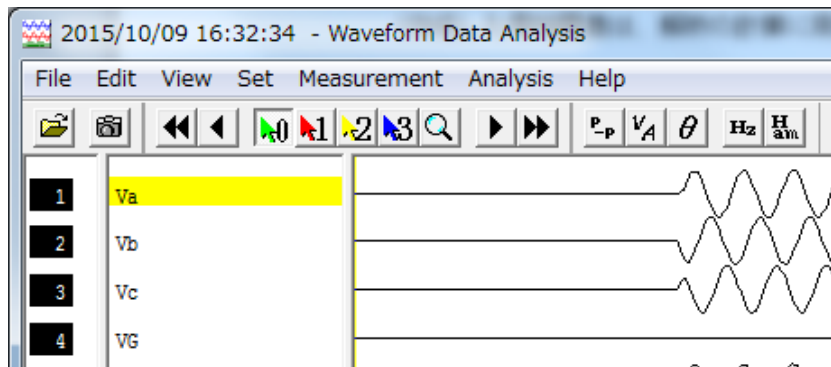
1. 可從以下要素建立線間要素與零相要素。

$$\begin{array}{l}
 V_{\square\square\square} \rightarrow V_{\square\square} \qquad I_{\square\square} \rightarrow I_{\square\square} \\
 V_{\square}V_{\square} \rightarrow V_{\square\square} \qquad I_{\square}I_{\square} \rightarrow I_{\square\square} \\
 V_{\square}V_{\square} \rightarrow V_{\square\square} \qquad I_{\square}I_{\square} \rightarrow I_{\square\square} \\
 V_{\square}V_{\square}V_{\square} \rightarrow V_0 \qquad I_{\square}I_{\square}I_{\square} \rightarrow I_0
 \end{array}$$

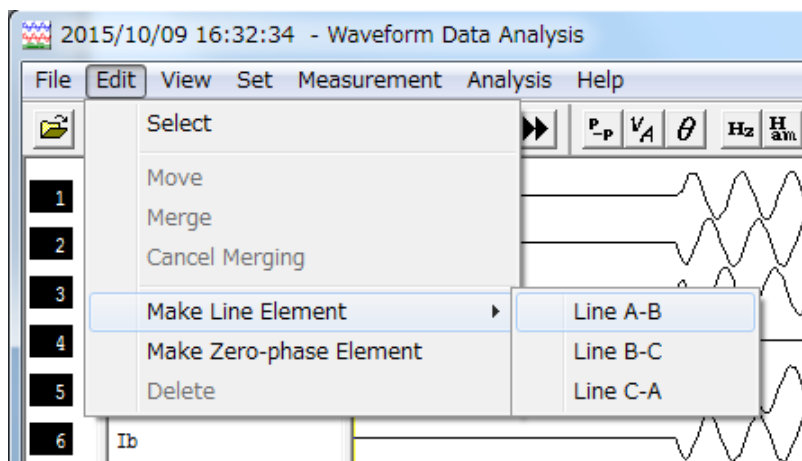
2. 建立零相要素後，相序的設定會在內部處理並登錄。（已建立的零相要素，使用於解析的計算。）

操作步驟

1. 點擊想要建立線間要素或零相要素的波形資料的要素。（僅1要素）

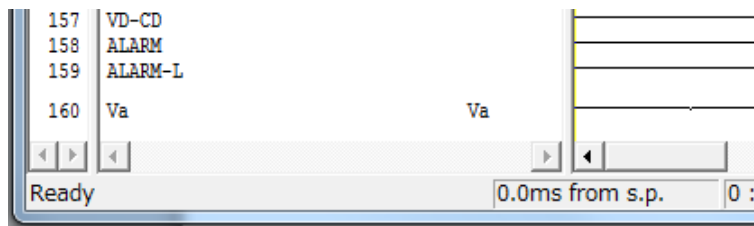


2. 從[Edit]選單點擊 [Make Line Element] 或[Make Zero-phase Element]。
選擇[Make Line Element]後，會顯示追加的選單。選擇想要建立的項目。

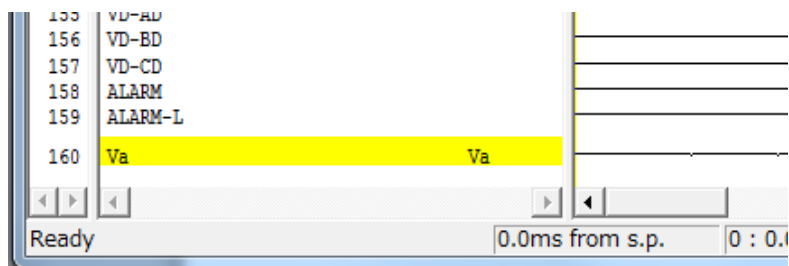


3. 便會建立線間要素 或 零相要素。

a) 建立的要素會顯示於最下方。



4. 想要刪除已建立的要素時，點擊想要刪除的要素，並點擊[Edit]後，點擊[Delete]。



9.8.9. 設定相序

以下解說相序的設定方法。

操作的注意事項

1. 在要素一覽(參閱9.8.4)已設定的時間點，相序就會自動設定。

例如，輸入以下項目時

CH1 154kV BusA  Equip.#1

CH1 154kV BusA  Equip.#1

CH1 154kV BusA  Equip.#1

CH1 154kV BusA  Equip.#1

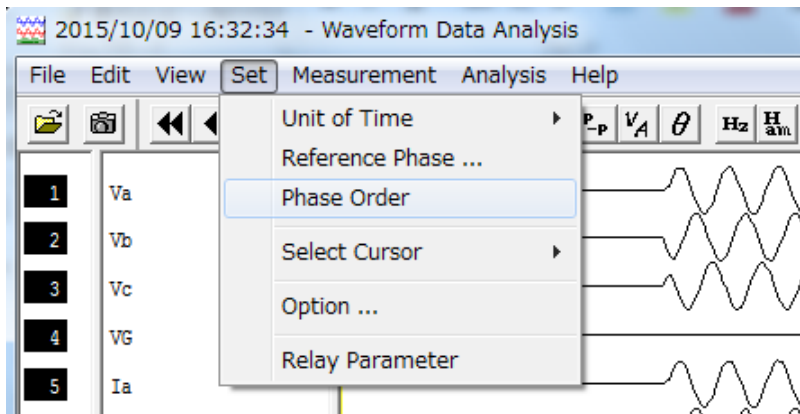
電壓的相序就會設定為[154kV BusA]。

2. 相序可自由選擇和設定，並使用於解析。

3. 可利用選擇的順序變更任何類比頻道。

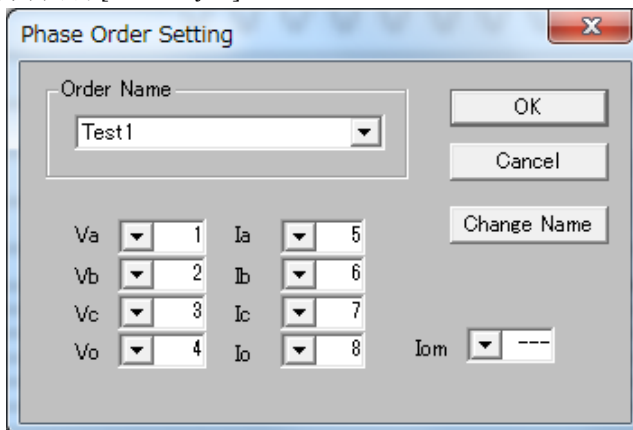
操作步驟

1. 從[Set]選單點擊 [Phase Order]。



2. 點擊Order name的▼，選擇所需的名稱。

a) 未設定的相序會顯示[Not Entry -]。



3. 欲變更AC的頻道順序時，點擊各相的▼按鈕，並選擇各別的順序。

4. 按下“OK”按鈕。

a)相序就會被記錄。

註) 欲在Order Name為當前顯示的相序取新的名稱時，點擊“Change Name”按鈕。
輸入新名稱後，按下“OK”按鈕就會套用。

9.8.10. 列印波形資料

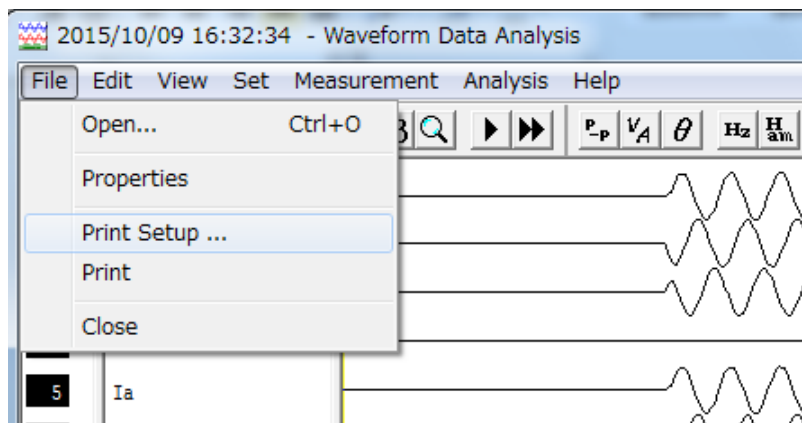
以下解說波形資料的列印方法。

9.8.10.1. 列印顯示畫面

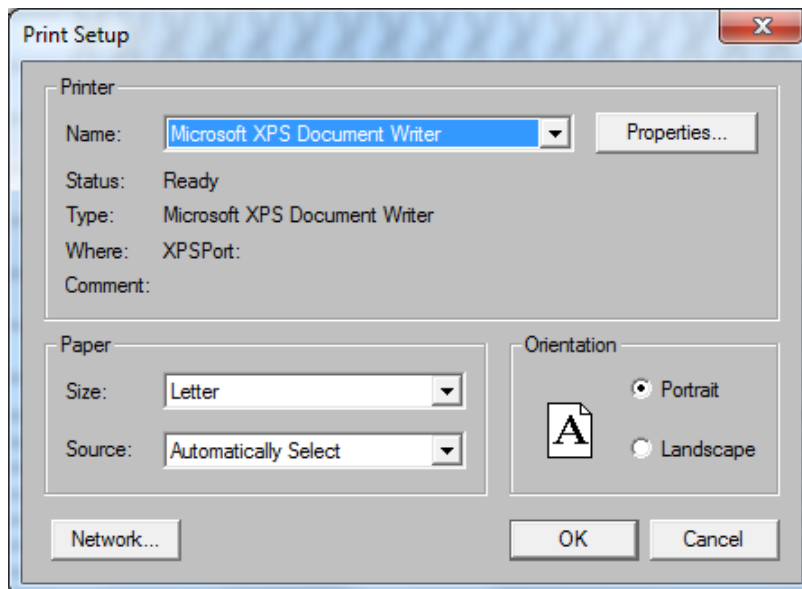
本項解說列印顯示畫面的方法。
(輸出紙本)

操作步驟

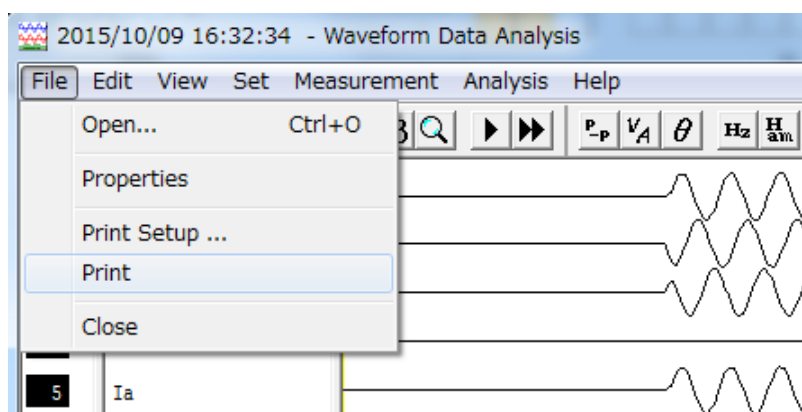
1. 從[File]選單點擊 [Print Setup]。



2. 設定印表機，並點擊“OK”按鈕。



3. 從[File]選單點擊 [Print]。
 - a) 就會開始列印顯示畫面。



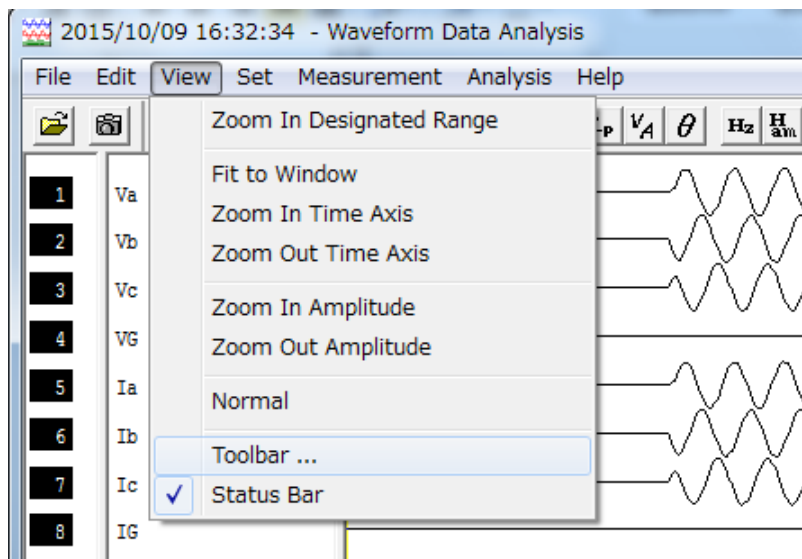
9.8.11. Toolbar與Status Bar

本項解說顯示/不顯示Toolbar與Status Bar的方法。

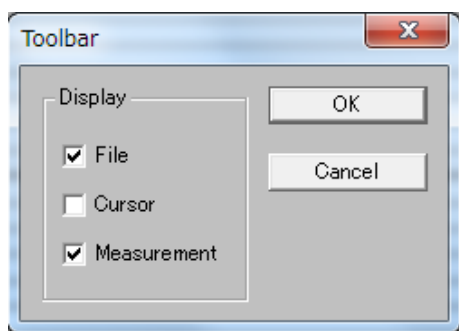
9.8.11.1.Toolbar與Status Bar的顯示方法與隱藏方法

操作步驟

1. 欲顯示或不顯示Toolbar時，從[View]選單點擊 [Toolbar]。

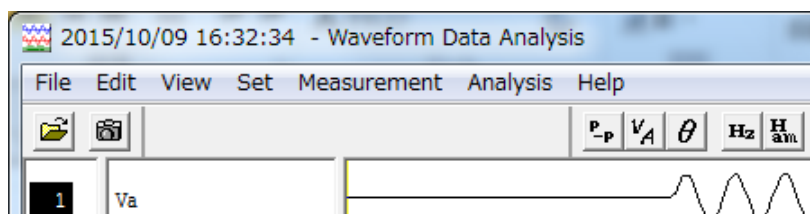


2. 勾選想要顯示項目的勾選欄。



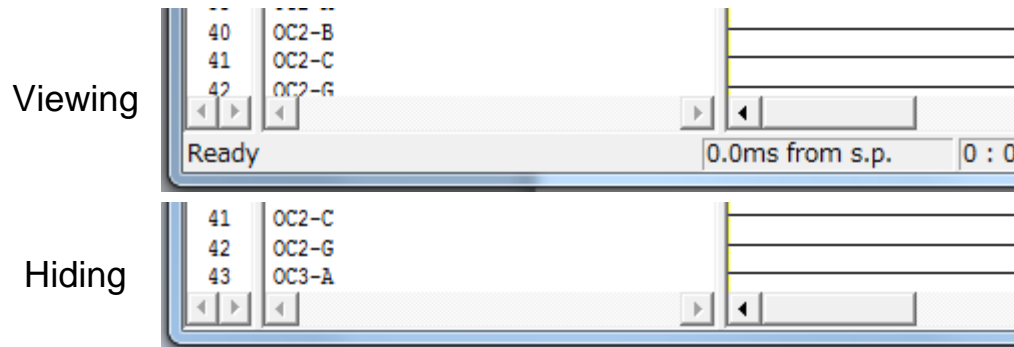
3. 點擊“OK”按鈕。

a)就會顯示已勾選的Toolbar。



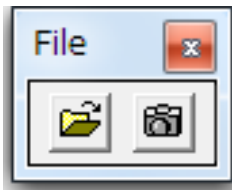
4. 欲顯示或不顯示Status bar時，從[View]選單點擊 [Status bar]。

5. 就會顯示或不顯示Status Bar。



9.8.11.2.Toolbar的功能

<File>



開啟波形資料



列印

<Cursor>



將啟用的游標返回1週期



將啟用的游標返回1個樣本



選擇游標0~3



在設定的範圍內放大

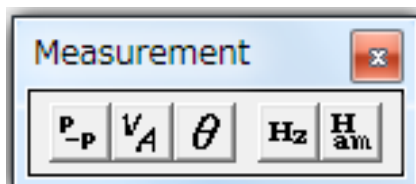


將啟用的游標前進1個樣本



將啟用的游標前進1週期

<Measurement>



顯示擱間值



顯示實效值



顯示相位差

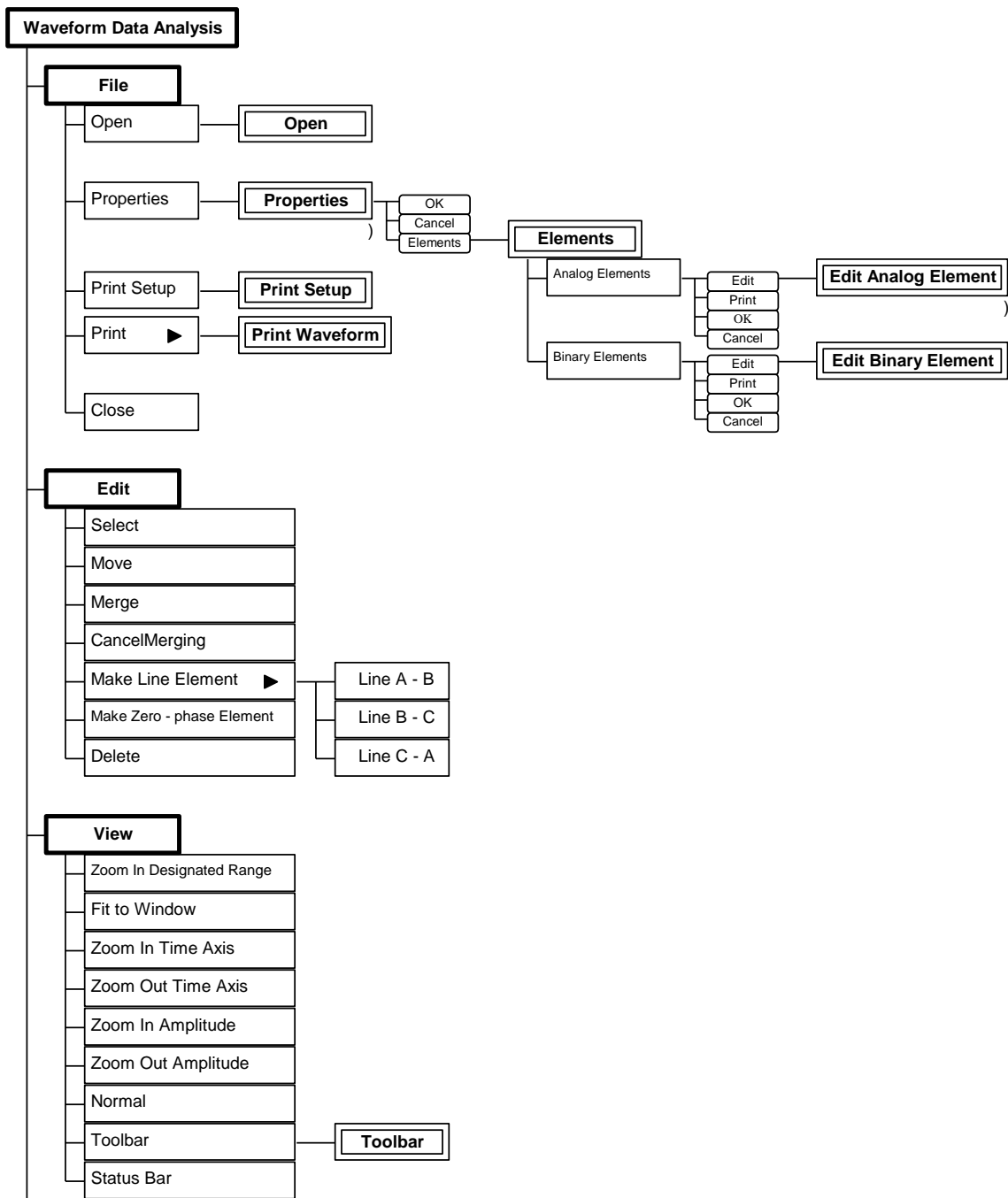


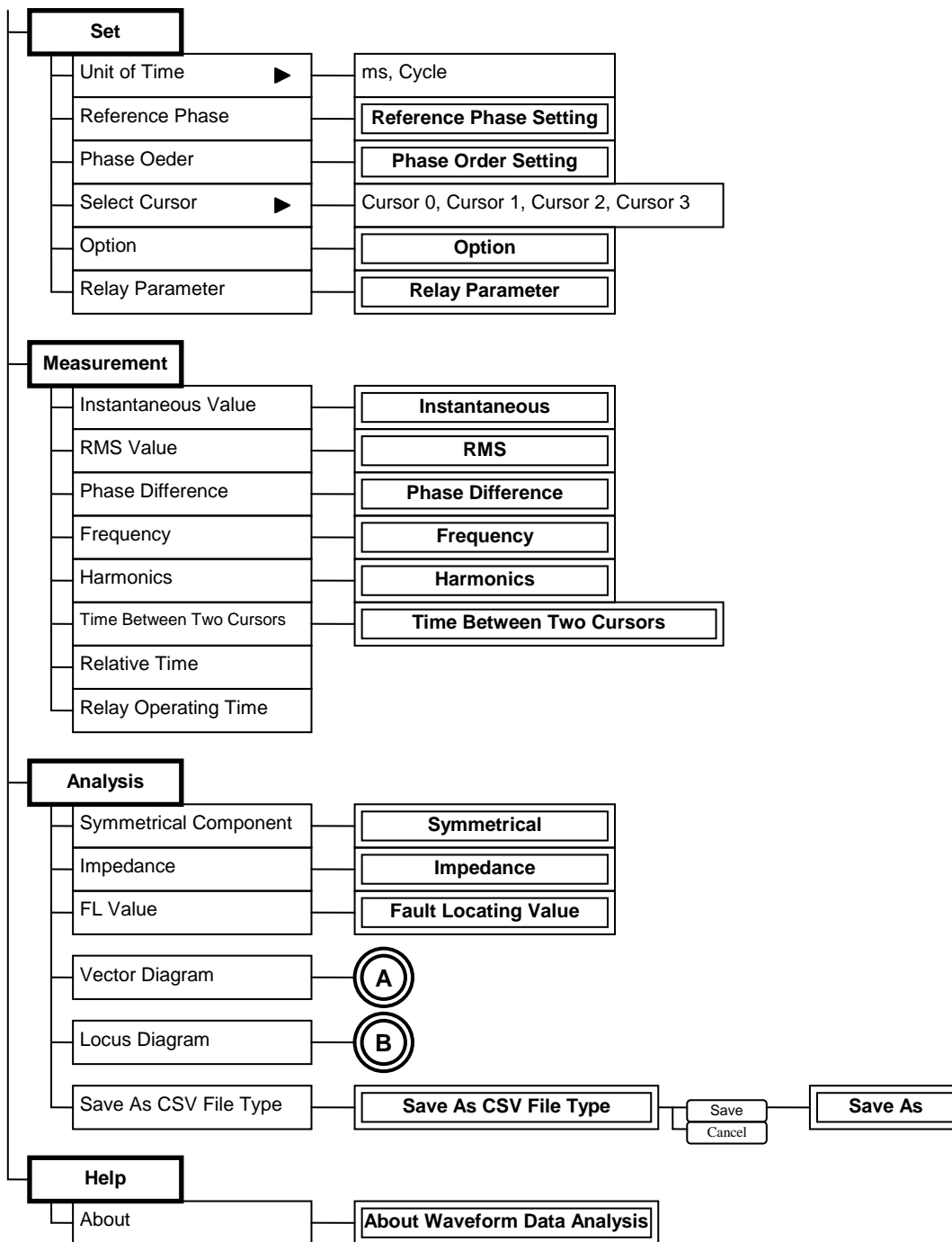
顯示頻率

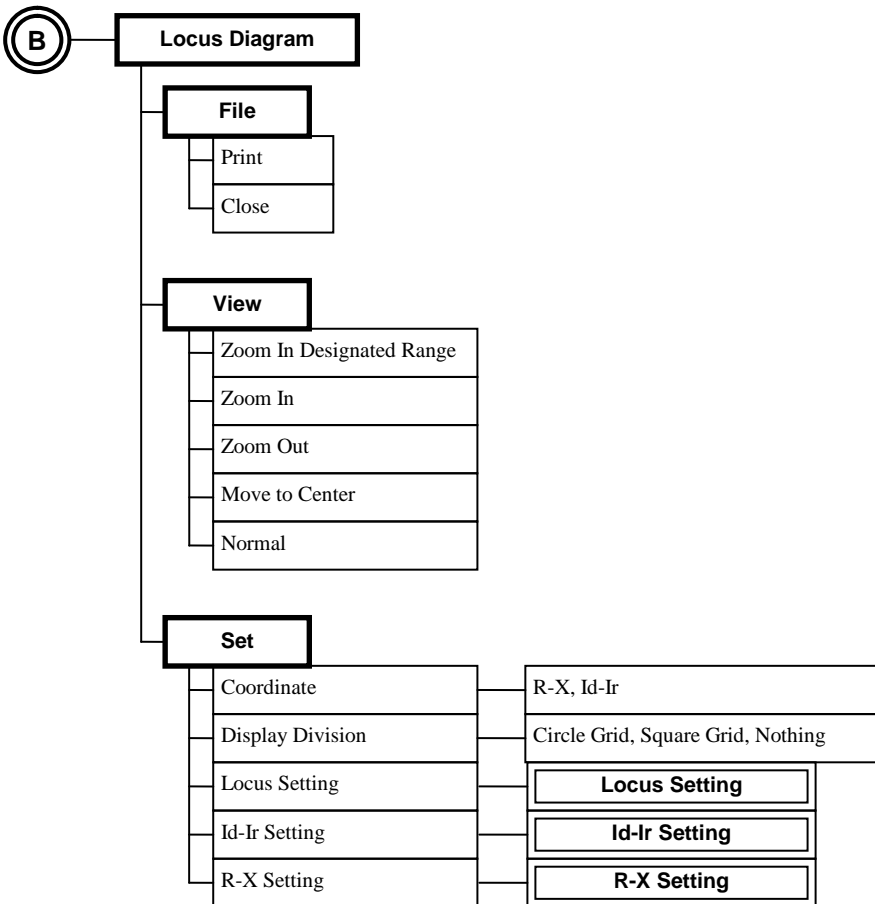
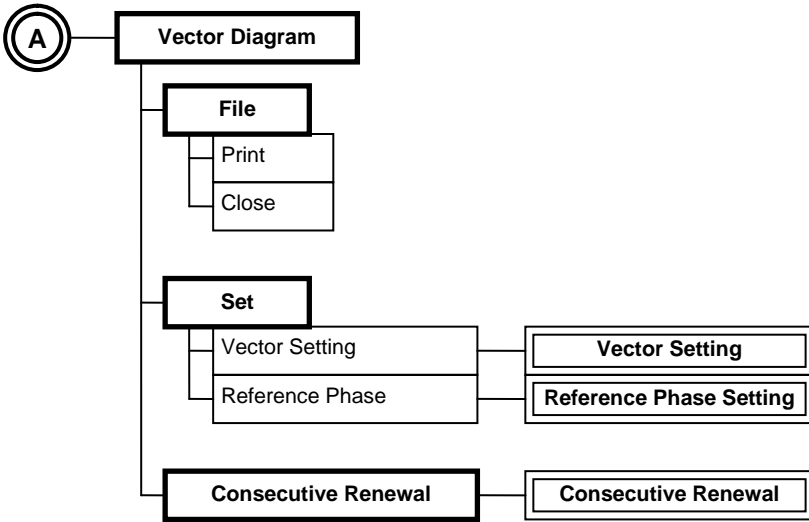


顯示諧波

9.8.12. 選單的階層顯示







9.8.13. 測量與解析的參數設定

以下解說解析數值與計算測量值時所需的參數設定方法。

9.8.13.1. 選擇時間單位

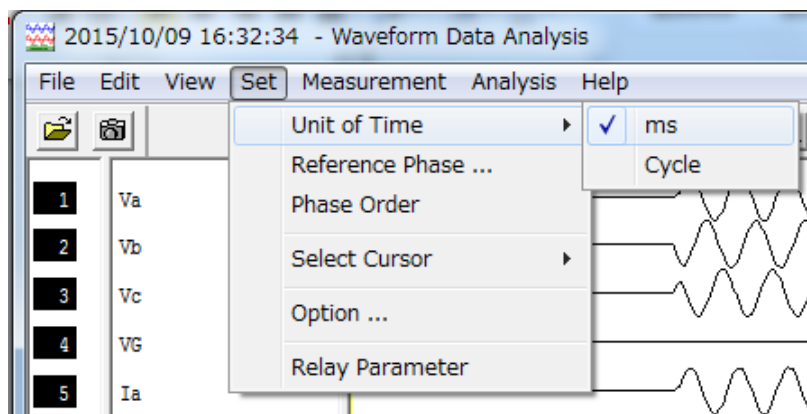
本項解說操作測量與解析時的顯示時間單位的選擇方法。

操作的注意事項

1. 可事先選擇顯示波形資料時的時間單位。
(請參閱9.8.13.4。)

操作步驟

1. 從[Set]選單的 [Unit of Time] 點擊想要顯示的時間單位。



2. 便會顯示所選擇的時間單位。

9.8.13.2. 選擇當成基準的相位

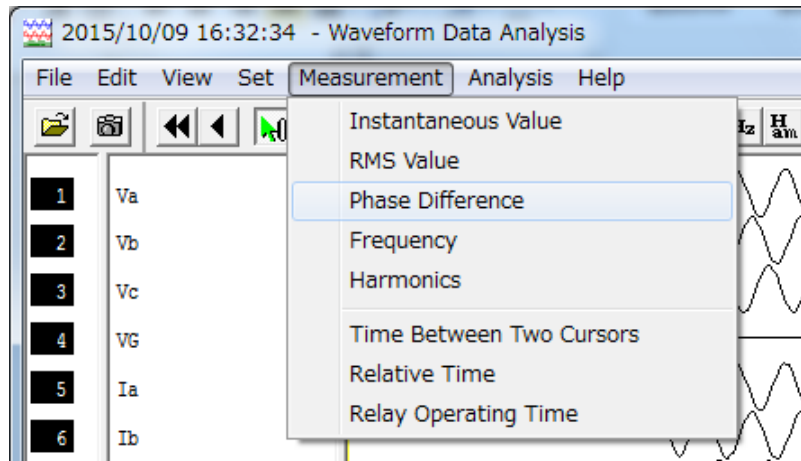
本項功能用來測量相位差的基準相位選擇方法與向量圖的顯示方法。

操作的注意事項

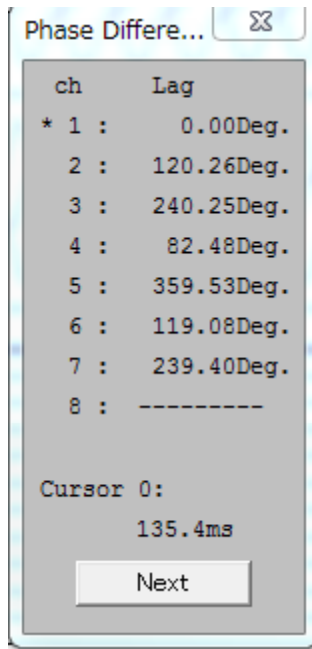
1. CH相位基準以用來顯示波形測量值的交流要素頻道編號的相位為基準。

操作步驟

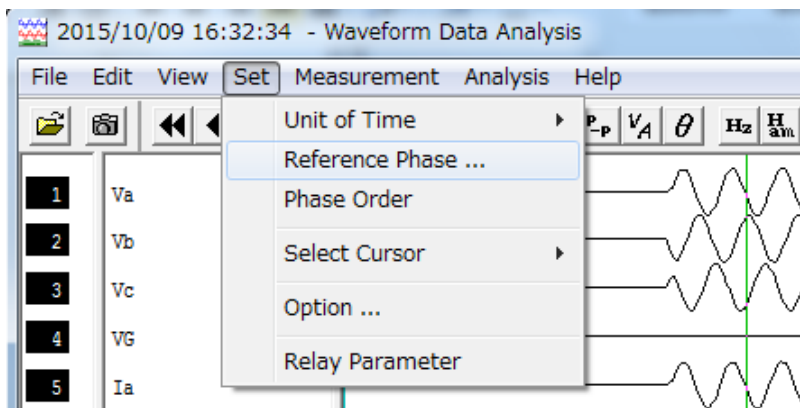
1. 從[Measurement]選單點擊 [Phase Difference]。



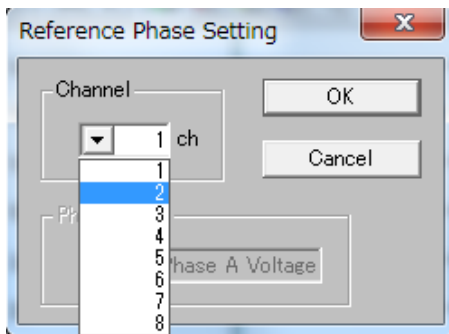
- 便會顯示已啟用的游標的相位差。
作為基準的相位上有[*]記號。



- 從[Set]選單點擊 [Reference Phase]。



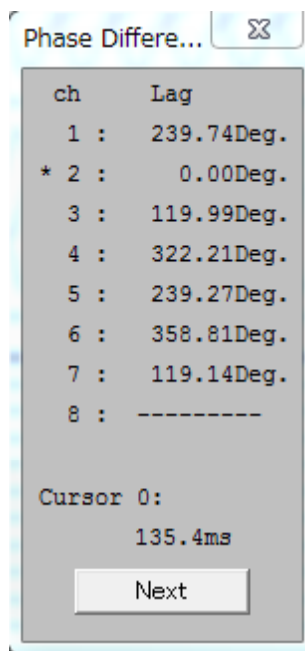
- 由[Channel]的下拉式選單，選擇基準相位的交流要素頻道編號。



5. 點擊“OK”按鈕。

a) 作為基準的相位就會被選擇。

成為新基準的相位上有[*]記號。



9.8.13.3.選擇相位設定

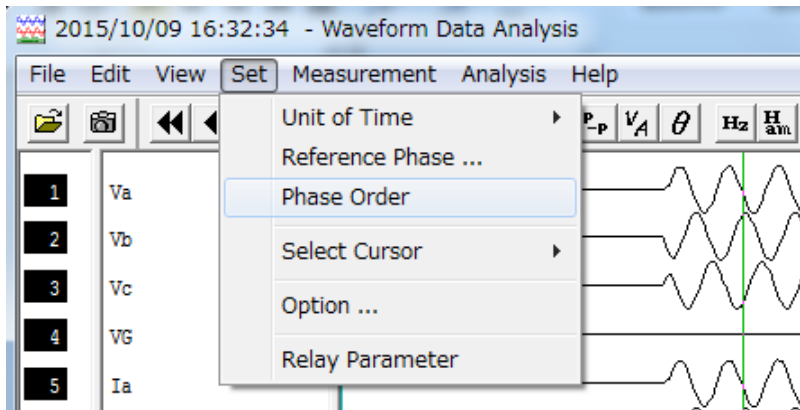
本項解說變更相位設定的方法。

操作的注意事項

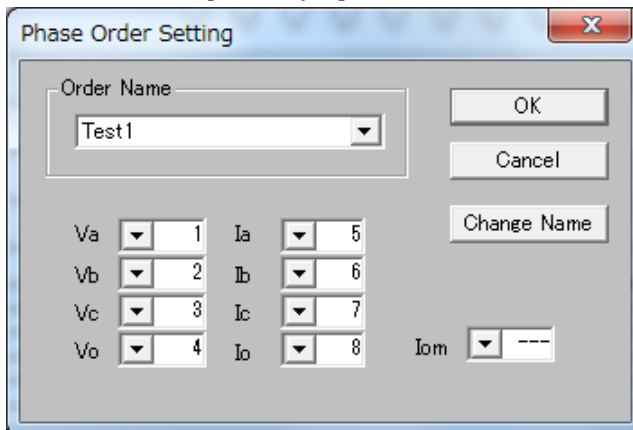
1. 可選擇您喜好的相位設定，並進行解析。
2. 可將交流要素的頻道編號變更為所選擇的相位設定。

操作步驟

1. 從[Set]選單點擊 [Phase Order]。



2. 點擊[Order Name]的▼，並選擇希望的相位設定。
 - a) 相位設定尚未設定時，會顯示[Not Entry --]。



3. 想要變更已選擇的相位設定的交流要素頻道編號時，選擇各交流要素的頻道編號。
4. 點擊“OK”按鈕。
 - a) 相位設定就會被選擇。

9.8.13.4. 選擇選項

本項解說選項的選擇方法。

操作的注意事項

1. 可選擇以下的選項。

a) Hard Copy Mode 只要在PC上連接彩色印表機，便可從彩色與黑白選擇列印畫面。

b) Phase 可選擇波形資料的相位差要先行顯示或延遲顯示。

c) Unit at Start 可選擇顯示波形資料時的時間單位

d) Fault Section Calculation

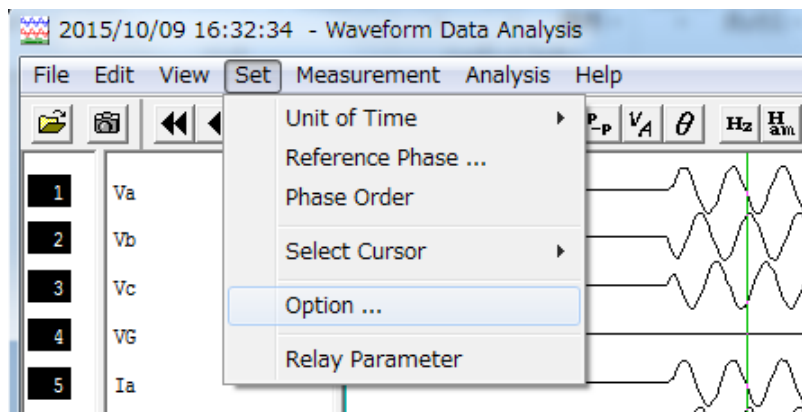
可選擇顯示波形資料時，是否同時自動計算故障時間。

e) AC/DC Channel 可選擇顯示/不顯示波形資料中的各信號。

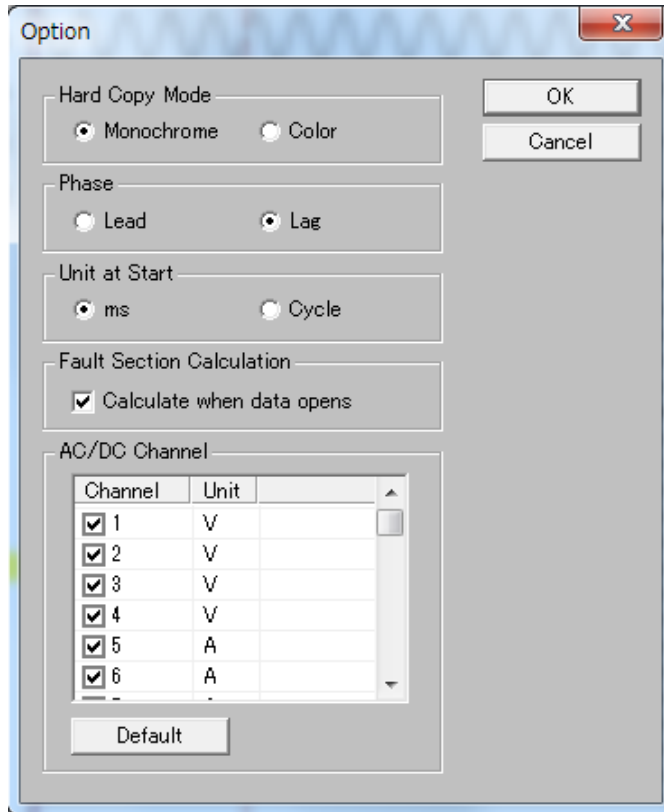
2. 所有波形資料皆共用此選項選擇。

操作步驟

1. 從[Set]選單點擊 [Option]。



2. 針對各項目選擇想要選擇的選項。



3. 點擊“OK”按鈕。所選擇的選項就會被設定。

4. 點擊“Default”按鈕後，AC/DC Channel的勾選欄就會成為全部勾選狀態。

9.8.13.5.設定繼電器的數值

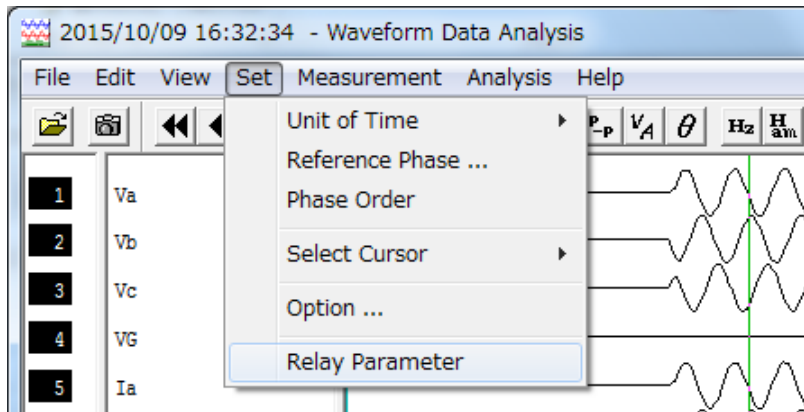
本項解說繼電器要素的設定與顯示方法。

操作的注意事項

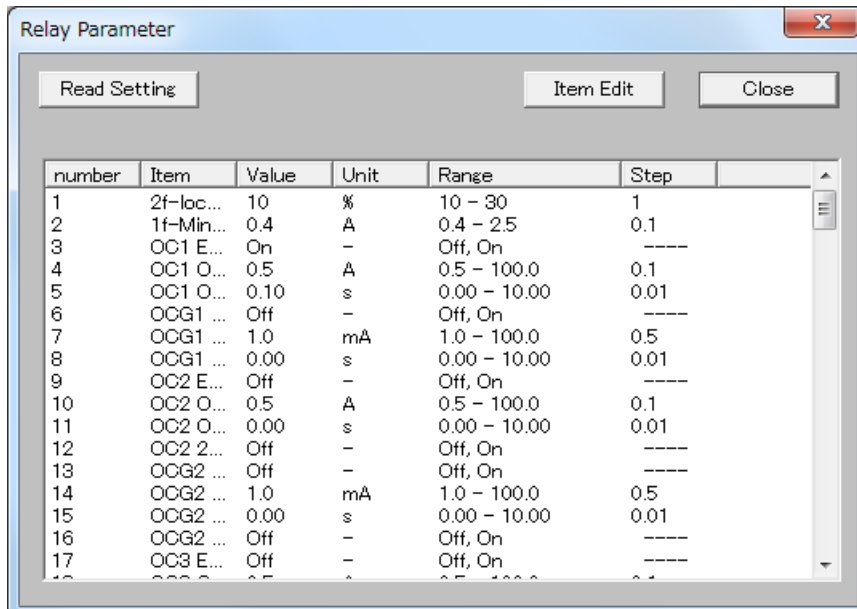
1. COMTRADE檔案的各要素的數值，可利用此功能進行變更。
解析時可透過已變更的數值來確認資料。
2. 即使變更上述的數值，實際上並不會變更原本的繼電器參數。

操作步驟

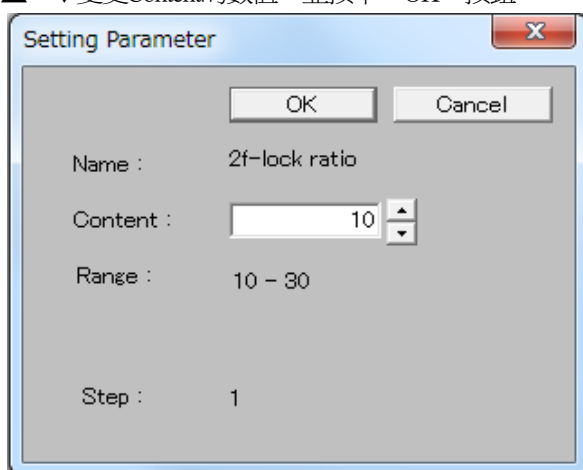
1. 從[Set]選單點擊[Relay Parameter]。



2. 選擇項目，並按下[Item Edit]按鈕。



3. 利用▲、▼變更Content的數值，並按下“OK”按鈕。



4. 按下[Close]按鈕，返回2.。

5. 按下[Read Setting]按鈕後，便可利用工具讀取COMTRADE格式的hdr檔案。

9.8.14. 顯示波形資料的測量值

以下解說波形資料測量值的顯示方法。

9.8.14.1. 顯示瞬間值

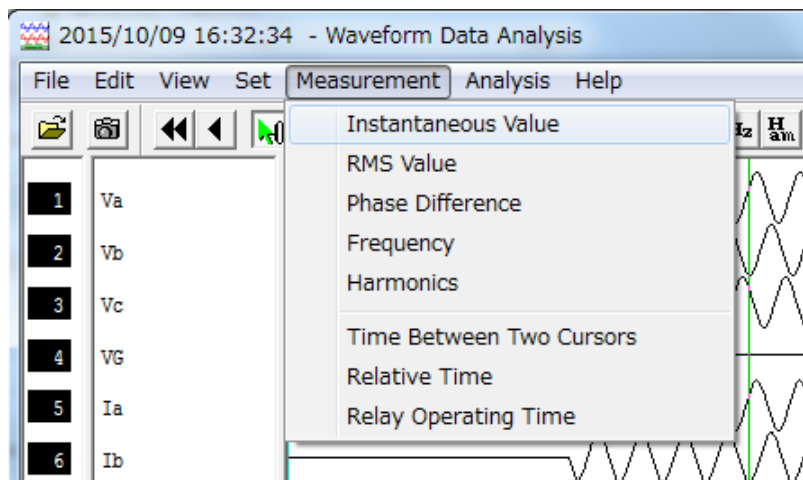
本項解說顯示瞬間值的方法。

操作的注意事項

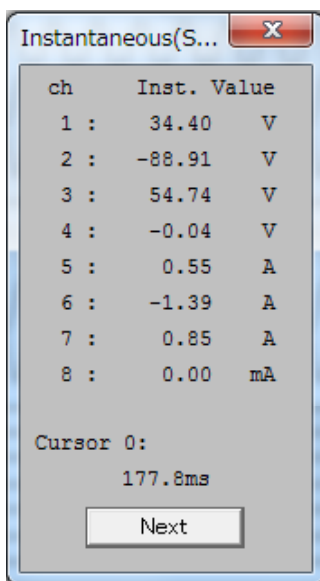
1. 顯示為CT/PT的2次側的數值。

操作步驟

1. 將游標移動到想要測量的點上。
2. 點擊[Measurement]選單的[Instantaneous Value]。



3. 便會顯示類比頻道的瞬間值。
 - a) 移動游標便可更新數值。
 - b) 按下“Next”按鈕，便可顯示8頻道以上。



9.8.14.2.顯示實效值

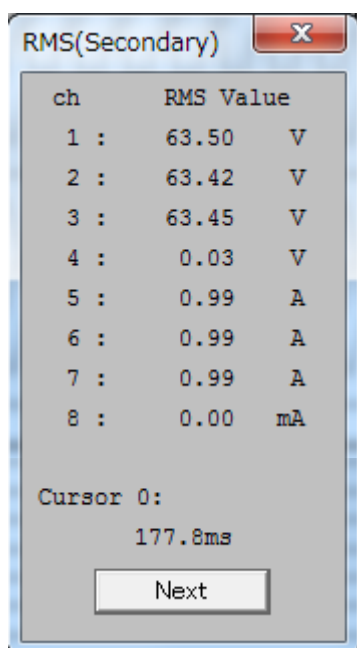
本項解說顯示實效值的方法。

操作的注意事項

1. 顯示為CT/PT的2次側的數值。

操作步驟

1. 將游標移動到想要測量的點上。
2. 點擊[Measurement]選單的 [RMS Value]。
3. 便會顯示類比頻道的實效值。
 - a) 會計算從游標位置算起1週期前的實效值。
 - b) 移動游標就會更新數值。
 - c) 按下“Next”按鈕，便可顯示8頻道以上。



The screenshot shows a dialog box titled "RMS(Secondary)" with a close button (X) in the top right corner. The dialog contains a table with the following data:

ch	RMS Value	
1 :	63.50	V
2 :	63.42	V
3 :	63.45	V
4 :	0.03	V
5 :	0.99	A
6 :	0.99	A
7 :	0.99	A
8 :	0.00	mA

Below the table, it displays "Cursor 0:" followed by "177.8ms". At the bottom of the dialog is a button labeled "Next".

9.8.14.3.顯示相位差

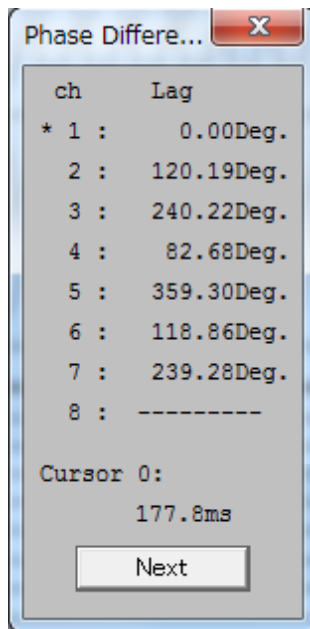
本項解說顯示相位差的方法。

操作的注意事項

1. 相位差可選擇先行顯示與延遲顯示

操作步驟

1. 將游標移動到想要測量的點上。
2. 從[Measurement]選單點擊 [Phase Difference]。
3. 便顯示從基準相位算起的各頻道相位差。
 - a) 基準相位上有[*]記號。
 - b) 移動游標就會更新數值。
 - c) 無法測量數值的頻道會顯示[-----]。
 - d) 按下“Next”按鈕，便可顯示8頻道以上。

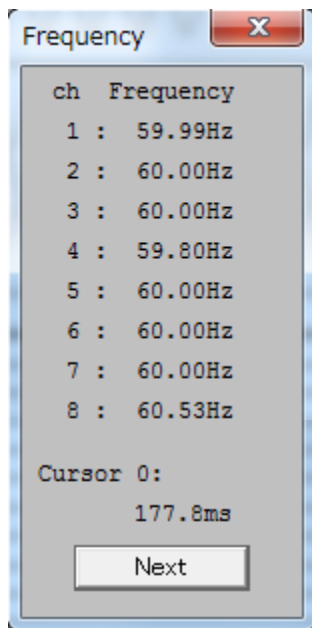


9.8.14.4.顯示頻率

本項解說顯示頻率的方法。

操作步驟

1. 將游標移動到想要測量的點上。
2. 從[Measurement]選單點擊 [Frequency]。
3. 便會顯示各頻道的頻率。
 - a) 會計算從游標位置算起前後4週期的頻率。
 - b) 移動游標就會更新數值。
 - c) 無法測量數值的頻道會顯示[-----]。
 - d) 按下“Next”按鈕，便可顯示8頻道以上。



9.8.14.5.顯示諧波

本項解說顯示諧波的方法。

操作的注意事項

1. 顯示為CT/PT的2次側的數值。

操作步驟

1. 將游標移動到想要測量的點上。
2. 點擊[Measurement]選單的 [Harmonics]。
3. 便會顯示各頻道的諧波。
 - a) 會顯示從游標算起前後4週期的諧波。
 - b) 按下“Next”按鈕，便可顯示8頻道以上。
 - c) 移動游標就會更新數值。
 - d) 無法測量數值的頻道會顯示[-----]。

ch	Fund.		2nd	3rd	4th	5th	6th	7th	8th	9th	10th	11th
1 :	63.49	V	0.2%	0.1%	0.0%	0.0%	0.0%	0.0%	0.0%	0.0%	0.0%	0.1%
2 :	63.44	V	0.1%	0.1%	0.0%	0.1%	0.0%	0.1%	0.0%	0.0%	0.0%	0.0%
3 :	63.46	V	0.1%	0.1%	0.1%	0.0%	0.0%	0.0%	0.0%	0.0%	0.0%	0.0%
4 :	0.04	V	6.2%	4.5%	6.5%	9.4%	3.0%	6.6%	2.6%	5.7%	4.2%	5.9%
5 :	0.99	A	0.1%	0.2%	0.1%	0.1%	0.1%	0.1%	0.2%	0.1%	0.2%	0.1%
6 :	0.99	A	0.3%	0.4%	0.1%	0.2%	0.2%	0.1%	0.1%	0.1%	0.1%	0.2%
7 :	0.99	A	0.1%	0.1%	0.2%	0.1%	0.1%	0.2%	0.1%	0.1%	0.1%	0.2%
8 :	0.01	mA	49.9%	49.6%	48.4%	45.2%	36.8%	42.0%	45.8%	61.0%	32.2%	39.5%

Cursor 0: 177.8ms

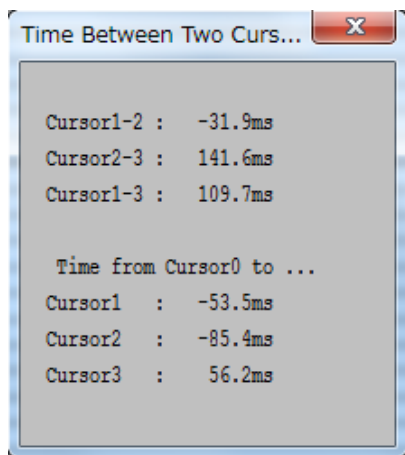
Next

9.8.14.6. 顯示游標間的時間

本項解說顯示游標間的時間的方法。

操作步驟

1. 從[Measurement]選單點擊 [Time Between Two Cursors]。
2. 便會顯示游標間的時間。



9.8.14.7.顯示繼電器的動作時間

此部分解說顯示繼電器的動作時間的方法。(ON/OFF要素)

操作步驟

1. 從[Measurement]選單點擊 [Relay Operating Time]。
2. 便會顯示繼電器的動作時間。
 - a) 動作時間是從波形資料的起點算起的相對時間。但是，若選擇相對時間顯示時，會顯示從游標0算起的相對時間。(→參閱相對時間)

30	DI9	
31	DI10	
32	DI11	
33	DI12	
34	DI13	
35	OC1-A	202.8
36	OC1-B	201.4
37	OC1-C	204.2
38	OC1-G	
39	OC2-A	

3. 欲結束繼電器動作時間的顯示時，請點擊[Measurement]後，再次點擊[Relay Operating Time]。

9.8.15. 顯示波形資料的解析值

以下解說波形資料解析值的顯示方法。

9.8.15.1.顯示對象成分

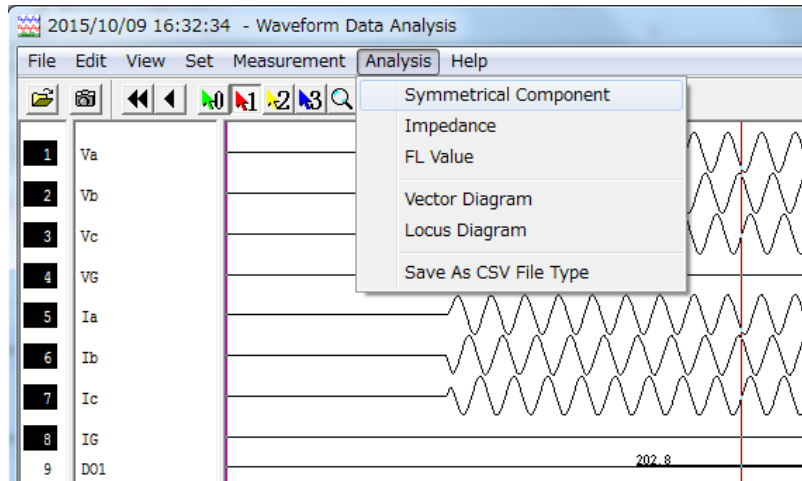
本項解說正相、逆相、零相成分的顯示方法。

操作的注意事項

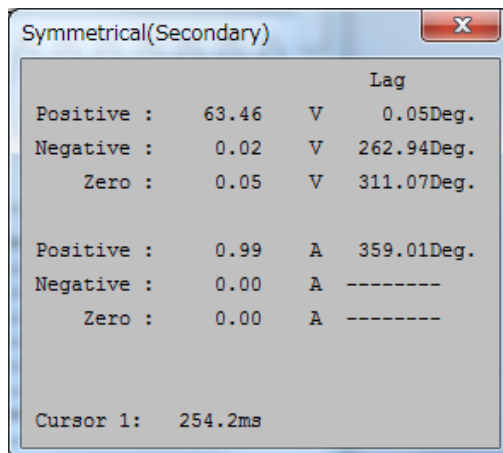
1. 操作前先選擇相序。
2. 顯示為CT/PT的2次側的數值。相位差可選擇先行顯示與延遲顯示。

操作步驟

1. 將游標移動到想要測量的點上。
2. 從[Analysis]選單點擊 [Symmetrical Component]。



3. 便會顯示對象成分與當前相位設定下的相位差。
 - a) 會計算從游標位置算起1週期前的相要素。
 - b) 移動游標就會更新數值。
 - c) 無法解析的點會顯示[-----]。



9.8.15.2.顯示電阻值

本項解說從啟用游標位置算起1週期前的電阻值的顯示方法。

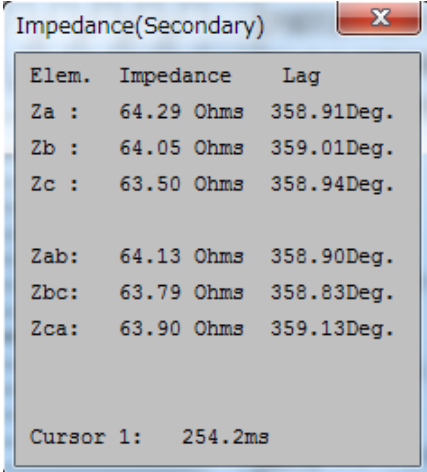
操作的注意事項

1. 操作前先選擇相位設定。
2. 顯示為CT/PT的2次側換算下的數值。

相位差可選擇先行顯示與延遲顯示。

操作步驟

1. 將游標移動到想要測量的點上。
2. 從[Analysis]選單點擊 [Impedance]。
3. 便會顯示當前相位設定下的電阻值。
 - a) 會計算從游標位置算起到1週期前的電阻值。
 - b) 會顯示實數向量與虛數向量的相位差。
 - c) 移動游標就會更新數值。
 - d) 無法解析的點會顯示[----]。



Elem.	Impedance	Lag
Za :	64.29 Ohms	358.91Deg.
Zb :	64.05 Ohms	359.01Deg.
Zc :	63.50 Ohms	358.94Deg.
Zab:	64.13 Ohms	358.90Deg.
Zbc:	63.79 Ohms	358.83Deg.
Zca:	63.90 Ohms	359.13Deg.

Cursor 1: 254.2ms

9.8.15.3.事故點評定功能

本項解說事故點評定功能。

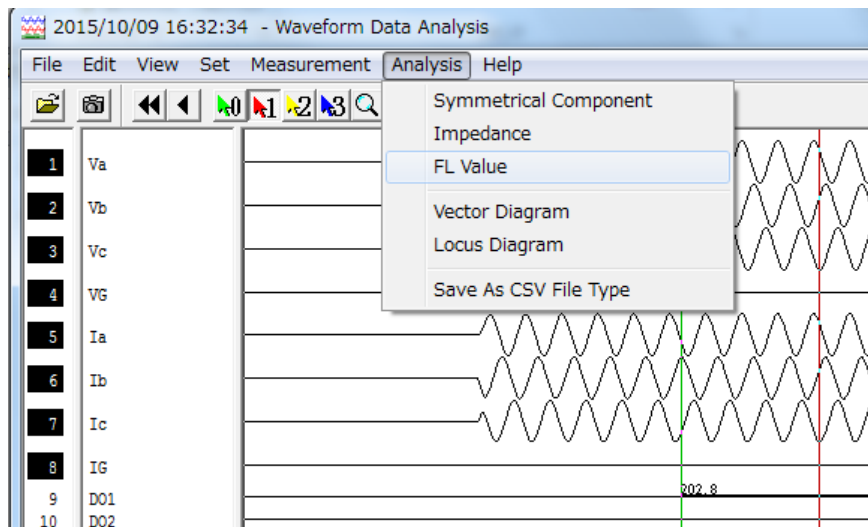
操作的注意事項

1. 事故點評定功能有2種方法。可從FL Value選單選擇其中1種方法。
 - a) Local mode:使用現地端繼電器的電壓、電流。
 - b) Remote1 :使用現地端與遠端繼電器的電壓、電流。
2. Local mode下，計算事故點後，有選項可從選單設定來設定使用或不使用。
 - Fault Cursor Set:會清除事故點造成的負荷電流的影響。
此選項為有效時，會計算到游標0 (事故發生的點) 為止的負荷電流，並從事故點的計算扣除。
 - KM Set:可補償平行2次線中發生接地事故時的相互感應的影響。
 - 2CT:使用2個CT時，可利用此選項設定來覆蓋。

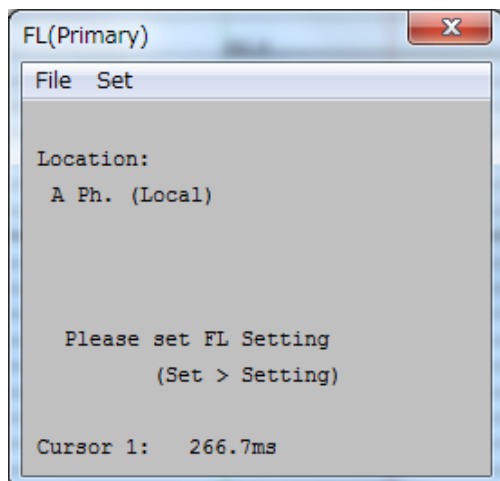
Remote1模式下，不會要求這些選項設定。

操作步驟

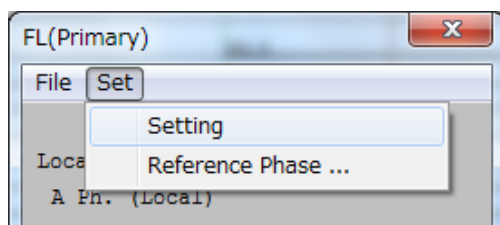
1. 將游標0對齊事故發生的點，並將游標1~3對齊FL的測量點。
游標1~3中，只有啟用模式的游標才有效。
若是Remote1模式時，由於不使用於FL的計算，故無需在意游標0的位置。
2. 從[Analysis]選單選擇[FL Value]。



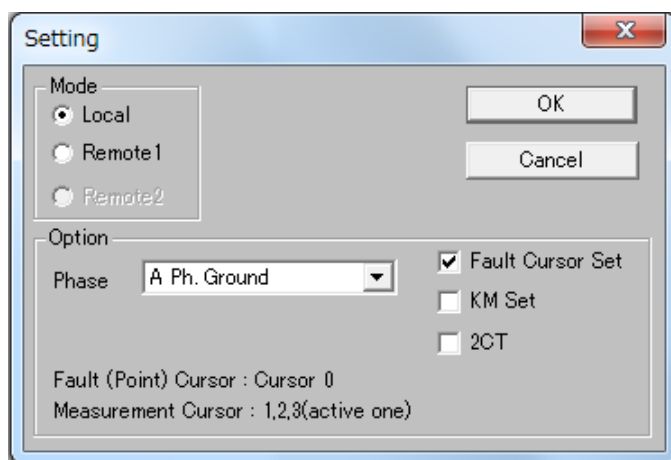
便會顯示[FL(Primary)]的對話框。



3. 從[Set]選單選擇[Setting]。



便會出現[Setting]對話框。



4. 從[Mode]選單選擇[Local]或[Remote1]。

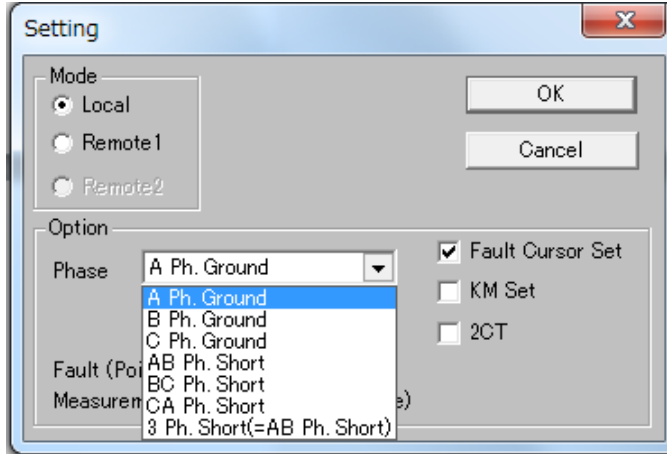
操作的注意事項

任一模式下，皆會要求電壓與電流資料。

Local模式：現地端繼電器的3相電流與3相電壓

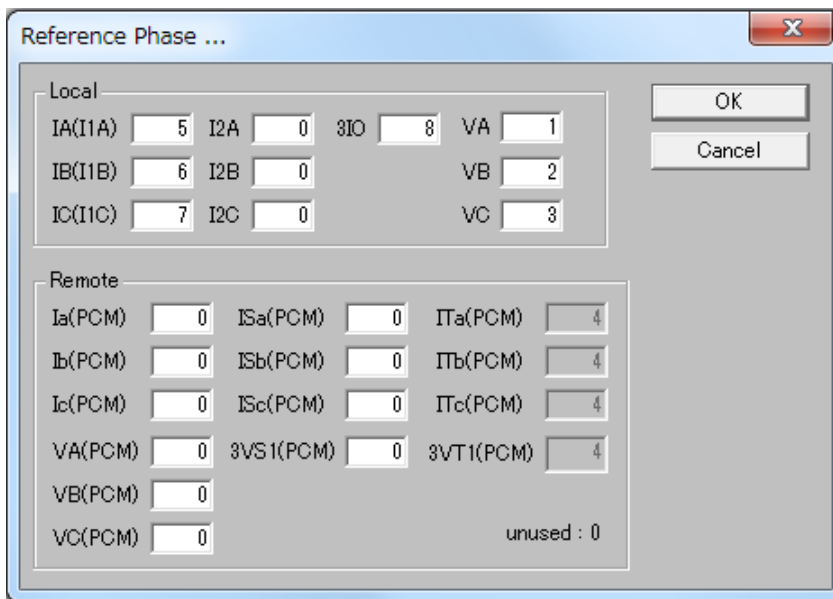
Remote1模式：現地端繼電器的3相電流與3相電壓，還有遠端的電壓與3相電流。欲進行同步時，必須有兩側的繼電器資料。

5. 選擇[Local]時，可設定以下的選項。
 - a) 依照實際的事故，從[Phase]選擇事故的類型。請正確設定。
否則，FL的數值不會正確出現。
 - b) 請選擇是否使用透過[Fault Cursor Set] 來清除負荷電流的功能。
 - c) 請選擇是否透過[KM Set] 來補正相互感應的影響。
 - d) 欲使用2個CT時，請選擇[2CT]。



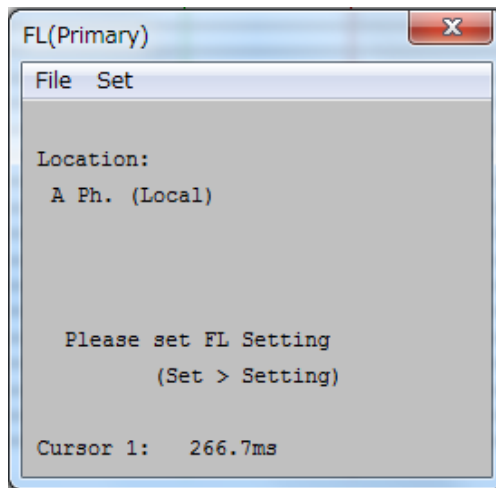
這些設定完成後，點擊“OK”。

6. 如果在4. 選擇[Remote1]時，則不需要進行5. 的選項設定。
7. 從”FL(Primary)” 的[Set]選單選擇[Reference Phase]。
便會顯示[Reference Phase]對話框。



8. 使用此工具來輸入已開啟的波形資料的電壓、電流資料頻道編號。
輸入後，點擊“OK” 按鈕。

9. 上述設定完成後，” FL(Primary)” 的對話框會顯示到事故點為止的距離。
移動游標1~3，便會更新游標位置下的事故點數值。



註) 事故點評定中，必須有線路長、線路電阻等的設定項目。
若沒有調定項目，便不會顯示如上圖的FL資料。

10. 點擊 “X” 關閉FL對話框。

9.8.15.4.顯示向量圖

本項解說波形資料向量圖的顯示方法。

9.8.15.4.1.顯示向量圖

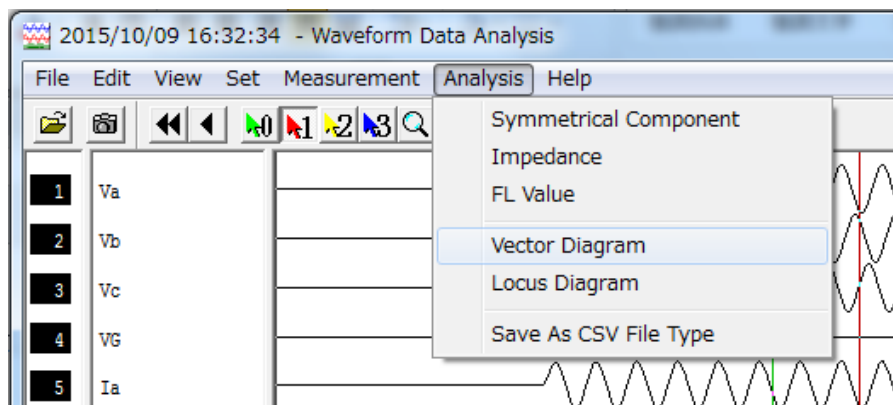
此部分解說3相向量圖或對稱成分的顯示方法。

操作的注意事項

1. 操作前先選擇相位設定。
2. 顯示為CT/PT的2次側的數值。相位差可選擇先行顯示與延遲顯示。

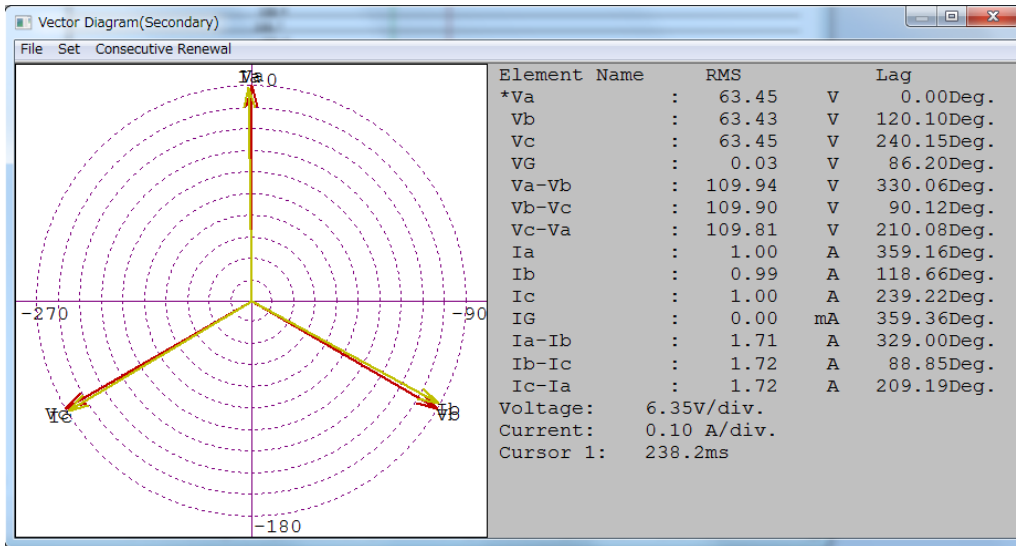
操作步驟

1. 將游標移動到想要測量的點上。
2. 從[Analysis]選單點擊[Vector Diagram]。



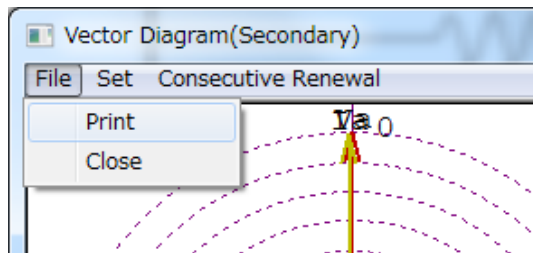
3. 會依照當前的相位設定，顯示向量圖、實效值與相位差。

- a) 從游標位置算起 1 週期前計算出此數值。
- b) 基準相位上有[*]記號。
- c) 移動游標就會更新向量圖與數值。
- d) 可 1 次顯示 2 個以上的向量圖。想要啟用其他游標時，請從[Analysis] 選單點擊 [Vector Diagram]。



4. 欲列印向量圖時，請點擊[File]後，點擊[Print]。

- a) 列印向量圖時，請將向量圖的畫面控制在主要的波形解析畫面以內。



5. 欲關閉向量圖的畫面時，請點擊[File]後，點擊[Close]。

9.8.15.4.2.設定參數

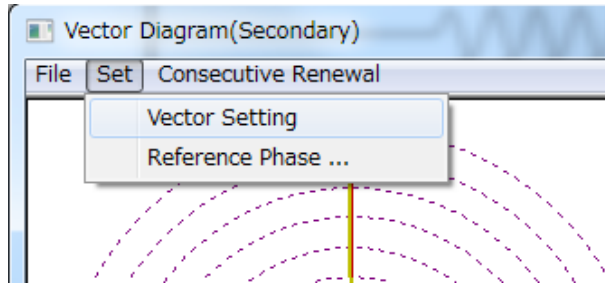
此部分解說向量圖、基準相位、相位序的設定方法。

操作的注意事項

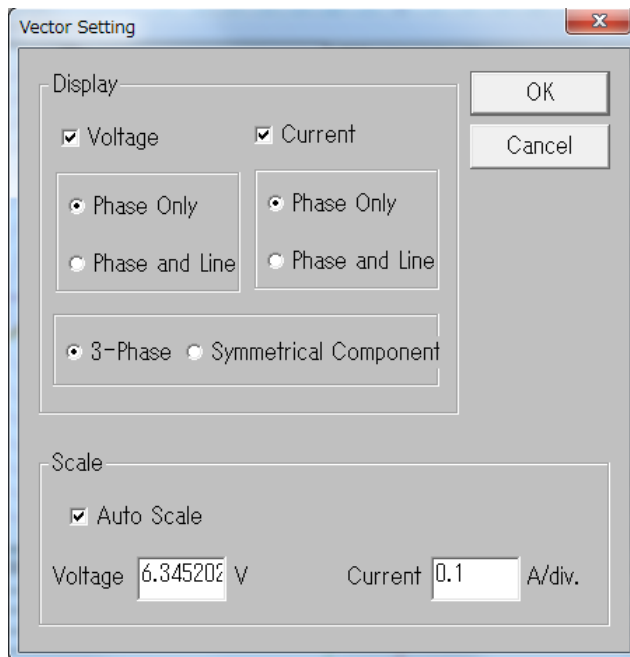
1. 顯示內容，必須設定為向量圖可容納的大小。

操作步驟

1. 從[Set]選單點擊 [Vector Setting]，以設定向量圖。



2. 點擊[Voltage]與[Current]選項，以選擇畫面的要素。
針對各要素選擇[Phase Only]/[Phase and Line]的其中之一。
a)[Phase Only]/[Phase and Line]的選擇，對於對稱成分顯示畫面沒有影響。

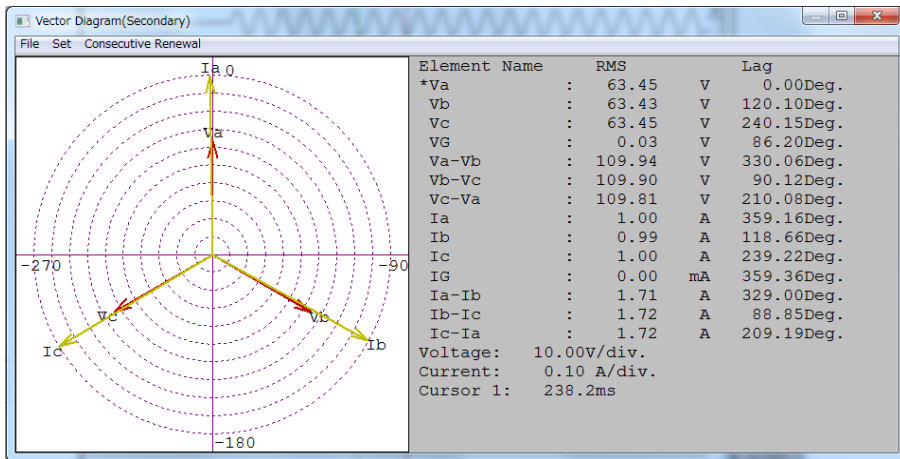


3. 點擊[3-Phase]/[Symmetrical Component]的其中之一。
4. 欲自動顯示向量圖的大小時，點擊[Auto Scale]的選項，將自動調整大小設為有效。

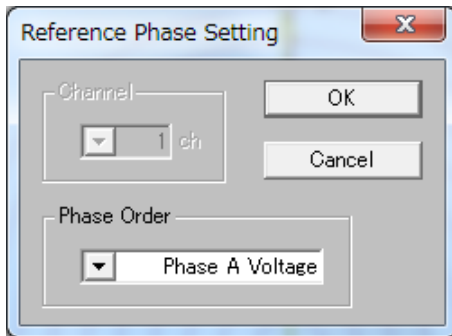
5. 欲變更向量圖的大小時，點擊[Auto Scale]，將自動調整刻度設為無效。
 在[Voltage]與[Current]的欄位中輸入刻度大小。
 a)輸入每1刻度的大小。



6. 點擊“OK”按鈕。
 a)向量圖就會依照設定內容顯示。



7. 欲變更基準相位的設定時，點擊[Set]，並點擊[Reference Phase]。
 8. 點擊[Phase Order]右邊的▼，並從一覽表選擇作為基準的相位。



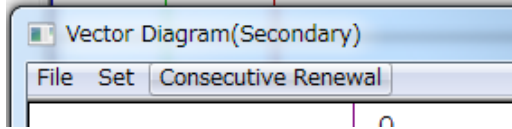
9. 點擊“OK”按鈕。
 a)就會顯示新基準相位下的向量圖。
 b)利用此操作選擇的基準相位，也適用於顯示其他解析值。

9.8.15.4.3.連續顯示向量圖

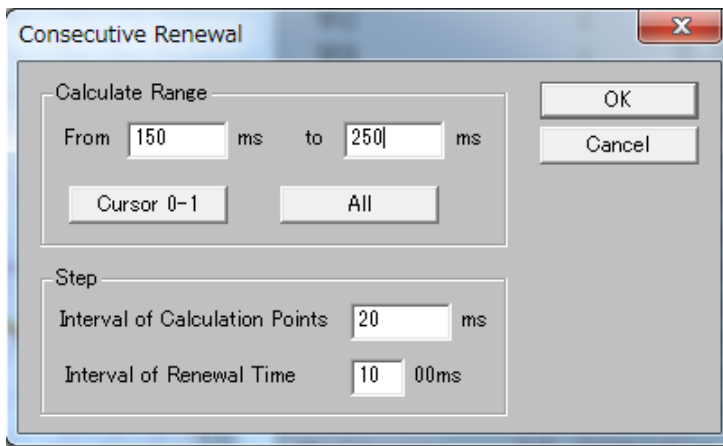
此部分解說在特定的範圍內連續顯示向量圖變化的方法。

操作步驟

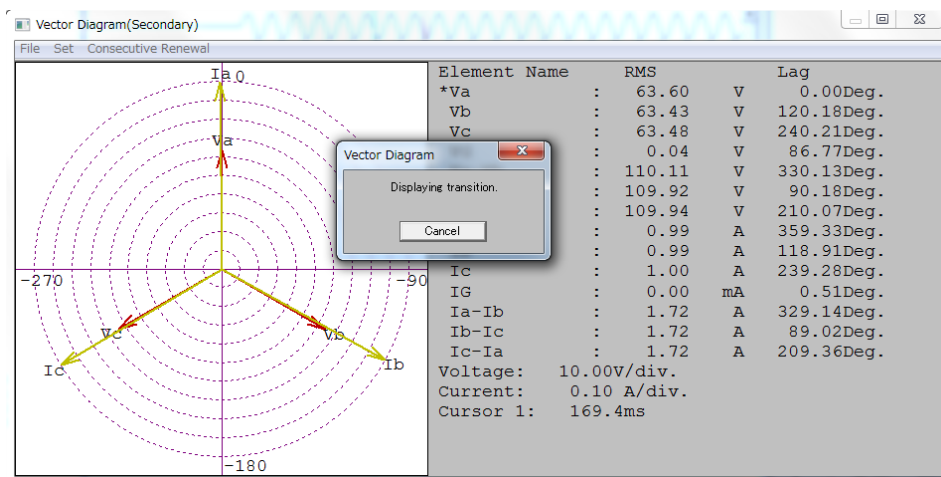
1. 點擊[Consecutive Renewal]選單。



2. 在[Calculate Range]的欄位內輸入開始與結束範圍。
 - a) 欲在游標0與啟用游標間顯示時，點擊“Cursor 0-*” 按鈕。
([*]為啟用游標的No。)
 - b) 選擇相疊時間顯示時，需輸入波形資料一開始的時間。
 - c) 欲顯示整體時，點擊“All” 按鈕。



3. 在[Interval of Calculation]的欄位內輸入欲顯示向量圖的測量點間隔值。
4. 在[Interval of Renewal]的欄位內輸入向量圖顯示的更新間隔。
5. 點擊“OK” 按鈕。
 - a) 會顯示[Vector Diagram]對話框，並開始連續顯示。

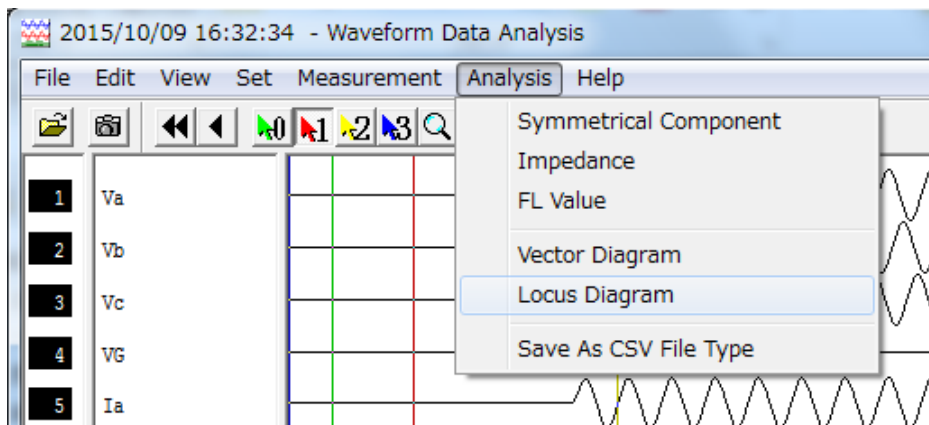


9.8.15.5.顯示軌跡圖

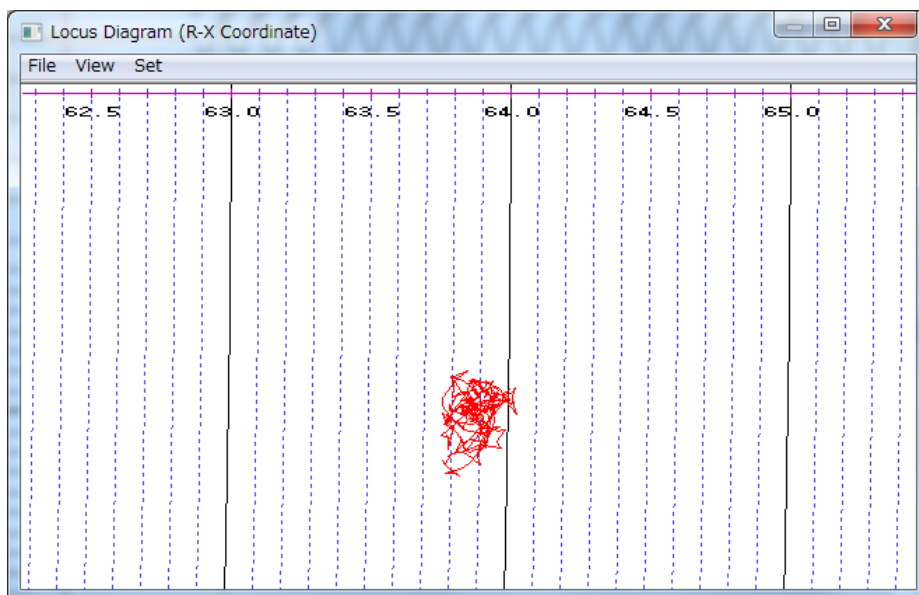
本項解說軌跡圖的顯示方法。

操作步驟

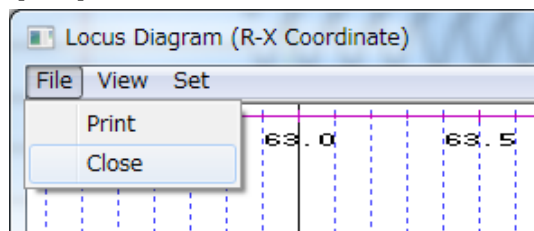
1. 點擊[Analysis]選單的[Locus Diagram]。



2. 便會顯示軌跡圖畫面。



3. 從[File]選單點擊[Close]，以結束軌跡畫面。



9.8.15.5.1.軌跡圖的設定與顯示

欲正確顯示軌跡圖時，必須設定數值。本項說明軌跡圖的設定方法。

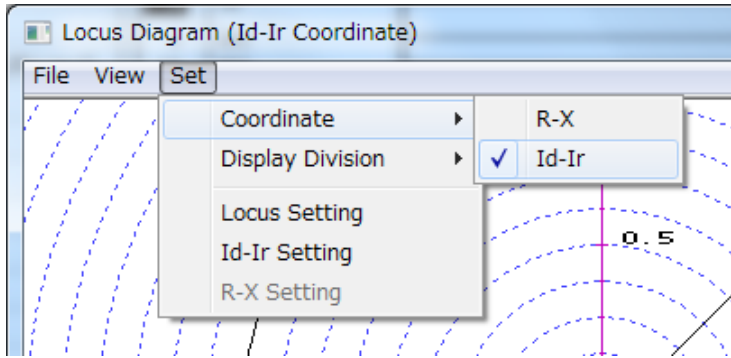
操作的注意事項

1. 軌跡圖的計算範圍，請指定波形資料的起點算起20.0ms以後。

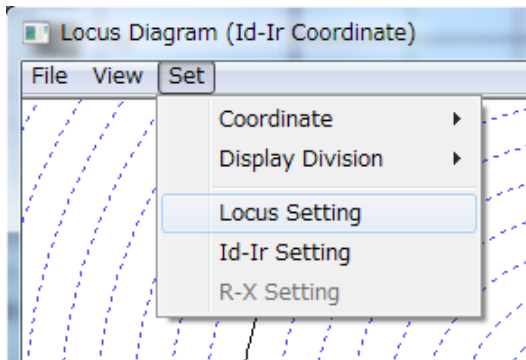
操作步驟

1. 從[Set]選單點擊作為目標種類的平面圖。

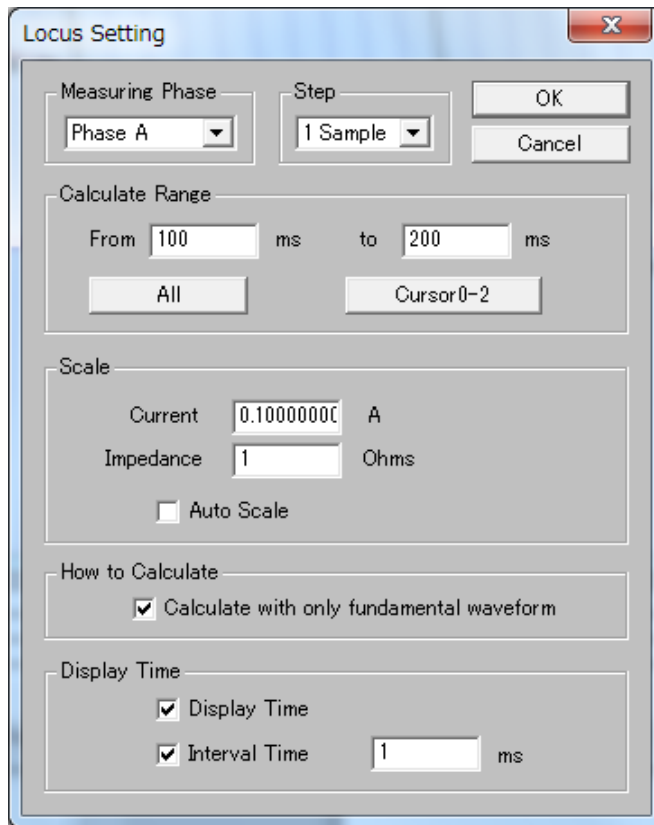
- R-X 電阻軌跡
- Id-Ir 電流差動繼電器的比率差動特性



2. 點擊[Set]選單的[Locus Setting]。



3. 點擊[Measuring Phase]的▼，並選擇欲測量的相。



4. 點擊[Step]的▼，並選擇軌跡的計算間隔。

5. 由[Calculate Range]輸入軌跡的計算範圍。

6. 欲使軌跡的畫面顯示最佳化時，勾選[Auto Scale]。

- 刻度就會自動調整，軌跡圖會顯示於畫面整體。

7. 欲變更軌跡圖的刻度時，取消勾選[Auto Scale]。然後，在[Scale]項目的各要素中輸入刻度值。

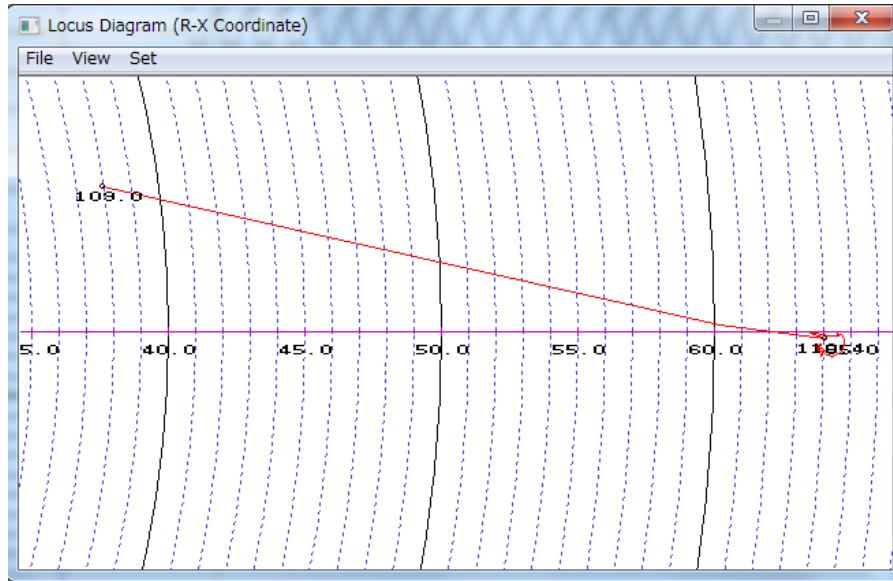
- 輸入1刻度的值。

8. 只要計算基本波的要素時，勾選[Calculate with only fundamental waveform]。

9. 勾選[Display Time]後，軌跡就會在每前進一段距離時顯示時間。

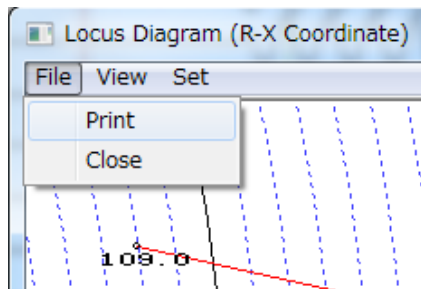
10. 先勾選[Display time]，再勾選[Interval time]後，就會每隔特定時間在軌跡上顯示時間。

11. 點擊“OK”按鈕。
 - 軌跡圖就會依照設定的值顯示。

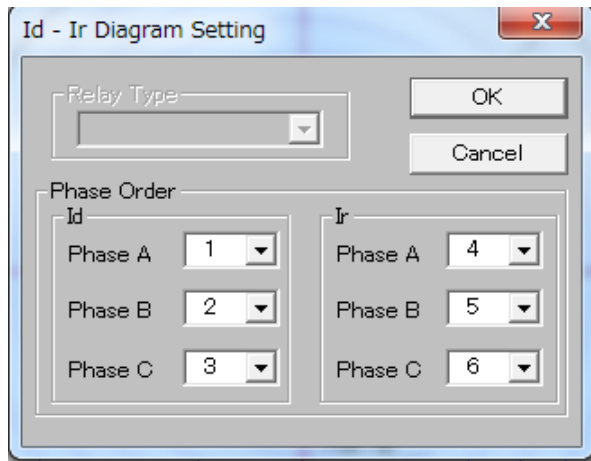


12. 點擊[Set]選單的[Display Division]後，便可變更為所選擇的網格。
 - circle grid 顯示圓形的網格。
 - square grid 顯示正方形的網格。
 - nothing 取消網格的顯示。

13. 欲列印軌跡圖時，從[File]選單選擇[Print]。



14. 欲顯示Id-Ir特性時，點擊[Set]選單的[Id-Ir Setting]。
 - 便會顯示[Id-Ir Diagram Setting]。



15. 欲列印軌跡圖時，從[File]選單點擊[Print]。

9.8.15.5.2.軌跡圖的放大、縮小

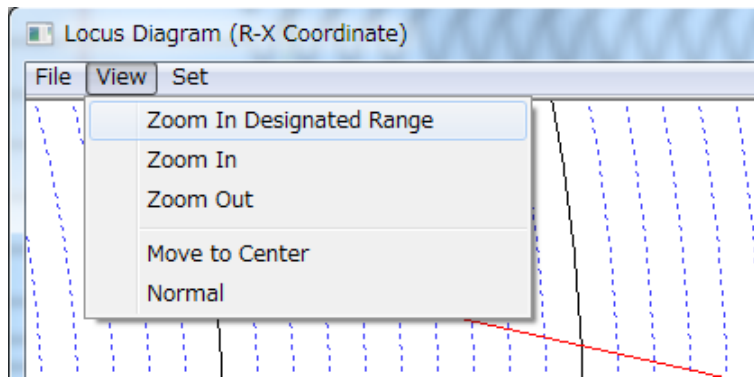
此部分解說軌跡圖放大、縮小的方法。

操作的注意事項

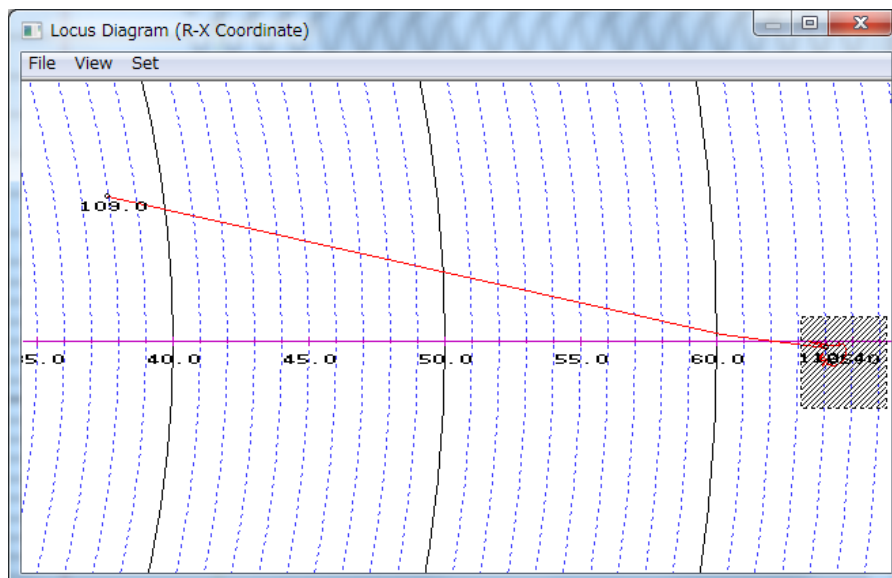
- Zoom In Designated Range 在指定的範圍內放大顯示
- Zoom In,Out 將軌跡圖放大或縮小。
- Move to Center 將軸的中心移動至畫面正中央。
- Normal 將軌跡圖的時間與位置返回初始顯示的狀態。

操作步驟

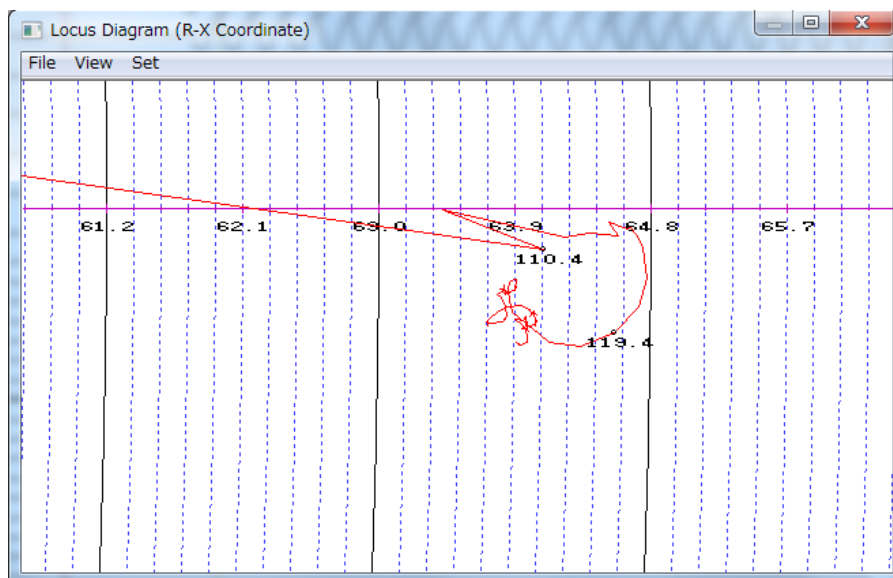
1. 從[View]選單點擊 [Zoom In Designated Range]，在指定的範圍內放大顯示



2. 拖曳滑鼠來指定想要放大顯示的範圍。

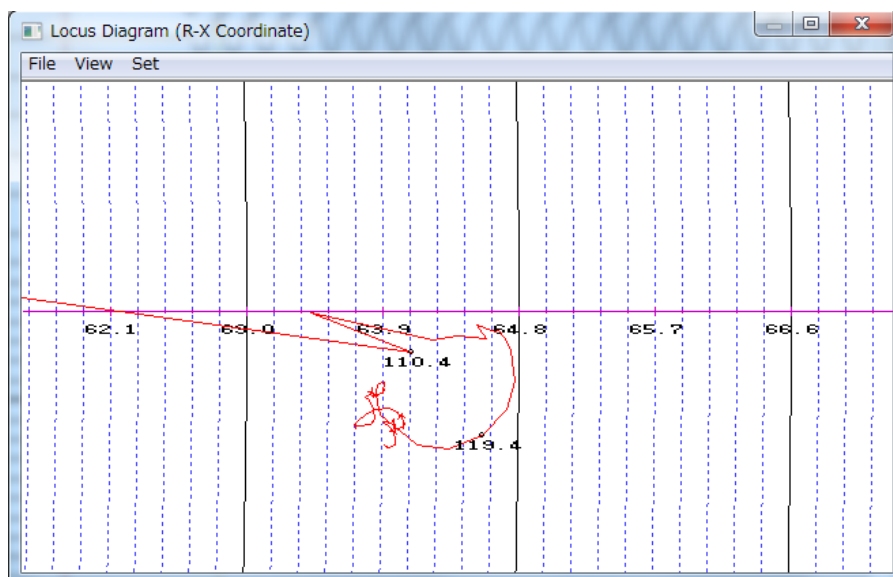


3. 便會放大顯示已指定的範圍。



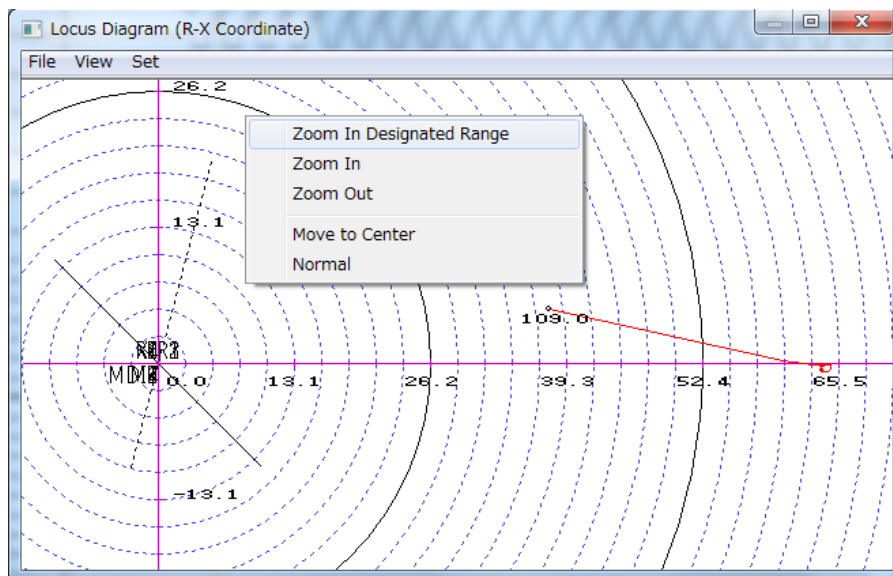
4. 從[View]選單點擊[Zoom In]/[Zoom Out]，將軌跡圖放大或縮小。

5. 拖曳至您喜好的位置，便可調整軸的中心。



6. 從[View]選單點擊 [Click Move to Center]後，便可將軸的中心調整至正中央。

7. 從[View]選單點擊 [Normal]後，便可將軌跡圖返回最初顯示的狀態。



9.8.15.6. 儲存解析值

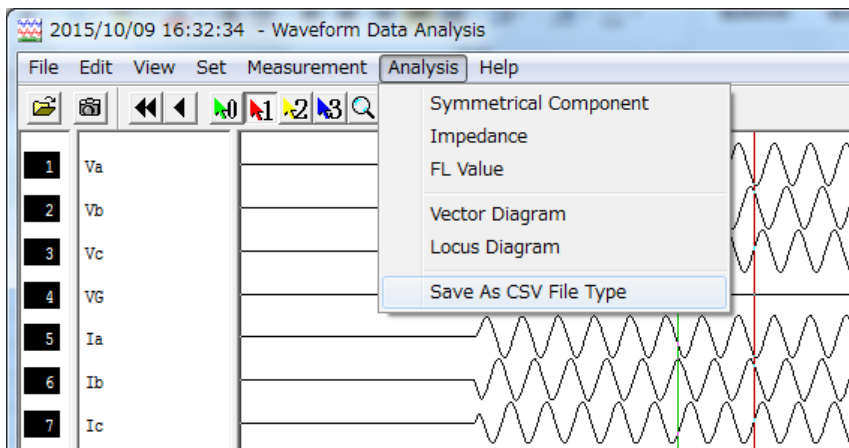
本項解說儲存解析值的方法。

操作的注意事項

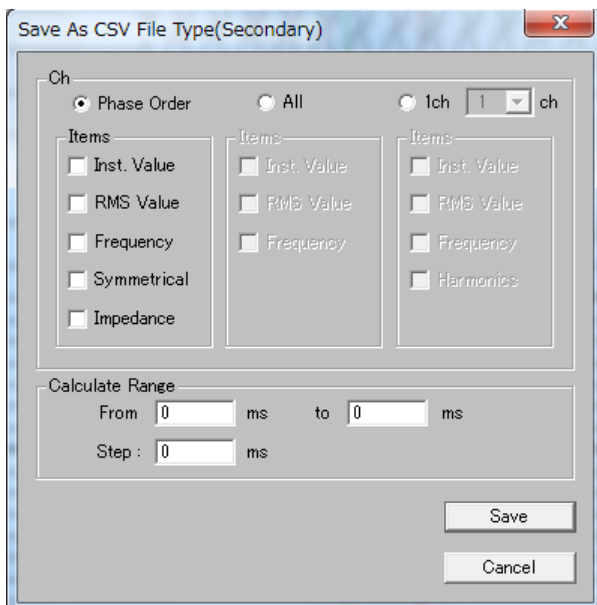
1. 透過此操作，可在其他軟體上編輯已儲存的解析值。
2. 資料會以CSV的檔案格式儲存。
3. 可選擇要以相序、AC全ch、或特定的頻道來儲存解析值。
4. 解析值會以2次側的數值儲存。
5. 資料名稱不能使用以下的字元。
 \ / : * ? " < > |

操作步驟

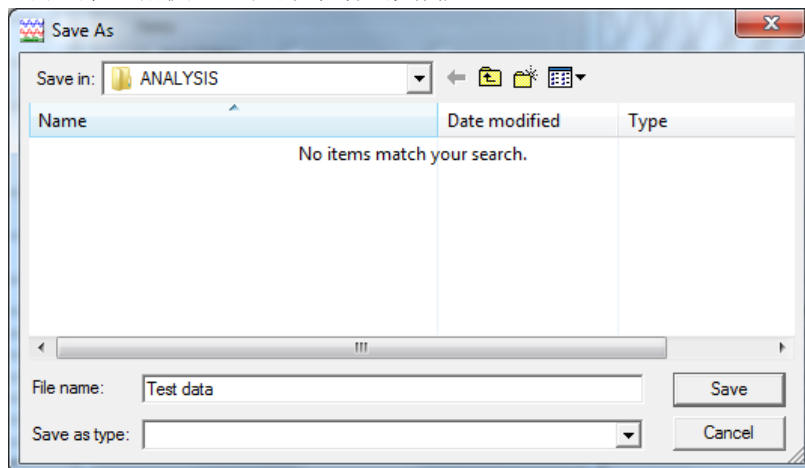
1. 從[Analysis]選單點擊[Save As CSV File Type]。



2. 選擇想要儲存的解析值項目。
 - a) 一開始先選擇[Phase Order]/[All]/[1ch]後，再從[Items]選擇解析值的項目。
 - b) 選擇[1ch]時，從[ch]的▼點擊想要儲存的ch編號。



3. 在[Calculate Range]的欄位內輸入欲解析的範圍。
4. 點擊“Save”。
5. 在[File name]欄位內輸入資料名稱。
 - a) 想要將資料儲存於其他磁碟機或資料夾時，從[Save in]右邊的▼選擇想要儲存資料的資料夾所在的磁碟機。然後，點擊想要儲存的資料夾。



6. 點擊“Save”按鈕。
 - a) 解析值就會被儲存。

初始設定值

啟動波形工具時的初始設定值如下。

項目	初始設定值
1)游標0的位置	事故檢測點
2)游標1的位置	電壓最小點
3)游標2的位置	從事故復歸的點
4)游標3的位置	0ms
5)啟用游標	游標1
6)時間軸的放大倍率	波形資料的1個樣本對應畫面的1點
7)測量值與解析值的時間單位	波形資料從一開始的經過時間
8)繼電器的動作時間	無顯示
9)基準相位 (CH)	1ch
10)基準相位 (相位序)	A相電壓
11)畫面複製模式	黑白
12)相位差的顯示	延遲顯示
13)時間單位	ms
14)數值的顯示	第2個數值
15)從讀取的資料 計算事故時間	執行

9.9. COMTRADE的檔案格式

1個跳脫資料，由以下3種檔案組成。

9.9.1. 標頭檔案

以“*.hdr”的檔案名稱表示的這個檔案，會以自由格式定義使用者想知道的跳脫資料以外的資訊。但是，必須符合波形解析軟體的格式。否則，功能不會正確運作。波形解析軟體的格式如下。

<格式>

```
Server_name LD_name,0<CR> <LF>
IPAddress,subnetmask,gatewayaddress<CR> <LF>
plant_name,remarks<CR> <LF>
[setting_information head]<CR> <LF>          (設定資訊的開頭)
m,id,sno,min,contents,unit,max,step <CR> <LF> (數值設定時)
m,id,sno,name,contents,unit,item1,item2,···itemN,step <CR> <LF> (選擇設定時)
---
---
[setting_information end]<CR> <LF>          (設定資訊的結尾)
```

<內容>

Sever_name	:IED名稱
LD_name	:邏輯裝置名稱
IPAddress	:IP位址
subnetmask	:子網路遮罩
gatewayaddress	:預設開道位址
plant_name	:電廠名稱
remarks	:任意資訊
m	:序號
id	:000固定
sno	:設定值編號
name	:設定名稱
contents	:設定值
unit	:設定值的單位
min	:設定值的最小值
max	:設定值的最大值
step	:設定值的間隔
item	:選擇設定項目

9.9.2. 設定檔案

以 “*.cfg” 的檔案名稱表示的這個檔案，必須由以下資訊構成。

1. 變電所名稱與裝置編號與COMTRADE格式版本
2. 頻道編號與類型
3. 頻道資訊
4. 頻率
5. 取樣的相關資訊
6. 時間的相關資訊
7. 檔案格式

此波形解析軟體的格式範例如下。

<格式>

```
station_name,id,rev_year<CR><LF>
TT,m,t <CR><LF>
m,id,p,ccbm,uu,a,b,skew,min,max,primary,secondary,PS <CR><LF>
---
---
m,id,m <CR><LF>
---
lf <CR><LF>
nrate <CR><LF>
samp,endsamp <CR><LF>
dd/mm/yy,hh:mm:ss.ssssss <CR><LF>
dd/mm/yy,hh:mm:ss.ssssss <CR><LF>
ft <CR><LF>
```

<內容>

station_name	:變電所名稱
id	:裝置編號
rev year	:COMTRADE格式版本
TT	:總頻道數
mn	:類比資料的頻道數
t	:數位資料的頻道數
mn	:序列頻道編號
id	:頻道的信號名稱
p	:相類別
ccbm	:0固定
uu	:單位
a	:PT倍率/CT倍率
b	:0固定
skew	:取樣週期的時間差(=us)
min	:整數的最小值
max	:整數的最大值
primary	:1次側額定
secondary	:2次側額定
PS	:顯示選擇(1次/2次)
m	:數位資料的異常狀態 (1:ON,0:OFF)
lf	:頻率 (50/60Hz)
nrate	:取樣頻率的種類
samp	:取樣頻率
endsamp	:取樣資料的結尾編號
dd	:日
mm	:月
yy	:年
hh	:時
mm	:分
ss.sssss	:秒(0-59.999999)
ft	:檔案的種類(ASCII)

9.9.3. 資料檔案

以 “*.dat” 的檔案名稱表示的這個檔案，必須由以下格式敘述。

<格式>

n,tt,A1,--,An,D1,--,Dn <CR><LF>

--

--

<內容>

n	:序號
tt	:從開頭資料算起的時間
A1,--,An	:類比資料值 (n為類比資料編號)
D1,--,Dn	:數位資料值 (n為數位資料編號)