

三菱電機産業用ロボットMELFAに格別のご愛顧を賜り厚くお礼申し上げます。

「R86TB 1.20W」をリリースしました。以下に本バージョンで改定された内容についてお知らせします。

テクニカルニュースに記載された機能をご利用するには、FAサイトより最新版をダウンロードしてお手持ちのR86TBをバージョンアップする必要があります。 資料内の画像は、英語版のものです。

Thank you for your continued support of Mitsubishi industrial robot "MELFA". This Technical news describes the new version 1.20W of the R86TB. In order to use the functions described in this technical news, you need to download the latest version from MITSUBISHI ELECTRIC FA site and upgrading the R86TB.

1. 機能追加 Function improvement

●ビジュアルプログラムの編集機能を追加しました。 - Added an editing function for visual programs.

本機能を有効にする場合は、[プログラム編集] の[オプション]で、ビジュアルプログラムの[使用する]チェックボックスをONにしてください。 To enable this function, go to [Program] and check the [Use] checkbox under [Options].



## 次回R86TB起動後からビジュアルプログラムが使用できます。 The Visual Program will be available from the next R86TB startup.

13 39 01 📟 🛅	Program			OVRD		13!	5230 📟		VF	P2 ∶Visu	al Progra	m		MANUAL	OVRD
PRG: 1 #: 1 Program Selection Possible		O TEACH 2 100%			PRG: 1 #:							O TEACH Z		100%	
		h 19	Robot #1	TOOLO			0	$\Box$	2	0	db	6	÷	Robot #1	
Program Parameter Monito	or Maintenance Backup Tr	ool Manual	Option BASE *	WORK2		Program	Parameter	Monitor	Maintenance	Backup	Tool	Manual	Option	BASE *	
Program Visual	Spline Direct	Select All							Start					HSave	Templ ate
										Ļ				Program Run	Position List
Visual Program List :	Update	Program - Ne	w Edit	Delete					Mand	A.				Com	mand
					_ /				110.00	Yo .				*	8
Visual Program	Size Date	lime	Protect							1				Move	Hand
VP1	1432 24/11/14	18:22:15	None		· /									-	
VP2	1323 24/11/20	17:52:54	None						Move	1				ھ	40
TEST2	1528 24/11/20	14:04:38	None							005				Wait	Output
	543 24/11/21	09-18-08	None							÷				=	0
	1057 04/11/15	16.24.10	None						Wait	X				Caluculate	Vision
PROGRAMI	1957 24/11/15	16:34:10	None			1901									
PROGRAM2	791 24/11/20	14:05:13	None							1					
PROGRAM4	937 24/11/08	12:57:35	None							V					

●R86TBのネットワーク設定機能を追加しました。

- Added network configuration functionality for R86TB.

R86TBのネットワーク設定とコントローラのR86TB接続用のIPアドレスを変更することができます。 R86TBのイーサネット通信ができるときは、設定を変更する必要はありません。

You can change the network settings of the R86TB and the IP address for connecting the controller to the R86TB. If Ethernet communication with the R86TB is working, there is no need to change the settings.

システムオプションの[ネットワーク設定]の[編集]ボタンをタップすると、ネットワーク設定のダイアロ グが開きます。

Tapping the [Edit] button in the [Network Settings] under System Options will open the Network Settings dialog.

Option Network	k Setting e the network settings when ction issues may occur after ETIP parameter on the CR700	Ethernet connection is unavailable. altering the subnet mask of the controller or 0-Q controller.	192 . 168 . 100 . 50 Edit
	Network Setting	Reset to Default	
	Network Settings for R	86TB	
	IP Address:	192 . 168 . 100 . 50	
	Subnet Mask:	255 . 255 . 255 . 0	
	Default Gateway:	192.168.100.254	
	Robot controller	's IP Address for R86TB Connection	
	Changing network with other robot c	settings may prevent connection ontrollers.	

## 2. 仕様変更

## Specification change

## ●ファイル管理の対象にロボットプログラムを追加しました。

- Added robot programs to the File Manager.

[プログラム]を選択すると、ロボットプログラムが操作の対象になります。 Selecting [Programs] will make the robot program the target for operations.

	15:18:3	88 🚥 📶	1	File Manager					MANUAL	OVRD
PRG: 1 #:			1 Program		1 2	100%				
E	p		$\Box$	2	Ð	din i		Ċ.	Robot #1	TOOLO
Progr	am F	Parameter	Monitor	Maintenance	Backup	Tool	Manual	Option	BASE *	WORK2
Sour	rce									
	т/в	USE	3	Robot		Files	Progra	ms		
						<u> </u>			C	
	Select	All							(F	Refresh

●ユーザ定義画面の部品サイズ設定を、グリッドに沿うように変更しました。

- Modified the item size settings on the User Definition Screen to align with the grid.

